# البرمجة الرياضية

النماذج اللاخطية

١ ـــ ( البرمجة الغير خطية والعديدة الأهداف )

الأستاذ الدكتور لطفى لويز سيفين

الناشر دار الجامعات المصرية ۲۲ ش الدكتور مصطفى مشرفة ـــ اسكندرية ت : ۴۹۲۲٤٦٩ إهـــداء إلى والدى أهدى هذا الكتاب هذا الجزء من المؤلف يتعلق بدراسة النماذج اللاخطية والعديدة الاهداف ( وسوف يخصص جزء منفصل لدراسة النماذج العشوائية والديناميكية ف مؤلف قادم ، وهو استكمالا للجزء الأول الذى تعرض لدراسة النماذج الخطية .

وقد راعينا ، في معالجتنا لموضوع البرمجة اللاخطية والعديده الاهداف ، أن تقدم للقارىء الحاله الراهنه للفن في هذا المجال ، وأن نتناول الموضوع من أساسياته وجوانبه المختلفة تعميقا للمفاهم .

وسوف يلاحظ القارىء اهتهامنا بتقديم مجموعة كبيره من الاساليب المستخدمة في الحل، والتعرض لبرامج الحاسب الآلى الخاصه بها، وتقديم التفصيلات لهذه البرامج، وخرائط التدفق المناظره، ومناقشتها بعمق كافي يتيح للقارىء رؤية وافيه تمكنه من استحداث البرامج أو الحكم على البرامج الجاهزة. واستخدمت الأمثلة التي إختيرت بعناية في مواقعها للساعدة القارىء على مزيد من الفهم للأساليب المعروضة، كما تم تضمين مجموعة كبيرة وهامة من التطبيقات، وتوثيق كل ما سبق بمجموعة من المراجع الضرورية لمزيد من الدراسة والبحث.

ويمكن تقسيم هذا الجزء الى موضوعين رئيسيير ، الموضوع الأول هو البرمجة اللاخطية ، والموضوع الثانى هو البرمجة العديده الاهداف .

فى مجال البرمجة اللاخطية يستعرض الكتاب النظريات الرئيسية لإعطاء القارىء لخلفيه اللازمه ، ثم يستفيض فى دراسة الطرق العدديه المختلفة للحل ، ويقدم عموعة برامج الحاسب الآلى العملية التي تستخدم فى الحل ، كما يعمق مفاهيم لمرق الحل بمجموعة من الأمثلة التي تم إختيارها بعناية . ويورد الكتاب مجموعة من مسائل البرمجة اللاخطية الخاصه ، فيعالج البرمجة التربيعية بمناهجها التقليدية والحديثه . ويتعرض لدراسة البرمجة الهندسية بصورة متكاملة تظهر على هذا النحو لأول مرة . كما يدرس برمجة الكسور التي اثبتت التطبيقات الحديثه اهميتها الشديدة .

وفى مجال التطبيقات الخاصة بالبرمجة اللاخطية ، فقد تم إختيار التطبيقات بعد دراسة مركزه لتؤدى الاغراض الآتية :

- (١) توفر للقارىء رؤيه كافيه عن المجالات الرئيسية في التطبيق.
- (ب) تغطى مجموعة متباينه من الاهتمامات تحفز القارىء على استخدام
   الاسلوب .
  - (ج) تساعد القارىء على الصياغة والتطبيق.

وقد شملت التطبيقات الواردة ، الصناعات الكيماوية والبترولية ، وشبكات المرافق ، وذلك فيما يتعلق بعمليات التخطيط والتشغيل والإداره . كما شملت دراسات التخطيط القومي والاقتصادى . وتعرضت للتطبيقات الحربيه في مجال نماذج التسليح الاستراتيجي ، والتطبيقات الطبية في علاج الامراض السرطانية .

والتطبيقات البيئية في معالجة المياه . وكذلك التطبيقات الهندسية في التصميم المهندسي بدرجات متفاوتة من التفصيل والتعقيد من تصميم الجمالونات البسيطة الى النماذج المتكاملة لتصميم محطات المعالجة ، وفي مجال هندسة الإنتاج في دراسات قطع المعادن ، وفي مجالات التوحيد والتصميم النمطي وفي مجال الاتصالات في نظرية المعلومة .

وقد تم شرح وتقديم مسألة حديثة على قدر من الأهمية تعرف بمسألة المشاركه، وتوجيه النظر لأهميتها في الصياغة والحل لمجموعة هامة من التطبيقات الفريدة .

أما فى مجال البرمجة العديده الاهداف ، فقد تم تقديم الموضوع بأسلوب حديث ومتطور وسهل فى نفس الوقت ، الأمر الذى نرى معه ضرورة لفت نظر القارىء على أهمية هدا الحزء وإضافاته .

وقد تم تصنيف مسائل البرمجة عديدة الاهداف من حيث طرق المعالجة والحل طبقا للمعلومات المتوفرة لأفضلية الاهداف إلى أربعة أنواع:

النوع الأول : لاتتوفر فيع معلومات عن فضلية الاهداف وأوردنا طرق معالجة هذا النوع بإستخدام أسلوب المعيار الشامل ونظرية المباريات وأدنى الانحرافات .

النوع الثافى : وفيه تتوفر معلومات عن افضلية الاهداف : وقد تكون الأفضلية عددية عددية ويستخدم في هذا المجال دوال المنفعة أو أفضلية عددية وترتيبية مختلطة وفي هذا الصدد تستخدم برمجة الاهداف .

النوع الثالث : وفيه يتم تحديد الأفضلية خلال الحل تباعا بالتفاعل والإتصال بين متخذ القرار وطريقة الحل .

النوع الرابع : وفيه يتم تحديد الافضليات في مراحل لاحقة بعد الحل بإستخدام البرمجة البارامترية .

وقد خصصنا فصلًا كاملًا لدراسة برمجة الاهداف كحالة خاصة للبرمجة عديده الاهداف وأوضحنا طرق متقدمة للحل وأمثلة تساعد على فهم دقائق الاساليب ، كما تم دراسة البرمجة الثنائية الاهداف .

وقد درسنا ولأول مرة طبيعة القرارات الجماعية في البربجة المتعددة الاهداف وأوضحنا كيفية التعامل في هذه الحالة ، وتم أيضا دراسة القرارات الهيراريكية بتوضيح العلاقة بين المسائل القرارية ثنائية المستوى والمسائل القرارية ثنائية الاهداف .

وفى مجال برمجة الكسور عديده الاهداف تم توضيح طرق رئيسية في الحل ــ والواقع أن الكثير من مؤشرات الكفاية في النظم الصناعية والانتاجية يمكن صياغته بهذا الأسلوب .

وقد انهينا موضوع البرمجة العديده الاهداف بتقديم مجموعة من التطبيقات المختلفة في مجال الانتاج الصناعي وإدارة الموارد المائية والتطبيقات البيئية والزراعية والصحية.

ولست أشك في أن القارىء سوف يلمس الجهد الذي بذل في هذا المؤلف ليصل إليه بصورته الحالية \_ وأرجو أن يحقق هذا المرجع للقارىء كل النفع . والله الموفسق ،،،

المؤلف

# ٧) النظريات الأساسية للبرمجة الغير خطية .

۷ ـــ ۱ ) ایجاد القیمة.القصوی لدالة غیر خطیة مقیدة بمعادلات

ع = Ø ( س ، س ، س ، س ) ع = Ø

فإنه لایجاد القیمة القصوی تفاضل الدالة ع جزئیا بالنسبة للمتغیرات س ، ز = ۱ ، ... ، ن ویساوی الناتج بالصفر ( الشرط الضروری ) أی : ـــ

 $(\Upsilon)$  سفر جان ن سفر جان  $\sigma$ 

ولإختبار ما إذا كانت القيمة القصوى نهاية عظمى أو صغرى ( الشرط الكافى ) نوجد المشتقة الثانية

 $\frac{\varepsilon^{\dagger}\sigma}{\sigma_{0}} = \frac{\varepsilon^{\dagger}\sigma}{\sigma_{0}} = \frac{\varepsilon^{\dagger}\sigma}{$ 

ز = ۱ ، ... ، ن

وتكون المصفوفة أالهيسية المتماثلة

 $\begin{bmatrix} a_{-} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{-1} \\ a_{-1} \\ a_{-1} \end{bmatrix}$ 

والتى تتكون عناصرها من المشتقاب ثانية دور المعرفة من المعادلات (٣) فإدا كانت الجذور المميزة للصفوفة [هـ] سالبه ([هـ] أكيدة السالبية) فإن نقطة الاستقرار (القيمة القصوى) تكون نهاية عظمى ــ أما إذا كانت الجذور المميزة للصفوفة (هـ) موجبة ([هـ] أكيدة الايجابية) فإن نقطة الاستقرار تكون نهاية عظمى .

وفی الحالة السابقة فإن المتغیرات س، ، ... ، س والتی تسمی عادة متغیرات القرار تکون غیر مقیدة  $_{\rm o}$  فإذا کانت متغیرات القرار س، ، ... ، س محددة بدوال تقید اختیار القیم س ، ز = ۱ ، ... ، ن أی إذا کانت المسألة موضوع البحث :  $_{\rm o}$ 

ایجاد القیمة القصوی للدالة ع =  $\emptyset$  (س, ، ... ، س) فی ظل : ... ( ع ) فی ظل : ... ( ع ) ق و ( س, ، ... ، س ) = ب و و = ۱ ، ... ، م

فإنه يمكنا استخدام نظرية تايلور \_ فلكى تكون للدالة ع قيمة قصوى فإن التفاضل الكلى للدالة ع يكون مساويا للصفر : \_

 $c = \frac{\varepsilon \sigma}{\sigma} + \dots + \frac{\varepsilon \sigma}{\sigma} + \dots + \frac{\varepsilon \sigma}{\sigma} + \dots + \frac{\varepsilon \sigma}{\sigma} = \varepsilon$ 

$$c = \frac{3}{5} = \frac{5}{6} = \frac{3}{6} =$$

وكذلك بالنسبة للقيود فإن

$$(\ \ \ \ \ )$$
 د قو $=$  مح $\frac{\dot{\sigma}}{\dot{\sigma}}$  د قو $=$  محم $\frac{\dot{\sigma}}{\dot{\sigma}}$  د قو $=$  محم $\frac{\dot{\sigma}}{\dot{\sigma}}$  د من  $=$  صفر  $=$  من  $=$  من  $=$  د من  $=$  من  $=$  د م

وبضرب التفاضل الكلى لكل قيد و فى بارامتر لم و فإننا نحصل على

$$\lambda$$
 و د ق و = ع $\frac{\dot{\sigma}}{\dot{\sigma}}$   $\lambda$  و  $\frac{\sigma}{\sigma}$  و من  $\sigma$  الله (  $\Lambda$  )

$$\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} + \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma}$$
 عبد د س  $\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} + \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma}$  عبد د س  $\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} + \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma}$ 

ای  $\frac{\partial}{\partial \sigma}$   $\frac{\partial}{\partial \sigma}$ 

وتسمی البارامترات آم ، و = ۱ ، ... ، م بمضاعفات لاجرانج ویمکنا الحصول علی النتیجة ( ۱۰ ) بتکوین دالة لاجرانج التی تعرف بـ : \_\_

$$U(\omega), \lambda = \emptyset (\omega, \ldots, \omega_0) + \frac{2}{2}$$

$$U(\omega), \lambda = \emptyset$$

$$\sigma$$
 ل ( س ،  $\lambda$  ) = صفز ، ز = ۱ ، ... ، ن  $\sigma$  سر $\sigma$ 

$$\frac{\sigma \cup (m, \lambda)}{\delta_{0}} = \frac{\lambda \cdot (m, \lambda)}{\delta_{0}} = \frac{(\lambda \cdot m)}{\delta_{0}}$$

ويمكن تعميق المفاهيم السابقة بمثال

مثال: \_ يتحدد الانتاج في أحد القطاعات الانتاجية بالدالة

$$( \omega_{\gamma} , \omega_{\gamma} ) = \emptyset$$

حیث ب کمیة الانتاج ، ، س<sub>، ،</sub> س ، سلم المدخلات ( عناصر الانتاج )

بينها تعطى تكلفة الانتاج بالمعادلة

$$3 = \frac{\sqrt{7}}{2} \sum_{i=1}^{7} w_{i} + \overline{w}_{i}$$

إفترض أن دالة الانتاج هي دالة كوب دوجلاس المتجانسة من الدرجة الأولى\*

$$\psi = \bigotimes_{i=1}^{n} (w_{i}^{i}, w_{i}^{i}) = (w_{i}^{i}, w_{i}^{i}) = (w_{i}^{i}, w_{i}^{i}) = (w_{i}^{i}, w_{i}^{i})$$

والمطلوب تحقيق الانتاج المخطط للقطاع (ب م) وتدينه تكلفة الانتاج ع بإختيار المستويات المثلي للمدخلات س، س، س.

ا س ا سم سم = ب

الحل: \_ نكون معادلة لاجرانج   
ل ( س ، 
$$\lambda$$
 ) =  $\overline{z}$  +  $\frac{\pi}{2}$  حر س +  $\lambda$  [  $\overline{y}$  ,  $\overline{y}$  ,  $\overline{y}$  ] 
. .  $z = 1$ 

\* ) لدراسة اكثر استفاضة لدوال الابتاح رجع

(2) R.G. Allen « Mathematical Economics » macmillan Press 1973

<sup>(1)</sup> Handerson and Quandt « Micro - Economic Theory » M/C Graw Hill 1958

$$\frac{\sigma \, \bigcup_{i=1}^{N} (x_i)^{N-1}}{\sigma \, x_{i,j}} = \frac{(\lambda \cdot y_i)^{N-1}}{\sigma}$$

$$\frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}$$

$$\begin{aligned}
& = \frac{\lambda}{v_{ij}} = \frac{\lambda}{v_{ij}}$$

$$\frac{1}{1} = \frac{1}{1} \left( \frac{\frac{1}{1}}{1} \right)^{A_1} \left( \frac{\frac{1}{1}}{1} \right)^{A_2} \left( \frac{\frac{1}{1}}{1} \right)^{A_1} \left( \frac{\frac{1}{1}}{1} \right)^{A_2} \left( \frac{\frac{1}{1}}{1} \right)^{A_$$

$$\frac{1}{1 + \frac{1}{4 - \frac{1}{4 - \frac{1}{4}}} \left( \frac{1}{\frac{1}{4 - \frac{1}{4}}} \right)^{A_1} \left( \frac{1}{\frac{1}{4 - \frac{1}{4}}} \right)^{A_2}}{1 + \frac{1}{4 - \frac{1}{4}}} \left( \frac{1}{\frac{1}{4 - \frac{1}{4}}} \right)^{A_2} \left( \frac{1}{\frac{1}{4 - \frac{1}{4}}} \right)^{A_2} \right)$$

$$w_{r}^{*} = \frac{\frac{1}{1}}{1} \left( \frac{z_{r}}{a_{r}} \right)^{a_{r}} \left( \frac{z_{r}}{a_{r}} \right)^{a_{r}} \left( \frac{z_{r}}{a_{r}} \right)^{a_{r}}$$

وعلى وجه العموم للدالة المتجانسة

$$(19) \dots \frac{\sigma \sigma \sigma \sigma}{\sigma \varphi} = \frac{\delta \sigma}{\sigma \sigma} \dots \frac{\delta \sigma}{\sigma \varphi} = \frac{\delta \sigma}{\sigma \varphi} \dots \frac{\delta \sigma}{\sigma \varphi} = \frac{\delta \sigma}{\sigma \varphi} \dots \frac{\delta \sigma}{\sigma \varphi} = \frac{\delta \sigma}{\sigma \varphi} \dots \frac{\delta \sigma}{\sigma \varphi} \dots \frac{\delta \sigma}{\sigma \varphi} = \frac{\delta \sigma}{\sigma \varphi} \dots \frac{\delta \sigma}{\sigma} \dots \frac{\delta \sigma}{$$

وبالضرب في لم والجمع فإن:

$$\frac{\lambda}{\lambda} = \frac{\delta}{\lambda} \frac{\sigma}{\lambda} \frac{\sigma}{\lambda} \frac{\sigma}{\lambda} \frac{\sigma}{\lambda} \frac{\sigma}{\lambda} \frac{\sigma}{\lambda} = 0$$

$$\frac{\delta}{\lambda} \frac{\delta}{\lambda} \frac{\sigma}{\lambda} \frac{\sigma}{\lambda} \frac{\sigma}{\lambda} \frac{\sigma}{\lambda} = 0$$

$$\frac{\delta}{\lambda} \frac{\delta}{\lambda} \frac{\sigma}{\lambda} \frac$$

أى أن : \_\_

$$\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}$$

ولكن : ـــ

$$\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\bar{\sigma}}{\sigma} \frac{\sigma}{\sigma} \lambda - \frac{\bar{\sigma}\sigma}{\sigma}$$

$$\lambda = \frac{\varepsilon \sigma}{\varphi \sigma}$$

ومنها تعرف مضاعفات لاجرانج على أنها تكلفة الظل لاستخدام المتطلبات .

( ٧ - ٢ ) ايجاد القيمة القصوى لدالة مفيده بمتباينات

ف هذا البند سوف ندرس الحالة: ــ تدنيه الدالة

$$\mathcal{Q} = \mathcal{Q}$$
 ( س ، س ، س ن )  $= \mathcal{Q}$  ( س )

مستوفًا القيود .... ( ٢٢ )

$$\bar{b}_{i}(m_{i}, m_{j}, \dots, m_{i}) = \bar{b}_{i}(m_{j}, \dots, m_{j})$$

حيث الفرق الرئيسي بين المسألة ( ٢٢ ) ، ( ٥ ) هو ظهور القيود على شكل متباينات وهي الصورة العملية لظهور القيود في الحالات التطبيقية .

يمكن تحويل المتباينات في ( ٢٢ ) الى معادلات بالطريقة التالية : \_\_

$$(77) \dots (77) \dots$$

وبتحويل المتباينات فى ( ٢٢ ) الى معادلات بإضافة المتغيرات العاطله ص يمكن استخدام معادلة لاجرانج .

$$( \ \ \ \ \ ) = \emptyset \ ( \ \ \ \ ) - \not \sim \lambda_{\varrho} \ \ \ \ ( \ \ \ \ \ ) \ \ )$$

$$\left\{ \begin{array}{c} \lambda \\ \lambda \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ \lambda \\ \lambda \end{array} \right\} = \lambda$$

$$\frac{1}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} \lambda \frac{r}{\sigma} + \frac{r}{\sigma} + \frac{r}{\sigma} \frac{\rho}{\sigma} = (\lambda, \sigma, \sigma) \frac{\sigma}{\sigma} - 1$$

$$\frac{1}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} \lambda \frac{r}{\sigma} + \frac{r}{\sigma} \frac{\rho}{\sigma} = (\lambda, \sigma, \sigma) \frac{\sigma}{\sigma} - 1$$

$$\frac{1}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} \lambda \sigma + (\sigma, \sigma) = \sigma \sigma \quad (\sigma, \sigma) + \sigma \sigma \quad (\sigma, \sigma) = \sigma \sigma$$

$$\frac{1}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} \lambda \sigma \quad (\sigma, \sigma, \sigma) \quad (\sigma, \sigma) = \sigma \sigma$$

$$\frac{1}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} \lambda \sigma \quad (\sigma, \sigma, \sigma) \quad (\sigma, \sigma)$$

إفترض أننا قسمنا القيود الى المجموعات ( و , ، و , ) حيث و , + و , = م — إفترض أن ( و , ) هى مدلول مجموعة القيود العاملة ( القيود المستوفاه ) عند الحل الأمثل وأن ( و , ) هى مدلول مجموعة القيود الغير عاملة ( الغير مستوفاه ) عند الحل الأمثل وتأسيسا على ( ٣ – ) من ( ٢٥ ) فإن : —

لقیم و  $\leftarrow$  و , فإن  $ص_{i_0} =$  صفر  $\vdots$   $\tilde{v}_{i_0}$  ( m ) = صفر ولقیم و  $\leftarrow$  و ,  $\tilde{v}_{i_0}$  (m)+ $m_{i_0}$ =صفر ویترتب علی ذلك أن : \_\_ لقیم و  $\leftarrow$  و ,

 $+ \frac{\sigma}{\sigma} + \frac{\sigma}{\sigma} = -\phi \cdot (77) \qquad (77)$ 

افترض أن عدد القيود العاملة فى المجموعة و ، هو ر أى أن و ، = ١ ، ٢ ، ... ، ر فبالتعويض فى ( ٢٦ ) نحصل على

 $(\Upsilon V) \frac{\sigma}{\sigma} \lambda + \dots + \frac{\sigma \sigma}{\sigma} \gamma \lambda + \frac{\sigma \sigma}{\sigma} \lambda + \frac{\sigma \sigma}{\sigma} \lambda = \frac{\sigma \sigma}{\sigma} - \frac{\sigma \sigma}{\sigma} \lambda = \frac{\sigma \sigma}{\sigma} \sigma$ 

. أي

- Δ Ø = λ Δ ق ب + گ ل ک ق ب + .... + گ ل ک ق ب ....... ( ۲۸ ) حیث Δ تدل علی منحدر الدالة

$$\left\{
\begin{array}{c}
\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\delta \sigma}{\sigma} \\
\frac{\sigma}{\sigma} \\
\frac{\delta \sigma}{\sigma}
\right\} = 0 \Delta \left\{
\begin{array}{c}
\frac{\sigma \sigma}{\sigma} \\
\frac{\sigma \sigma}{\sigma}
\end{array}
\right\}$$

والتعبير ( ٢٨ ) يؤدى الى النتيجة الهامة الآتية : \_ سالب منحدر دالة الهدف يكون توفيق خطى من منحدرات القيود العاملة : \_

ويمكنا اثبات أن قيم  $h_{\epsilon}$  ( و  $\leftarrow$  و  $_{\rm }$  ) تكون موجبة فى حالة مسألة التدىيه ( ايجاد القيمة الصغرى ) وتكون سالبه لمسألة التعظيم ( ايجاد القيمة العظمى ) .

وسوف نأخذ في الاعتبار كبداية الحالة البسيطة عندما ر = ٢ ــ حيث . يؤول التعبير الرياضي ( ٢٨ ) إلى : ــ

$$( \ \ ) \ \ \, \lambda = \emptyset \ \, \lambda + \lambda_{\gamma} \, \Delta \, \bar{\omega}_{\gamma} + \lambda_{\gamma} \, \Delta \, \bar{\omega}_{\gamma}$$

فى الطرق العدديه لحل مسألة البرمجة اللاخطية (\*) يتم اختيار اتجاه ممكن (عملى) ت حيث لا تؤدى زيادة قيم المتجه (س) فى اتجاهه الى خروج الحل من منطقة الامكانيات المحدده بالقيود \_ ويتحقق ذلك إذا كانت

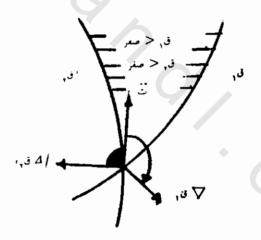
<sup>( \* )</sup> سوف بدرس الطرق العدديه لحل مسألة البرمجة الغير حطيه تفصيلا في الباب القادم .

والمعنى الهندسى للمعادلة (٣٠) أن الاتجاهات الممكنة [ت] يجب أن تصنع راوية منفرجه مع العمودى على القيود فيما عدا الدوال الخطية والمقعرة فإن الزاويه تكون ٩٠° ـــ ويوضح ذلك تفصيلا في شكل (١).

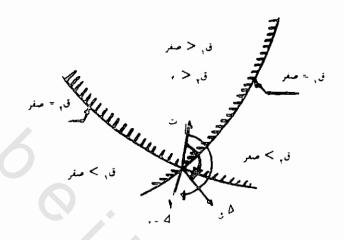
وبضرب المعادلة ( ٢٩ ) في ( ت ) فإن : ــــ

ولكن من المعادلة ( ٣٠ ) ت لك ق ﴿ حَصْفُرَ لَـَـ لَذَلَكُ فَإِنَّ اشَارَةَ الطَّرْفِ الأيسر من ( ٣١ ) تعتمد على اشارة لمُ ، لمه .

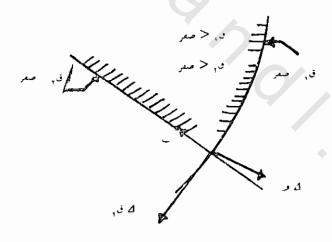
فإذا كانت ٨, ، ٨٧ > صفر فإن ( ت ⊿ ∅ ) تكون موجبه دائما ـــ واذا كانت ت ⊿ ∅ موجبه ، فانه يمكن زيادة قيمة الدالة ∅ فى الاتجاه ت . أو معنى آخر لا يمكن ان نوجد اتجاه ت إذا كانت ٨, ، ٨, > صفر يمكن أن



\ \_ (ح) القيد ق عدب والقيد ق مقعر  $^{1}$  الاتجاه ت يضع زاويه منفرجه مع  $^{2}$  ق وقائمه مع  $^{2}$  ق  $^{3}$ 



ا (1) القيدين (1) ، (1) عدبين (1) القيدين (1) منفرجة مع العمودى على القيود



۱ (ب) القید ق, محدب \_ القید ق, خطی \_
 الاتجاه ت یضع زاویه منفرجه مع
 ۵ ق, و قائمه مع ۵ ق,

يؤدى الى تقليل قيمة الدالة  $\bigcirc$  ( س )  $\_$  وبالتالى فإن س تكون هى الحل الأمثل إذا كانت  $\upketa$  ,  $\upketa$  ,  $\upketa$  الأمثل إذا كانت  $\upketa$  ,  $\upketa$ 

ويلاحظ أنه يمكنا الوصول الى النتيجة السابقة مباشرة من المعادلة ( ٢١ ) حيث أن مضاعفات لاجرانج لم, ( و → و, ) تعطى بالعلاقه

$$\lambda = \frac{\varepsilon \sigma}{\sigma}$$
 عند الحل الأمثل  $\sigma$  ب

( اسعار ظل الاستخدامات ) فإن الحل س\* لمسألة التدنيه يكون أمثل .

ويمكن تلخيص ذلك فيما يلي : ـــ

$$\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\phi} + \frac{\sigma}{\phi} = \frac{\sigma}{\phi} + \frac{\sigma}{\phi} = \frac{\sigma}{\phi} = -\phi$$

وعلى وجه العموم فى حالة تحديد القيود العاملة فإن الشروط الضرورية للحل الأمثل ر لمسألة التدنية ) : \_\_

$$\lambda_{ij} + \frac{\sigma}{\sigma} + \frac{\sigma}{\sigma} + \frac{\sigma}{\sigma} = -\phi$$

( \* ) راجع [ البرام الرياضية ـــ الممادج الخطية ] للدكتور لطفي لويز سيفين

Kuhn - Tucker « Non - liner Programming » Califorma Press 1951

 $\left\{ 
 \begin{array}{lll}
 & . & . & . \\
 & . & . & . \\
 & . & . & . \\
 & . & . & . \\
 & . & . & . \\
 & . & . & . \\
 & . & . & . \\
 & . & . & . \\
 & . & . & . \\
 & . & . & . \\
 & . & . & . \\
 & . & . & . & .
 \end{array}$ 

مع مراعاة أنه إذا كانت المسألة ِتعظيم أو ظهرت القيود على الصورة ق<sub>و</sub> ≥ صفر فإن لا ِ الناظره تكون غير موجبه في المعادلات ( ٣٣ )

### ( ٧ ــ ٢ ــ ٢ ) خواص الدوال اللاخطية

( ● ) نظرية الدالة الصريحة :: \_ درسنا في الحالة الحطية أنه إذا كان لدينا
 مجموعة م من المعادلات الحطية في متغيرات مقدارها ن \_ وبجبر المصفوفة

[۱] س = ب...... ( ۲٤ )

وكانت مرتبة المصفوفة [ ا ] تساوى م ( ن > م ) \_ فإنه إذا تم إختيار مصفوفة جزئية [ ا ح ] من المصفوفة [ ا ] مرتبة من حدود ( م ) فإنه يمكن التعبير ( الحل ) لمجموعة المتغيرات م ، ( س ، ... ، س ) بدلالة المتغيرات الباقية ( ن \_ م ) \_ فمثلا اذا كانت [ ا ح ] مكونه من الأعمده م الأولى من [ 1 ] فمن الممكن كتابة : \_

 $m_0 = d_0 + \frac{3}{2} \frac{\dot{c}}{\dot{c}} = a_{e_1} m_0$  ..... (87)

فلأى قيم الختيارية س ، ز = م + ۱ ، ... ، ن إذا أمكن حساب اس بدلاله ( 70 ) فإن القيم الناتجة تكون حل للمعادلات ( 70 ) ــ وبمعنى آخر امكنا الحصول على س كدالة صريحة فى س .

ويمكن استخدام نفس المفهوم في حالة المعادلات اللاخطية .

افترض أنه لدينا مجموعة من المعادلات الغير خطية عددها م في متغيرات عددها ن ( ن > م )

$$\mathbf{E}_{e}(\mathbf{w}_{1}, \dots, \mathbf{w}_{C}) = \mathbf{w}_{d} \dots$$

$$\mathbf{e} = \mathbf{e} \cdot \mathbf{e} \cdot \mathbf{e} \cdot \mathbf{e}$$

فإذا اخترنا من المتغيرات الكلية التي عددها ن ــ عدداً من المتغيرات م أي [ س. ، ... ، سم ] فإنه يمكنا الحصول على مجموعة من المعادلات ... .

 $m_{ij} = \omega_{ij} (m_{a+1}, \dots, m_{ij})$  ..... ( ۳۷ ) ..... ( ۳۷ )  $\omega_{ij} = \omega_{ij}$   $\omega_{ij} = \omega_{ij}$ 

أو بمعنى آخر يمكنا الحصول على س كدوال صريحة فى باقى المتغيرات ( ن ـــ م ) ويهمنا فى هذه الحالة الحصول على المصفوفة ق

$$\begin{cases} \frac{3\sigma}{\sqrt{\sigma}} \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ \frac{3\sigma}{\sqrt{\sigma}} \end{cases} = 3\sigma \Delta$$

وعلى ذلك فالمصفوفة ق مصفوفه ن  $\times$  م \_\_ ويمكن الحصول على عدد من المصفوفات بالتوفيقات

كل منها م × م ونسمى كل منها بالمصفوفه اليعقوبيه ي ( ق ) فمثلا :

$$\left\{
\begin{array}{ccc}
\frac{\dot{\sigma}}{\sigma} & \dots & \frac{\dot{\sigma}\sigma}{\sigma} \\
\dot{\sigma} & \ddots & \dot{\sigma}
\end{array}
\right\} = (, \rho) \cdot \dot{\sigma} \cdot \dot{\sigma}$$

هي المصفوفة اليعقوبية للمتغيرات الأولى التي عددها م .

$$\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma}$$

تعطى بحل المعادلات الخطية : ـــ

$$(2) \dots \frac{\sigma}{\sigma} = -\frac{\sigma}{\sigma} \frac{\sigma}{\sigma} \frac{\sigma}{\sigma} = -\frac{\sigma}{\sigma} \frac{\sigma}{\sigma} \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{$$

م قر  $\sigma$  المعبر عنها في الدالة  $\sigma_{e}$  بالنسبة لقيم  $\sigma_{e}$  المعبر عنها في الدالة الصريحه  $\sigma$ 

$$\frac{\sigma}{\sigma}$$
 ... = تفاضل الدالة الصريحة بالنسبة لقيم س الداخلة فيها  $\sigma$ 

$$rac{\sigma}{\sigma}$$
 .  $\sigma$  تفاضل الدالة  $\sigma_{
m e}$  بالنسبة لقيم س الداخلة فى الدالة الصريحة  $\sigma$ 

عدد المصفوفات اليعقوبية 
$$o_{ij} = \frac{L^{7}}{L^{7} \times L^{7}} = \pi$$
 وهي

ويمكن التعبير عن س بدلالة س ، س وذلك بالمصفوفة اليعقوبية

أى بحميع قيم س, التي لا تساوى  $\frac{1}{r}$  \_ بحل المعادلتين في ( ١٦ )

وبالتعويض فى المعادلات

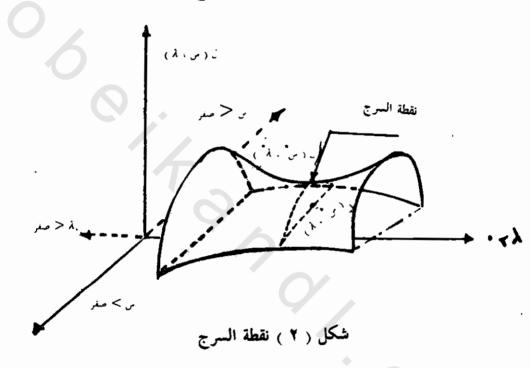
 $(7) \dots + \frac{\sigma}{\sigma} + (7) \dots + \frac{\sigma}{\sigma} = (7) = -7 \dots + (7) \dots + (7)$ 

$$\begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \end{array}{c} \end{array} \end{array} \end{array} \end{array} = \begin{bmatrix} \begin{array}{c} \end{array} \end{array} \longrightarrow \begin{bmatrix} \end{array} \longrightarrow \begin{bmatrix}$$
 \longrightarrow \begin{bmatrix} \end{array} \longrightarrow \begin{bmatrix}

$$\frac{1}{(1)} = \frac{1}{(1)} + \frac{1$$

ومن القيد ق في ( ٤١)

لکی تکون النقطة ( س\* ، ٪ ) نقطة سرج للدالة ل ( س ، ٪ ) ولکی تفی بالقیود التالیة : ــــ



فيجب أن تتحقق الشروط التالية بالنسبة لكل من س ، لا

أولا: \_ بالنسبة للمتغير س

ر مفر
$$> \frac{(\lambda^*, *_{\sigma})}{\sigma}$$
 حمفر $\sigma$ 

لکل قیم س<sub>ز</sub> > صفر

لکل قیم 
$$m_{i}$$
 الغیر مقیده  $\sigma$   $\sigma$   $\omega_{i}$   $\omega_{i}$   $\omega_{i}$   $\omega_{i}$   $\omega_{i}$   $\omega_{i}$   $\omega_{i}$   $\omega_{i}$   $\omega_{i}$ 

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\lambda & \sigma & 0 & 0 & 0 \\
\lambda & \sigma & 0 & 0
\end{vmatrix}$$

#### (٠٠٠) الدوال المحدبه والمقعره

تسمى الداله ع ( س ) بأنها داله محدبه إذا كان لأى قيمتين في مدى الداله س ، س تتحقق المتابينه التالية : \_\_

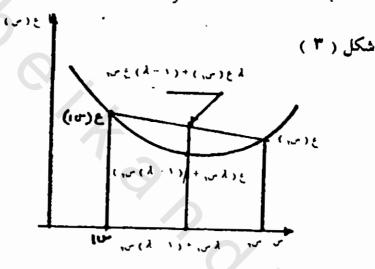
لكل قيم ١ > لم > صفر ...... ( ١٥ )

وتسمى الداله ع ( س ) بأنها داله مقعره إذا كان لأى قيمتين س ، س في مدى الداله تتحقق المتباينه

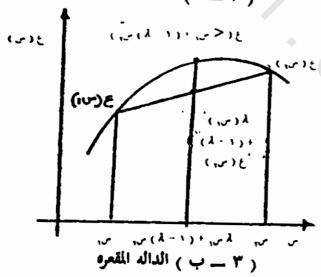
## ويوضح شكل ( ٣ ) الدوال المقعره المحدبه .

وتفید خواص الدوال 1 --ب. والمقعره فی حل مسائل البرمجة الغیر خطیة لأنه من الممكن اثبات أنه إذا كانت الداله ع ( س ) مقعره فی قیم س الغیر سالبه و كانت ق محدبه لقیم  $h_{\varrho}$  الموجبه ومقعره لقیم  $h_{\varrho}$  السالبه واستوفیت الشروط الضروریة للحل الأمثل النسبی ـ فهذه الشروط ذاتها تكون كافیه لیكون الحل الأمثل النسبی السابق حلاً أمثلا مطلق .

ذلك أنه إذا كانت ع ( س ) مقعره فإن ل ( س ،  $K^*$  ) أيضا تكون مقعره لقيم س الموجبه ـــ ولما كانت ل (  $m^*$  ، K ) خطية فى  $K^*$  لجميع قيم K \_ ولما كانت نقطه السرج تتطلب أن يكون ( راجع شكل Y ) .



#### ( ٣ ــ ١ ) الداله المحديه



ولما كان المقدار لم. أ [ ب. \_ ق. ( س ) [ موجب دائما \_ لأنه عندما ب. - ق. ( س ). .

فإن  $h_{i}^{*}$  (  $v_{i} = \bar{v}_{i}$  ( w ) ) - صفر ؛ عندما  $v_{i}$  >  $\bar{v}_{i}$  ( w ) فإن  $h_{i}^{*}$  > صفر ویکون المقدار  $h_{i}^{*}$  [  $v_{i} = \bar{v}_{i}$  ( w ) ] موجب وکذلك عندما  $v_{i}$  <  $\bar{v}_{i}$  < صفر ویکون حاصل الضرب  $h_{i}^{*}$  < صفر ویکون حاصل الضرب  $h_{i}^{*}$  (  $v_{i}$  ) موجب أيضا  $v_{i}$  ومعنى ذلك  $v_{i}$  (  $v_{i}$  ) موجب أيضا  $v_{i}$  ومعنى ذلك  $v_{i}$  (  $v_{i}$  ) مطلق .

#### ( V 🗕 ۳ ) بعض الملاحظات والتعريفات الهامة

إفترض أن المطلوب هو حل مسألة البرمجة اللاحطية التالية

تدنیة ( تعظیم ) ع = 
$$\emptyset$$
 ( س ، ... ، سن ) مستوفیا

س ≥ صفر

( ت ) منطقة الأمكانيات : 
$$-$$
 إذا كانت الدوال  $0$  ( س ) محدبه فإن :

ويناظر ذلك أن : ــــ

 $\exists \; (\; \boldsymbol{w}_{i}^{\prime}\; ,\; \dots\; ,\; \boldsymbol{w}_{i}^{\prime}\; ) \; \boldsymbol{\geq} \; \boldsymbol{\delta} \; (\; \boldsymbol{w}_{i}^{\prime}\; ,\; \dots\; ,\; \boldsymbol{w}_{i}^{\prime}\; ) \; + \;$ 

والمعنى الهندسي لذلك [ وبفرض استيفاء القيد عند النقطة ( ـ ، ١ ) أي ق (س') = صفر ]

وبوضع ق ( س<sup>۲</sup> ) ( أيضا ) = صفر فإن معادلة الطرف الأيسر هي مسطح مماس للدالة عند النقطة س وبالتالي فإن الدالة كلها تقع فوق المماس في حالة وجود متباينة ( راجع شكل ١ )

ولدلك يفترض في القيود ( الدوال ) ق, ( س ) مايلي . \_ لجميع قيم س ( i ) كل دالة  $ar{v}_{
m e}$  ( m ) محدودة ومحدبة لجميع  $ar{v}_{
m e}$  m ،

ز = ۱ ، ... ، ن ، و = ۱ ، ... ، م

( ت <sub>)</sub> أهلية القيود<sup>(\*)</sup>

يتوفر لدينا على الأقل نقطة واحدة س كے صفر تحقق القيود ق, ( س ) کے صفر ـــ وينص شرط أهلية القيود السابق أنه يوجد لدينا حل عملي يقع داخل المنطقة ( منطقة الامكانيات ) المحدده بالقيود

ويتضمن فرض تحدب القيود في البند (i) من ( ت , ) أن تكون المنطقة المحدده ىالقيودِ منطقة محدبه(\*\*\*) \_ كما يتضمن فرض أهلية القيود بالاضافة الى الفروض

kuhn lucker

راجع مرجع سابق راجع حواص الدول المحدبة ـــ حرء الأول (\*\*)

<sup>(\*)</sup> Constrants Qualification

(i) ، (ii) من ( ت, ) أنه إذا كانت النقطة س' عملية للقيود وكانت  $\bar{v}_0$  (  $\bar{v}_0$  ) = صفر للقيد (و) فإن منحدر  $\bar{v}_0$  (س) عند س' لا يساوى الصفر — أو يوجد لدينا على الاقل

$$\frac{\sigma}{\sigma}$$
 قور  $(m')$   $\neq$  صفر  $\sigma$ 

#### (ت،) الافتراضات المتعلقة بدالة الهدف

١ ـــ دالة الهدف ع وحيده القيمة ومحدده لكل قيم س التي تحقق القيود

 $\frac{\sigma}{\sigma}$  وحيدة القيمة ومحددة ومستمرة  $\frac{\sigma}{\sigma}$  وحيدة القيمة ومحددة ومستمرة  $\sigma$ 

T - 3 لها نهایة ( قیمة قصوی ) عظمی أو صغری محددة ع  $\star$  لجمیع قیم س التی تستوفی القیود

د ــ الدالة ع ( س ) مقعرة لجميع قيم س التي تستوفي القيود

وهذه الافتراضات ( ۱ ) إلى ( ٤ — ) فضلاً عن القيود (i) ، (ii) من ت وكذلك فرض أهلية القيود في ( ت لل ) يضمن ما يلي : —

ا \_\_ يوجد على الأقل حل عملى ممكن واحد س\* حيث ع ( س\* ) = ع\* ب\_ إذا كانت ع ( س ) مقعرة فالحل يكون حل فريد ج\_ إذا كانت س\* نقطة استقرار فإن س\* هي الحل الأمثل المطلق

# ٨ \_ الطرق العددية على مسألة البرعجة اللاخطية

 $(\Lambda - 1)$  تقديم: - في دراستنا للباب السابق توصلنا الى الشروط الكافية والضرورية لحل مسألة البرمجة الغير خطية . وبالرغم من ذلك فإن استخدام الرياضة الكلاسيكية في حل مسائل البرمجة الغير خطية في التطبيقات العملية لا يؤدى الى نتائج مرضية وذلك لحصولنا على مجموعة من الدوال المعقدة التي يصعب التعامل معها ويتعذر حلها ولذلك فإنه مالم تكن دوال الهدف والقيود ذات طبيعة خاصة (كان يتوفر في دالة الهدف خصائص الاشكال التربيعية وتكون القيود خطية - أو تكون كل الدوال على شكل كثيرة حدود ...) لا يمكنا التوصل الى طرق عملية بإستخدام الرياضة الكلاسيكية .

وبالرغم من ذلك \_ فإن الشروط المثالية التي سبق تحديدها في البنود ( ٧ \_ ١ ) ، ( ٧ \_ ٢ ) لدوال الهدف الغير مقيدة بمعادلات ومتباينات يمكن استخدامها بكفاءة في استنتاج طرق عددية توصلنا الى الحل المطلوب

وأهم ما يميز الطرق العددية أنها كلها تعتمد على الاسلوب التالي : ـــ

٢ ــ اوجد الاتجاه ( ت ) المناسب لتحقيق القيمة الصغرى ( الكبرى )

٣ ـــ اوجد مقدار الخطوة ( التعديل ) لم الذي تتحركه في الاتجاه ت

٤ \_ أوجد القيمة الجديدة للمتغير س ( في المرحلة و )

(1)  $m_{e^{+1}} = m_{e} + \lambda = m_{e}$ 

پاختبر ما إذا كانت القيمة الحديدة للمتغير س مثلي أم لا \_ فإذا
 كانت مثلي ينتهى الحل . أما إذا كانت غير مثلي \_ نكرر العمل
 ابتداء من الخطوة ( ٢ ) .

وتحمد عن الحاجا كيفية تمديد الأعادات . وال الله لهم في كل إعاد الله

فإذا كانت

قَالِ قَيْمُهُ الدَّالَةُ عَ فَي المُرْحَلَّةُ ﴿ وَ ﴾ هي

ويتضح من المناقشة السابقة أنه فى أحد مراحل الحل لمسألة البرمجة الغير خطية يتطلب الأمر إيجاد القيمة المثلى لدالة غير مقيدة فى متغير واحد ( أو عدة متغيرات ) حسب أسلوب الحل.

ولذلك فإننا سوف ندرس الاحوال التالية

أولا : ايجاد القيمة الصغرى لدالة غير مقيده في متغير واحد

ثانيا: ايجاد القيمة الصغرى لدالة غير مقيده في عديد من المتغيرات

ثالثا: ايجاد القيمة الصغرى لدالة مقيده في عديد من المتغيرات

وسوف ندرس فى كل حالة الطرق التى أثبتت فاعليتها فى الاستخدام ونزود القارىء بخريطة للتدفق يمكن استخدامها فى استحداث برنامج الحاسب الآلى اللازم كا سوف نشير الى البرامج الحالية المتاحة للحل على الحاسب الآلى

( A - Y ) أولا : - الطرق العددية لايجاد القيمة القصوة لدالة غير مقيدة
 ف متغير واحد

<sup>(1)</sup> D. J Wilde «Optimum|Seeking Methods » Prentice - Hall (1964) (\*)

<sup>(2)</sup> Rao « Optimization : - Theory and application » 1984 Willey Easter Limited

ا ــ طرق البحث : ــ وتعرف أيضا بطرق الاختزال وفيها يتم تباعا إختزال الله المدى الذى تقع فيه القيمة القصوى ( القيمة الدنيا في حالتنا ) حتى الوصول الى القيمة المطلوبة والمثلى .

وأهم هذه الطرق : ـــ

- ( ١, ) البحث الغير مقيد
  - ( الى ) البحث الشامل
  - ( ام ) طريقة فيبوناشي

ب ــ طرق التقسيم : ــ وفيها يتم تحديد مجموعة من القيم وإفتراض دالة تربيعية أو تكعيبية تحقق القيم السابقة ومنها يتم التوصل الى القيمة ( المثلى ) المطلوبة وأهم هذه الطرق

- ( ب، ) التقسيم التربيعي
- ( ب, ) التقسيم التكعيبي

وفى كل الحالات يفترض أن الدالة وحيده الشكل بمعنى لها قمة واحدة | أو قاع واحد Uni-Modal .

#### ( ٨ -- ٢ -- ١ ) طرق البحث والاختزال

ا من البحث الغير مقيد : من يعتمد البحث الغير مقيد على الخطوات التالية : \_\_

۱ \_ إبدأ بتخمين ابتدائي س

 $( 1 ) = \emptyset$  ( س ( 1 ) = 3 ) ( 1 ) = 3

٣ ــــ إفترض خطوة ت أوجد

 $\mathbf{w}_{\mathbf{y}} = \mathbf{w}_{\mathbf{y}} + \mathbf{v}_{\mathbf{y}} +$ 

٤ \_\_ أوجد ع<sub>ع</sub> = Ø ( س<sub>ع</sub> ) ...... ( ٦ )

ادا کانت ع > ع وکانت المسألة هي مسألة تدنيه فإن شرط وحده الشکل ( وجود قاع واحد )

يؤكد أن القيمة الصغرى لا توجد لقيم س $> m_{p}$  وبالتالى نستمر فى الزيادة حتى نصل الى  $m_{e} = m_{p} + (e^{-1})$  ت والتى لها ع  $m_{e} > 3$  و فى هذه الحالة  $m_{e}$  أو  $m_{e}$  هى الحل الأمثل

-7 إذا كانت ع < ع فإن البحث يتم فى الاتجاه المعاكس -7 س -7 ويستمر البحث حتى -7 و -7 ) ت والتي لها ع -7

ع = س - ( و - ۱ ) ت والتي لها ع > ع و - ۱ ت كون س أو س هي الحل الأمثل

 $| \cdot \rangle$  البحث الشامل : ــ في معظم المسائل العملية نعلم مسبقا أن القيمة المثلى المتغير تقع في حدود معينة أي س  $| \cdot \rangle$  س حدود

ويتضح من الاسلوب السابق أن الغرض دائما هو إختصار مدى عدم التأكد الى الحد الذى يتم تحديد القيمة المثلى  $m_0$  ،  $m_{0+1}$  والتى يكون الفرق فيمة  $m_0$  ،  $m_0$ 

١ \_ مدى الدالة معلوم

٢ ــ الدالة وحيدة الشكل

كما أنه ينسب لها لقصور التالي

 القيمة المثلى الحقيقية لا يمكن الحصول عليها ولكن يتم تحديد فترة تسمى فترة عدم التأكد النهائية .

ب ـ يجب تحديد عدد دوال التقييم المستخدمة في البحث مسبقا .

والإضافة الرئيسية لطريقة فيبوناشي هي إستحداثها التتابع في البحث يعتمد على توليد أعداد تسمى أعداد فيبوناشي

التي تعطي بما يلي : ــــ

وبالتعويض عن ن بالقيم ٢ ، ٣ ، ٤ .... نحصل على الارقام ( الاعداد )

1, 1, 7,1-, 0, 1, 71, 17, 37, 00, P1, 331 ...

۱ \_\_\_ إفترض أن مدى عدم التأكد ب ≥ س ≥ ا وأن ۵ ن ۵ التجارب
 التى يتم إجراءها

عرف

حیث م = مدی عدم التأکد الانتدائی

٢ \_ يتم إحراء محاولتين الأولى عبد النقصة

س = ا + مرٌّ والثانية عند

$$( \gamma \gamma ) = - q + \frac{1}{q} = 1 + \frac{1}{q} + 1 = \frac{1}{q} + \frac{1}{q} = \frac{1}$$

ویکود مدی عدم التأکد الحدید یعطی به: ــ

$$a_{y} = a_{y} = a_{y} (1 - \frac{\dot{\omega}_{y}}{\dot{\omega}_{y}}) - (\frac{\dot{\omega}_{y}}{\dot{\omega}_{y}}) - (\frac{\dot{\omega}_{y}}{\dot{\omega}_{y}}) a_{y}$$

٣ \_ يتم اجراء حربة عند المقطه

$$(78)$$
 .....  $(78)$   $=\frac{\dot{\psi}_{0}}{\dot{\psi}_{0}}$   $=\frac{\dot{\psi}_{0}}{\dot{\psi}_{0}}$   $=\frac{\star}{\dot{\psi}_{0}}$ 

من أحد الجانبين وعند النقطة

$$a_{y} - a_{y}^{*} = \frac{\dot{b}_{v-7}}{\dot{b}_{v}}$$
,  $a_{v} = \frac{\dot{b}_{v-7}}{\dot{b}_{v}}$ ,  $a_{y} = \frac{\dot{b}_{v-7}}{\dot{b}_{v}}$ 

من الجانب الآخر

ع ــ يتم اجراء التجربة الثالثة عند النقطة م حيث

$$\gamma_{\gamma}^{\star} = \frac{\dot{\omega}_{0}}{\dot{\omega}_{0}} = \frac{\dot{\omega}_{0}}{\dot{\omega}$$

عند نهايتي المدى والفترة م

وسوف يساعدنا إفتراض وحده الشكل للدالة على إختزال مدى الدالة إلى :

 $\frac{\partial}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} - \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\partial$ 

تستمر في إغفال جزء من المدى السابق لعدم التأكد واستبداله بمدى جديد أصغر ـ بحيث أنه في التجربة (و) تتم التجربة عند النقطة

 $A_{p}^{\star} = \frac{\bullet_{v}}{\bullet_{v}} \cdot A_{p} , \qquad ( \land \land )$ 

ویکون المدی الجدید مساویا له : \_ م = ف روز ۱) م ..... ( ۲۹ ) ف ن

ویلاحظ أن النسبة بین مدی عدم التأکد للدالة فی الفترة ( و ) منسوبا لمدی عدم التأکد الابتدائی [ م . = ب - ۱ ] یعطی بالعلاقة : \_\_

وعندما ز = ن فإن : \_\_

مِن <u>ف،</u> م. فن

ويوضح الجدول العلاقة بين عدد المحاولات ن ( المحددة مسبقا ) وبين اعداد فيبوناشي ونسبة مدى عدم التأكد للمدى الابتدائي

جدول ( ١ )

النسبة من / م	ارقام فیبوناشی <sub>در</sub>	ں	النسبة من / م.	ارقام فیبوناشی در ا	١
.,7988	١٤٤	11	\	١	١
.,	777	١٢	۰, ٥	۲	۲
.,٢٦٥٢	877	17	,٣٣٣٣	٣	۳
٠,٠.١٦٣٩	71.	١٤	1 7 7	٥	٤
٠,٠٠١٠١٣	9.84	١٥	,170.	٨	0
.,	1097	١٦	.,.٧٦٩٢	١٣	٦
٠,٠٠٠٣٨٧	4015	۱۷	, • ٤٧٦٢	۲۱	٧
.,۲۳۹۲	1113	١٨	, . 79 2 1	٣٤	٨
.,1279	7770	19	, • ۱ ۸ ۱ ۸	٥٥	٩
,9170	1.987	۲.	,.1178	٨٩	١.
		<u> </u>			ь.

٧ ـــ يتم إجراء التجربة الأخيرة (ن) إختياريا بالقرب من التجربة (ن ١) ـــ وذلك لأن من المعادلة (٢٨)

$$\frac{\gamma}{\gamma} = \frac{\dot{\omega}}{\dot{\omega}_{\gamma}} = \frac{1}{\gamma} \text{ Lad } \dot{\omega}_{\gamma} \dot{\omega}$$

وبالتالى عند اجراء ( ن - ۱ ) من التجارب وإغفال الفتره المناسبة فى كل مرة  $_{-}$  فإن الفترة الباقية تحتوى على تجربة واحدة فى المركز  $_{-}$  وبالتالى فإن التجربة ( ن  $_{-}$  1 )  $_{-}$  إلا أنه يمكنا اجراء التجربة ن بالقرب من ( ن  $_{-}$  1 )  $_{-}$  بالقرب من ( ن  $_{-}$  1 )  $_{-}$  بحيث تختزل فترة عدم التأكد إلى  $_{-}$  ( ف  $_{-}$  1 )

## ( A — Y — Y ) طرق التقسيم

ب، ) التقسيم التربيعي

سبق إلى ذكرنا أن في حل مسائل البرمحة اللاخطية فإن المراحل الهامية في الحل هي تحديد قيمة الخطوة  $\kappa^*$  والتي تكون فيها المسألة هي إيجاد قيمة  $\kappa^*$  المثلى في الدالة  $O(\kappa)$  — وتعتمد الطريقة التربيعية للتقسيم للحصول على  $\kappa$  في خطوتين رئيسيتين

الحطوة الأولى : - يتم فيها تعديل متجه ت ( الحاص بتحديد الاتجاه ) وذلك بإنجاد أكبر ا ت |- |- |-

 $^{1}$  ثم قسمة جميع العناصر  $^{1}$  على  $^{1}$  أو حساب  $^{1}$  من

ثم قسمة عناصر ت على 🛆 .

الخطوة الثانية : ـ ايجاد دالة تربيعية

 $\upsilon(\lambda) = - + - - \lambda + - - \lambda + - \lambda$ 

يمكن استخدامها لتقريب مقبول للدالة الأصلية 🛭 ( ٨ )

وكذلك  $\frac{\tau\sigma}{\lambda}$  وكذلك  $\frac{\lambda}{\sigma}$  = حـ  $\sim$  صفر ( الشرط الكاف للنهاية الصغرى )

ولا یجاد الثوابت حم ، حم ، حم افترض أننا أوجدنا قیم  $\emptyset$  (  $\lambda$  ) الاصلیة عند ثلاثة نقط  $\lambda$  ،  $\lambda$  ،  $\lambda$  ،  $\lambda$ 

( \$\frac{\pi}{2}\) ......

$$\frac{(-++)+0_{c}(1-c)+0_{c}(1-c)+0_{c}(1-c)}{(-++)(--+)}$$

$$\frac{(-1) + 0(-1) + 0(-1) + 0(-1)}{(-1) + 0(-1)} = -1$$

(٣0) ...

$$\frac{( -c + 0) + ( -c + 0) + ( -c + 0) + ( -c + 0)}{( -c + 0) + ( -c + 0)} = -c$$

ومنها

( ٣٧ ) .....

$$0 (\psi' - c^{\dagger}) + 0_{c} (c^{\dagger} - l^{\dagger}) + 0_{c} (l^{\dagger} - \psi^{\dagger})$$

$$7[0, (\psi - c) + 0_{c} (c - l) + 0_{c} (l - \psi)]$$

بفرض أن حم موحبة

حيث هـ مقدار صغير سبق تحديده

إذا كان التقارب يحقق المتباينة ( ٣٨ ) فالحل أمثل ــ أما إذا ألم بنحقق ذلك فيجب تعديل ثوابت الدالة التربيعية بإستخدام قيم جديدة للدوال : ــ

ولاستخدام الطريقة في التطبيقات العملية تستخدم الخطوات التالية

ا ــ اختار قیمة خطوة مناسبة ( ت . ) أوجد قیمة  $\emptyset$  عند  $\lambda$  = صفر ضع  $\emptyset$  ا =  $\emptyset$  (  $\cdot$  ) ــ أوجد قیمة  $\emptyset$  =  $\emptyset$  (  $\tau$  . )

٢ \_ إذا كانت ٥, > ٥, ضع

 $\emptyset = \emptyset$ 

ثم أوجد قيمة ∅ عند <u>ت·</u> ٢

Ø \_ = Ø ( <del>ت )</del>

٣ \_ إذا كانت ١ ﴿ ١ ٨

، ت  $\chi = \lambda$  عند  $\varphi$ 

 $(: \neg Y) \emptyset = , \emptyset$ 

 $\emptyset$  \_ إذا كانت  $\emptyset$  ,  $\emptyset$  ,  $\emptyset$  ,  $\emptyset$  ,  $\emptyset$  , وأحسب

$$\cdot = \left(\frac{3 \otimes -1 \otimes r - y \otimes \xi}{1 \otimes r - y \otimes \zeta}\right) = \lambda$$

 $\emptyset = \emptyset$  ضع  $\emptyset = \emptyset$  صغر من  $\emptyset$  ضع  $\emptyset = \emptyset$ 

ت . = ۲ ت . - وكرر الحطوات اعتباراً من الحملوة ( ۲- )

هميقال رم کم راي سالقتال رقشت اءإ – ( ۸۲ ) خاءلعذل بالقتال ساتخا استخار الميالقتال متخا

سين. ٧ – إدا لم يتحقق الثقار عن أين المقط المستحدث في الحل طق للأحول

	۲	•
$\mathcal{O}(\lambda) > 0$	÷	Ċ
3 -		
$3 - \begin{cases} \emptyset (\gamma) > \emptyset \\ \gamma_* < \dot{\neg} \end{cases}$	1	γ.
	r	$\dot{\sim}$
$\gamma - \begin{cases} \lambda^{*} < \varphi \\ 0 & (\lambda^{*}) < \emptyset \end{cases}$	Ċ	γ.
7 - {		
1 17.1<	1	11
T		γ.
(Ø(Y.)>Ø ÷	Ċ	<u>`</u>
<b>1</b> − {		
γ-{ ∅ (γ.) > ∅ Ċ	1	i
	۲	r
(Ø(Y.)<Ø	<u></u>	γ.
$   \left\{ \begin{array}{l}                                     $		
لر. > خ	1	Ċ
1716	ققبلساا بيقاا	قيالكما ويقا

ب، ) التقسيمالكعيبي: \_ وفي هذه الطريقة يتم الحصول على ٦٨ بإستخدام دالة تقريب من الدرجة الثالثة ( دالة تكعيبية ) ف لم .

ويمكن تقسيم مراحل الحل الى أربعة خطوات رئيسية

الخطوة الأولى : ــ تعديل الاتجاه ت بأحد طريقتين

ت المدلة

٢ \_ أو حساب قيمه

ثم حساب ت المعدلة

$$\cdot \left[ \begin{array}{c} \frac{\dot{\sigma}}{\Delta} & \cdots & \frac{\dot{\sigma}}{\Delta} \end{array} \right] = \dot{\sigma}$$

الخطوة الثانية : ــ ايجاد الحدود التي تقع داخلها الخطوة لم ويتم ذلك بإيجاد

النقط ۱، ب التي يكون عندها  $\frac{\sigma^{1}}{\sigma}$  بإشارتين مختلفتين

ولما كانت  $\frac{\sigma}{2} = -2$  صفر عندما  $\lambda = -2$  لذلك نضع ا $\alpha = -2$  ولما كانت  $\alpha = -2$ مفر \_ وذلك بإختبار التتابع  $< \frac{\sigma}{1}$  صفر \_ وذلك بإختبار التتابع

ت ، ، ۲ ت ، ، <u>۶</u> ت ، ، ۸ ت ، ، ...

. ب ≥ ۱ > صف

الحطوة التالية : - ى (  $\lambda$  ) الدالة التكعيبية المستحدمة لتقريب  $\emptyset$  (  $\lambda$  ) ف المدى ب  $\lambda \geq 1$ 

$$(1) = 2 \cdot (1) = 2 \cdot (1)$$

$$(-\frac{1}{2})\frac{\sigma}{\lambda |\sigma} - (-\frac{1}{2})\frac{\sigma}{\sigma} - (-\frac{1}{2})\frac{\sigma}{\sigma} - (-\frac{1}{2})\frac{\sigma}{\sigma} - (-\frac{1}{2})\frac{\sigma}{\sigma}$$

وبذلك فإن

$$\mathcal{Q} = -\frac{1}{1!} \left( \vec{v} + \mathcal{Q} (1) \right) \cdot \vec{v} - \frac{1}{1!} \left( \vec{v} + \mathcal{Q} (1) + \mathcal{Q} \right)$$

$$\frac{1}{1!} \left( \vec{v} + \mathcal{Q} (1) + \mathcal{Q} \right)$$

$$\frac{1}{1!} \left( \vec{v} + \mathcal{Q} (1) + \mathcal{Q} \right)$$

$$\frac{1}{1!} \left( \vec{v} + \mathcal{Q} (1) + \mathcal{Q} \right)$$

$$\lambda^{*} = \frac{(1) + (1) + (1) + (1)}{(1) + (1) + (1)}$$

$$\frac{1}{(1) + (1)}$$

$$\frac{1}{(1)}$$

$$(-1)\overset{?}{\varnothing} = \gamma \left[\begin{array}{cc} (-1)\overset{?}{\varnothing} & (-1)\overset{?}{\varnothing} \end{array}\right] + \overset{?}{\varnothing} (-1) + \overset{?}{\varnothing} (-1)$$

ا) 
$$>$$
 صفر ،  $\lozenge$  (ب)  $\geq$  صفر  $\lozenge$ 

الخطوة الرابعة : 
$$-$$
 إذا كانت  $\frac{(\lambda^*) - (\lambda^*)}{\lambda}$   $\leq$  هـ ( ٤٤)

حیث المعادلة ( ٤٤ ) لإختبار التقارب ، هـ مقدار صغیر سابق التعیین فإذا لم یتحقق الشرط ( ٤٤ ) یتم تحدید تقریب جدید بمعاملات ح. ، حم ، حم معدله کا یلی : \_\_

الحالة الثوابت السابقة الثوابت الجديدة 
$$0 < \lambda^*$$
  $0 < \lambda^*$   $0 < \lambda^*$ 

## T = 1 ) برامج الحاسب الآلي لحل الدالة الغير مقيدة في متغير واحد ( T = 1

برامج الحاسب الآلى لحل الدالة الغير مقيدة فى متغير واحد كثيرة ولسنا فى مجال حصرها أو ذكرها كلها وإنما سوف نكتفى بعرض برنامجين اثبتا فاعليتهم فى التطبيق والاستخدام \_ كما أن التعرف على خطوات الحل المستخدمة منهم يجمع معظم الأساليب التى تمت مناقشتها فى البنود السابقة \_ ومن المهم أن نذكر أن هذه البرامج تستخدم كبرامج جزئية فى حل مسألة البرمجه الغير خطية العامة .

أولا . ـ طريقة كوجنز Coggins Algorithm لتدنية الدله ع = & ( ل )

١ \_ يتم اختيار نقطة إشدائية ( ٨ . ) وعديد قيمة ∅ ( ٨ . ) = أڰ .

 $\lambda = 1$  تم تعدیل  $\lambda = 1$  استبداله بالقیمة  $\lambda = 1$  الحب حیث ت مقدار الخطوة الابتدائیة ثم حساب  $\lambda = 1$  (  $\lambda = 1$  )

 $\lambda_{\gamma} = \lambda_{\gamma} / + \tau$ .  $= \lambda_{\gamma} + \gamma$   $= \lambda_{\gamma}$ 

إذا كان  $\emptyset$  , >  $\emptyset$  . ( بمعنى حدوث تدهور ) فإن اتجاه الحطوة يعكس اى

 $\lambda = \lambda$  - ت ،

٣ ــ بعد الحطوة الأولى ــ فإن مقدار الحطوة تتضاعف إلى الضعف إذا
 تجسنت ∅ ويتناقص الى النصف فى حالة تدهور ∅

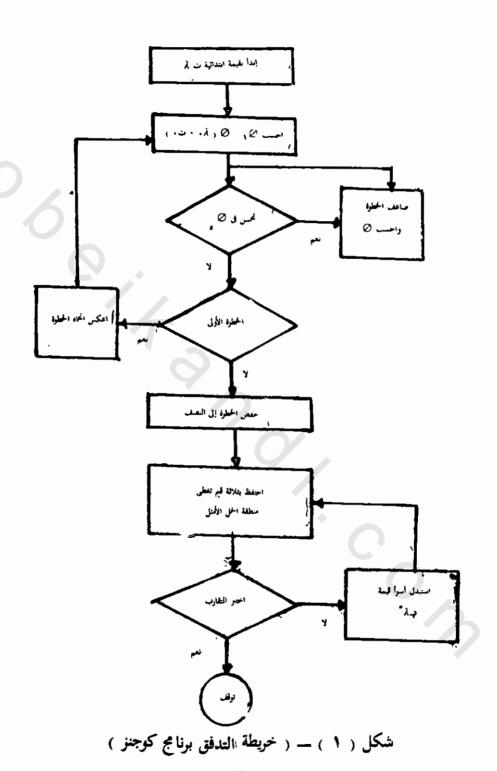
 $\lambda_{0-1}$  عند التوصل الى تحديد نطاق القيمة المثلى بالنقط [  $\lambda_{0-1}$  ،  $\lambda_{0-1}$  ،  $\lambda_{0-1}$  ] عندالحطوة و فإنه يتم حساب نقطة إضافية  $\lambda_{0+1}+\frac{1}{2}$ 

حيث ت قيمة الخطوة الحالية النقط الثلاثة التي لها أفضل قيم للدالة لا من النقط الأربعة السابقة يتم الاحتفاظ بها وإعطائها المدلولات لا ، ، لا ، لا من ع أي : \_

,Ø,,Ø,,Ø

 $\bigcirc$  ۵ یستخدم تقریب تربیعی للمعادلة الأصلیة  $\bigcirc$  (  $\uplay \lambda$  ) هو ی (  $\uplay \lambda$  )  $\uplay \lambda$ 

 $\frac{r^{\varnothing}(\ ^{\backprime},\lambda^{-\backprime},\lambda\ )+r^{\varnothing}(\ ^{\backprime},\lambda^{-\backprime},\lambda\ )+r^{\varnothing}(\ ^{\backprime},\lambda^{-\backprime},\lambda\ )}{r^{\varnothing}(\ ^{\backprime},\lambda^{-\backprime},\lambda\ )+r^{\varnothing}(\ ^{\backprime},\lambda^{-\backprime},\lambda\ )}={}^{\star}\lambda$ 



 $egin{aligned} T = \int_{\mathbb{R}^n} dx & \mathrm{d}x \end{aligned}$  العلاقة  $egin{aligned} \lambda_i & \int_{\mathbb{R}^n} dx & \mathrm{d}x \end{aligned}$ 

إدا حققت المتباينة السابقة توقف لمرٌ هي له\* المثلي .

إذا لم تتحقق المتناينة إستندل لم في ( لم ، لم ، لم ) التي لها اكبر ؟ مناظرة بالقيمة لم\* .

كرر ذلك حتى تتحقق متباينة التقارب.

ثانيا : ـ طريقة فيبوناشي Fibonacci Algorithm لحل المسألة : ــ

١ \_ حدد مدى البحث الابتدائى م. لتكون حدوده القيم ١ ، ب

۲ ــ حدد درجة الدقة المطلوبة ــ وبالتالى عدد المحاولات [ جدول ۱ ] من
 ارقام فيبوناشي

 $\gamma$  سنع أول قیمتیں  $\lambda$  , ،  $\lambda$  (  $\lambda$  >  $\lambda$  ) فی المدی م علی مسافة م من الحدود

$$a_{1}^{*} = \frac{\bullet_{0}}{\bullet_{0}} a_{1}.$$

$$\lambda, = 1, + \uparrow$$

٤ \_ أوجد قيمة دالة الهدف لا عند لا، ، لا، أى ١٠ ( لا. ) ، . ( لا. ) \_ قلل مدى البحث كالتالى : \_

$$(\lambda, \lambda') < \lambda' > (\lambda, \lambda) < \lambda' > \lambda'$$

$$(\lambda, \lambda) \otimes \langle (\lambda, \lambda) \rangle \rightarrow (\lambda, \lambda) \leq (\lambda, \lambda)$$

حيث له\* موضع الحل الأمثل ــ فترة البحث الحديدة هي

$$\begin{bmatrix} \uparrow \\ \uparrow \\ \downarrow \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \uparrow \\ \uparrow \\ \downarrow \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \uparrow \\ \uparrow \\ \downarrow \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \uparrow \\ \uparrow \\ \downarrow \end{bmatrix}$$

وحدودها الى ، ب

٥ ــ ضع نقطة البحث الثالثة في المدى الحديد مي متماثلة حول البقط الباقية

$$a_{\gamma}^{*} = \frac{b_{0}}{b_{0}} \cdot \frac{a_{\gamma}}{a_{\gamma}}$$

$$\lambda_{\gamma} = 1_{\gamma} + \alpha_{\gamma}^{\dagger}$$
 $\hat{l}_{0} = \gamma_{\gamma}$ 

$$\gamma_{\gamma} = \frac{\delta_{U}}{\delta_{\gamma_{U}}} \gamma_{\gamma_{V}} - \gamma_{\gamma_{V}} - \gamma_{\gamma_{V}}$$

٧ ـــ إستمر فى الحل لحين إستنزاف العدد ن المقرر ـــ والمعادلة العامة
 يى : ـــ

$$\gamma_{c}^{\star} = \frac{\bullet_{c-(c+1)}}{\bullet_{c-(c-1)}} \cdot \gamma_{c}$$

 $\Lambda$  — بعد عدد من المحاولات ( ن - ۱ ) فإن النقطة الاخيرة هي مركز الفئة الباقية — لذلك فالمحاولة ن تتم بجوار ( ن - ۱ ) مع تعديل طفيف ( مسافة طفيفة ) منها — ويتم حساب  $\bigcirc$  وتحديد  $\Lambda^*$  المثلي . ويوضح ذلك في شكل (  $\Upsilon$  )

# $( \ \Lambda - \ T )$ ثانيا : الطرق العددية لايجاد القيمة القصوة لدالة غير مقيدة عديدة المتغيرات

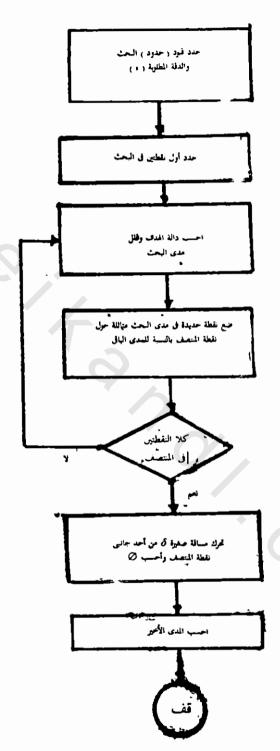
بعض مسائل المثلية تقع فى نطاق هذا النوع ــ بالإضافة إلى أن بعض طرق ايجاد القيمة القصوى لدالة مقيدة تعتمد على تحويل الدالة المقيدة إلى دالة غير مقيدة .

وقد بينا في بداية الباب السابع أن الشرط الرياضي الضروري هو : ـــ

$$\frac{\epsilon \sigma}{\sigma}$$
 = صفر ر = ۱ ،...، ن  $\sigma$ 

$$\left[\begin{array}{c} \underline{\sigma} \\ \underline{\sigma} \end{array}\right] = \frac{1}{2} \left[\begin{array}{c} \underline{\sigma} \\ \underline{\sigma} \end{array}\right]$$

اكيدة الايجابية في حالة مسائل التدنية اكيدة السالة في حالة مسائل التعظم



شكل ( ٢ ) خريطة التدفق لبرنامج فيبوناشي ٥٣

وتعتمد الطرق العددية على الوفاء بالشروط السابقة ــ ويمكن تقسيم الطرق إلى توعين رئيسين

النوع الأول : طرق البحث المباشر

النوع التابى : طرق الانحدار

#### ( ٨ ــ ٣ ــ ١ ) طرق البحث المباشر

ا ــ البحث العشوائى: ــ تعتمد الطريقة على توليد تتابع من التقريبات التى تؤدى إلى تحسين مستمر فى تدنية الدالة حتى الوصول إلى القيمة الدنيا بالدقة المطلوبة بالخطوات التالية: ـــ

ا  $_{-}$  إبدأ بنقطة ابتدائية س $_{-}$   $_{-}$   $_{-}$   $_{-}$   $_{-}$   $_{-}$   $_{-}$   $_{-}$  أبية  $_{-}$  كبيرة بدرجة كافية بالقياس الى الدقة النهائية المطلوبة وإحسب

۲ ــ و = ۱ = رقم التعديل

٣ ــ قم بتوليد مجموعة من الاعداد العشوائية وحدد المتجه ت بالطريقة
 للآتية : ـــ

إذا كانت ل ≤ 1 يكون اختيار الاعداد صحيحا \_ إذا كانت ل ≤ 1 يتم إعادة الاختيار حتى تحقيق الشرط ل ≤1\_ إحسب ت من العلاقة

$$\left\{\begin{array}{c} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{array}\right\} \quad \frac{1}{J} \quad = \quad \vec{J}$$

$$\lambda + \lambda = \lambda$$
 ( س +  $\lambda$  ت ) اوجد قیمة دالة الهدف  $\lambda = 0$ 

٦ \_ إختبر التعديلات التي تم إجراؤها إذا كانت وصلت للحدالاقصى
 الموضوع لها و ≧ ح.

إذا تحققت المتباينة السابقة إذهب للخطوة (٧)

٧ \_ قلل قيمة الثابت لم ( إلى النصف مثلا ) وإبدأ من الخطوة ( ٣ - )

٨ \_ إختبر قيمة ٨

ح  $\lambda$  = الحد الادنى الموضوع لقيمة  $\lambda$ 

إذا تحققت المتباينة السابقة تكون س = س الحالية هي الحل الأمثل ومن الممكن تحسين الطريقة السابقة إذا تم إختيار قيمة لا في كل تعديل لتكون القيمة المثلي لم\* في الاتجاه ت أي : \_\_

وذلك بإستخدام أحد الطرق المذكورة في البند ( ٨ - ٢ ) لإيجاد القيمة الصغرى لدالة غير مقيدة في متغير واحد .

ب البحث النموذجي: من الطرق المستخدمة في البحث تغيير عنصر واحد من عناصر المتجه ت \_ بمعنى أن البحث يتم في إتجاهات متوازية اللمحاور التي

عددها ن ــ وهذه الطريقة تستغرق وقتا طويلا وقد لا تتقارب ــ لذلك يتم تعديل الاتجاه بما يسمى بالبحث النموذجي .

## ب<sub>، )</sub> طريقة هوك وجيفز<sup>(\*)</sup> : ــ

الأساسية .

 $^{\prime}$  - احسب قيمة الدالة  $\emptyset$  ك =  $\emptyset$  ( س ك ) ضع و = 1 ،

ص ك = ص ك

٣ ـ يتم تعديل المتغير س حول النقطة الأساسية الحالية ص الدرور ١ - اللحصول على النقطة الجديدة كما يلى : ـ

<sup>(\*)</sup> راجع

Hooke and Jeeves ( Direct search solution of Numerical and Statistical Problems ) Journal of ACM Vol 8 No.2 1961

ع \_ إذا كان  $ص_{b,v}$  تظل مثل س ك قلل الخطوة  $\Delta$  س, ( للنصف مثلا ) ضع و = ١ ثم أذهب للخطوة (  $\tau$  – )

إذا كانت صدين تختلف عن س ك ضع

الاستعانة بالنقط الأساسية سلوب حدد نماذج للإتجاه ت\* من

$$- * = m_{!+1} - m$$
 ، من أوجد النقطة  $- * + m$  ، من

حيث  $\lambda$  طول خطوة يمكن فرضه = 1 للسهولة أو تحديد الطول الامثل  $\lambda^*$  بأحد الطرق فى البند (  $\lambda$  —  $\lambda$  )

إذا كان فى نهاية الخطوة (٣ - ) Ø ( صك،ن ) < Ø ( س ك ) ـــ نأخذ نقطة الأساس "

ونذهب للخطوة ( ٥ - ) \_ بينما إذا كانت  $\emptyset$  (  $\emptyset$  ك ن )  $\ge \emptyset$  (س ك)

فإننا نضع س ك + ١ = س ك ـــ ونقلل الخطوة △ س \_ ــ صفع ك = ك + ١ ونذهب للخطوة ( ٢ - )

۷ ــ يتم تكرار الطريقة حتى يدل اختبار التقارب
 أكبر ( △ س<sub>و</sub> ) < هـ</li>

حيث ( هـ ) رقم صغير تم تحديده مسبقا

ب، ) طريقة باول\*: - أكثر الطرق قبولا للبحث المباشر - والاضافة الرئيسية فيها أن يتم البحث في إتجاها المحاور ت = ت، ، ت، ، ،،، ت وفي إتجاه التماذج ت \* ، ت \* ، ... أى ت \* ر = ۱ ، ۲ ، ۳ ،..

يتم تحديد النقطة الأساسية \_ وتحديد الاتجاه بطرح النقطة الأساسية الحالية من السابقة \_ وتحديد ٨\* بإستخدام الاتجاهات التموذجية الحالية

مثال : \_ تدنية () (س, ، س) = ٤ س + ٣ س - ٥ س - ٨ س،

مستخدما طريقة البحث النمودجي ( هوك ـ جيفز )

وطول الخطوة ⊿ س ٍ ، ز = ۱ ، ۲ = ٥,

ك = ١

$${}^{1}\left[\begin{array}{c} \\ \end{array}\right] = {}_{1}\left[\begin{array}{c} \\ \end{array}\right] = {}_{1}\left[\begin{array}{c} \\ \end{array}\right] = {}_{2}\left[\begin{array}{c} \\ \end{array}\right] = {}_{1}\left[\begin{array}{c} \\ \end{array}\right] = {}_{1}\left$$

۱ \_ راجع

M.J.D POWELL « AN EFFICIENT METHOT FOR FINDING THE MINIMUM OF FUNCTION OF SEVERAL VARIABLES WITHOUT CALCULATING DRIVATIVES » Computer Journal Vol 7 No4 1964

$$\begin{cases} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{cases} = 0$$

$$\begin{array}{c} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{array}$$

$$\begin{array}{c} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{array}$$

$$\mathcal{P}^{+}=\mathcal{O}$$
 ( ص $_{1.}+\Delta$  س $_{1}$  ت $_{1}$  ) =  $\mathcal{O}$  ( ه, ، صفر )= $\mathcal{P}^{+}=\mathcal{O}$  ( ص $_{1.}-\Delta$  س $_{1}$  ت $_{1}$  ) =  $\mathcal{O}$  ( - ه, ، صفر )= $\mathcal{O}$ 

نظراً لأن طًا< ھ

$$\emptyset > +\emptyset$$

$$(0,0,0,0) = (0$$

٥ ـــ يتم اجراء بحث نموذجي في الاتجاه ت\*

$$\left\{ \begin{array}{c} , \circ \\ \\ , \circ \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{c} -\sin \lambda \\ \\ \cos \lambda \end{array} \right\} - \left\{ \begin{array}{c} , \circ \\ \\ -\sin \lambda \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{c} -\cos \lambda \\ \\ \cos \lambda \end{array} \right\}$$

$$(\lambda, 0, + \lambda)$$
  $(0, + 0, \lambda)$ ,  $(0, +$ 

$$1,2 \quad 2 + \frac{1}{2} = \frac{(\frac{\lambda}{2}) + \sigma}{\lambda \sigma}$$

$$(\Upsilon, \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon)$$
  $(\Upsilon, \Upsilon)$   $($ 

$$7 - = ( \Upsilon, \forall \circ , \Upsilon, \Upsilon \circ ) \varnothing = ( , \circ + \Upsilon, \Upsilon \circ , \Upsilon, \Upsilon \circ ) \varnothing = ^{+} \varnothing$$

$$\Lambda = (1, \forall 0 \ , \uparrow, \uparrow 0) \varnothing = (0, \neg \uparrow, \uparrow 0, \uparrow, \uparrow 0) \varnothing = \varnothing$$

$$\left\{ \begin{array}{c} -\infty \\ 0 \\ 0 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{c} 1,10 \\ 1,10 \end{array} \right\} - \left\{ \begin{array}{c} -\infty \\ 1,10 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{c} -\infty \\ 1,10 \end{array} \right\}$$

وطول الخطوة الأمثل للمرحلة 
$$k^*$$
 من  $\emptyset$  ( س  $+$  ت  $*$   $k^*$ )
$$= 3 (7,70)^7 + 7 (9,70) - 9, k)^7 - 9 (7,70)$$

$$(\lambda, \delta)$$
  $(\lambda, \delta)$   $(\lambda, \delta)$ 

( ٨ ــ ٣ ــ ٢ ) برامج الحاسب الآلى لطرق البحث المستمر لتدنية الدالة عديدة المتغيرات وغير المقيدة \*\*

( ۸ — ۳ — ۲ — ۱ ) طريقة روزنبروك Rosen Brock ( طريقة المحاور الدوارة )

١ ــ يتم تحديد نقطة بداية وخطوة ابتدائية ت ، و = ٢،١ .. ن ويتم حساب دالة الهدف عند نقطة البداية .

الخول من الخول من المخطوة من اتجاه المحور من إذا قلت 0 فإن المحاولة تكون ناجحة ويتم زيادة من المحامل ل حيث ل $1 \ge 1$  إذا زادت 0 تكون المحاولة فاشلة لذلك يعكس الاتجاه وتقل من المحاولة فاشلة لذلك يعكس الاتجاه وتقل من المحاولة فاشلة لذلك يعكس المرتجاه وتقل من المحاولة فاشلة لذلك يعكس المحاولة فاشلة لذلك يعكس المحاولة فاشلة للمحاولة فاشلة فلك المحاولة فلك

 $^{\circ}$  سابق حسب نقص أو زيادة  $^{\circ}$  لجميع المتغيرات  $^{\circ}$  بحيث يتوفر لدينا الاجراء، لسابق حسب نقص أو زيادة  $^{\circ}$  لجميع المتغيرات  $^{\circ}$  بحيث يتوفر لدينا لكل القيم و = 1 ،...، ن محاولة ناجحة (انقص قيمة  $^{\circ}$ ) ومحاولة فاشلة ( زيادة  $^{\circ}$  ) لكل الاتجاهات .

 ٤ ـــ يتم دوران المحاور بالمعادلة التالية وفى كل مرة يتم فيها دوران المحاور اتعتبر مرحلة جديدة

$$\begin{array}{ccc}
\downarrow & & \downarrow & \downarrow \\
\downarrow \downarrow &$$

(\*\*) اختارنا طریقتین لم یستی دکرهم فی بند (  $\Lambda$   $_{-}$   $^{+}$   $_{-}$   $^{+}$  ) آثبنت الحبرة الحسانیة فاعلیتهم راجع أیضا :  $_{-}$ 

H.H. Rosenbrock « An automatic Method to find the Greatest or Least of a Function » Computer Journal Vol. 3 No.3 1960

$$(2) \qquad (2) \qquad (3) \qquad (4) \qquad (4)$$

ن ك ك او، ز = محــ ف رحو، ر

> و = مدلول المتغيرات ز = مدلول الاتجاهات

ك = مدلول المرحلة ف = مجموع المسافات في اتجاه و عند آخر دوران للمحور

ح ن = قيمة الاتحاهات المعدلة

مد يتم البحث في إتجاهات س بإستخدام العلاقة

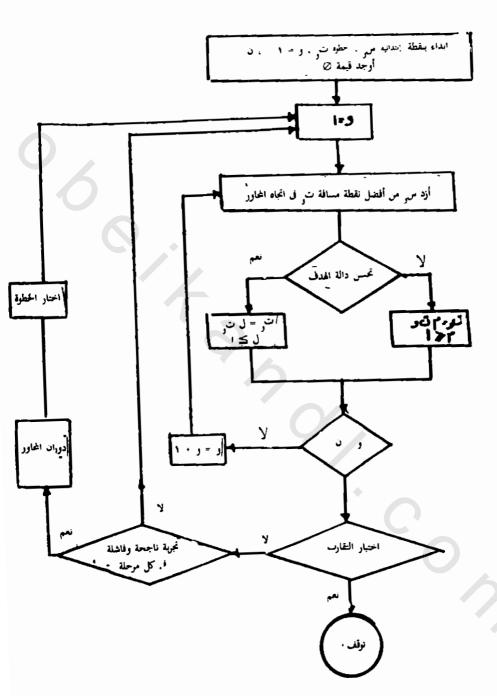
 $m_{e}^{b}$  ( 1 + 1

٣ ــ ويتوقف البحث بأحد اختبارات التقارب ــ ويوضح ذلك خريطة
 التدفق فی شكل (٣)

# ( ۸ ــ ۳ ــ ۲ ــ ۲ ) برنامج باول

۲ ــ يتم البحث في اتجاه كل محور على حدة لكل متغير س وذلك
 بإستخدام التقريب التربيعي\*

<sup>\*</sup> راجع التقسيم التربيعي بند ( ٧ ـــ ٢ ـــ ٢ ) ب



شكل ( ٣ ) خريطة التدفق لطّريقة روزن

٣ \_ يتم تحديد النقط التالية : \_ س اله = آخر نقطة من البحث لمتغير واحد

س الله النقطة التبي احدثت اكبر تحسين بين بحثين متتاليين لمتغير واحد

س = انقطة البداية للمرحلة ك - ك دليل المراحل الذى تتم زيادته لكل

مجموعة جديدة من اتجاهات البحث [ ت ] .

 ٤ ــ يتم اختبار دالة الهدف عند النقطة المعدله س " ــ لمعرفة ما إذا كانت افضل من سي \_ إذا لم يحدث تحسين فإن آخر نقطة سي تكون هي النقطة الجديدة للبداية \_ ثم نبدأ عملية بحث لمتغير واحد في كل مرة لكل الاتجاهات كما

تم سابقا 

(00) 

<sub>1</sub>(η -η ⊗ - η ⊗ ) (η ⊗ + η ⊗ 1 - η ⊗ )

<u>(,, \omega - , \omega )</u>, ≥ (07)

 $-\frac{1}{2} = | \bigcirc | -\frac{1}{2} \bigcirc | = | \triangle |$ 

إيؤدى التعبير (٥٦) إلى التأكد ما إذا كانت النهاية الصغرى محلية أم لا \_ فإذا استوفيت المتباينة ( ٥٦ ) يتم البقاء على الاتجاها السابقة أثم البحث لتتابه لمُتغير واحد إما إذا لم تستوفي المتباينة في (٥٦ ٪) يتم البحث في الاتجاه ت ا<del>ے س</del> کے سی کے سے ا

حتى الحصول على أفصل 
$$m_{i}^{i+1}$$
 — ويتم تعديل الاتجاهات كالآتى 
$$c^{i+1} = c^{i} \qquad \qquad c = 1 \ , \dots , \, i-1 \$$

$$c^{i+1} = c^{i} \qquad \qquad c = 1 \ , \dots , \, c-1 \$$

$$c^{i+1} = c^{i} \qquad \qquad c = 1 \$$

$$c^{i+1} = c^{i} \qquad \qquad c^{i+1} = c^{i} \$$

ثم يتم اجراء تتابع من البحث لمتغير واحد في كل مرة

٥ ــ يتم اختبار التقارب من العلاقة

حيث هـ عدد صغير يتم تحديده لدرجة الدقة المطلوبة

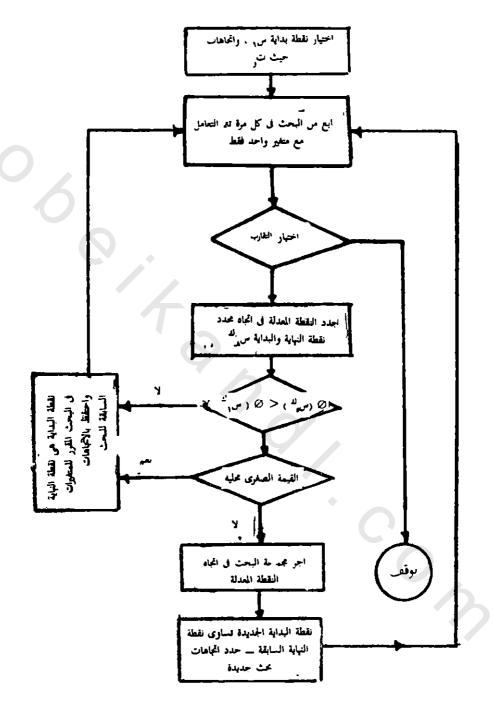
ويوضح البرنامج بخريطة الندفق في شكل ( ٤ )

( ۸ 🗕 ۳ 🗕 ۳ ) طرق الانحدار ا

الطريقة المباشرة (  $^{4}$   $^{-}$   $^{7}$   $^{-}$   $^{7}$   $^{-}$  )  $^{1}$ 

تعتمد طرق الانحدار على اننا إذا تحركنا في اتجاه منحدر الدالة ١

$$\begin{bmatrix}
\frac{\sqrt{2}\sigma}{\sqrt{2}\sigma} \\
\frac{\sqrt{2}\sigma}{\sqrt{2}\sigma} \\
\frac{\sqrt{2}\sigma}{\sqrt{2}\sigma}
\end{bmatrix}$$



شكل ( ٤ ) خريطة التدفق لبرنامج الحاسب الآلي لطريقة باول

من أى نقطة فى الفراغ بالابعاد ن ــ تزداد قيمة الدالة بأسرع ما يمكن ــ أى هى اتجاه أكبر صعود .

وبالتالى إذا تحركنا فى اتجاه ـــ 4 Ø تقل الدالة بأسرع ما يمكن/أى اتجاه اكبر هبوط .

ومن متطلبات طرق الانحدار أن تكون الدالة ۞ تفاضلية وأن تكون المشتقات

. ر
$$=$$
 ۱ ، ... ، ن عملیة فی حساباتها .  $\sigma$  س ر

يمكن تلخيص طرق الانحدار العددية كا يلي : \_

$$^{\circ}$$
 س اوجد قيمة الخطوة المثلى  $\Lambda_{
m e}^{\dagger}$  بتدنية الدالة  $^{\circ}$ 

$$|-|$$
  $\frac{\otimes (w_{0+1}) - \otimes (w_{1})}{\otimes (w_{0})} \leq a_{1}$ 

هـ = عدد صغير معلوم

ه- ٢ = عدد صغير معلوم

ه\_ =عدد صغير معلوم

$$-\frac{7}{7}$$
مثال : ـــ تدنية الدالة ع  $\emptyset$  ( س, س)  $\emptyset$  =  $3$  س  $0$  +  $0$  مثال : ـــ تدنية الدالة ع

٥ س، س، - ٨ س، بإستخدام طريقة الانحدار

$$\left\{ \begin{array}{c} 1 \\ 1 \\ 1 \end{array} \right\} = \begin{cases} 1 \\ 1 \\ 1 \end{array} = \begin{cases} 1 \\ 1 \\ 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \\ 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \\ 1 \\ 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \\ 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \\ 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \\ 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \\ 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \\ 1 \end{cases} = \begin{cases} 1 \end{cases} = \begin{cases}$$

٣ \_ ايجاد ٦\*

$$= \Lambda \Upsilon \Lambda - \Gamma \Lambda \Lambda - \Gamma \Lambda \Lambda = 0$$

$$\lambda \sigma = \frac{\lambda \sigma}{2 \sigma}$$
 = صفر ۱۳۵۰ مین ۲۲ ما ۱۳۵۰ = ۱.

$$\begin{cases} \begin{pmatrix} 1, 3 \\ 1, 3 \end{pmatrix} = \begin{cases} \begin{pmatrix} 1, 1 \\ 1, 1 \end{pmatrix} & = \begin{pmatrix}$$

٤ \_ اختبار التقارب بالعلاقة

$$\left\{ \begin{array}{c} , \circ \\ \\ \uparrow , \downarrow \end{array} \right\} \qquad = _{\gamma} \Delta \ - = _{\gamma} \ \stackrel{\cdot}{\smile} \ , \circ \ \stackrel{-}{\smile} \ , \circ \ ,$$

وهكذا يستمر العمل حتى تحصل على

#### (٨\_٣\_٣) طريقة الانحدار المرافق

يمكن تحسين عملية التقارب لطريقة الاخدار بتطويرها إلى انحدار مرافق ويمكن تبيان ذلك إذا إعتبرنا Ø دالة تربيعية

$$\Delta \bigotimes_{i+1} = 1 \bigoplus_{i \in \{1, 1\}} + \cdots + \cdots + (17)$$

$$+ \sum_{i=1}^{k} \sum_{j=1}^{k} \sum_{j=1}^{k} \sum_{j=1}^{k} \sum_{i=1}^{k} \sum_{j=1}^{k} \sum_{i=1}^{k} \sum_{j=1}^{k} \sum$$

(71) ..... 
$$\Delta = \frac{1}{1+2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = \frac{1}{2} = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = \frac{1}{2} = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$$

ويضرب طرفي المعادلة ( ١٤ ) في تن فإن

والمقدر فی القوس ( ) یساوی الصفر إذا کانت 
$$\lambda$$
 مثلی ولکی یتحقق الشرط أن ت  $\Delta$   $\Delta$   $\Delta$  = صفر

$$(77) \dots (77) \dots$$

$$(77) \dots \qquad r(\frac{\varnothing \sigma}{\sigma}) \frac{\Im \sigma}{\Im \sigma} = r | \varnothing \Delta |$$

$$1 = 0, \quad \left\{ \begin{array}{c} 1 \\ 1 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{c} 1 \\ 1 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{c} 1 \\ 1 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{c} 1 \\ 1 \end{array} \right\}$$

$$\left\{
\begin{array}{c}
0 - \\
1
\end{array}\right\} = \left\{
\begin{array}{c}
\Lambda - \gamma \omega & 0 - \gamma \omega & \Lambda \\
\gamma \omega & \sigma
\end{array}\right\} = \left\{
\begin{array}{c}
\frac{\varnothing \sigma}{\gamma \omega \sigma} \\
\frac{\varnothing \sigma}{\gamma \omega \sigma}
\end{array}\right\} = \gamma \varnothing \Lambda$$

$$\left\{\begin{array}{c} \circ \\ \bullet \\ \bullet \end{array}\right\} = - \Delta \Delta - = \sqrt{2}$$

$$\left\{\begin{array}{c} , \circ \\ \\ \\ \end{array}\right\} = , \emptyset \quad \left\{\begin{array}{c} 1, \circ \\ \\ \\ \end{array}\right\}_{(T)} \cdots \quad ( \quad , 1 = *\lambda \ T = ) - T$$

$$| \cdot \xi, 79 = {}^{\mathsf{T}}(\mathsf{T}, \mathsf{N}) + {}^{\mathsf{T}}(\mathsf{N}, \mathsf{N}) = {}^{\mathsf{T}}|_{\mathsf{T}} \varnothing \Delta |$$

$$\left\{\begin{array}{c} \circ \\ 1 - \end{array}\right\} \left\{ \frac{\xi, 79}{77} \right\} + \left\{\begin{array}{c} , \circ, - \\ 7, 1 \end{array}\right\} - = \gamma \tilde{\smile} ...$$

$$= \left\{ \begin{array}{c} , q \\ \\ 1, q \end{array} \right\}$$

وهكذا

 $( \Lambda - \Gamma - 1 )$  طرق الحاسب الآلى لطرق الانحدار لدالة غير مقيدة عديدة المتغيرات

توجد طرق عدیدة سوف نختار منها طریقة فلتشر و ریفز\*

#### خطوات برنامج فلتشر وريفز

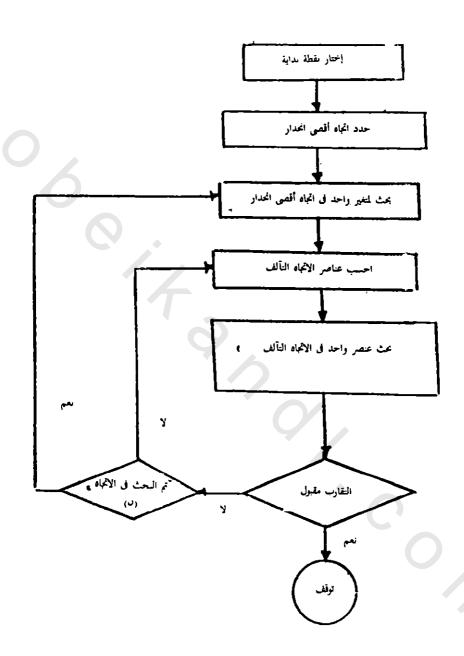
١ ــ يتم إختيار نقطة بداية س

 $\Gamma = 2$  بعد تعدیله لیکون اول اتجاه  $\Gamma = 0$  بعد تعدیله لیکون اول اتجاه  $\Gamma = 0$ 

(\*) راجع

Fletcher and Reeves « Function Minimization by Conjugate Gradient » Computer Journal Vol 7 No 2 1964

$$\frac{1}{1} \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right) \cdots \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array} \right) \cdots \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right) \cdots \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right) \cdots \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right) \cdots \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right) \cdots \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array} \right) \cdots \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right) \cdots \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right) \cdots \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array} \right) \cdots \left($$



شكل ( ٥ ) خريطة التدفق لبرنا مج فلتشر وريفز

( ٨ ــ ٤ ) ثالثا : حل مسألة البرمجة الغير خطية المقيدة بالطرق العددية مسألة البرمجة الغير خطية المقيدة على الصورة : ـــ

تدنیة ع $= \emptyset$  (س $) = \emptyset$  ( س, ، س, ،...، س $_{0}$  )

مستوفيا ق إ (س) ≦ صفر

و = ۱ ، ۲ ،... م

والطرق العددية لحل مسألة البرمجة اللاخطية متعددة وأهم هذه الطرق التي تتمير بقدرتها على الحل هي التي سوف نناقشها وهي : \_\_

١ \_ طريقة المسطحات القاطعة

٢ \_ طريقة الاتجاهات العملية

٣ ـ طريقة دوال الجزاء

## ( کے $\mathbf{L}$ ) طریقة المسطحات القاطعة (\*) ( کیلی )

في هذه الطريقة يتم تحويل القيود الغير خطية الى خطية بإستخدام مفكوك تايلور وبالتالى يتم تكوين غلاف محدب من المسطحات يحل محل المنطقة المحدبه للقيود ويقع خارجها .

فإذا كانت دالة الهدف خطية فإن مسألة البرمجة الخطية يتم حلها بطريقة السلمبلكس \_ فإذا كان الحل الناشىء مرضيا انتهى الحل \_ أما إذا كان غير مرضيا يتم تكوين مسألة برمجة خطية جديدة حول نقطة الحل الجديد وحالها بطريقا السمبلكس \_ وهكذا .

Kelly « The Cutting Plane Method for sloving Convex Programming » S.I.AM Vol 8 No.4 1960

أيضا حل المسألة باجراء تعديل طفيف كالتالى : \_\_ المطلوب تدنية ع =  $\emptyset$  ( س, ، س, ، ، ، ، ، ، ، ، ، ، مستوفيا ق ( س, ، ، ، ، ، ، ، )  $\leq$  صفر و = ۱ ، م

استحدث متغيرا جديدا س ب وحل المسألة

تدنية س<sub>ن+۱</sub>

مستوفيا

اق ( س ، س ، ، س ) کے صفر و = ۱ ،...، م ۱ ( ۲ )

> قم+، ( س،،س, ،...، س, ) = ∅ ( س،،س, ،...، س, )مس,،,، ≤ صفر ویمکن تحدید خطوات الحل کالتالی : \_\_

١ \_ إبدأ بحل ابتدائى س (١) ضع ك = ١ ، ك = رقم التعديل

س اليس من الضروري أن تكون عملية

٢ ـــ أوجد الدالة الخطية التقريبية للقيود عند النقطة س (ك) بإستخدام تقريب مفكوك تايلور

٣ \_ كون مسألة البرمجة الخطية المقربة

تدنیة حـ س مستوفیا  $ar{v}_{0} = ar{v}_{0} ( m_{0} ) + \Delta ar{v}_{0} \overline{m}_{0} ( m - m_{0} ) ( )$  و = 1 ، ...

٤ \_ حل مسألة البرمجة الخطية

للحصول على الحل الأمثل وهو النقطة الجديدة س<sub>لا+.1</sub>

ه ــ أحسب قيمة ق ( ساي ب ) للقيود الأصلية و = ١ ،.... م
 إذا كانت ق ≦ هـ

هـ = عدد صغير معطى لدقة الحل

.. س<sub>اله + =</sub>=س\* = الحل الأمثل

ق<sub>ع</sub> ( س<sub>اك+۱</sub> ) = اكبر [ ق<sub>و</sub> ( ك + ۱ ) ] ..... ( ٧٥ )

والعلاقة ( ٧٥ ) تدل على إختيارنا اكثر القيود إنتهاكاً ـــ يتم الحصول على تقريب خطى لهذا القيد ( ء ) عند النقطة الحالية ( ك + ١ ) من العلاقة

V = 64 + 11 من الخطوة ( ٤ )

( ٨ ــ ٤ ــ ٢ ) طريقة الاتجاهات العملية

الفكرة الرئيسية هي توليد تتابع من قيم <sub>سك</sub>: ـــ

بحيث ان س<sub>ال+۱</sub> = س<sub>ال</sub> + λ ت<sub>ال</sub>

وفى المرحلة (ك + ١) يتم اختيار (λ) بحيث تكون [ س<sub>ك+۱</sub> ],داخل منطقة الامكانيات وفى نفس الوقت يكون اختيار الاتجاه ت ك لتحقيق تحسين فى دالة الهدف دون انتهاك للقيود يقال أن الاتجاه ت اتجاه عملى إذا توفر الشرط الآتى : \_

$$\sigma$$
 ق $_{i}$  ( س  $_{i}$  +  $\lambda$   $_{i}$   $_{i}$  )  $|_{\lambda}$   $_{i}$   $_{o}$   $_{i}$   $_{o}$   $_{i}$   $_{o}$ 

ويقال أن الإتجاه ت<sub>اني</sub> إتجاه عملى مقبول ( يحقق تحسين في ∅ ) إذا توفر الشرط ( ٧٧ ) التالى فضلا من توفر الشرط ( ٧٧ ) السابق : ــــ

$$(VV)$$
 سن  $\lambda + \sigma$  المت  $||_{k=0}$  صفر  $\lambda + \sigma$ 

وفه هذه الحالة يكون الاتجاه ت المينهك القيود ق ، و = ١ ،...، مروف نفس الوقت إذا تحركنا خطوة صغيرة  $\lambda$  صفر في اتجاه ت نضمن حدوث تحسين في 0 وتتخذ الخطوات التالية لتحقيق الطريقة المشروحة سابقا .

١ ـــ إبدأ بقيمة ابتدائية ممكنة س ( تحقق جميع القيود ) وحدد قيم هـ ،
 هـ ، هـ المحددة للدقة في إختبارات التقارب .

احسب  $\emptyset$  ( س (۱) ) ، قو ( س (۱) ) ، و = ۱ ،...، م

 $\gamma = 0$  (س )  $\gamma = 0$  مفر لجمع قیم و  $\gamma = 0$  ،...، م یکون الاتجاه

ت<sub>اء</sub> = − ⊿ ∅ ( س ك ) ...... ( ٧٨ )

مع تعديل المتجه في المعادلة ( ٧٨ ) بأحد الطرق المشروحة سابقا [ راجع المعادلات ٦٨ ، ٦٩ ] ثم إنتقل للخطوة ( ٥ )

(ب) إذا كان أحد القيود (على الأقلر) من ق<sub>و</sub> (س ك ) = صفر أى قيد عامل ــ انتقل للخطوة (٣)

٣ \_ احسب اتجاه ممكن ومقبول ( يحدث تحسين أى نقصان فى ∅ ) وذلك
 ٢٠ مسألة البرمجة الخطية التالية : \_\_\_

 $(\lambda \lambda)$ 

$$\bar{\sigma} = \frac{1}{100} + \frac{100}{100} + \dots + \frac{100}{100} + \frac{100}{100} + \frac{100}{100}$$

$$abla$$
 ت  $abla$   $abla$ 

$$\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} + \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} + \dots + \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} + \frac{\sigma}{\sigma}$$
 $\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} + \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma}$ 

ل = القيود العاملة ( ق حلى التجاهات البحث 
$$x = x + x + y = 0$$

ويمكن إثبات أنه في حالة استيفاء شروط كوهير طوكر الأمثل فإن ع<sup>\*</sup> ( ء المتلى ) تكور مساويه للصفر

٤ ـــ ا ـــ إذا كانت قيمة ء\* الناتجة عن حل مسألة البرمجة الخطية ( ٧٩ )
 تحقق المتباينة .

ء\* < هـ, ..... ( ٨٠ )

توقف واعتبر أن الحل الأمثل س\* المرغوب هو س ك

ب ـــ إذا كانت ء\* > هـ، إنتقل للخطوة ( ٥ )

اوجد طول الخطوة الأمثل  $k^*$  فى اتجاه ت ك بأحد طرق التدنية لدالة غير مقيدة فى متغير واحد  $\mathcal{Q}$  (  $\mathcal{Q}$  (  $\mathcal{Q}$  +  $\mathcal{Q}$  ) =  $\mathcal{Q}$   $\mathcal{Q}$ 

٣ \_ احسب سال ١٠٠ = ( ساز + ٨\* تان ) وبالتالي

احسب قیمة القیود  $ق_{e}$  ( سرن ۱ ) و = ۱ ،...، م

إذا كانت ق, ≦ هـ، \_\_ إنتقل للخطوة (٧)

اما اذا كان أحد القيود ( ر )  $ar v_{0} > a_{-1}$  أى أن قيمة الخطوة المثلى  $k^{*}$  تؤدى الى انتهاك أحد ( أو بعض القيود )

أى قيمة القيد المستوفى قبل تعديل المتغير س ك إلى س ك + ١ ،

قر  $^{(7)}$  عنی ( س ك + ۱ ) > صفر أى قيمة القيد المنتهك بعد تعديل س ك الى س ك + ۱ بإستخدام  $\lambda^*$ 

$$\bar{b}_{i}(\lambda^{*}) = | \cdot + | \cdot | \cdot | \cdot |$$
 $\bar{c}_{i}(\lambda^{*}) = | \cdot | \cdot | \cdot |$ 
 $\bar{c}_{i}(\lambda^{*}) = | \cdot |$ 
 $\bar{c}_{i}(\lambda^{*}) = |$ 
 $\bar{c}_{i}$ 

إذا لم تتحقق ( ٨٥ ) ضع ك = ك + ١ وكرر العمل من الخطوة ( ٢ )

الطريقة المنصوصة في الخطوات السابقة مقترحة من زوتندابك\*

 $^{\mathsf{Y}}$ مثال : - تدنیة ع=  $\otimes$  ( س $_{\mathsf{Y}}$  , س $_{\mathsf{Y}}$  )= ( س $_{\mathsf{Y}}$  - )

$$T \ge \frac{1}{100} + \frac{1}{100} + \frac{1}{100} = T$$

بإستخدام طريقة الاتجاهات العملية لزوتندايك

$$= (^{1})$$
ا — إختار نقطة البداية س $= (^{1})$ 

$$\left\{ \begin{array}{c} \Delta \sigma \\ \Delta \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{c} (\Delta \sigma) | \Upsilon \\ (\Delta \sigma) | \Upsilon \end{array} \right\} - = \left\{ \begin{array}{c} \frac{\partial \sigma}{\partial \sigma} \\ -\frac{\partial \sigma}{\partial \sigma} \end{array} \right\} = \sqrt{2} \Delta - 2 \sqrt{2} - 2 \sqrt{2} = \sqrt{2} \Delta - 2 \sqrt{2} - 2 \sqrt{2} = \sqrt{2} \Delta - 2 \sqrt{2} - 2 \sqrt{2} = \sqrt{2} \Delta - 2 \sqrt{2} - 2 \sqrt{2} = \sqrt{2} \Delta - 2 \sqrt{2} - 2 \sqrt{2} = \sqrt{2} \Delta - 2 \sqrt{2} = \sqrt{2}$$

(\*) راجع

Zoutendijk « Methods of feasible Directions » Elsevier - Amsterdam

$$\frac{1}{\sqrt{3T}} \left\{ \int_{\Lambda}^{\pi n} \frac{1}{\Lambda} \left\{ \int_{\Lambda}$$

$$\frac{\sigma \gamma}{\sigma \varnothing} = \sigma \sigma \qquad \qquad \gamma_* = 3$$

$$\cdots \smile_{(Y)} = \left\{ \begin{array}{c} \\ \\ \\ \end{array} \right\}$$

$$\tilde{\mathbf{e}}_{i} = -i$$
 $c - 3 = \text{cat}$ 
 $\tilde{\mathbf{e}}_{y} = -i + o - \gamma > \text{cat}$ 
 $\vdots$ 
 $\vdots$ 

$$\begin{bmatrix} \frac{\delta_{\gamma}(t)}{\delta_{\gamma}(t)} \end{bmatrix}^{*}\lambda = \frac{\delta}{\delta_{\gamma}(t)} \lambda$$

$$\lambda + \frac{\delta_{\gamma}(t)}{\delta_{\gamma}(t)} = \tau - \delta_{\gamma}(t)$$

$$\tau - (\frac{\tau}{\tau + 1}) \delta_{\gamma} = \frac{\delta_{\gamma}(t)}{\delta_{\gamma}(t)}$$

$$\tau = \frac{\delta_{\gamma}(t)}{\delta_{\gamma}(t)} = \frac{\delta_{\gamma}(t)}{\delta_{\gamma}(t)}$$

$$\frac{\partial}{\partial \omega} + \frac{\partial}{\partial \omega} + \frac{\partial}$$

$$c \cdot \geq \cdots = \frac{\sigma}{\sigma} \cdot c + \frac{\omega}{\omega} \frac{\sigma}{\sigma} \cdot c$$

$$Y = (Y - (w, - Y)) = \frac{\sqrt{\delta} \sigma}{\sqrt{\omega} \sigma}$$

$$Y = \frac{\sqrt{\delta} \sigma}{\sqrt{\omega} \sigma}$$

#### (٨ ــ ٤ ــ ٣) طريقة دوال الجزاء

في هذه الطريقة يتم تحويل مسألة المثلية الأصلية إلى مسألة بديله حيث يمكن ايجاد الحل الأمثل للمسألة الأصلية بحل تتابع من المسائل الديلة كل منها مسألة تدنيه غير مقيدة لداله عديده المتغيرات .

المسألة الأصلية موضوع الدراسة هي :

تدنیه 
$$\beta = \emptyset$$
 (س, ، ... ، سن مستوفیا

$$\mathbf{0}_{\mathbf{0}}$$
 (س، ، ... ، سن)  $\leq$  صفر

تتحول المسألة إلى :

$$\mathbb{Q}(\omega)$$
 ك  $\mathbb{Q}(\omega)$  د ك  $\mathbb{Q}(\omega)$  د ك  $\mathbb{Q}(\omega)$  ف و  $\mathbb{Q}(\omega)$  د ك  $\mathbb{Q}(\omega)$  د ك  $\mathbb{Q}(\omega)$  د ك  $\mathbb{Q}(\omega)$ 

حيث ف و داله الداله في ق م ، دير مؤشر (وزن) الجزاء .

ويتم إجراء عملية التصغير للداله (٨٦) الغير مقيده تتابعيا وفى كل مرة يتم فيها تدنيه (٨٦)

یتم تعدیل مؤشر الجزاء الذی یبدأ بقیمة إبتدائیه د $^{(1)}$  وینتهی بقیمة مثلی :  $abla^* \leq a_c$  حیث نظریا د $^* = a_c$  صفر

وهناك نوعين من دوال الجزاء النوع الأول ويعرف بدوال الجزاء الداخليه راكثرها شيوعا :

والنوع الثاني ويسمى دواله الحزاء الخارجية ويعرف بـ:

وغالبا يستخدم النوع الأول مع د ك متناقصه فى حالة المتباينات ق ٍ ≦ صفر ويستخدم النوع الثانى فى حالة المعادلات ق ٍ = صفر

ويمكن شرح الطريقة فى الخطوات التالية :

۱ ـــ إبدأ بنقطه عمليه س(۱) تستوفی جميع القيود كمتباينه قويه أی قرر حرو = ۱ ، ... ، م

إختار قيمة ابتدائيه د ، \_ ويمكن استخدام المعادلة التالية :

$$(\wedge 9) \qquad \qquad \left\{ \frac{(n) \otimes (n) \otimes (n)}{\frac{1}{(n) \otimes (n)}} \right\} \alpha = 1$$

 $\alpha$  تتراوح بين ١, إلى ١  $\alpha$  - أوجد القيمة الصغرى للداله الغير مقيده

$$(9.)$$
 ...  $\frac{1}{(0.)} = 0$   $(0.)$  ...  $\frac{1}{(0.)} = \frac{1}{(0.)} = 0$   $(0.)$   $0.$ 

باحد طرق الدوال عديده المتغيرات غير المقيدة بادئا بالقيمه س، المحسبوبه سابقا وأحصل على س ك "

٣ \_ اختبر ما اذا كانت س ك محل أمثل للمسألة الأصليه وذلك بإختبار أحد طرق التقارب .

$$c_{!} + 1 = a . 
 c_{!} ، a < 1 (ویمکن استخدام  $a - 1, b$ )

 $c_{!} + 1 = a . 
 c_{!} .$ 
 $c_{!} + 1 = b .$ 
 $c_{!} + 1 = a .$ 
 $c_{!} +$$$

مثال\*: تدنيه

ق، = س،۲ + س،۲ \_ س،۲ ≦ صفر

ق ہ ۔ ۔ ٤ ۔ س، ۲ ۔ س، ۲ ۔ س، ۲ ≦ صفر

ق<sub>۳</sub> = س<sub>۳\_ه</sub> ≦ صفر

ــ س، ≦ صفر

۔ سہ ≦ صفر

ــ سہ ≦ صفر

الحل : بطريقة دوال الجزاء الداخليه :

ا 
$$= 1$$
 الحل النظرى لهذه المسألة هو س $^* = \{ Y : Y : O(m) \}$  ،  $O(m) = Y : O(m) = O(m)$ 

(\*) مأخود عرإ فياكو وماكورىيك

## ب \_ الحل العددي باستخداء دوال الجزاء الداخلية (\* \*)

# 

بالرغم من أن رورن قدم طريقة الاسقاط للمنحدر لكل من القيود الخطية والغير الخطية إلا أنه من الناحية التطبيقية فإن الطريقة لها كفاءه حل مقبوله في حالة دوال الهدف اللاخطيه والقيود الخطيه فقط ـــ لذلك سوف نشرح الطريقة في حالة القيود الخطية فقط :

۱ ــ يبدأ الحل بإختيار نقطة بدايه س (۱) وخطوة إبتدائيه لم ، أوقيم ثواتب التقارب ، ك - ۱

٢ ــ يتم تحديد مشتقة داله الهدف Ø بالنسبة للمتغيرات س, ، س, ،
 ٠. س أى :

PART I. Linear Constraint" SIAM Jr. vol 8 1960

« The Gradient Projection Method :

PART II. Non-Linear Constraints" SIAM Jr. vol 9 1961

<sup>(\*)</sup> البواج المستحدة في خل هو برنامج Prof. Looisma لدون لحر، بدعا يتميم الداخلية.

<sup>(\*)</sup> J.B. Rosen « The Gradient Projection Method :

 $\frac{\partial \sigma}{\partial \sigma}$  إذا كانت  $\frac{\partial \sigma}{\partial \sigma} \leq a$  هـ لكل قيم ز توقف  $\alpha$  ويكون الحل أمثل  $\sigma$ 

ويتم حساب  $O_{le+1} = O(m_{e+1})$  وإعتبار أحد الامكانيات لنائية : ا \_ تحسين في داله الهدف دون إنتهاك أي من القيود

 $\lambda_{\text{LII}} = \chi \lambda_{\text{LII}} - \chi_{\text{LII}}$  هو الخطود (۲)

ب \_\_ لم يتم إحـــداث تحسين فى دالــــه الهدف  $\lambda_{L^{++}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \lambda_{L}$  وإستمر من الخطوه ( ۲ – )

جـ بـ إذا تم إحداث تحسين في داله الهدف مع انتهاك واحد أو اكبر من القيود نرجع الى البقطة السابقة العمليه . ويتم تحديد اتجاهات جديدة كما يلي :

$$\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\delta \sigma}{\delta \sigma} = \frac{\delta$$

$$\left[ \left( \frac{\bar{\sigma} \sigma}{\bar{\sigma} \sigma}, \lambda - \frac{J}{1 = j} \right) + \frac{\varnothing \sigma}{\bar{\sigma} \sigma} \right] \frac{\dot{\sigma}}{1 = j} \right]$$

$$\lambda$$
 ر ، ر = ۱ ، . . ل تم تحدیدها من المعادلات (ل) التالیة  $\frac{\sigma}{\sigma}$  می ن می می ن می که و  $\frac{\sigma}{\sigma}$  و  $\frac{\sigma}{\sigma}$  و  $\frac{\sigma}{\sigma}$  و  $\sigma$  می  $\sigma$  می ر  $\sigma$  می ر

$$\frac{\mathcal{O} \sigma}{\tilde{\sigma}} = \frac{\sigma}{\tilde{\sigma}} \frac{\sigma}{\sigma} \frac{\tilde{\sigma}}{\tilde{\sigma}} = - = \frac{\sigma}{\tilde{\sigma}} \frac{\sigma}{\tilde{\sigma}} = - = \frac{\sigma}{\tilde{\sigma}}$$

إذا كانت

يكون التقارب صحيح ــ فإذا لم يتوفر ذلك كرر العمل اعتبارا من الخطوة (٣)

ويمثل البرنامج في خريطة التدفق شكل (٦)

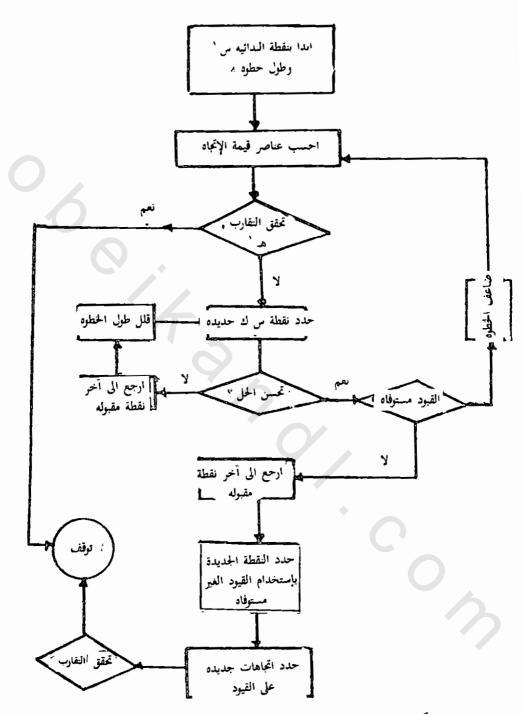
هذا البرنامج يحل مسألة البرمجة الغبر خطية التالية :

تدنيه ع = 🛭 (س, ، س, ، ... س) مستوفيا

ق<sub>و</sub> (س، ، س، ، ، ، ، ، ، س) > صفر و = ۱ ، ... ، ل .

· طو (س، ، س، ، س) = صفر و = ل + ۱ ، ... ، م

<sup>\*</sup> Sequential Un Constrained Minimization Technique



شكل (٦) خريطة التدفق لبرنامج روزن السقاط المنحدرات

#### بالطريقة التالية:

١ \_ يتم تكوين داله الجزاء لتالية :

$$Q_{!!}(m, c_{!!}) = Q - c_{!!} \xrightarrow{s - U} e^{U_{!!}} e^{U_{!!}} e^{U_{!!}} e^{U_{!!}} e^{U_{!!}} e^{U_{!!}} e^{U_{!!}} e^{U_{!!}}$$

$$(90)......(90)$$

د = مؤشر الجزاء ، د > صفر ـــ وتتابع د<sub>اد</sub> فی الخطوات ك يكون متناقض ای

د، > د، ، ... > د<sub>اد</sub> > صفر

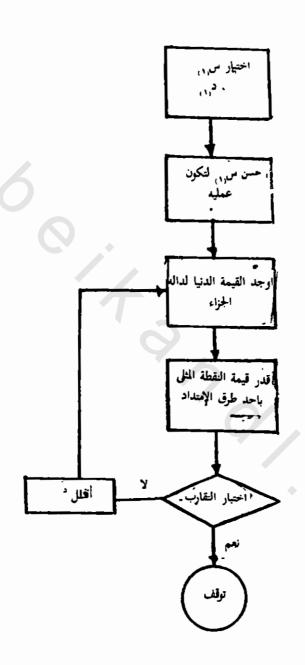
 $1 _{(1)}$  ليس من المهم أن  $1 _{(1)}$  ليس من المهم أن  $1 _{(1)}$  تكون س نقطة عمليه  $1 _{(1)}$  .

1 = 3

س مدد القيمة الدنيا للداله  $\Omega_{i}$  (س ، دن) باستخدام قيمة دن بأحد طرق التدنيه للدوال عديده المتغيرات الغير مقيده .

ئ \_\_ اختبر التقارب

تــ حد القيمه المثلى س\* بأحد طرق الامتداد Extrapolatian
 ويوضح ذلك في شكل (٧)



شكل (٧) خريطه التدفق لطريقه فياكو ماكورميك .S.U.M.T

## (٨--٦) مناقشة عامه للكيان الطرى المستخدم في البرمجة الغير خطية (\*)

محموعة برامج الحاسب الآلى على شكل حزم شامله البرمجة الرئيسية والفرعية المساعده والتي تسمى بالكيان الطرى Soft-ware والتي عادة يحتاجها المستخدمين لطرق البرمجة اللاحطية تطورت بخطى سريعه في السنوات الاحيو ولهذا لزم الأمر إعطاء القارىء فكره عن الملامح الرئيسية المرغوبه لحزم الكيان الطرى للبرمجة اللاخطيه لإمكان المفاضله بينها .

#### (١) الملامح المرغوبه للمدخلات:

- ١ \_ إمكانية إعطاء مسميات محدده للمتغيرات والقيود مما يساعد على تفسير نتائج المخرجات وتحديد المتغيرات أو القيود الحرجة في حالة تواجدها
- ٢ ــ إمكانية تحديد موع الدوال والمتغيرات المستخدمه . فأنواع الدوال هي دوال الهدف والقيود التي قد تكون على شكل معادلات أو متباينات كذلك تحديد الحدود الدنيا والقصوى والدوال التي يمكن اهمالها ... والمتغيرات أما متغيرات حره أو ثاتبه أو محدوده بقيم عليا ودنيا وعلى سبيل المثال إدا أمكن تحديد قيم محدده لكل قيد على حده أمكن في هذه الحاله إضافه قيود أو حذفها أو تعديل الاهداف وذلك دون المساس بالبرام الفرعيه المساعده Sub-routines .
- $^{\circ}$  جموعه واحده إلزاميه للبرامج الفرعيه المساعده ــ فعلى سبيل المثال إذا كانت طريقة الحل تتطلب حساب المشتقة الأولى  $^{\circ}$   $^{\circ}$   $^{\circ}$   $^{\circ}$   $^{\circ}$  فعلى الحزمه أن توفر طريقة لحساب المشتقه الأولى بالطرق العدديه  $^{\circ}$  ( دوال الفروق ) في البرنامج الرئيسي أو توفير برنامج مساعد لحساب

<sup>(\*)</sup> إعتمدنا في كتاب هد الحر، على لمقاله التاليه .

<sup>(\*)</sup> Allan Waren and Leon Ladson "The Status of Non-Linear Programming Soft-ware" Jr. ORSA Vol. 27 No. 3, 1979

- المشتقة الأولى بطرق تحليليه \_ والحاله الاحيره تفضل لإعطائها درجة أعلى في الدقه \_ فضلا عن تقليل الزمن المستغرق في العمليات الحسابيه . ولا تفضل الطرق المستخدمه للمشتقه الثانية لصعوبة أو استحالة الحصول على دقة مقبوله .
- خقيق مرونه كافيه للمستخدم بإمكانيه تعديل بعض البيانات الخاصة بالمسأله مما يتبح حل تتابع من المسائل لدراسة الحساسية أو أى متطلبات فنيه يحتاجها المستخدم .
- د ــ ترتب البيانات الداخله وتبويبها وامكانيه مراجعة الاخطاء واكتشافها
   والتنبيه إليها .

## ب) الملامح المرغوبه للمخرجات :

- ١ ــ تبويب البيانات والنتائج بطريقة واضحه (المخرجات) وربطها نقم
   البيانات الداخله .
  - ٢ \_ إمكانية طبع الحل التفصيلي في أي مرحله (ك) من مراحل الحل.
- ٣ ـ تعدد مستویات الطباعه من ناحیة درجة التفصیل بحیث یمکن للمستخدم حسب حاجته تعدیل درجة التفصیل لامکان متابعة الحل لاجراء الدراسات أو التعدیلات الفنیه المطلوبه أو متابعة ورصد الأحطاء إدا وجدت.
- ٤ \_ إمكانية إختبار طرق ونتائج حساب المشتقات للدوال بطرق خليليه .

## (ج ) الملامح المرغوبة اللإستخدام :

- ١ ــ توثيق كامل للبيانات على مستوى النظام المستخدم .
  - ٢ \_ إمكانية إستخدام أى جر مرغوب من البيانات .
    - ٣ ــ تدنيه الحجم المطلوب لتخزين البيانات .

- خقيق الديناميكيه الكامله في تخزين المعلومات والتعامل معها طبقا
   لحجم البيانات في المسأله .
- د \_ تحقيق الاستقلاليه اللازمه لكيان الطرى عن المعدات ( الكيان الصلب Hard-ware ) بمعنى إمكانية استخدام الحزمه على مجموعة كبيره من الحاسبات المتاحه بإدخال تعديلات طفيفه .

### ( د ) الملامح المرغوبه لإمكانيات طرق الحل :

- ١ إمكانية حل الدوال غير الحطيه عديده المتغيرات وغير المقيده
   بكفاءه تامه دون إحداث أى حدود على قيمة المتغيرات .
- ٢ ـــ التوصل الى حل الدوال التربيعيه فى عدد محدود من الخطوات مع وجود
   كفاءه حل مرتفعة فى حالة القيود الخطيه .
- إمكانية إفتراض نقط بدايه عمليه أو غير عمليه والتوصل منها الى نقط عمليه ثم توليد تتابع من النقط العملية المحسنه للتوصل الى الحل الأمثل .
- ٤ ـــ التعامل من الحدود الموضوع لقيم المتغيرات بطريقة ضمنيه دون اعتبارها ضمن مجموعه القيود ق.
- د ــ فى حالة وجود مسائل فارغه بمعنى وجود قيم صفريه لمعاملات الكثير من الحل المتغيرات فى القيود فإنه يمكن للبرامج إختبار ذلك بطرق تمكن من الحل السريع .

## ٩ \_ مسائل البرمجة اللاخطية الخاصه

ق هذا الباب سوف ندرس مسائل البرمجة الغير خطيه التي تكون فيها دوال الهدف والقيود دات طبيعه خاصه بما يتيح استحداث طرق للحل اكثر كفاءه من الطرق المستخدمه لحل مسائل البرمجة الغير خطيه العامه .

وسوف نعرض لما يلي :

١ ـــ البرمجة التربيعيه .

٢ ــ البرمجه الهندسيه .

٣ ـــ البرمجه الكسريه .

#### (٩-١) البرمجه التربيعيه

المسأله موضوع الدراسه هي :

تدنیه ع = 
$$\emptyset$$
 (س) = حـ س +  $\frac{1}{7}$  س ف س ......(۱)  
مستوفیا

اس < ب

س > صفر

حیث س ، حـ ، ب متجهات مع الصورہ

، أ ، ف مصفوفات

أى أن فر = ف كل قيم ر ، ز = ١ ، ٢ ، ... ، ن

وداله الهدف فی هده الحاله علی صوره شکل تربیعی (\*) Quadratic Form (\*) والقیود خطیه ــ وتعرف المسأله المطروحه فی (۱) ، (۲) بمسأله البرمجة التربیعیه ویمکن وصفها بصوره أکثر تفصیلا کا یلی :

$$+$$
 تدنیه ع $\emptyset = \emptyset$  (س $\emptyset = 2$ 

وتعتمد طرق الحل المألوفه على أن الشكل التربيعى  $\Im = \emptyset$  (س) أكيد وذلك التحقيق شرط التحدب لضمان أن الشروط الضرورية للحل الأمثل هي الشروط الكافيه وأن القيم القصوى المحليه قيمه قصوى عامه .

<sup>(\*)</sup> راجع خواص الاشكال التربيعية في الحرء الأول ـــ الباب الأون

وسوف نعرض لأهم الطرق المستخدمه لحل مسأله البرمجة التربيعيه .

(٩-١-١) طريقة السمبلكس لوولف (\*): مسأله البربحة التربيعيه في (٣) عكن خويلها إلى :

مستوفيا

وهى مسأله يمكن حلها بتكوين معادلهالاجرابخ على الصوره

$$+\frac{2}{6} + \frac{1}{6} = \frac{1}{16} =$$

$$+$$
  $\frac{\mathbf{c}}{(-1)}$   $+$   $\mathbf{e}_{i}$   $+$   $\mathbf{e}_{i}$ 

والشروط الضرورية لنقطة الاستقرار هي :

$$\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{1}{\sigma} = \frac{1}$$

<sup>(\*)</sup> P. Wolf « The Simplex Method of Quadratic Programming beconometrica vol. 27 (1959) pp 382-398.

$$\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\int \sigma}{\int \sigma} = -\Delta i \int \sigma$$

$$\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma}$$
 هـ  $\frac{\sigma}{\sigma}$ 

$$\mathbf{\sigma} = \mathbf{\sigma}$$
 تر $\mathbf{\sigma} = \mathbf{\sigma}$ 

$$\frac{\sigma}{\lambda} = \frac{1}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma}$$

$$^{\mathsf{T}}_{\mathsf{J}}$$
  $\mathbf{G}$   $\mathbf{G}$   $\mathbf{G}$   $\mathbf{G}$   $\mathbf{G}$   $\mathbf{G}$   $\mathbf{G}$ 

بضرب 
$$\frac{\sigma}{\sigma}$$
 ،  $\frac{\sigma}{\sigma}$  ،  $\frac{\sigma}{\sigma}$  بضرب  $\frac{\sigma}{\sigma}$  ،  $\frac{\sigma}{\sigma}$ 

$$\chi_{e} = \gamma_{e} = \gamma_{e}$$
 کا  $\chi_{e} = \gamma_{e}$  کا  $\chi_$ 

$$\mathbf{\sigma}_{i} = \mathbf{\sigma}_{i}^{i}$$
 ع فر $\mathbf{\sigma}_{i}$ 

فإنه بالتعويض في (٧)

$$\lambda_{\rm c}$$
 ص $_{
m c} = \lambda_{
m c}$  [ ب $_{
m c} - \sim 1_{
m c}$  اور س $_{
m c}$  ] = صفر

**0**ر س<sub>ز</sub> = صفر

وبذلك تؤول شروط المثليه (٦) إلى :

 $(-c_{i} - \dot{\theta}_{i}) + 2 \frac{\dot{q}_{i}}{2} \cdot \dot{\kappa}_{i} = \dot{\kappa}_{i} + \frac{\dot{q}_{i}}{2} \cdot \dot{\theta}_{i} + \frac{\dot{q}_{i}}{2} \cdot \dot{\theta}_{i} = 0$ 

مجہ ا<sub>ور</sub> بس + ص - اب = صفر

(λ) .....

ىل<sub>ەر</sub> ص<sub>ور</sub> = صفر • • <sub>س.</sub> = صفر

ر ہے۔ **⊖** ، س ≥ صفر ، لا ، ص ≥ صفر

ويلاحظ أن جميع المعادلات في (٨) معادلات خطيه فيما عدا :

 $\lambda_{i}^{\mu}$  صفر  $\lambda_{i}^{\mu}$  صفر

و دو **θ** س = صفر

ويمكن التغلب على ذلك إذا إشترطنا عند استخدام طريقة السمبلكس عدم ظهور  $\mathbf{H}_{c}$ ، صولنفس المؤشر (و) وكذلك عدم ظهور  $\mathbf{H}_{c}$ ، سولنفس المؤشر (ز) في أساسيه الحل .

وقد إقترح وولف تعديل المسأله (٨) لتحويلها إلى مسأله برمجه خطيه تقليديه بإضافة المتغيرات ع، ، ع، ، ، ، ، عم وتصبح المسأله :

 $1 - 3 + 3 + 4 + \dots + 3$ 

مستوفيا

**0** ِ س ِ = صفر

مثال: المطلوب تدنيه

مستوفيا

بتحويل المسأله السابقة للحل بطريقه السمبلكس لوولف لاحظ أن المعاملات هي :

$$\left\{\begin{array}{ccc} \frac{1}{7} & \frac{1}{7} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array}\right\} \sim \left\{\begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \end{array}\right\} \sim \left\{\begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \end{array}\right\} \sim \left\{\begin{array}{c} \\ \\ \\ \\ \end{array}\right\}$$

تكون المسأله مناظره له :

مستوفیا  $\Lambda = 0$   $\Lambda$ 

س، ص، کہ، \varTheta ، > صفر

#### والحل الإبتدائي

إعتبر مسألة البرمجة التربيعيه :

تعظیم ع  $\Theta$  (س) = ح س  $-\frac{1}{7}$  س ف طل القیود

س *≥ صفر* ا\* س **≤** ب\*

ويمكن تضمين قيود عدم السلبيه في المتطلبات لتكون

<sup>(★)</sup> H. THEIL and VAN DE PANNG « Qudratic Programming As An Extension of classical Qudratic Maximization » Management Science vol 7. No 1 October 1960.

ى مصفوفه وحده

الطرق العدديه لحل مسألة البرمجة التربيعيه ( البرمجة الغير خطيه بصوره عامه ) تبدأ بنقطة إبتدائيه س(١) تفى بالقيود ولكن لا تعظم ۞ (س) — ومن النقطه س(١) نبدأ فى تكوين تتابع من النقط التى تحقق تحسينا مستمراً فى الحل للتوصل للحل الأمثل س\* .

الطريقة التي اقترحها ( فان دى بان ) هي تعظيم ع =  $\emptyset$  (س) دون الأخذ في الأعتبار القيود ثم التعويض في القيود وتحديد مجموعه القيود المنتهكه سواستخدام هذه المعلومات لتحديد مسار الحسابات للتوصل للحل الأمثل .

ا حيمة الحل الأمثل للمسأله التربيعيه الغير مقيده تتحدد من شروط نقطة الاستقرار بضروريه -

$$rac{arphi}{\sigma} = - - - - = -$$
 ف س  $\sigma$ 

والشرط الكافى يتطلب أن يكون الشكل التربيعي أكيد \_ إن س\* \_ (الحل الأمثل الغير مقيد أو الحل للشكل التربيعي ) اذا استوفى كل القيود فهو س\* المثلى .

إما اذا كانت، س م تنتهك بعض القيود فإن س المثلى تفى على الأقل بأحله هذه القيود المنتهكه تماما (أى يكون القيد عاملا ويتحقق على شكل معادله)

ويترتب على ذلك أن الحل الأمثل سوف يستوفي لمجموعه م، من القيود الكليه التي عددها م على شكل معادلات . وسوف نفترض مُنه تم ترتيب القيود بخيث كانت القيود الأولى في الترتيب هي م م، والقيود التاليه لها م، حيث العدد الكلى م، + م، = م \_ وأننا جزئنا المعاملات على النحو التالى :

$$(11) \dots \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} = 1 \qquad \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} = 0$$

بتكوين معادله لاجرانج للقيود العامله فإن :

$$(m^*, \lambda^*) = [-m^{-1}] - m$$
 ف س] س  $\lambda_{\lambda}$  (ام, س ب م) (۱۲)

ويتفاضل هٰذا المقدار بالنسبه لـ س فإن

$$\frac{\sigma}{\sigma}$$
  $( - - \dot{\omega} m ) - \lambda_{1} |_{1} = - \dot{\omega}_{0}$ 

وبالضرب في ١ م،

عرف المصفوفه

(17) 
$$\frac{1}{1}$$
,  $\frac{1}{1}$ ,  $\frac{1}$ 

مثال : سوف نشرح الطريقة السابقه ( لفان دى بان ) بأحد الأمثله الشهيره المأخوذه عن « هوثاكر »(\*)

 $(\Upsilon^{*})$  هـ هـ هـ م $(\Upsilon^{*})$  حمرا  $(\Upsilon^{*})$  عـ صفر  $(\Upsilon^{*})$ 

ويمكن كتابه (٢٢) بصوره اكثر بساطه وهي:

وهو الشرط اللازم لكي تستوفي س\* الجديده لمجموعه القيود م. .

<sup>(★)</sup> Houthakker, H.S « The capacity Method of Quadratic Programming » 1959.

إعتبر منتج يحتكر السوق بانتاج أربعة منتجات ــ يعطى مستوى الأنتاح من كل منها بالكميات سر، ر ، ، ، ، ، ، ، والاسعار ث، ، ث، ، ث، ثم وتتحدد دوال الطلب لكل منتج بدلاله اسعار جميع المنتجات

$$\mathbf{w}_{c} = \mathbf{w}_{c}(\dot{\mathbf{r}}, \dot{\mathbf{r}}, \dot{\mathbf{r}}, \dot{\mathbf{r}}, \dot{\mathbf{r}}, \dot{\mathbf{r}})$$

باعتبار دوال خطيه ــ اعتبر ، هوتاكر أ الدوال التاليه(\*) :

وتعطی داله الایرادات ع = مجـ ث<sub>ر</sub> س<sub>ر</sub>

ويمكن حل المسأله إما للأسعار أو الكميات \_ وفى حالة حل المسأله للكميات يتم أولا الحصول على قيم ثر حمل الرسال الكميات يتم أولا الحصول على قيم ثر حمله تربيعيه فى سم وبالتالى تكون ع داله تربيعيه فى سم وفى الحاله موضوع البحث يؤدى ذلك الى الداله التربيعيه

$$\alpha = \emptyset$$
 (س) =  $\frac{3}{3}$  ثر س

 $onumber 2 = \emptyset$  (س) = 11 س + 17 س + 17 س

 $\frac{1}{4} - \frac{1}{4} = \frac{1}{4} - \frac{1}$ 

<sup>(\*)</sup> الدون يتم لحصون عليها بإستحدام طريقة المربعات الصعرى للبيانات المنوفرة

أما القيود فهي قيود عدم 'سليه

(40)

بالاضافة الى قيود الموارد ـــ وهي في حالتنا ثلاثه قيود خطيه على الصوره :

$$1 + m_7 + m_9 + m_1 \leq \frac{7}{7}$$

د س, ۱۰۰ س، ﴿۲ ...... (۲۵)

وبالتالي فال المعاملات الموضعه في طريقة فال دي بال تكول:

$$\left\{
\begin{array}{cccc}
\cdot & \lambda & \ddots & \ddots \\
\xi & 1 & 1 & \ddots & \ddots \\
\tau & 1 & \ddots & \lambda & \lambda & \lambda \\
1 & \tau & \xi & \ddots & \lambda & \lambda
\end{array}
\right\}$$

#### خطوات الحل:

الخطوه الأولى: ١ \_ احسب قيمة س في المداله (٢٣)

$$\begin{cases} 17777 \\ 1775 \\ -7017 \\ -70$$

إذا كانت ح<sub>و</sub> سالبه لجميع قيم و = ١، ٢، ...، ٧ فإن

س" = س" والحل يكون امثل

إذا كانت بعض قيم ح<sub>و</sub> غير سالبه احسب هـ من (١٧) وفي مثالنا :

```
ァこ
                                      45
                                                、て
     -, -
              ుై
                            15,3 573, 6,771
             ٤,١١٩ - ١,٩٨١
   \Lambda, \circ \cdot \circ
۲
                         والتبي يتضح منها انتهاك القيود رفم ٣ ، ٥ ، ٦ ، ٧
                                            لذلك تكونالمصفوفهم
                      ھے ۽
                                  ھے ہ
                                        .171 1,. 27
                       ,۱۸۷
                              , = 17 -
     16.,
77
               , OA7-
                                                   , ۱۲۸
              ,· VA-
                                 ۶٠٦٤
                                         , ۲0.
                        ٠٨٠ ٨٠
     , . . ٧ -
٠٧-
                                                 ,017-
                                 , 479
                                          , • २ ६
               , ۲۰۰
     1,711--
                       , ۱۲۷
. 4.4
                                                  ,۱۸۷
                                          ۸۰۸.
               , Y · A -
                       757, 767,
     , ۳۳۳
7-
                                          ,٠٧٨
                                                   , = A 7 -
                                , ۲ . .
       ,977
               ,777
                       , Y · A -
01
                        , 444
                                1,711
                                          ...٧-
                                                   ,.01--
               .987
٦-
     17,77
                                          , 507
                                                    , 2 77
                        ΓΛ3,
                               ,777
٥٦
     1,777-
               1,707
```

الخطوه الثانيه: يتم تكوين المجدول للإشارات المسألة البرمجة التربيعيه [ جدول (١) ] الصفوف في الجدول تدل على القيود والأعمده تدل على س التي نحصل عليها بتدنيه ∅ في ظل قيود على شكل معادلات \_ هذه القيود مأحوذه كمحموعه من القيود المنتهكه.

وتدل مداخل الجدول على إشاره المقدار (٢٣) \_ وهو الشرط اللازم لكى تستوفى س\* مجموعه القيود م.

ويلاحظ أن العامود الأول يدل على الاشارات في حالة س ح\* السابق تحديدها .

بينها في المجموعه التاليه تم الأخذ في الاعتبار قيد واحد فقط من القيود الغير مستوفاه أي القيود ٣ ، ٥ ، ٦ ، ٧ كل على حده . وفى المجموعه التى تليها ثم أخذ قيدين معا من القيود الغير مستوفاه والتي طهرب بهيم سالبه لاشاره ( -) عبد اعتبار القيود ٣ ، ٥ ، ٦ ، ٧ على حده .

فمثلاً أسفل القيد ٣ نجد أن فى جدول (١) ظهرت قيم سالبه للقيود ٥ ، ٦ ، ٧ ـــ لذلك عند استخدام قيدين ـــ يتم اعتبار القيود (٣ ، ٥) ، (٢ ، ٣) ، (٢ ، ٦) ، (٢ ، ٧) ـــ وهكذا .

وعند استبخدام القيدين (٢ ، ٥) مثلا نجد أنه تم انتهاك القيود (٣ ، ٦ ، ٧) لذلك عند استخدام ثلاثة قيود يتم اعتبار القيود (٢ ، ٥ ، ٣) ، (٢ ، ٥ ، ٦) ، (٢ ، ٥ ، ٧) — وهكذا مع مراعاة عدم تكرار القيود .

ومن المهم انه ننوه أن كل ما نحتاجه هو المصفوفه (هـ ) ، المتجه (ح) .

و لإعطاء امثله عن كيفية الحسابات \_ سوف ندرس تحديد الإشارات عند استخدام القيد (٣) على حده حيث تكون الصفوفه

فيما عدا العنصر الثالث المناظر للقيد الذي سوف يتم استيفاؤه أي هـ م = (٣٧٩)

۸,۰۰۸۰ ۸,۸۰۲

1	1	ţ	Ì	•			•			•	•	•		•	•	•	•		3		
l l	'		•	1	I		1	I		,	-	١ .	1	-		K	1				
1	-	•	l I	1	•	I	1	•			I	'	•			+	1				
+	+	<del>+</del>		+	+	+	#	7	ŧ	,	+	+	+ ;	+	<del>- </del> -	→	+	-	4	+	+
1	•		(	ı	•	•	•	(						•	•	•	•		+	ı	
· .	1	+	'	+	1	'	+				'	i		<u>.</u>	÷		+	-			
+	. 1	4.	<u> </u>	+	+	+	+	+	d	+	+	+	-+-	+	+	+	+	+	+		7
,	1	Ú	<b>O</b> ,		े ५	, i.	٧, ۲	1.01	ر و م	\ < ده	\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \	\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	4. 0.4	, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	٠ , ٢	4 4	,	: 4	<	0 17	۲ ۲ ۲
القيود س		7	بهم القيد	<sub> </sub>		'								ļ					,		
		<u>ئ</u> .	واحل	يد واحد فقط		ن بر	٤	قيدين معا (رقم القيود)	القيا	ું							C I	تلائه فيزر معا	ř,	٤	

والاشارات عاليه موضحه أسفل القيد (٣) في جدول الاشارات (١)

وفى حالة استخدام القيدين (٥،٣) مثلا فإن

$$\begin{bmatrix} -7/0, & ... \\ 37., & -N... \\ -1/7, & -N.7, \\ -1/7, & 707, \end{bmatrix}$$

$$a = \begin{bmatrix} -7/0, & ... \\ -1/7, & -N.7, \\ -1/7, & ... \end{bmatrix}$$

$$a = \begin{bmatrix} -7/0, & ... \\ -1/7, & ... \\ -7.7, & ... \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \xi, \circ 7 \cdot - \\ \xi \vee \circ - \\ 1, 9 \wedge 1 - \\ 0, \circ \cdot \wedge \\ 1, 1 \wedge 1 - \\ 0, 0 \wedge 1 \end{bmatrix} = \gamma_{1} \mathcal{T}$$

$$\begin{bmatrix} 1, 7 & 7 & 1 \\ 0, 1 & 1 \\ 0, 1 & 1 \\ 0, 1 & 1 \end{bmatrix}$$

ویلاحظ أن هـ د مکونه من الاعمده هـ ۳ ، هـ ٥ فیما عدا العناصر المناظرة للقیود المستوفاه (٥،٣) أی العناصر الثالثه والخامسه علی الترتیب والتی تکون مدخلات هـ م, ومنها یتم حساب :

$$= \begin{cases} 77P, \\ -\gamma \cdot \cdot \cdot \\ \sqrt{\gamma}, \\ -\gamma \cdot 7, \\ -\gamma \gamma c, \end{cases}$$

والاشارات مذكوره في المجموعه الثانية أسفل البندين (٥،٣)

في حالة ثلاثة قيود ٣ ، ٦ ، ٧ مثلا

$$\Delta = \begin{cases} -710, & -101, & -773, \\ 371, & -711, & -773, \\ 371, & -711, & -771, \\ -771, & -771, & -731, \\ -771, & -771, & -731, \\ -771, & -771, & -771, \\ -771, & -771, & -771, \\ -771, & -771, & -771, \\ -771, & -771, & -771, \\ -771, & -771, & -771, & -771, \\ -771, & -771, & -771, & -771, & -771, \\ -771, & -771, & -771, & -771, & -771, \\ -771, & -771, & -771, & -771, & -771, \\ -771, & -771, & -771, & -771, & -771, & -771, \\ -771, & -771, & -771, & -771, & -771, & -771, \\ -771, &$$

#### الخطوة الثالثه

ويلاحظ من الجدول (١) أن مجموعة القيود (٧،٦،٣) لا تنتهك أى من القيود وأنه تم اعتبار كافة القيود المنتهكه ــ لذلك فإن س $_{V,1,w}=$  س \* \_\_ يمكن الحصول عليها من

ومنها :

$$egin{aligned} egin{aligned} & egin$$

ولقد أوضح ۵ بوت ۵\* أن طریقة فان دی بان بمكن استنتاجها مباشرة من شروط كوهین طوكو ـــ ثم عالج الحل الترددی أو الحلقی وبین علاقته بشروط أن تكون المصفونه (ف) للشكل التربیعی أكیده .

## (٩-١-٣) مسألة البرمجه التربيعية الغير أكيده (\*)

مسألة البرمجة التربيعيه الغير أكيده على الصوره

ع درت) = رت + ت ف ت

مستوفيا ..... (٢٦)

ط ت + ق> صفر

ق = (ق, ق, ۰۰۰قم) - الشكل التربيعي إداإ(ت) غير أكيد(\*\*) ويمكن اختزال الشكل (٢٦) اإلى الشكل القانوني بتحويل مناسب لتصبح المسألة

تعظیم ع ≕∅ (س،ص) = س س \_\_ ص ً مستوفیا .......(۲۷)

2 - Paul. F. Kouch « The Indifinite Qudratic Programming Problem »

Jr. Orsa v 27 No 3 1979 pp 516-533

(\*\*) راجع الاشكال الاكيده الحرء الاول ص ٥٠

اجع « Addison - Wesley 1972 .

ا س + ب ص + ح کے صفر

$$\left\{ \begin{array}{c} - - \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{1}}{\sqrt{1 - \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{1}{1 - \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{1}}{1 - \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{1}{1 - \frac{1 - \frac{1}{1 - \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{1}{1 - \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{1}{1 - \frac{1}{1 - \frac{1}{1 - \frac{1}{1 - \frac{1}{1$$

وعند استخدام طرق الحل العادية المستخدمه فى البنود (٩—١—١) ، (٩—١—٢) يتردد الحل ولا يمكن ضمان إمكانية التوصل للحل الأمثل .

وقد رأى الباحثين مثل شارنز وكوبر تعديل الشكل التربيعي وتحويله الى شكل اكيد بتعديل قيم ف و في المصفوفه المتاثله بقيم و = ز أى في العناصر القطريه بإضافة قيمة صغيره إلا أن الطريقه المبتكره في استخدام مبدأ التحليل وقواطع بندر (\*) والتي سنعرض لها في هذا الجزء أحدث هذه الطرق وأفضلها .

تتلخص الطريقه في تحليل المسأله (٢٧) إلى مسألتين ــ المسأله في فراغ (س) للقيم الموجبه للتجذور المميزه ــ والمسأله في فراغ (ص) للقيم السالبه للجذور المميزه .

<sup>★</sup> J.F. Benders « Partitioning Procedure for solving mixed variable Programming

Problems | » 1962 |

وتعرف المسأله (س) المسأله الرئيسية \_ بيها تعرف المسأله (ص) بالمسأله الجانبية .

عرف ع (س) کا یلی:

إفترض أن س ب معلومه \_ وأن المسأله الجانبيه م (س) subsidary (س) Problem

تعظیم \_ ص ص مستوفیا

(YA) .....

ب ص≧- (ا سن + حـ)

وأن نتيجه حل (٢٨) أعطت القيمه ص

ع (س) = س ً س \_ ص ً ص ...... (۲۹) وتكون المسأله الرئيسيه Master' Problem

تعظیم ع صفر لقیم ص + حدا≥ صفر لقیم ص

وتستخدم قواطع بندر لتوليد تتابع من التقريبات ع<sup>ك</sup> (س) في المرحله ك من الحل للوصول للحل الأمثل ــ والطريقه متقاربه لأى قيمه هـ محدده لإختبار التقارب وتتلخص خطوات الحل فيما يلى :

### ١ ــ الخطوة الأولى ( ك من الحل )

ق دوال خطيه

احسب قيمة س ، ع ،

#### ٢ ــ الخطوة الثانية

إذا كانت النقطه عمليه أذهب للخطوه (٣) ... إذا كانت غير عمليه إحسب  $\theta_{i}$  ( المتغيرات الثنائيه المصاحبه لدالة الهدف المصطنعه )

ضع

$$U_{L'+1} = U_{L'+1}$$

٣ ـــ حل المسأله (م)

م (
$$m^{L}$$
) تعظیم صُ ص مستوفیا  $-$  ( $m^{L}$ )  $-$  ( $m^{L}$ 

٤ ــ اختبر التقارب

$$3^{4} < m^{4} - m^{4} - m^{4} + a$$
 ...... (٣٤)   
 إذا تحققت (٣٤) تكون ( $m^{*}$  ،  $m^{*}$ ) = ( $m^{4}$  ،  $m^{4}$ ) إذا لم تتحقق (٣٤) انتقل للخطوه (٥)

### (٩-١-٤) البرمجة التربيعيه العدديه

سوف خصص هذا البند لدراسة مسألة البربحة التربيعيه العدديه والمعروفه بإسم البرامج العدديه ذات القيود المكافئة .

يسمى القيد بأنه قيد مكافى، أى أن معادلته هى معادله قطع مكافى، من الدرجه ك إذا كان على الصوره التاليه :

$$- \frac{1}{2} (w)^{-1} - \frac{1}{2} (w)^{-1} + \frac{1}{2} ($$

حیث م<sub>ر</sub> (س) = 
$$a_{1,1}$$
 س<sub>۱</sub> + ۰۰۰ +  $a_{1,2}$  س<sub>۱</sub> + ۰۰۰ +  $a_{1,0}$  س<sub>۱</sub> - ۰۰۰ م<sub>رد</sub> س<sub>۱</sub> (۳۶)

. ومن الممكن اجراء تحويل لحل المعادله السابقه على الشكل القانوني .

مسائل البرنجة العدديه يمكن صياغتها على الشكل السابق بإجراء بعض التعديلات البسيطه فمثلا مسألة البرمجة التربيعيه .

$$\emptyset$$
 (m) =  $-\frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1$ 

$$\frac{4}{1-i} \quad i_{(i)} = -i_{(i)} \quad i_{(i)} = -i_{($$

ستوفيا

ع - حـ ِ - محــن ــ حـ <sub>و</sub> س<sub>و</sub> - محــ محــ س<sub>و</sub> ف <sub>وو</sub> س<sub>و</sub> پ صفر ز = ۱ د عــ محــ محــ س

و = ۲،۲، ۱۰۰۰ م

وهى مسأله بقيود عددها (م + ١)، م من القيود خطى وقيد واحد مكافى، وداله هدف خطيه .

وسوف نسرد في هذا الصدد الطريقه التي استحدثها جوموري لحل هذه المسأله:

#### ١ ــ الخطوه الأولى<sup>\*</sup>)

عبر عن كل قيد مكافء على الصوره:

ل, (م، ١ س، +١٩١٠ س، + ٠٠٠ + م، د سر)٢

- ۰۰۰ - ل و (م ك س + م ك س + ٠ + م ك س س) > صفر

في جدول البرمجه العدديه على الصوره التاليه :

<sup>★</sup> T.C. HV. « Integer Programming and Net-work Flow / Addison welsely 1969

	- س	– س۲	- س،	1	
	حـ ان	حـ ۲۱	,, -	ح.	٤
	•	•	١	•	س۱
	1-			•	سن
	ان	۲.۴	۱.۲	۰.۰	/د
ل,	011	716	116	,	
٦,	57f	778	146	•	
				•	
لن	م ك	م ك	م ك.		

## جدول رقم (٢)

ويكون الجدول (٢) السابق هو جدول الحل الابتدائى العملى للمسأله الثنائيه ــ ويكون الحدول (٢) السابق هو جدول الحل الابتدائى العملى للمسأله الثنائيه ــ وكل قيد من الدرجه ك يحتل عدداً من الصفوف قدرها ك + ١

#### ٢ ــ الخطوة الثانيه

إذا لم توجد قيم سالبه في العمود ذو المؤشر (٠) في الجدول فالحل أمثل - فإذا لم يتوفر هذا الشرط - إختار اول كميه سالبه في العمود ذو المؤشر (٠) وإستخدم كصف مصدري - لاحظ أنه نظراً لأن القيد المكافىء له م = صفر لذلك فإن الجزء الخطى فقط في القيد وبالتحديد

.م. - م. (س) ≥ صفر أي

۴. آم. ۱ س۱ – ۱ ۲ س۲ ۰۰۰ – ۱ و س کے صفر

سوف یکون الصف المصدری .

لقيم م<sub>. ر</sub> أصغر من صفر نختار العامود ق (أقل مؤشر ز) الذى سيكون العامود المفصلي ونضع قيد جومورى للبرمجة العدديه الكليه<sup>(\*)</sup>

$$\begin{bmatrix}
\frac{1}{2} \cdot t \\
\frac{1}{2} \cdot t
\end{bmatrix} = 0 \quad \begin{bmatrix}
\frac{1}{2} \cdot t \\
\frac{1}{2} \cdot t
\end{bmatrix} = 0 \quad (-1) \quad (-1)$$

هـ = اکبر هـ <sub>ز</sub> هـ <sub>ز</sub> = – <u>اُنز</u> ت ز

(٤١) .....

ت<sub>ر</sub> = ت <u>اگرن</u> هـ ز

ت<sub>ر</sub> اكبر عدد صحيح يحقق م ق < <u>ار</u> ت

- ٣ \_ الخطوة الثالثه: إستخدم قاطع جومورى. كصف مفصلي وعامل كل الصفوف كأنها خطيه وفى هذه الحاله تتغير قيم م<sub>و.</sub>\* ولا تصبح مساويه للصفر كما هو مشروط للقيود المكافئه.
- ع الخطوة الرابعه : لتحويل الجدول للشكل المطلوب أى مو . \* = صفر اجرى التعديلات التاليه

$$\vec{A}_{i}$$
,  $\vec{A}_{i}$  =  $\vec{A}_{i}$ $\vec{A}_{i}$  =

<sup>\*</sup> راجع الجزء الأول ص ٢٤

م فر = م ور ما در الراد

وتعطى ح من العلامة

(13) .....

م\*.. = ح + م. ت

#### (٩-٢) البرمجة الهندسيه

تقديم : مسألة البرمجة الهندسيه موضع الدراسه هي :

تدنيه كثيرة الحدود Polynomial

$$(12) \dots (13) = \frac{2}{\sqrt{1-1}} \otimes (1, \dots, 1) = \frac{2}{$$

$$= \underbrace{2 \frac{\omega}{1}}_{1} \otimes \underbrace{0}_{1} (\omega_{1}, \omega_{2}, \ldots, \omega_{n}) \dots (\delta^{2})$$

إذا كانت المعاملات فى كثيره الحدود موجبه (بغض النظر عن الأسس التى قد تكون موجبه أو سالبه) سميت كثيره الحدد بأنها كثيرة حدود موجبه

Posynomial وفي هذه الحاله تكون الدوال⊘ر تعطى بالداله

$$\emptyset_{0} = -\epsilon_{0} - \frac{1}{2} (1 - 1) = -\epsilon_{0} - \frac{1}{2} (1 - 1) = -\epsilon_{0} = -\epsilon$$

ح ر > صفر ر = ۱ ، ۲ ، ۰۰۰ ، ك.

س ز موجبه .

وتكون الداله ع هيي : ك ن ا

$$3 = 2 - \frac{2}{\sqrt{1 - 1}}$$

$$= 2 - \frac{1}{\sqrt{1 - 1}}$$

ق = الخور ق ور م<u>م</u> = الخور ق ور

ق <sub>ور</sub> = خدر س<sup>۱۱</sup> دو س<sup>۲۱</sup> دو ... سن<sup>ان د</sup>و ... سن ۱۵ ه

حر کو حصفر ، ا<sub>ز مو</sub> حقیقیه ، س<sub>ز</sub> موجبه

ز = ۱ ، ۲ ، ۰۰۰ ، ن [مدلول المتغيرات س

و = ۱ ، ۲ ، ۰ ، ، م [مدلول القيود | ق و ]

رو = ۱ ، ۲ ، ۰۰۰ ، كو [مدلول الحدود] وسوف تنقسم معالجتنا للموضوع إلى :

۱ \_ ایجاد القیمه القصوی للداله ع = ﴿ (س، ، ۰۰ ، سن) وهی کثیرة حدود موجبه دون قیود .

۲ — ایجاد القیمه القصوی لکثیره الحدود الموجبه المقیده بمجموعه من القیود کل
 منها علی شکل کثیره حدود موجبه

٣ ـــ الثنائيه .

٤ \_\_ دراسة الحاله العامه.

## (٩-٢-١) ايجاد القيمه القصوى لكثيره الحدود الموجبه الغير مقيده

المطلوب تدنيه

$$3 = \frac{2}{2} \cdot \frac{0}{2} \cdot \frac{0}{\pi} \cdot \frac{0}{\pi}$$

$$0 = \frac{\pi}{2} \cdot \frac{\pi}{2$$

وإذا إستخدمنا حساب التفاصل لتحديد الشرط الضروري للقيمه القصوي

$$\dot{\upsilon} : \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot = \underline{\sigma}$$

$$= \underline{\sigma}$$

$$\underline{\sigma}$$

$$\underline{\sigma}$$

لحصلنا على العلاقة التاليه للمتعير (ل)

$$\frac{1 - \sigma}{\sigma} = \frac{\varepsilon \sigma}{\sigma}$$

$$\frac{1 - \sigma}{\sigma} = \frac{\varepsilon \sigma}{\sigma}$$

$$\frac{1 - \sigma}{\sigma} = \frac{\varepsilon \sigma}{\sigma}$$

$$\frac{1 - \sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma}$$

رُ ≠ ل (۵۳) .....

أفترض أنه امكننا الحصول على القيمه الدنيا©\*

وبقسمة طرف المعادلهِ (٥٥) على @\* \_ م ك. Ø ر.\*

$$I = \frac{2 \cdot \frac{1}{2}}{1 \cdot \frac{1}{2}} = \frac{0 \cdot \frac{1}{2}}{0 \cdot \frac{1}{2}}$$

$$(\circ 7) \qquad \frac{\cancel{\bot}^* \varnothing}{} + \cdots + \frac{\cancel{V}^* \varnothing}{} + \frac{\cancel{V}^* \varnothing}{} = 1$$

. . يتوفر لدينا العلاقات الهامه التاليه :

$$( \circ \lambda )$$
 .....  $( شروط التعادلیه )$  .....  $( \wedge \wedge )$  المروط التعادلیه ) ..... (  $( \circ \wedge )$  المروط التعادلیه ) ....

,- , , , , , , , ,

ا ، ب هى شروط الحل الأمثل .

$$1 = \int_{1}^{x} \frac{dx}{1 + x} = 1$$

وبفك الطرف الأيسر للمعادله ٦٠

$$(0 \lor)$$
 ولکن  $\frac{\emptyset}{\emptyset^*} = a_i^*$  =  $a_i^*$  من  $(0 \lor)$ 

وبالتعويض من (٦٢) في (٦١)

$$(\frac{1}{\sqrt{2}}) \cdot (\frac{1}{\sqrt{2}}) \cdot (\frac{1}{\sqrt{2}}) = \sqrt{2}$$

$$\begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}
\end{pmatrix}^{*} \begin{pmatrix}
\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2}$$

$$(7\xi) \dots \qquad (\pi) \qquad \pi = *Q$$

وبالتالي تؤول المسأله المطروحه في (٤٨) الى

ر. = ك حرابي (١٥) ..... 
$$\pi$$
 = \* گدنيه  $\pi$  = \* گدنيه  $\pi$ 

$$\frac{4}{2} = \frac{1}{1} \cdot \frac{1}{1} = 0$$

وهو نظام المعادلات عدد (ن + ١) فى عدد من المجاهيل = ك فإذا كانت ن + ١ = ك و فإن عدد المعادلات يساوى عدد المجاهيل ويمكن تحديد ۽ \* تحديدا فريدا .

وعادة تسمى القيمه (ك<sub>و)</sub> – (ن + ۱) بدرجة الصعوبه حيث تزداد صعوبة المسأله عندما يقل عدد المعادلات عن عدد المجاهيل.

ومن المهم أن نذكر أنه بعد تحديد قيم ، ر , \* ، ر , = ١، ٢، .. ، ك

فإن :

وبذلك نحصل على مجموعه من المعادلات التاليه :

$$leg(\frac{a_1^* \otimes^*}{2}) = 1_{11} leg(a_1 + 1_{11} leg(a_2 + 1_{10} leg(a_3 + 1_{10} leg(a_4 + 1_{10} leg(a_5 + 1_{10} leg(a_5$$

لر 
$$\left(\frac{3}{4}\frac{4}{\sqrt{2}}\right) = |1\rangle$$
 لو س  $+ |1\rangle$  لو س  $+ |1\rangle$  لو س  $+ |1\rangle$  لر  $\left(\frac{3}{4}\frac{4}{\sqrt{2}}\right) = |1\rangle$ 

$$+ \cdots + \frac{1}{2} = 1$$
 له اله اله  $\frac{7}{1}$  لو س  $\frac{7}{1}$  لو س  $\frac{7}{1}$  لو س  $\frac{7}{1}$ 

اك ن لو س

وبالتعويض لو (<del>عُر.\* ۞\*</del>) = ب حدر. لو س ز = ص<sub>ر</sub> نحصل على

$$1_{1,1}$$
 ص  $1 + 1_{1,2}$  ص  $0 = -1_{1,2}$ 

اك. 1 - 100 - 100 + 100 + 100 - 1

# مثال : أوجد القيمه الصغرى للمعادله

$$A = \emptyset$$
 ( $A = \emptyset$  ( $A = \emptyset$  )  $A$ 

وذلك بإستخدام البربحة الهندسيه

استخدم العلاقة (٦٣)

$$\mathsf{Por}_{\sf Por}_{\mathsf{Por}_{\sf Por}_{\sf Por_{\sf Por}_{\sf Por$$

$$_{7}$$
  $_{9}$   $_{1}$   $_{1}$   $_{1}$   $_{2}$   $_{3}$   $_{4}$   $_{1}$   $_{2}$   $_{3}$   $_{4}$   $_{5}$   $_{1}$   $_{5}$   $_{7}$   $_{1}$   $_{1}$   $_{1}$   $_{2}$   $_{3}$   $_{4}$   $_{5}$ 

ء,\* + ء + \* + ء + \* = \* السويه

 $\xi = 0$  ،  $\xi = 0$  ،  $\xi = 0$  ،  $\xi = 0$  ، ك بخموعة المعادلات السابقه مع ملاحظة أن  $\xi = 0$ 

. ت. درجة الصعوبه صفر ويمكن حل مجموعة المعادلات وإتحديد قيم وحيده

$$\star_{1}^{\prime} = \star_{2}^{\prime} = \star_{2}^{\prime} = \star_{2}^{\prime} = \star_{2}^{\prime}$$

$$, Y = {*}_{\xi^{\epsilon}}, , Y = {*}_{Y^{\epsilon}}, , Y = {*}_{Y^{\epsilon}}, , \xi = {*}_{Y^{\epsilon}}, ...$$

تم بالتعويض فى (٦٤) بدلاله قيم ء\*<sub>ر</sub>

وبالتعويض عن 
$$\emptyset$$
  $^* = ^*$   $^*$  ،

$$\emptyset$$
  $^*_{\mathsf{r}} = ^*_{\mathsf{r}} \emptyset$   $^*_{\mathsf{r}} \emptyset$   $^*_{\mathsf{r}} = ^*_{\mathsf{r}} \emptyset$ 

$$1 = {}_{\gamma}\omega \cdot \frac{1}{\gamma} = {}_{\gamma}\omega \cdot \gamma|_{=|\gamma|}\omega$$

وهو المطلوب

المتباينة الهندسية\*: إذا كانت م، ، م، ، ، ، ، من مجموعة من الارقام فالعلاقة التباينة الهندسية: التاليه دائما صحيحة وتعرف باسم المتباينة الحسابية الهندسية:

$$(Y1)$$
 ......  $\frac{1}{3}(56...46.16)$   $\leq 56+...+46+16$ 

<sup>(\*)</sup> سوف نثبت صحة المتباينة (٧١) في محال دراستنا للبربحة الدياميكية

وتعتبر (٧١) حاله خاصة من الحالة العامه التي تكون فيها الاوزان غير متساوية سيث يمكن التعبير عن (٧١) بالعلاقة

$$(\frac{1}{2}, 0) \cdot (\frac{1}{2}, 0) (\frac{1}{2}, 0) \le \frac{1}{2} + \cdots + \frac{1}{1} + \frac{1}{1}$$

$$1 = \frac{1}{i} + \dots + \frac{1}{i} + \frac{1}{i}$$

$$0 = \frac{1}{i} + \dots + \frac{1}{i} + \frac{1}{i}$$

$$0 = \frac{1}{i} + \dots + \frac{1}{i} + \frac{1}{i}$$

$$(\forall \tau) \dots \qquad \qquad 1 = {*}_{j^c} + \cdot : \cdot + {*}_{\gamma^c} + {*}_{\gamma^c}$$

وتؤدى العلاقة (٧٢) إلى النتيجة الهامه التالية 
$$\frac{0}{2}$$
  $\frac{0}{2}$   $\frac{0}$   $\frac{0}{2}$   $\frac{0}{2}$   $\frac{0}{2}$   $\frac{0}{2}$   $\frac{0}{2}$   $\frac{0}{2}$ 

$$(\overset{,}{\wedge}\circ) \qquad \qquad \overset{,}{\circ}\circ \overset{,}$$

نحصل على

 $^{\star}.^{\underline{\cup}}\cdot(\frac{\underline{-}}{\underline{-}})^{\star}\cdot\cdot^{\star}\cdot(\frac{\underline{-}}{\underline{-}})^{\star}\cdot(\frac{\underline{-}}{\underline{-}})^{\star}\cdot(\frac{\underline{-}}{\underline{-}})^{\star}$ 

(۲٦) .....

(٩-٢) ايجاد القيمة القصوى لكثير الحدود في ظلَ قيود على شكل كثيرة حدود

المسألة موضع الدراسة هي :

مستوفيا

عدد المتغيرات = ز = ۱، ۲، ۰۰۰، ن

عدد القيود = و = ۱، ۲، ۰۰۰، م عدد الحدود لكل قيد = ر = ۱، ، ۰۰۰، ك.

وقد سبق أن أوضحنا أن

 $^{\star}_{\underline{\phantom{A}}} \varnothing + \cdots + ^{\star}_{\underline{\phantom{A}}} \varnothing + ^{\star}_{\underline{\phantom{A}}} \varnothing = ^{\star} \varnothing$ 

 $\frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}}$ 

$$\frac{1}{2} \cdot \left( \frac{1}{2} \cdot \frac$$

سوف نبدأ بإجراء بعض التعريفات التي سوف نحتاجها في مجال دراستنا لاجراء بعض التحويلات المناسبة .

عرف

(۱) 
$$m_{ij} = a_{ij} \stackrel{\text{def}}{=} i : m_{ij} = b_{ij} =$$

$$(Y) = \frac{0}{\sqrt{2}} = 1, Y, \dots, U \qquad (PV)$$

$$(\Lambda \cdot) = -\frac{\psi}{\pi} \qquad (\pi_0)^{l_0} \begin{pmatrix} (\pi_0) & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(\pi_0) = -\frac{\psi}{\pi} \qquad (\pi_0)^{l_0} \begin{pmatrix} (\pi_0) & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(\pi_0) = -\frac{\psi}{\pi} \qquad (\pi_0)^{l_0} \begin{pmatrix} (\pi_0) & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

من التعريفات (٢) ، (٣) يتضح صحة العلاقات التالية :

وذلك لجميع القيود المستوفاه ( العامله ) (٤)عرف متغير الأقبارة σ بأنه

$$\sigma_{i} = i$$
 إذا كان  $\delta_{i} < i$ 

 $\sigma_{0}=-1$  إذا كان  $\sigma_{0}>1$  (٥) عرف  $0=m_{0}$  ، لو  $0=m_{0}$  ، لو  $0=m_{0}$ 

ومن التعریف (٤) نستنتج العلاقة التالیة 
$$\sigma = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = \frac{1}{2} =$$

لاحظ أن

$$\emptyset = -\frac{v}{\pi} \quad (\omega_{i})^{l_{i}, l_{i}}$$

$$\pi \quad (v = i)$$

$$i = j$$

 $\begin{array}{cccc}
\bullet & \bullet & \bullet \\
\bullet & \bullet & \bullet \\
\bullet & \bullet & \bullet \\
\bullet & \bullet & \bullet
\end{array}$   $\begin{array}{cccc}
\bullet & \bullet & \bullet \\
\bullet & \bullet & \bullet \\
\bullet & \bullet & \bullet \\
\bullet & \bullet & \bullet
\end{array}$ 

 $\begin{array}{cccc} & & & & & & \\ & & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & \\ & & & \\ &$ 

 $\int_{-\infty}^{\infty} \left( \int_{-\infty}^{\infty} \left($ 

خَذُ لُوغَارِيتُمُ الْمُقَدَّارِ (٨٦) ء

ر. وبنفس الطريقة بأخذ لوغاريتم المقدار (٨٠)

 $le \left(\frac{|\vec{l}_{ij}|}{c}\right) = \frac{v}{i} = \frac{v}{i} \quad le \left(\frac{|\vec{l}_{ij}|}{c}\right) = \frac{v}{i} \quad$ 

وبالتالى يمكن التّعبير عن المسألة (٧٧) ــ بالصوره التالية :

### المسألة الاولية المعدله تدنيه

$$(\Lambda 9)$$
 ف  $\sigma = \sigma_0 [ 1 - 3 - \frac{1}{2} ] \geqslant$  صفر  $\sigma = 0$ 

ولحل المسأله الاوليه (٨٩) تكون معادله لاجرابخ ل (ص ، ء ، لم) بالمصورة الآنية :

$$[1-\frac{\beta}{2}] = \frac{1}{2} \cdot \lambda + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \lambda = -1$$

$$= \frac{\lambda_{i}}{\sigma_{i}} \int_{0}^{\infty} \frac{\lambda_{i}}{\sigma_{i}$$

$$- \frac{\lambda}{\lambda} - \frac{\lambda}{\lambda} - \frac{\lambda}{\lambda} = \frac{\lambda}{\lambda} + \frac{\lambda}{\lambda} = \frac{\lambda}{\lambda} + \frac{\lambda}{\lambda} = \frac{\lambda}{\lambda} + \frac{\lambda}{\lambda} = \frac{\lambda}{\lambda} + \frac{\lambda}{\lambda} = \frac{$$

$$[e^{\frac{2}{(1-\epsilon)^2}}]$$

$$-\frac{1}{(1-\epsilon)^2}$$

$$+\frac{1}{(1-\epsilon)^2}$$

$$+\frac{1}{(1-\epsilon)^2}$$

$$+\frac{1}{(1-\epsilon)^2}$$

$$+\frac{1}{(1-\epsilon)^2}$$

$$+\frac{1}{(1-\epsilon)^2}$$

$$+\frac{1}{(1-\epsilon)^2}$$

$$+\frac{1}{(1-\epsilon)^2}$$

$$+\frac{1}{(1-\epsilon)^2}$$

$$+\frac{1}{(1-\epsilon)^2}$$

وعند نقطة الاستقرار يكون لدينا العلاقات التالية :

$$\frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma}, \quad \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma}, \quad \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma} = \frac{\sigma}{\sigma}$$

$$\frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} \cdot \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda \sigma} = \frac{\partial \sigma}{\partial \lambda$$

$$\lambda = \frac{\lambda}{1 - 1} \lambda_{i} = 1$$

$$\frac{2^{\frac{1}{2}}}{(1-\epsilon)^{\frac{1}{2}}} \frac{\lambda}{(1-\epsilon)^{\frac{1}{2}}} = \frac{2^{\frac{1}{2}}}{(1-\epsilon)^{\frac{1}{2}}} \frac{\lambda}{(1-\epsilon)^{\frac{1}{2}}} = \frac{2^{\frac{1}{2}}}{(1-\epsilon)^{\frac{1}{2}}} \frac{\lambda}{(1-\epsilon)^{\frac{1}{2}}} = 0$$

$$(98) \qquad \qquad \frac{\lambda}{\lambda} = \lambda$$

$$(90) \dots \qquad (90) \dots \qquad ($$

$$\sigma_{\varrho} \left( \frac{2 - \frac{1}{2}}{2 - \frac{1}{2}} \right) = - \frac{1}{2}$$

$$-:$$
 الله عادله (۹۳) لتعریف  $\sigma$  الله المعادله (۹۳) لتعریف  $\sigma$  الله المعادله (۹۳)  $\sigma$  الله المعادله (۹۳)

$$\frac{1}{2} - \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$$
 $\frac{1}{2} = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}$ 
 $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}$ 

وبالتالی یمکن التعبیر عن ء رو بدلاله مضاعفات لاجرانج علی الصوره :۔.. 
$$\lambda$$
 و  $\lambda$  و

$$0, 0 + \lambda, \frac{\lambda}{2} + \lambda, -\lambda, + \frac{\lambda^2}{2} + \lambda, 0$$

$$+\frac{\lambda_{0}}{(1-\lambda_{0})} + \frac{\lambda_{0}}{(1-\lambda_{0})} + \frac{\lambda_{0}}{(1-\lambda_{0})}$$

$$-\frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1$$

$$(1 \cdot r) \dots (1 - r) = \frac{r}{r} \cdot r \cdot r$$

$$(1 \cdot \xi) \dots (1 - \gamma) = \frac{\gamma^{2}}{1 - \gamma} \gamma^{\sigma}$$

$$(1 \cdot \xi) \dots (1 - \gamma) = \frac{\gamma^{2}}{1 - \gamma} \gamma^{\sigma}$$

$$(1 \cdot \xi) \dots (1 - \gamma) = \frac{\gamma^{2}}{1 - \gamma} \gamma^{\sigma}$$

فإن معادلة الاجرانج المعدلة (١٠٣) تصبح:

$$\frac{1}{1-1}$$
 $\frac{1}{1-1}$ 
 $\frac{1}{1-1}$ 

$$c_{ij} = c_{ij} \qquad c_{ij} = c_{ij} = c_{ij} \qquad c_{ij} = c_{ij} = c_{ij} = c_{ij} \qquad c_{ij} = c$$

والمعادلة (١٠٥).هي معادلهالاجرانج للمسألة التالية :

$$\lambda = \frac{2}{\lambda} \cdot \lambda \quad \lambda = 1$$

(\·Y) .....

$$\sigma = \frac{\lambda}{\lambda} + \frac{\lambda}{\lambda} = \sigma_0 + c_0 = \lambda$$

 $V=\frac{1}{2}$   $V=\frac$ 

وتكون المسألة هي :

المسألة الثنائية :

مستوفيا

$$\lambda = \frac{2}{1 - 1} \lambda_{0}$$
 ( m, d llmegs )

$$\frac{2}{2} \frac{1}{2}$$
 عول  $\sigma$  و ارور  $\lambda_{cg}$  = صفر (شرط التعامد) ...... (۱۱۰)  $\sigma$  و  $\sigma$  .  $\sigma$  .

ويمكننا الآن تلخيص الخطوات الرئيسية للحل :\_

خطوة (١) كون المسألة الثنائية (١٠٩) ، (١١٠) للمسألة الاولية (٧٧) الخطوة (٢) حل المسألة (١٠٩) ، (١١٠)

إذا كانت ك - ( ن + ١ ) = صفر

حیث ك = محمل ك و - كانت المسألة ذات درجة صعوبة صفریة وأمكن و = ، تحدید لم تحدیداً فریدا .

الخطوة (٣) بإيجاد قيم ٨ فإن

$$\lambda = \frac{\lambda}{\lambda}$$
  $\lambda = \frac{\lambda}{\lambda}$   $\lambda = \frac{\lambda}{\lambda}$ 

(111) ......

$$\lambda_{i} = \frac{\lambda_{i} e^{*}}{\pi} = -\epsilon_{i} e^{*} e^{*}$$

$$\frac{\lambda_{i}}{2} = \frac{\lambda_{i}}{2} e^{*}$$

$$\frac{\lambda_{i}}{2} = \frac{\lambda_{i}}{2} e^{*}$$

$$\frac{\lambda_{i}}{2} = \frac{\lambda_{i}}{2} e^{*}$$

$$\frac{\lambda_{i}}{2} = \frac{\lambda_{i}}{2} e^{*}$$

وبالتالى يتم تحديد قيمة  $m^*_{i}$  i = 1 ، ۲ ، ۰ ۰ ، ن

#### (P-7-9)

المسألة الثنائية :

$$3^*$$
  $(m) = d^*$   $(\lambda)$ 

حيث :

ا ـــ المعاملات حــ رو التي تظهر في دالة الهدف حــ \ ( $\lambda$ ) هي معاملات لكثيره الحدود الموجبه في القيود ق $_{0}$  (س)  $_{0}$  و = 1 ، 1 ، 1 ، 1 ، 1 ، 1 ، 1

۲ ـ عدد العناصر في المتجه ٨ يساوي عدد الحدود في كثيرة الحدود قي ، ٠٠٠ ، قي

$$\frac{1}{\lambda}$$
 كل معامل على الصوره (  $\frac{\lambda}{\lambda}$   $\frac{1}{\lambda}$   $\lambda$  لو)  $\lambda$  رو من ط ( $\lambda$ ) ينشأ من  $\lambda$ 

متباينه ق<sub>و</sub> (س) ≥ ١ ولا يظهر ذلك فى ق. لأن شروط السويه تؤدى الى :

٤ سـ معاملات المصفوفه ( ا رو ) تظهر في قيود ( شروط ) التعامد ــ وهي في نفس الوقت الأسس المتواجدة في المسألة الأوليه .

وفيما يلي نص كل مسألة :

المسألة الأوليه : أوجد س ( س ، س ، ، ، ، ، س ) س  $_{
m o} \gg$  صفر التى تجعل ع أصغر ما يمكن

$$y = \emptyset = \emptyset. = \frac{2}{5} = 0.$$

$$\pi \qquad (m_0)^{1} = 0.$$

$$\pi \qquad (m_0)^{1} = 0.$$

$$(m_0)^{1} = 0.$$

$$(m_0)^{1} = 0.$$

مستوفيا

$$\frac{d}{dt} = \frac{dt}{dt} = \frac{dt}{dt} \quad (m_t)^{-1} c_t^{t}$$

$$\frac{dt}{dt} = \frac{dt}{dt} = \frac{dt}{dt}$$

$$\frac{dt}{dt} = \frac{dt}{dt}$$

و = ۱ ، ۰۰، ،۰۰ ، م ر<sub>و</sub> = ۱ ، ۲ ، ،۰۰ ، ك

المسألة الثنائية :\_

$$\lambda_{i,j} < \lambda_{i,j} < \lambda_{i,j} < \lambda_{i,j}$$
أوجد قيمة  $\lambda_{i,j} < \lambda_{i,j} < \lambda_{i,j}$ 
 $\lambda_{i,j} < \lambda_{i,j} < \lambda_{i,j}$ 
 $\lambda_{i,j} < \lambda_{i,j} < \lambda_{i,j}$ 
 $\lambda_{i,j} < \lambda_{i,j} < \lambda_{i,j}$ 

التي تَجعل ط (لم) اكبر ما يمكن ط (لم) =  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$   $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ 

مستوفياً :ـــ

$$\frac{\lambda_{2} - \lambda_{1}}{\lambda_{2} - \lambda_{2}} = \frac{\lambda_{1}}{\lambda_{2}} = \frac{\lambda_{1}}{\lambda_{2}} = \frac{\lambda_{2}}{\lambda_{1}} = \frac{\lambda_{1}}{\lambda_{2}} = \frac{\lambda_{2}}{\lambda_{2}} = \frac{\lambda_{1}}{\lambda_{2}} = \frac{\lambda_{1}}{\lambda_{1}} = \frac{\lambda_{1}}{\lambda_{2}} = \frac{\lambda_{1}}{\lambda_{1}} = \frac{\lambda_{1}}{\lambda$$

عدد المتغيرات للمسألة الثنائية

ك = ك + ك + ك + ك + ك م = عدد حدود كثيرات الحدود عدد المتغيرات :  $\dot{v}$  + ك م = عدد المتغيرات :  $\dot{v}$ 

تتحدد التكلفة الكلية لعملية القطع الخشن في تشغيل المعادن بعملية الخراطة وبإستخدام أدوات قطع مصنوعة من صلب السرعة العالية من العلاقة :

Magd E. Zohdi « Application of Geometric Programming in Optimization of Turning Operation » .

PEDAC - 80 Oct. 1980

حيث ∅ = التكلفة الكلية بالحنيه س = عمق القطع ( بوصه ) س = سرعة القطع ( قدم/دقيقة ) س التعدية ( بوصه / لفه ) وتخصع عملية القطع للقمود التالية :

۵ (س، ، س، ، س، ) -۱۰ ۲٫۰۶۲ × ۱۰ ۱۰ س، ۱۹۳۰ س، ۱۰۰۹ + ۱۰۰۱ رأ س، ۱ س، ۱ مستوفيا

۲۰ س, ﴿ ١

۲٦,٦٧ س, س, س<sup>۸.</sup> ﴿ ١ ۹۹۹,۹۷ س, س<sup>۲.</sup> ﴿ ١

وتعطى درجة الصعوبة بـ

1 = (1+1) - (1+1+1+1) = (1+1) - (よれ + カ + カ + カ + カ)

فالمسألة لها درجة صعوبة = ١ ولدينا المعاملات الآتية :

$$\forall q 1 = \frac{1}{1} \Rightarrow \frac{1}{1} \cdot \frac{1}{1$$

$$\begin{array}{cccc}
\uparrow & \uparrow & \uparrow & \uparrow \\
\uparrow &$$

$$0 + \frac{1}{2} +$$

الخطوة الأولى: تكون المسألة الثنائية مطيم 
$$(\lambda) = 1$$
  $(\lambda) = 1$   $($ 

وبالتعويض بالقيم للمعاملات السابقة حصل على :

المسألة الشائية: تعظيم ط (٨)

$$(('')^{\lambda} + ('\lambda)^{\lambda})^{\lambda} + ('\lambda)^{\lambda} + (\lambda)^{\lambda}) = (\lambda)^{\lambda}$$

$$\frac{r_{1}\lambda'(\frac{qqq,qv^{r_{1}\lambda}}{r_{1}\lambda})(\frac{qqq,qv^{r_{1}\lambda}}{r_{1}\lambda})}{(\frac{qqq,qv^{r_{1}\lambda}}{r_{1}\lambda})}$$

$$(999,97)^{1/\lambda}(77,77)^{1/\lambda}(7.77)^{1/\lambda}(\frac{.74}{.7\lambda})^{1/\lambda}(\frac{.74}{.7\lambda})$$

مستوفيا

$$\lambda_{\gamma} = -\lambda_{\gamma}$$
 ...  $\lambda_{\gamma} = -\lambda_{\gamma}$  ...  $\lambda_{\gamma} = -\lambda_{\gamma}$  ... )  $\lambda_{\gamma} = -\lambda_{\gamma}$  ... ) وبالتعويض في داله الهدف ط  $\lambda_{\gamma} = -\lambda_{\gamma}$  ... ) وبالتعويض في داله الهدف ط  $\lambda_{\gamma} = -\lambda_{\gamma}$  ... ) وبالتعويض في داله الهدف ط

$$a_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda}$$

$$a_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda}$$

$$a_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda}$$

$$a_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda} = \lambda_{1,\lambda}$$

لو (۱۰۰۲,۸۰٤×,۹۹۹)=۹۳, لو س،۲۲۲, ه لو س، ۱٫۸۴ لو س، ۱٫۸۴ لو س، ۱٫۸۴

$$l_{\varphi} = - m_{\gamma} - m_{\varphi} = - m_{\gamma}$$

بالاضافة الى مجموع القيود ق ، ق ، ق ،

وبالتعويض في المعادلتين السابقتين نحصل على :

## (٩-٢-١) استنتاج الثنائية من المتباينه الهندسيه :

حصلنا على المسأله الثنائيه في القيد السابق بتكوين معادل لاجرانج وتحقيق شروط الاستقرار . وسوف نحصل على نفس النتائج السابقا بإستخدام المتباينه الهندسيه وهي أكثر بساطه :

مستوفيار

لقد أوضحنا فيما سبق أن المتباينه الهندسيه 
$$\otimes$$
 ,  $\otimes$  ,  $\otimes$ 

$$a_{\zeta} = \frac{\lambda}{\lambda} \quad (1 + \frac{\lambda}{\lambda}) \quad (2 + \frac{\lambda}{\lambda}) \quad (2 + \frac{\lambda}{\lambda}) \quad (3 + \frac{\lambda}{\lambda}) \quad (3 + \frac{\lambda}{\lambda}) \quad (4 + \frac{\lambda}{$$

$$\alpha$$
  $\alpha$ 

$$\lambda'(\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{\lambda}}) \lambda'(\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{\lambda}}) \leq \lambda'(\underline{1} \otimes + \dots + \sqrt{2} + \sqrt{2})$$

وبالتالى يمكن التعبير عن (١١٩) بدلاله (١١٨)

(171) .....

(177) .....

ويمكن تضمين القيود دالة الهدف بضرب القيود فى دالة الهدف نظراً لظهور لقيود بالقيمه ﴿ ١

$$3^{k} > [(\frac{\zeta_{k}}{\lambda_{k}}, \frac{\lambda_{k}}{\lambda_{k}}, \frac{\lambda_{k}}{\lambda_{k}}, \frac{\zeta_{k}}{\lambda_{k}}, \frac{\lambda_{k}}{\lambda_{k}}, \frac{\lambda_{k}}{\lambda_{k}}, \frac{\lambda_{k}}{\lambda_{k}}]$$

$$[ (\frac{\lambda}{\lambda}, \frac{\lambda}{\delta}, \frac{\lambda}{\delta}), \cdots (\frac{\lambda}{\lambda}, \frac{\lambda}{\delta}, \frac{\lambda}{\delta}) ]$$

$$(2)^{\lambda}$$
  $(2)^{\lambda}$   $(2)^$ 

(۱۲۳) .....

الشروط عم علي علي الوز 
$$\lambda$$
 رو = صفر ( شرط التعامد )  $\epsilon = -1$ 

ز = ۱ ، ۲ ، ۰۰ ، ن

وبذلك تؤول المسألة إلى :ـــ

تعظیم ط (۸)

$$d = (\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & b & b \\ \lambda & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
  $d = (\lambda)$   $d = (\lambda)$  مستوفیا

(171) .....

$$\frac{2}{2}$$
 $\frac{2}{2}$ 
 $\frac{2}$ 
 $\frac{2}{2}$ 
 $\frac{2}{2}$ 
 $\frac{2}{2}$ 
 $\frac{2}{2}$ 
 $\frac{2}{2}$ 
 $\frac{2}{2}$ 
 $\frac{2}{$ 

وهي نفس القيم السابقة

وفى حالة وجود متباينات  $\geqslant$  ١ يمكن التغلب عليها بالمتغير  $\sigma_{_{
m 0}}$  السابق تعريفه وتصبح المسألة :

تعظم

$$\frac{\lambda}{\lambda}, \sigma \qquad \qquad \psi \qquad \qquad$$

$$\frac{2}{2} \frac{1}{2} \frac{1$$

## (٩-٢-٥) بعض الملاحظات الهامه والحاله العامه

- ۱ إذا كانت جميع المعاملات حر ، حر موجبه وكانت جميع القيود قور إلى الله في الله المرجحة الهندسية تسمى تقصية كثيرة الحدود الموجبه في ظل قيود من النوع « أقل من » على شكل كثيره حدود موجبه وفي هذه الحاله يكون حل المسأله مباشراً .

 $\sigma_{i} = +1$  فی حالة  $\sigma_{i} < 1$  ،  $\sigma_{i} = -1$  فی حالة  $\sigma_{i} < 1$  وفی هده الحالة تکون المسألة کثیرة حدود بإشارة Signomial وبعد ادخال المتغیرات  $\sigma_{i}$  یکون الحل مباشراً

٣ — إدا لم يتم إدخال الإشارة وتم النقاء على القيود بالشكل ق ≥ ١ — فإن مسألة البرمجة الهندسية تسمى بالمسألة المعكوسه Reversed Geometric
 ٢ وفي هذه الحالة يتطلب الأمر شرط حرر ، حرب وسفر

٤ ـــ لاحظ أنه إذا كانت حــ ، حــ سالبه ـــ أدى ذلك فى المسألة الثنائية إلى قيم سالبه مرفوعه الى أسس حقيقية ـــ وبالتالى الى قيم تخيليه . لذلك فإن الشرط حــ ، حـ ، موجب ضرورى .

بالاضافة الى أن هذا الشرط يضمن تحدب داله الهدف والتأكد أن القيمة القصوى المحلية عامة .

الشرط الموضوع أن حرو، حرر > صفر - أحد الشروط المقيده فى استخدام اسلوب البرمجة الهندسية الذى ثبتت كفاءته العالية فى الحل.
 لذلك فإن بعض الباحثين<sup>(\*)</sup> اقترح التوسع فى استخدام الاشاره وتعديل المسألة وطريقة الحل كما يلى:

المسألة الأوليه: تدنيه ع =  $\emptyset$  (س) = ق.  $\sigma = \frac{b}{(-1)}$   $\sigma = \frac{b}{(-1)}$   $\sigma = \frac{b}{(-1)}$   $\sigma = \frac{b}{(-1)}$ 

(★★) Us Passy « Generalized Polynomial Optimization » S I. A.M. vol 13No 5, 1967

(\* ) لتفصيلات اكبر وللحل بطريقة الفرع والحد ... راجع:

Willy Gochet and Yves Smeers

« A Branchand Bound Algorithm for Reversed Geometric Programming » Jr ORSA v 27 No 5 1979.

مستوفيا ـــ

$$\gamma \geq \sigma_{(, \vartheta), \sigma}$$

٠, ٠٠٠, ٢, ١, ,

σ , ..., ۲,۱ ,۱±

ا ر. ز ، ا ر و ر حقیقیة

ویلاحظ آنه فی بدایة المسألة تکون المتبایبات فی معلومة وبالتالی یتم اختیار  $\sigma_{\rm e}$  لتحقق فی > ۱ سے وکذلك تکون حدوو ، حدو . معلومة كذلك یتم أختیار  $\sigma$ و . . ، س ، و ، لتحقق حدو و ، حدو . موجبة .

وقد أقتر - ﴿ باسي ﴾ المسألة الثنائية التالية للمسألة الأولية (١٢٦ ) ، (١٢٠ )

في ظل القيود ع

لم.. = ث. [ كعرب سر ، لمر، ]

$$\frac{1}{2}$$
 $\frac{1}{2}$ 
 $\frac{1$ 

وبتحدید کل من ث ، لہ فإن

ويلاحظ أن درجة الصعوبة هي أيضا

۹٪ - ۲ - ۲) برنامج الحاسب الآلي لحل مسألة البرمجة الهندسية

(1) هذا البرنامج يحل مسألة البرمجة الهندسية العامة على الصورة : 
$$\omega = 0$$
 (  $\omega$  )  $\omega = 0$  (  $\omega$  )  $\omega = 0$  .  $\omega = 0$  .

( ) تعتمد الطريقة على استخدام طرق عدديه واستغلال مصفوفه نيوتن رافسون ألم الستخدام شروط الفسون ألم الستخدام شروط التعامد واختيار التقارب حتى التوصل للحل الأمثل وهي تعتمد على الحل المقترح من « رينر » والمطور من « بلاو » وفيما يلى خطوات الحل

To DD(SurveyofNumerical Analysis) McGraw Hill 1962

$$d = |3|$$

$$3 (e = -4) = (-4)^{1} (e^{-1} e = -4$$

الخطوة الثالثة : ـــ إحسب قيمة التعامد لدالة الهدف ( هـ ) من شروط التعامد

$$a = [a : c]
 a = [a$$

الخطوة الرابعة : ـ إحسب المضاعفات الابتدائية له من : ـ

الخطوة الخامسة: \_\_ إذا كانت هذه الخطوة في التعديل الأول اذهب للخطوة السادسة مباشرة \_\_ إذا كانت هذه الخطوة في أي تعديل الاحق للتعديل الأول \_\_ فإذهب للخطوة (٣) ثم إحسب المضاعفات الجديدة من: \_\_

$$\lambda 1 + \lambda = \lambda$$

ثم إذهب للخطوة السادسة

```
الخطوة السادسة : ــ إحسب المصموفة ف من
(179)...
        الخطوة السابعة: _ إحسب قيمة الأنحراف ح من العلاقة
ی = ن + ۱
۱ <u>— كو</u> σروءرو ى ن + ۲،... ن + م + ۱
مح
( 1 8 . ) .....
    الخطوة الثامنة: _ إحسب مصفوفة نيوتى _ رافسون ( ت ) من
```

, f ,	+ 0 ۲ + 0	ر + ۱	٠, ٠٠٠٠٠ ، ١	_
06	٢	4	ڧ	۱ ۲ :
اً ت	<u>ئ</u> ر (0	\ ±	صفر	ن + ن
	30	صفر	مفر	۲ + ن + + ب

الخطوة التاسعة : \_ أوجد مقلوب [ ت ] أى [ ت ] <sup>-</sup> ا

الخطوة العاشرة: \_ إحسب التعديلات

الخطوة الحادية عشر: ـ إحسب القم الجديدة للمتغير

الخطوة الثانية عشر: أختر التقارب بأحد طرق التقارب ( شروط التعامد مثلا ) إذا كان التقارب مرضيا توقف وإلا فادهب للخطوة (١٣)

الخطوة الثالثة عشر: هل التعديلات وصلت للحد الأقصى الموضوع لها ؟ \_\_ إدا كانت الاجابة نعم توقف وإلا فإذهب للخطوة الخامسة.

## Fractional Programming برمجة الكسور (٣ - ٩)

( ٩ ــ ٣ ــ ١ ) الحالة الأولى : ــ دالة الهدف خارج قسمة دالتين خطيتين

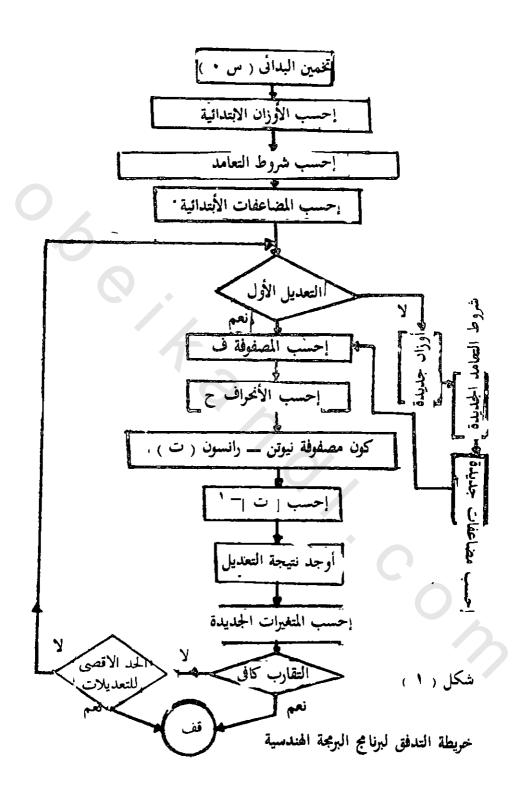
المسألة موضوع الدراسة هي : ــــــ

$$(188)$$
 .....  $\frac{\dot{c}}{\dot{c}} = \frac{\dot{c}}{\dot{c}} + \dot{c} = \frac{\dot{c}}{\dot{c}} + \dot{c}$  .....  $\frac{\dot{c}}{\dot{c}} = \frac{\dot{c}}{\dot{c}} + \dot{c}$   $\frac{\dot{c}}{\dot{c}} = \frac{\dot{c}}{\dot{c}} + \dot{c}$   $\frac{\dot{c}}{\dot{c}} = \frac{\dot{c}}{\dot{c}} + \dot{c}$ 

ف ظل القيود الخطية التالية : \_\_

$$|_{1,1}$$
 س  $_{1,1}$  + ...... +  $|_{1,1}$  ن س ن  $\leq$  ب  $|_{1,1}$  س  $_{1,1}$  + ..... +  $|_{1,1}$  ن س ن  $\leq$  ب  $|_{1,1}$ 

 $| (120) \dots + | 100 \dots + |$ 



اور معاملات القيود و - ١ ، ٢ ، ٠٠٠٠ ، م ر = ١ ، ٢ ، ٠٠٠٠ ، ٠ ب و = قيم المتطلبات و = ١ ، ٠٠٠٠ ، م حر ، عر ر -١،٠٠٠ ،

معاملات ( أوران دالة الهدف ) ع ( س )

وقد كان شارنز وكوبر\* أول من لفتا النظر إلى طبيعة هذه المسألة ولقد أثبتا أنه في حالة توافر الشروط التالية : \_\_

ر ۱ ) ع ن ء ر س ر +  $_{\circ}$  صفر \_ وهذا الشرط لارم لجعل قيمة دالة  $_{\circ}$ 

الهدف محدودة القيمة

(۲) 
$$\frac{\dot{v}}{v} = \frac{\dot{v}}{v} + \dot{v}$$
  $\frac{\dot{v}}{v} = \frac{\dot{v}}{v} + \dot{v}$   $\frac{\dot{v}}{v} = \frac{\dot{v}}{v} + \dot{v}$ 

الشرط يؤكد اعتماد قيمة ع ( س ) على س

فإنه يمكن في هذه الحالة إيجاد القيمة العظمى للدالة (٤٤١) في ظل القيود (٥٤١)

بحل أحد مسألتين للبرمجة الخطية العادية \_ أحدها في حالة محر عر سر + ل > صفر والأخرى في حالة

. محہ ، ر س ر + پ< صفر

<sup>\*</sup> A Charnes and W Cooper (Progamming with Linear Fractional) Naval Res.log, Quart. Log 181-189 No 9 (1962)

وسوف نرمز للمسألة ( ١٤٤ ) بالمسألة م<sub>،</sub> \_ فإذا كانت م<sub>،</sub> + فمعنى دلك أننا في الحالة

محہ ، ر س ز + ل > صفر

· وإذا كانتم, – دل ذلك على أننا فى الحالة محـ ، ز س ز + ل < صفر

ولكل حالة من الحالتين [م, +،م, -] هناك مسألة برمجة خطية عادية مصاحبة لها هي [م٠, ،م-, ] كما يلي : \_

المسألة م ٰ ہ : ــــ

أجعل ط ( ص ) أكبر مايمكن ط (ص) = محن حور ص را + ف ص را + ب سين (١٤٦)  $= \frac{v}{v}$ 

مستوفيا

 $\frac{s}{s} = \frac{s}{s}$  مفر  $\frac{s}{s} = \frac{s}{s}$  مفر  $\frac{s}{s} = \frac{s}{s}$ 

المسألة م- , : \_

أجعل ط ( ص ) أكبر مايمكن

 $d(\omega) = [2 + \frac{\dot{\nu}}{1 + \dot{\nu}} - \frac{\dot{\nu}}{1 + \dot{\nu}} - \frac{\dot{\nu}}{1 + \dot{\nu}}]$  مستوفیا ... (۱٤۸)

 ویلاحظ أهمیة المقدار ص ن<sup>\*</sup> + ۱ لأننا بقسمة (۱۶۲)، (۱۶۷) في المسألة م<sup>-</sup>, المسألة م<sup>-</sup>, على ص ب ب أو بقسمة (۱۶۸)، (۱۶۹) في المسألة م<sup>-</sup>, على ص ب ب خصل على المسألة (۱۶۶)، (۱۶۵) سومن هنا نستنج أن

$$w^* i = \frac{w^* i}{a^* i}$$

$$3^* (w) - \frac{d^* (w)}{a^* i}$$

$$w^* i = \frac{d^* (w)}{a^* i}$$

وقاد درس هذه الحالة ببرادلی وفرای\* \_ وبمکن یاغمها علی النحو التالی :\_  $\frac{\mathcal{Q}(m)+\underline{\phi}}{\psi(m)}$ 

(101) .....

*ا* ( س ) = ۱

م م أ أو م م حسب الأشارة الا (س) + ل > صفر أو ١٠ل (س) + ل خ صفر على الترتيب

<sup>(</sup> $\star$ ) Stephen Bradly and sherword c. Frey (Fractionl Programming with Homogeneous Functions )

Jr. ORSA Vol No 2 19 74 pp 350-357

ويمكن إيجاد حل المسألة ( ١٥١ ) خل أحد المسألتين المصاحبتين ( م , ، م\_,)وهما م', ، م\_, على التوالى : \_

تعظیم ط (ص) = 
$$\emptyset$$
 (ص) + ف | ب ( ص ) |

ا ( ص )  $\leq$  صفر ...... (۱۵۲)

 $\psi$  ( ص )  $\dagger$  ل [ ب ( ص )  $\dagger$  ا

المسألة م-

تعظیم ط ( ص ) = - [ % ( ص ) + ف [ ب ( ص ) ..... (۱۵۳) .... ا ( ص )  $\leq$  صفر ....  $\psi$  (ص) + ل [  $\psi$  (ص) ]  $\psi$ 

وأحد التطبيقات الهامة والمباشرة هي دوال الأنتاح المحانسة .

فإدا أفترضنا أن العائد ع ( س ) يعطى بدالة كوـ دوجلاس

$$\frac{\partial}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} = (\omega_i)^i$$
 $\frac{\partial}{\partial t} = (\omega_i)^i$ 

حيث س<sub>ز</sub> العامل الانتاجي ز الذي يدخل في الانتاج بالمستوى ( س<sub>ر</sub> ) ، حـ ، ا<sub>ز</sub> ثوابت وبفرض أن تكلفة الانتاج خطيه .

ث و = تكلفة الوحدة من العامل الانتاجي ز ، ث = ثابت .

$$\frac{1}{\pi} = \frac{3(m)}{\pi} = \frac{3(m)}{\pi} = \frac{6(m)}{\pi}$$

$$\frac{1}{\pi} = \frac{3(m)}{\pi}$$

$$\frac{1}{\pi} = \frac{$$

المطلوب هو تدنيه

$$\frac{1}{3} (m) = \frac{1}{3} = (m_0)^{1/2}$$

$$\frac{1}{3} = \frac{1}{3}$$

 $oldsymbol{0}_{0} = s - 1_{0} + 1_{0} - 1_{0}$  صفر  $s = s - 1_{0}$ لعوامل الانتاجية .

المسألة م ٢ همى

مستوفيا

ص ر ≧ صفر ار ۲،۱،.... د ۲۰

إذا كانت المعاملات موجبة \_ فنكون بصدد تعظيم تكثيره حدود موجبة ويمكن استخدام طريقة البرمجة الهندسية في الحل .

#### (١٠) تطبيقات البرمجة اللاخطية .

تقديم: سوف سرد في هذا الجزء من المؤلف التطبيقات الهامة والعيارية في مجال الرجمة اللاخطية والتي تهم المناخ المصرى في التطبيق من جهة أو ذات صلة مباشرة بالاهمامات العالمية مما يمكن القارىء من متابعة التطورات المتلاحقة في هذا المجال .

وتطبيقات البرمجة اللاخطية عديده ومتنوعة ولايتسع المحال لكل التطبيقات \_ ولكن يمكننا على أى حال تصنيف التطبيقات الرئيسية للبرمجة العير خطية في المجالات الاساسية التالية أن بـ

- ١ ــ تطبيقات البرمجة اللاخطية ف مجال الصناعية الكيماوية والبترولية : ــ
  - ٧ ــ تطبيقات البرمجة اللاخطية ف مجال المرافق العامة :ــ
- ويشتمل على قطاع هام وحيوى من التطبيقات في مجال الطاقة والمياة والغاز الطبيعي والتخطيط العمراني
- تطبیقات البرمجة اللاخطیة فی مجال التخطیط الاقتصادی : ویشمل الدراسات الاقتصادیة علی المستوی الوحدی والتجمیعی والتحلیل
   الساکن والحرکی
  - ع ــ تطبيقات البرمجة اللاخطية في مجال التصميم الفندسي : ــ
     وهي أحد الإضافات الرئيسية والهامة للبرمجة اللاخطية .

<sup>(\*)</sup> Ladson S . I , Warren D . A

"Survey of Non - Linear Programming Applications" Jr . ORSA V 28

No 5 1980 pp 1029 - 1073

## ر. ١ ــ ١) تطبيقات البرمجة اللاخطية في مجال الصناعات الكيماوية والبترور

كانت التطبيقات في مجال الصناعات البترولية والكيماوية من أوائل التطبيقات للبرمجة الخطية في الخمسيات \_ ومع تطور طرق حل البرمجة اللاخطية والحاسبات الآلية \_ كانت أيضا من أول التطبيقات للبرمجة للاحطيه

(١٥١ - ١ - ١) وسوف نورد في هذا النطاق مسألة التخطيط الأمثل لتطوير وإدارة المستودعات البترولية ويمكن وصف المسألة كالآني : - لأى بئر أو خزال بترولي سواء كال حديث الكشف أو متطور جزئيا فإنه يتم بإستمرار تطوير عملية الحفر واستنزاف البئر قسرا بطرق مختلفة ودلك ليتمكن البئر من الأنتاج والتعلب على التدهور الطبيعي لإنتاجيته - وهذه العملية الديناميكية يجب تخطيطها بعياية فائقة تحقيقا لإقتصاديات التشغيل والربح . ويتطلب ذلك تحديد برنامج لتطوير البئر طبقا لمعايير إقتصادية في ظل القيود الطبيعية والفنية للاجانة على السؤال التالى : - ماهي أفضل سياسة للحفر والأنتاج يتعين إنتهاجها لتعظيم العائد في ظل المحددات العملية السائدة .

وفى عملية التنقيب على البترول يتم حفر أبار البترول فى الغلاف الصخرى للمستودع أو الحزان البترولي \_ ويتدفق البترول من خلال فتحات البئر إلى السطح كنتيجة لفارق الضغط بين فتحات البئر والخزال \_ ويمكن الحفاظ على هذا الضغط المتناقص طبيعيا بطرق صناعية .

ويتم التحكم في إنتاج الزيت والغاز من الخزان بطرق أولية تشمل تمدد المواثع وإحلال المواثع أو باستخدام تأثيرات الجادبية أو بالدفع الشعرى بإستخدام الخواص الشعرية .... وغالبا يتم أستخداء مجموعة متعددة من هذه الطرق آنيا .

وتعتمد درجة الصعوبة والتفصيل على نوع الدراسة وتتفاوت الدراسات والتماذج المستخدمة من منحنيات بسيطة تمثل التدهور الطبيعي للأنتاج والتي تأخذ شكل

منحنيات رمنية مبسطة إلى نماذج معقده متعددة الأبعاد .

والواقع أن كل حالة تستلزم دراسة منفصلة \_ وبالرغم من أن استخدام نماذج الخاكاة يفيد في المواقف المعقدة إلا أن أستخدام أساليب المثلية في النماذج الأقل تعقيدا يؤدى إلى نتائج هامة تعطى لمتخذ القرار عمقا رئيسيا في فهم العملية القرارية .

وتشمل العملية الأنتاجية في المستودغات البترولية إنتقال الكتلة ( المادة ) وتدفق الموائع ـــ ويمكن وصف العملية بواسطة ثلاثة معادلات : ـــ

- ١ ــ أتزال المواد ( معادلة الأستمرار )
- ٢ ـــ معادلة الحركة ( لتدفق الموائع )
- ٣ ــ تأثير الضغط على مواصفات المواد البترولية

وتؤدى معادلات الاتزان والحركة إلى مجموعة من المعادلات التفاضلية توضح العلاقة بين الزيت والغار والمياة المضخوخة في الوسط المسامي للتربة .

وتختلف الدراسة إختلافا كبيرا من البداية المختارة لوصف حالة المستودع الترولى — فهى تبدأ بالابعاد الصفرية وهى حالة خاصة لابعاد أكثر تعقيدا وأدق وصفا هى الأبعاد الثنائية أو الثلاثية للمستودع ويعتبر النموذج أن على متخذ القرار تحديد قرار طريقة التشغيل ( الأنتاج ) وطريقة التطوير ( الاستثار ) ، بإعتبار وجود شركة سيادية واحدة ( أو هيئة سيادية لعدة شركات متفقة ) لها الحق فى استغلال البئر ويتكون النموذج من : —

- ا ــ دالة هدف تمثل التدفق النقدى بأسعار الخصم السارية
- ب ـــ نموذج الخزان أو المستودع البترولي ويمثل العلاقات الطبيعية للحجم والضغط والقيود الطبيعية
- جـ ــ نموذج طريقة التشغيل ويحدد العلاقة بين طريقة الاستغلال السطحى ومحتويات المستودع

وتمثل الدالة ص ( - ) مسار لأنتاح الزمني ﴿ تمثل الدالة ف ( ن ) مسار التطوير ( الاستتاء ) برمني كا كا كان كا صفر

كدلك فإن من النهاية ل اهمي يعني توقف البغر عن العمل،عدد الأبار على السطح والتي تسمى حجم لرصيف ( ل ) هي أيضا متعبرت قرر

والدالة المقترحة هي . \_

تعظیم خ

$$\emptyset$$
 (  $U$  ) = دالة الغار السعرية مع الزمن معدل الملكية ( حق السيادة )

$$\psi$$
 (  $\upsilon$  ) = تكلفة الحفر الزمنية

هموذج البئر · \_ \*

M /C Farland; Ladson, Loose "Development Planning and راجع \* Management of Petroluem Reservoirs using tank Madels and non - Linnear Proramming"

Jr - Orsa v 32 No 2, 1424 pp 270 - 289

ثابت الغار
 ض الحجم والضغط على التوال
 ض الحجم والضغط الأبتدائي على التوال
 م ثابت شلتويز للتدفق الدفعى للماء

٣ ــــ نموذح التشغيل

 $(0) \quad (0) \quad (0)$ 

ض - ضغط القاع للبئر ولتبسط المسألة السابقة يمكن أفتراض أن

ف ( ن ) = و في خ<sub>ز</sub> ( ن ) ......

و = أقل عدد صحيح أكبر من ن , خ<sub>ن</sub> - دالة الخطوة الوثابة الوحدية فى الفترة (ن ـــ ١ ) ، ن )

وهذ الدوال ف<sub>ن</sub> تمثل معدلات الحفر في السنة ق هي متغيرات القرار والتي تحدها القيمة القصوي المتاحة للحفر أي أن

> ف<sub>د</sub> ≦ <sup>-</sup>ف و ≥ ن ≥ ۱ ...... (۸)

( 10 - 1 - 7 ) وفى مجال الصناعات الكيماوية يمكن توضيح مفهوم التخطيط الأمثل للتشغيل بالدراسات التي عت في شركة يونيون كاربيد في معالجتها الأنتاجية لانتاج الأولفين .

فقد تم تقسيم المتغيرات إلى مدخلات \_ وعبر عن قيمة المدخلات بالرمز ص

= ص وهي متغيرات القرار التي ترتبط بالعمليات الكيمائية اللاخطية
ص ح الله عبر عن المتغيرات الخطية في النموذج بالمتجه س = س السيرات الخطية في النموذج بالمتجه س = س السيرات الخطية في النموذج بالمتجه س = س السيرات الخطية في النموذج بالمتجه س

وتم تقسيم القيود إن المجموعات التاليه
ـــ تورن المواد مجموعة المعادلات الها يمكن وضعها على الصوره : ـــ
— » (ص ) ۱۱, س صفر (۱۳)
قيود الطاقة التشغيلية ( الوارد )     الى س - ك
ر ر ر ر ر ر ر ر ر ر ر ر ر ر <sub>ر</sub> ر <sub>ی</sub> ن یر ۱۰۰۰ ر ۱۰ ) و ( ص ) ≦ فَ ح ≧ س ≧ صفر
ص≧ صفر
، ، ق. ودالة لاخطية عديدة المتغبرات ١, ، ١, مصفوفات
ب قیمة الموارد المتاحة قَ ، حَ = الحدود العلیا
كما يمكن وضع دالة هدف على الصورة : ـــ
ع 2 ( ص ) + حـ س
والمطلوب تدنية (١٦) في ظل القيود ( ١٣ ) ، ( ١٤ ) ، ( ١٥ )
والواقع أن هذه النماذج يمكن تكاملها بإضافة مراكز الاستهلاك والتوريع بحيث بشمل التمودج نموذج الأنتاج والتشغيل والتوريع .
وفي الداسة السابقة شملت الدراسة ٨ مصانع أنتاجية ٤٠ مركز توزيع

١٦٠ مركز إستهلاك

# ۱۰۱ ـ ۲ ) تطبیقات البرمجة اللاخطیة فی التحلیل الغیر خطی لشبکات المرافق

#### ( ۱۰ ــ ۲ ـــ ۱ ) المرور

يتم عادة تقسيم شبكة المرمر إلى مناطق ــ وتهدف الدراسة إلى تحديد عدد الرحلات بين كل روح من المناطق في فترات رمنية محدودة كل يوم وعلى سبيل المثال في ساعات الذروه صباحا أو مساءا .

وصياغة المسألة تنم بإستخدام لتحليل الشبكي **وإعتباره** شكل موحه من عقود اقواس العالمات النت

أُ تَمثل مصفوفة الحدث Incidence Matrix ، س و = متجه للقيم س ز ب و = تمثل متجهة للطلب والتمويل

حيث يتم التمويل إلى العقد و ـــ والعللب إلى كل العقود التي تمثل غامات التدفق النابعة من العقد ( و ) وتأخذ القيمة صفر ماعدا ذاك.

تمثل (١٧) إذن القيود الموضوعة للنظام .

فإذا إنتقلنا إلى دالة الهدف فإننا نجد أن الدراسات عادة تكون مؤسسة على نظرية وادروب الثنائية لتوازد المرور . فإذا رمزنا بالرمز عر ( ف ) لمتوسط رمن السفر في القوس ر وهو دالة غير متناقصة في عدد السيارات الكلى ف و في القوس ـــ والذي يمكن تحديده من التدفق الكلى بالعلاقة

وإن المبدأ الأول لوادروب يفترض أن توزيع التوازن للمرور يتحقق عند مثلية الفرد المستخدم \_ وهذه المثلية الفردية في الواقع تقتضى أن لايتوفر أى مسار آخر للمركبة بين الأصل والغاية موضوع الدراسة يحقق زمن أقل من زمن السفر الناتج من المسار الفعلى الدى تم أختياره من الفرد ، ويتطبق ذلك على كل الأفراد المستخدمين للنظام ويؤدى هذا المبدأ إلى دالة اهدف التالية

ويلاحظ أنه إذا تم تدنية ( ١٩ ) فى ظل القيود ( ١٧ ) ، ( ١٨ ) فإن شروط|كوهين طوكر تؤدى حتما إلى مبدأ وادروب الأول .

أما مبدأ وادروب الثانى فينص على أن مثلية النظام ( النظام الكلى ) تتحقق إذا كان الزمن الكلى للسفر فى أدنى مستوى ممكن \_ ويمكن صياغة هذا المبدأ كا يلى : \_

وفى كل الأحوال ينبغى أختيار الداله ء ز ( · ) ... وقد إقترح مكتب الولايات المتحدة للطرق العامة العلاقة التالية لحجم التباطؤ الزمنى ( زمن السفر )

$$= \{ (1) = \{ (1) = 1 \}, \{ (1) = 1 \}$$

ا ر = رمن السفر في القوس ر في متوسط السرعة الحرة حـ ر = الطاقة العملية للمرور في القوس ر إلى تدنية ( ١٩) أو ( ٢٠ ) في ظل القيود ( ١٧ ) . ( ١٨ ) هو مسألة برمجة لاخطية بدوال هدف محدبة وقيود خطية .

### ( ۱۰ \_ ۲ \_ ۲ ) شبكات تدفق الطاقة الكهربائية

في هذا النوع من التطبيقات يكود المطلوب هو تحديد أفضل تخصص ( توريع أمثل ) لوحداب أنتاج الطاقة لتدنية تكاليف التشغيل في ظل القيود السائدة .

وأهم مايلفت النظر في هذا النوع من المسائل هو التعبير عن الطاقة المفقودة تتيجة نقل الطاقة والتي يمكن التعبير عنها بالعلاقة التالية : ـــ

طي - ب به محوِب طو + محم محم طوب طر .... ( ١٩)

ب و معاملات ثوبت

ب - [ ب ] مصفوفة معاملات مربعة متماثلة

ط ف - الطاقة المفقوده في النقل

ط ح - الحمل المطلوب مواجهته\*

ط و الطاقة المستخدمة اللمصدر و)

وبالتالي بمكن وضع النمودج البسيط التال: ــــــ

تدنیة ع محم ∅ و ( ط و ) ..... ... .... مستوفیا

محطو = ط -، + ط ف

ط ف = ب + محو ب وطو + محم مح طواب و طر ..... (٢١)

طيو ڪطو ڪي طوبي

( (\*) Muckstadt " ORSA v 25 ( 387 - 403) حب حد ، ، طق و الحدود الموضوعة فنيا للتشغيل لأقصى والادنى المصافة و المعافة و المعافقة و المعافة و المعافق و المعافق و المعافة و المعافق و المعاف

◊ . دالة تكلفة لتشعيل لمصدر لطاقة ،

# (۱۰ ــ ۲ ــ ۳ ) شبكات توزيع الغاز الطبيعي

لحالة موضوع الدراسة تتعرض الاستحداث نمودج يمكن أستخدامه لتخصيص الغار الطبيعى في حالات الطوارى، طبقا لنظام أولويات نص عليها لقانول اللدراسة أقمية كبرد .

ولقد شملت الدراسة شبكة بطول ٤٠٠٠ ميل وكمية من الغار الطبيعي تصل إلى ثلاثة تريليون قدم مكعب تشرف على تشغيلها ٢٥ شركة نقل

ويمكن تقسيم القيود الطبيعية لهذا النوع من شبكات المرافق إلى ثلاثة أقسام

I ــ توارن الموارد في كل وصله

II - توازن حركة اللتدفق ويشمل ذلك أيضا أنخفاض الضغط نتيجة للفقد - وذلك في كل وصلة ماسورة أواصمام أو مضخة .

III ــ حدود الضغط المسموح بها والمناسبة للتشغيل

وفي هذا النوع من الشبكات؛ فإن الشبكة تحتوى على ممولين وناقلين ومستخدمين \_ وتعرف الشبكة بواسطة عدد من العقد (ن) وعدد من الأقواس (أو الأسهم) عددها (١)

ن = ( ۱ ، ۲ ، ۰۰۰۰، ان ) ـــ ا مجموعة جزئية من ( و ، ز ) لعدد مميز من العناصر فى ( ن ) وتمثل العقود الممولين والمستخدمين بينها تمثل الأقواس تدفق الغاز

ويتطلب النموذح\* تقسيم العقد إلى ن = ( ن ط ) ، ( ن حـ )

R.P. Oneil et al " A Mathematical Programming لتعصيلات أكبر جع Modle for Allocation of Natural Gas " Jr.O.R.S.A v 27 No 1979 pp857

ن ط = عقد طبيعية

ن جـ = عقد جانبيه مستحدثه للتحليل والصياغة

وكذلك الأقواس إلى ا ( ا ط ) ، ( ا جـ ) ا ط – أقواس طبيعية ن جـ - أقواس جانبية

وبالنسبة للمستخدمين النهائيين فإنه يمكن تمثيلهم بمجموعة ك

[ 4 . . . . . . 4 . 4 ] - 4

ك هـ = المستخدمين النهائيين من الوصله ( الماسورة ) هـ ،

ق: تمثل المجموعة الكلية اللناقلين في الشبكة

ل: تمثل مجموعة الأولويات

وفی الحالة موضوع الدراسة ل ( ، ، ، ، ، ، ، ، ، ، ، ، ) ویعرف کل طلب بالمدلول الساتی ( و ، ر ، ل )

را⊷ن

ر إ→ ك

لا⊸ل ١ ترمز إلى تنتمي إلى )

عرف مایلی : 🚅

ت و ز = التدفق بين العقد و والعقد ر ( إدا كانت ت و ر سالبة فإن التدفق يكون من ز إلى و )

و ر ل - الكمية المسحوبة عند العقد و من المستخدم ر بمستوى الاولوية ل

ى = العجز في الأولوية ل

حمد العجز الكلى في الأوليات الجزئية المحدوده ( وفي حالتنا من ١ إلى خمسة ) وذلك لنظام المواسير هـ

صُنْ = الضغط في العقد و

ويلاحظ أن الكمية في العقد و مقيدة بكمية الغاز في آبار المنطقة التي يمكن إمدادها (تمويلها): \_\_

ف و ≧ ف و ≧ صفر

**ب** و = القيمة القصوى للتمويل

وكذلك فإن الطلب ، و ر ل تحدده كميات قصوى ( ينص عليها القانون ) ولذلك فإن ، و ر ل ≦ ، و ر ل

حث ، و ر ل - الحدود القصوى للتمويل طبقا للقانون لمظام الأولوبات ل وقد رأى متخذ القرار ضرورة وضع حد أدنى عور ل وهذه القيمة الدنيا ستكون نسبة من القيم العليا وفى حالتنا كانت عور ل = ، ، ، ، و ر ل

وبذلك فإن

ء و ر ل ≧ ، و ر ل ≧ ۽ و ر ل وبهذه المفاهيم يمكننا الآن وضع القيود المنصوص عليها سابقا

#### I \_\_ قيود توازن المادة

فی أی عقد ( ط ) فإن

- محرط، ن طز+محرو، طن التوط+ف طـ محرد و عطر ل=صفر . (٢٣)

والمعادلة السابقة تحتوى على : \_

١ . ١ ــ التدفق الخارج من ط

٢٠١ ــ التدفق الداخل إلى ط

r . I 🗕 التمويل عند ط

1 . ٤ \_ السحب عند ط

ال قيود العجز في الوفاء بنظام الولايات ١١ . الأي أولوية ل فإن . -- ك ر 🗝 ك ۲. ۱۱ عجز الولويات الحماده ( من واحد إلى خمسة ) محد محد عورل احده ها محد محد عورل .... (۲۵) ق هـ = أكبر كمية يمكن سحبها في الأولويات من (١) إلى (٥) III . قيود الضغط يتحد التدفق نتيحة لمجموعة من المعادلات التي ترتبط بالضغط وثوابت النظام 'I . III) نظام المواسير ( ضور ، ض ز ) الذا كانت ض و كه ض ز ــ ١ فيما عدا دلك القيمة المطلقة حه و ز كمية الإمداد ( التمويل) أو معيار الطاقة للماسورة ( و ـــ ز ) وهي دالة في القطر والطول والكفاءة وخواص الغاز III . ۲ معادلة طلمبات ( مضخات ) الغاز ت و ر ( ح<sub>س )ور</sub> / ( م, ( <del>ضرر ) م "</del> مه ) ...... (۲۷) ض و

م، ، م، ، م، ثوابت الكباس ( حمر ). - قدرة المضخة بالحصان في الوصله ( و ر )

١١١ . ٣ معادلة الصمام : \_

÷ ت و ز ﷺ (ضو،ضز) م و ز[ اض — ض ز| أقل (سرو،ضرر)] (۲۸)

> م و ز = ثابت الصمام المستخدم فى الوصلة ( و ر ) أقل ( ش و ، ش ز ) = أقل قيمة لكل من ض و ، ض ر

إذا كان هناك عدد ن ع من العقود ، م ع من الأقواس \_ فإن هناك ن ع من متغيرات الضغط ، م ع من متغيرات التدفق ونظرا لأن التدفق يمكن أن يكون في إتجاهين فإن عدد المتغيرات هو ٢ ن ع ا م ع بينها لدينا ن ع من المعادلات اللا خطية \_ وبالتالى يتم عادة تحديد متغيرات الضغوط لامكان حل النظام اللا خطى السابق .

ولتبسيط المسألة السابقة إقترح « أونيل » تحويل القيود اللاخطية إلى قيود خطية بإستخدام مفكوك تايلور حول نقطة إبتدائية ( · ) \_\_

فمثلا بالنسبة لنظام المواسير

$$\emptyset$$
 (ث، ض و، ض ز) – ب ت  $\overline{( ض و، ض ز )}$  حو ز  $| ض | س ض ز  $| \mathring{A}$  (۲۹)  $0$  عوف ا معروز برخی  $0$  ض و  $0$  برخی  $0$$ 

$$\frac{\partial \sigma}{\partial z}$$
 اض و ،  $\frac{\partial \sigma}{\partial z}$  اض ز ... (۳۱) من  $\sigma$ 

راجع ONEIL \_ مرجع سابق

بوضع ا إختياريا - ١ ، واستخدام مفكوك تايلور للدالة أ ۞
۞ (ت، ض و، ض ز) ۞ + ۞ [ (ت ـ ت .) ، (ض و ـ ض و) ، (ض ر ـ ص ز) ]
۞ . - قيمة أ۞ عند ص و ، ض ز
ا △ ۞ = قيمة الأنحدار عند ۞ . ، ض ز ، ض ز

(77) .....

ويمكن تبسيط المعادلة إلى

(ا. صُ وَ) - ا.و ، (ا. ض ِ ر) از ، ا = \_\_\_\_\_\_ (ص. و \_ ص. ز) (٣٤)... (٣٤)

وبالتالى فإن القيد اللاخطى في (٢٦) بمكن تحويله إلى : ـــ

∅ ( ت ، ض و ، ض ز ) \_ ت ا ا ، و ض و \_ ا ر ض أو هـ و ر ... (٣٥)
 هـ و ز ≧ \_ ت و ز + ا. و ض و \_ ا ر ض ز ≧ \_ هـ و ر ... (٣٥)
 وبنفس الطريقة يتم الأستعاضة عن القيود اللاخطية في معادلات الصماء والمضحه بالعلاقة المبسطة

تدنية ي. مستوفيا

مح<sup>ہ</sup> ہے۔ اعورل + ح ہد = ق ہد رہمہ وہد

ـ هـ و ر ≦ ـ تـ و ر + ۱. و ض و ـ ـ ۱. ر ض ز ≦ هـ و ز ـ هـ و ز ≦ ض و ـ ض ز ′≦ هـ و ز ف و ≧ ف و ≧ .

ءَ و ر ل کے ، و ر ل صن کے ض کے ض ی ل کے . ی ل کے . ح ہے کے .

ويلاحظ أن ى. هى أولوية إفتراضية لبداية الخطوة ( . ) وفما يلى خطوات الحل المقترحة

الخطوة ( . ) حل المسألة (٣٧) ــ الأولوية (٠) مختلفه لايجاد دالة هدف ــ إذا لم يتوفر وجود حل للمسألة (٣٧) ــ لايوجد تخصيص ممكن بنظام الأولويات الموضوع

إذا وجدت ى. مثلي يتم تثبيتها عند المستوى ى. أي القيمة المثلي ل ي.

الحطوة (١) حل على التتابع مسائل المثلية لدوال الهدف التسعة الممثلة لكل الأولويات وعند تدنية ى, تؤخذ في الأعتبار قيمة ى. \* وعند تدنية ى, تؤخذ في الأختبار قيمة ى \*, وهكذا حتى ى \*, ـ وفي هذه المرحلة يؤخذ في الاعتبار العلاقات الشبكية دون اعتبارات القيود اللاخطية .

الخطوة ( ٢ ) إذا كانت الأولويات من ١/ الى خمسة مستوفاه إذهب للخطوة ( ٤ ) وإلا فئبت الأولويات من ٣ إلى ٩ عند أدنى حد ممكن

الخطوة (٣) خصص الغاز طبقا للأولويات بالنسبة لكل نظام

(٤) أضف القيود اللاخطية المعدلة إلى الخطية وأجد الحل الأمثل لتدنية القيم
 المنقولة من النظم .

# ( ۱۰ ـ ۳ ) تطبیقات البرمجة اللاخطیة فی التخطیط الأقتصادی ( ۱۰ ـ ۳ ـ ۱ ) التخطیط القومی

المسألة موضوع الدراسة من المسائل الهامة في مجال التخطيط القومي ــ وقد أوردنا هذا النوع من التطبيق لتغطية موضوعين الموضوع الأول متعلق بدارسة تطبيق البرمجة اللاحطية في التخطيط الأقتصادي ــ والموضوع الثاني لتبيان خصائص المسائل عديدة المراحل وكيفية صياغتها . والمسألة المطروحة بدوال هدف محدبة وقيود خطية لعدد من المراحل أو حقبة تخطيطية بطول (ن) ويمكن كتابة اليموذج العام التالي لهذا النوع من المسائل (\*)

تدنية

. س . س . ۱

ح. س. + ۱ س.

حه س. + ع س، + ع س، + س، = ب

هذا النموذج العيارى للتخطيط يتكون من مرحلتين ـــ مرحلة أنتقالية أولية ـــ

<sup>\*</sup> R. C. GRINOLO (Model Building Technique For the Correctlion of رجعا في هذا الجرء end in Multi - stage cantex Programs) Jr. ORSA v 31 No 3 1983 pp 407 - 431

نم مرحل تالیة مستقرة أی أن السلسلة الزمنیة ( . ، ن ، ، ن ، ن ، ..... ) هی تتابع متزاید ویقصد بالزمن ر الفترة ر وهی المحصورة بین ( ن ر ،  $v_{(+1)}$  )

ودالة الهدف هي أساسا دالة الهدف Ø ( . ) ... مع تعديل القيمة بسعر الخصم هـ في المراحل التالية للفترة الأنتقالية

وفي الفترة الأنتقالية تكون المسألة هي : \_

تدنية ا∅. (٠ س.) مستوفيا

اس. = ب، س ≥ صفر ...... (٤٠)

والمسألة (٤٠) يمكن حلها مباشرة بأحد طرق البربحة اللاخطية .

ومن المهم أن نلاحظ أن إختيارنا للقيمة س. فى البداية سوف يؤثر فى كل المراحل القادمة ويؤكد هذا التأثير قيمة المقدار [حرس.] لجميع المراحل ركا المرحلة الأنتقالية على المراحل اللاحقة.

وفى المرحلة الأولى ( ر = ١ ) يكون الحل هو إختيار س, فى ظل القيود

۱ س = ب ــ ح س .

٠ س≥ صفر ..... (٤١)

(11) .....

لتدنية اً 🛭 ( س ر ) بسعر الخصم هــــ

وعلى وجه العموم فأن القرار فى الفترة ر يكون متأثرا بكل القرارات السابقة س . ، س ، . . . . ، س <sub>ر \_ ،</sub> ويظهر ذلك فى القيد : \_\_

۱ س = ب \_ ح س . \_ <sup>ر \_ ۱</sup> عن س \_ \_ ر

س≧ صفر .....ُ....

وينتج عن اختيار س $_{,}$  التكلفة arnothing ( س $_{,}$  ) بسعر الخصم هـ ر

ويجب أن نلاحظ التتابع اللانهائي للمسألة \_ إى أننا في الواقع أمام صياعة لمسألة برمجة لاخطية ديناميكية لانهائية الأفق \_ لدلك يلزمنا في كل الأحوال تقريب الحل للمسألة لانهائية الأفق إلى مسألة محدودة الأفق ولذلك فإن الصياغة الصحيحة للمسألة وكيفية التقريب على درجة كبيرة من الأهمية . وسوف ننافن فيما يلى الطرق المستخدمة في التقريب

#### الطريقة الأولى: \_ التوزان المباشر

في هذا النوع من التقريب يفترض وجود معدل ثابت للنمو ( أو للتناقص ) يتحدد من العلاقة

وعندما يتوفر لدينا مدلول ( ل ) يكون عنده ح = . ، ء ز = . بقيم ز> ل ولتوضيح الطريقة إفترض أن ل = ٣ ــ وفي هذه الحالة تؤول القيود إلى : ــ

۱. س. = ب.

ح س . + ( حاله ع حاله ع ) س = حاله ب

(حا ا + حا ع + ع + ع ) س = حا ب

ويلاحظ أنه لأى قيمة ر≧ ٥ فإن

حـ، - <sup>١</sup> [ حـ ا + حـ ا ۽ + حـ ع<sub>۲</sub> ) س, =

حـر - ٤ ( حـ ٣ س ) وهو نفس القيد الأخير في (٤٣) لذلك لايضاف ـــ وبالنسبة لدالة الهدف وبإستخدام عس الأفتراضات فإن دالة الهدف تصبح

الدوال التربيعية [ ١ ] إذا كانت  $\mathcal{Q}$  ( س ) -- ف س  $\frac{1}{7}$  س - س س (٢٦)

وتحقق أن هـ حـ٢ < ١ فإن

) ( لاس ) لا كا( س ) ..... (٤٨)

$$(12) \frac{\alpha_{-}}{\alpha_{-}} = \frac{\alpha_{-}}{\alpha_{-}}$$
  $(1 - \alpha_{-})$ 

#### الطريقة الثانية : الأختزال

فى هذه الحالة يتم أهمال الأتصال القرارى بين المرحلة الأبتدائية ( · ) والمرحلة الأولى ( · ) وبين المراحل اللاحقة لذلك \_ وبذلك فإن المسألة تصبح للأولى ( · ) وبين المراحل اللاحقة لذلك \_ وبذلك فإن المسألة تصبح للمدنية \( 2 ( س . ) + هـ \( 2 ( س . ) \)

مستوفيا

۱. س ≦ ب .....

ح, س . + اس<sub>،</sub>≦ ب<sub>،</sub>

س ، س <u>≥</u> .

ولايعتمد القرار هنا على قيم (ح, ،ح, ، .....) وكذلك لايعتمد على قيم (ع, ، ، ، ) وللفراض أن الأصول الثابتة (ع, ،ع, ، .....) والمعنى الطبيعى لهذه الصياغة أفتراض أن الأصول الثابتة في الزمن (١) لاتعمر بعد ذلك وعلى أى حال فإنه يمكن استخدام قيمة التكافة الناتجة من حل النموذج (٥٠) كحد أدنى للمسألة عديدة المراحل .

#### الطريقة الثالثة: القيمة الاهلاكية

يمكن تحسين النموذج (٥٠) بتضمينه القيمة الاهلاكية كما يلى: \_\_ تدنية

 $[(\omega,) - d, (\omega)] + a [(\omega,) - d, (\omega)]$  (01)....

مستوفيا

۰ . س . + ۱<sub>،</sub> س = ب ....... (۲۰)

ط . ، ط ، تقيس القيمة الأهلاكية وتعطى بالعلاقات التالية ( \* )

 $d = s^{\alpha}$   $\alpha = \lambda$   $\alpha = s^{\alpha}$   $\alpha = s^{\alpha}$   $\alpha = s^{\alpha}$ 

 $d_{i} = s \sum_{j=1}^{n} \alpha_{i} + i \sum_{j=1}^{n$ 

r < 1 ويمكن تبسيط العلاقات السابقة بفرض  $ho_{r} = 1$ 

ط . = ١٨ [ محر = ١ هـ زحز]

 $d_{\lambda} = \lambda_{\gamma} \left[ 2 \frac{\alpha}{2} \right]_{\gamma} A = 0$ 

 $[d = \lambda, [1 + 2\alpha]$ 

وتعتمد هذه الطريقة على تخمين ابتدائي لم، ، س\* \_ ويمكن الحصول على ذلك بحل

تدنية Ø (س)

مستوفيا

۱ ( هـ ) س = ب ( 00 ) ...... ر ا \_ هـ ) / هـ ا عـ ع ا عـ α ی ه<sup>ر</sup> بر]

واختيار قيمة لم, في الحدود التالية :

λ, [ ا (هـ ) ] = ط

افترض أن س\* هي الحل الأمثل لـ ( ٥٥ ) وأن لم, مضاعف لاجرانج للقيود استخدم لم في حساب ط. ، ط ثم حل البرنامج التالي : \_

 $[(\emptyset,(\omega,)-d,(\omega,)]+a-[\emptyset(\omega,)-d,(\omega,)]$ 

تدنية

A. B Borision, Peter A. Moris and shmuel eren (Astate - of - world Decom Position to dynamics and uncertainty in Electric utility Generation Planning jr ORSA v 32 No 5 1984 (1984 - 1068)

 ٥ - ( . ) = تكلفة التشغيل في الفترة ، كدالة في نوع التكنولوجيا ومستوى الطاقة محسوبة بسعر الخصم ق ِ = القيد الموضوع على الطاقة التكنولوجية ز ويمكن تحسين النموذج ( ٥٨ ) بالتفريق بين الطاقة المتواجدة ( س ) والمستخدمة ( ص ، ) في الفترة ( ء ) وبذلك يصبح التموذج تدنیة ت س + محر $\Omega$ و ( ص ) ص (ء) ≥ صفر ص (ء) ≦ ق ٖ....... ص (ء) ≦ س ص (ء) = صفر لجمع قيم ء ح، ح = الحد الزمني الذي يتوقف عنده أستخدام التكنولوجيا ز ولحل المسألة السابقة وتكوين معادلة لاجرانج فإن : 🔔 المسألة تصبح: \_\_  $[-\infty, -\infty] + \lambda = [-\infty, -\infty] + \lambda = (-\infty, -\infty]$ مستوفيا ص (ع) ≦ .• ص<sub>ر</sub> ( ء ) ≦ ق ِ ..... ء لاتنتمي إلى ح ص (ء) = . ءِ تنتمي إلى ح الم (ء) = صفر ء لاتنتمي إلى ح ل (ء) ≧ صفر

ویمکن للتبسط أن یعتبر لهز (ء)=صفر لقیمءالتی لاتنتمی إلی ح وبالت الی تصبح (۲۰) أکبر أقل (تـــعدلم) س+مح لم ص(ء) +0 ه (ص(ء)) لم س،ص

```
ص (ء) ≧.
                                            ص (ء) ≦ ق
۽ لاتنتمي إلى ح،
                                           ص ( ، ) = صفر
                                            لم (ء) ≥ صفر
ا عرلاتنتمي إلى ح.
ء لاتنتمي إلى ح
                                            الم (ء) حصفر
ومع مراعاة أن (ت محمل ) = صفر عند الحل الأمثىل يتوفر لدينا المسألة التاليسة
                 اکبر /أقل محد لاء ص(ء) + |Ωء ص(ء)
| لا | س، ص
                                       ص (ء) ≥ صفر
              ص (ء) ≤ ق
ص (ء) = صفر /ء لاتنتمى إلى ح......
                        λ (ء) ≥ صفر | ء لاتنتمي إلى ح.
                                             ء کہ = ت
                             وتعطى المسأل ( ٦١ ) قيم ص ، لم
    ( ١٠ ــ ٤ ) بعض التطبيقات الخاصة للبرمجة اللاخطية
              (١٠ عـ ١٠) مسألـــــة الأتــــ
ـزان
                       الكيميائي. Chemical Equilibrium Problem
                     من المسائل الهامة وتعرف باسم ( C . E . P )
 وتحتوى مسألِة الأنزان الكيميائي على المجاهيل س، ، س، ، .... سن ،
                                                € . . . . . }.
```

Richard J. clren Solution of the chemial Equilibrium Problem with Generalized Bender Decomposition Jr. ORSA v 32 No1 1984

وتعرف المسألة كما يلي : ـــ

المطلوب تدنية ع

ع = [محد ز س ز ۲ 
$$\emptyset$$
 (س ز)] — محله  $0$  (ص (س)] ..... (۱۳) مستوفیا

محدا و ز س<sub>و</sub> کے ب<sub>و</sub> ، س<sub>ار</sub> کے صفر

(7٤) حيث  $ص_{i}$  ( س ) = محم  $_{i}$   $_{i}$   $_{i}$   $_{i}$   $_{i}$ 

أ و ز ، ب و ، حـ ز = ثوابت ويسمى المقدار ص ( س ) بمجموع الأطوار .

# ( ١٠ ــ ٤ ــ ٢ ) مسألة الأنتروبيا

وللمسألة تطبيق مباشر في كثير من العلوم الحديثة الخاصة سظرية التحكم وطرق التكويد والحاسبات الآلية . وتعرف الأنتروبيا بأنها

وصياغة المسألة كبرنامج رياضي هي : ــــ

تعظیم ت = \_ مح<sup>ن</sup> , حر لو ( حر )

مستوفيا

محرح ; = ۱ ......۱ (٦٦) ۱ کے باز کے ح ز کے ا ز کے . حیث علی وجه العموم ۱ ز < ب ز

وقد إقترح فروند\* الطريقة التالية للحل

الخطوة ( ۱ ) : ـــ تكوين مجموعة متزايدة حــ من العناصر ا ز ، ب ز لقيم ن≥ ۱ ، صفر ، واحد

الحطوة (٢): ــ كول الدالة الجانبية ط ( س )

Frund and saxene/(An alargorithm) for a class of discrete Maximum Entropy Probem .) Jr ORSA/v 32 No 1/pp 210 - 215

أوجد قيمة ط ( س ) تتابعيا في المجموعة حد حتى تحصل على روج فريد من العناصر المتتالية تكون قيمة ط ( س ) فيما بينهم تأخذ بالضرورة القيمة ا لأن ط ( س ) دالة متزايدة مستمرة .

الخطوة (٣): \_ أفترض أن نتيجة الحطوة (٢) أن ط (س) = ١ لنقطة ما فى الفترة (ف، ، ف، ف، قيمتين متتاليتين فى حـ \_ أفترض أنه يوجد لدينا عدد م، من الأرقام ا ز التى لها

مثال: ــ أفترض الحالة التالية

 $\Gamma, \ge _{J_1} \ge _{J_2} \ge _{J_3} \ge _{J_4} \ge _{J_4} \ge _{J_5} \ge _{J_5$ 

۲, ≥ ر ، ۲, ≥ .

الحل : ـــ الخطوة الأولى : ـــ تكوين المجموعة حــ = [ . ، ١ , ، ٢ , ، ٢٥ , ، ٣ , ، ٤ , ، ٥ , ، ٢ ]

الخطوق الثانية : \_ حساب ط ( س ) تتابعيا حتى الحصول على عنصرين متتالين تكون بينهم ط ( س ) = ١

عدم س = . ، ط ( <sub>و</sub> ) = ۱۰۶

الخطوة الرابعة \_ التوريع الذي يحقق أقصى أنتروبيا ( أقصى قدر للمحتوى لعلومى ) يتأتى بوضع ح طر ( ب ) ح دي المحتوى ح دي الله ح الله ح دي الله ح دي الله ح دي الله ح دي الله عن الله ح دي الله عن الله ح دي الله عن الله

#### $^*$ . $^*$ $^*$ ) استخدام البرمجة الرياضية فى علاج الأورام السرطانية

ستحدم لده في علاج الأه م السرطانية بأنى في المرتبة الثانية من حيث نجاح العلاج بعد لحراحة والعلاج الحالى يتم بطريقة المحاولة والخطأ \_ والبحث المطروح يفترص إمكانيه ستحدام الرامج الرياضية في تحديد أفضل الطرق للعلاج ومن المهم أن بدكر هنا ماهو المقصود بأهداف العلاج والتي يمكن تلخيضها في البنود التاليه \_

التوصل بى بوريع متحاس للجرعه فى منطقة الورم ــ ،دلك بظرا للانتشا بيكروسكونى للحلايا بريضة مع الحلايا السليمة ــ الأمر لدى يتطلب لى بكول كثافة خرعه كافية لقتل لحلايا السرطانية والتى بكول كم حساسيه للأشعاع الذرى وفى نفس الوقت تكول متحقصه بدحه كافيه للحفاط على حيويه لحلايا السليمة

٢ ــ لحرعه الكليه لاتتحاو، حدادها الموصوعة حفاظاً على الأعضاء
 ٢ ــ لحيويه متل كلى والرئتين والنحاع الشوكى والأعضاء الحيوية الشبيهة .

David Sanderman and Philips Abrahamson (Radio Therapy Treatment Design عبع using Mathematical Programming)

المنظمة المتكاملة للتشريخ السالم بحث أنكون في أدبي مستوى ممكن
_ وحتسب الحرعة لمتكاملة خمع لحرعات الفردية
ويمكن بذلك وضع النمودج الرياضي التالى ﴿ ـــ
تدىية ع مستوفيا
، د ( س ) ≦ ع
ء هـ ( س ) ≦ ع
، د ( س ) ≧ ب
ء هـ (س) ≦ ا هـ
محت ≦ ل
س ≦ك. ت
ت صفر أو واحد
ت ≧ صفر
إن متغيرات القرار هي ( س, ، س, ، س ) وهي تمثل
الترجيحات. حيث ر عدد الأشعاعات في المجموعة ر _ ويوفر لنا برنامج حساب
الجرعة المعاملات ء ز ں _ وهي الجرعة عند النقطة ر للنقط نهون في منطقة
الورم _ وكذلك المعاملات ، ر هـ وهي الجرعة عند النقطة هـ ـهاهـ في منطقة
الخلايا السليمة _ وبالتالي يمكن أن نحدد العلاقة التالية
ء د ( س ) = محد ء ر ک س ر (۲۱)
ء هـ ( س ) = محـ ء ز هـ س ر
75Nall 715ll 76 d 1 har.

حيث مح ، ر = مجموع النقط المتكافئة مأخودة على التشريح الكلى

س محاءر Ø (س ر ) .

∅ (س) - مح ∅ ز (س ر ) ...... ۲۳) ب الجرعة المطلوبة للورم ا هـ = الحد الموضوع للحفاظ على الخلايا السليمة ت ز -- ١ في حالة أستخدام الشعاع ت ز - صفر فی حالة عدم استخدام الشعاع ك = عدد كسر

ويلاحظ أنه في حالة إفتراض الخطية يضبح التموذج ( ٧٠ ) نموذج برمجة خطية ويمكن صياغة المسألة بصورة أخرى لتدنية الجرعة المتكاملة أي : \_

تدنین Ø ( س ) مستوفیا

ءن( سَ) ≤ع ..... ء هـ ( س ) ≦ع

ويمكن امتداد النموذج للعديد من التطبيقات العملية ومنها مثلا صياغة تأثير الحاجز الرصاص الخابورى على توزيع الاشعاعات الذرية وتحديد زاوية الخابور لهذا الحاجز

#### ( ١٠ ــ ٤ ــ ٤ ) نماذج التسليح الاستراتيجي<sup>٢١٠</sup>

فيما يتعلق بنهاذج التسليح الاستراتيجي فهناك نموذجين أساسين أما الأول فهو خاص بكيفية تخصيص هذه الاسلحة والآخر يتعلق بتدنية التكلفة الكلية لنظام التسليح في مواجهة اهداف استراتيجية محددة .

وفى نموذج التخصيص يتم تخصيص الاسلحة الهجومية الاستراتيجية لأحد الجانبين ضد السكان وضد الاسلحة الأنتقامية ( الثأرية ) للجانب الآخر .

لتغصیلات أكبر راجع سوندرمان ( مرجع سابق )

<sup>(★★)</sup> Arms, etal "strategic weapons Exchange Models jr ORSA v 23 No 2 1975 pp 341-357

بينها في نموذج التكلفة يتم وضع النموذج على صورة تكلفة نظام التسليح مع تحقيق هدف محدد متعلق بتدمير الجانب الآخر .

وفي كلا النموذجين توضع الأفتراضات الهامة التالية : \_\_

الحرب الدائرة وجود ضربتین ــ یقوم أحد الجانبین ( والذی سوف نسمیه فیما بعد بالجانب الأول ) بالضربة الأولى مستخدما كل قوته الهجومیة ضد السكان والاسلحة الأنتقامیة للجانب الآخر ( والذی سوف نسمیه فیما بعد بالجانب الثانی )

يقوم الجانب الثانى بعد ذلك بتوجيه الضربة الثانية أو الضربة الثارية مستخدما كل الأسلحة الثارية المتبقية له ضد سكان الجانب الأول ويهتم بالاثار الفورية 'للحرب .

٢ ــ وفى النماذج يفترض أن جزءاً من ترسانة الاسلحة للجانب الأول يخصص لقواعد الطيران الخاصة بالقاذفات طويلة المدى وقواعد الغواصات الاستراتيجية . ومن ثم فإن نسبة فقط من هذه القاذفات اليقظة والغوصات الاستراتيجية التي تحت الماء هي التي تنجو من الضربة الأولى

سوف يفترض أن القاذفات طويلة المدى نظراً لطول زمن الطيران قد تساعد
 ف أمداد الجانب الثانى بتحذيرات تكنيكية إذا استخدمت فى الهجوم على
 الأسلحة الثارية له ومن ثم سوف تستخدم فقط فى تدمير المدن.

٤ ــ وسوف يفترض أد معدات لحرب المضادة للغواصات يقتصر تأثيرها في
 مقدرتها على تدمير نسبة من غواصات الخصم تحت الماء قبل أطلاقها .

وبالنسبة لنموذج تدنية التكاليف فإن متخذ القرار للجانب الأول يضع ف حسابه استراتيجية الجانب الاخر بالنسبة للأسلحة الهجومية والدفاعية ــ وبمعنى آخر . فإنه بالنسبة لحقبة زمنية محدودة عليه أن يتحرك من تسليح إلى آخر بحيث يحقق اهدافه الاستراتيجية ضد خصمه الذى يفترض تهديده في مهاية هذه الحقمة .

إن نتائج الحرب تقاس بنسبة الخسارة في تعداد السكان المدنيين لكلا الجانبين وسوف يرمر بالرمر : \_\_

وأحد المعادلات المقترحة لحساب كمية الحسارة للجانب الثابي مقيمة كدالة في عدد الأسلحة الهجومية للجانب الأول تعطى بـ : \_

عدد الأسلحة الهجومية مقيمة بالميجا طن = ن

التخريب المتوقع من عدد من الاسلحة ن = ف و (ن)

حو = تعداد المدينة و

كو = معامل

كذلك فإن المعادلة

ات و = نسبة الأحياء فى المدينة (و) نتيجة لسلاح نوعى واحد موجه فى مركز المدينة ت

ح = قطر الدائرة التي أحتمال ضربها ٥,

ر. = نصف قطر الأهلاك

وخسب نصف قطر الأهلاك من العلاقة

$$(^{\circ}V)$$
 من  $(^{\circ}V)$  من  $(^$ 

لاحظ أنه عندما ن = ١ فى المعادلة (٧٥) فإن ت و فى (٧٦) يمكن وضعها على الصورة : ــــ

وبالتالي يمكن وضع دوال الخسارة على الصورة : ــــ

# أولا : \_ نموذج التخصيص

يمكن صياغة نموذج التخصيص تأسيسا على ماسبق بالصورة التالية : \_\_ تدنية

ح، = مؤشر يدل على أختيار القواعد الخاصة بالطيران والغواصات للجانب الثاني كأهداف

ح + ۲ = مؤشر يدل على أختيارنا مدن الجانب الثاني كأهداف

◊ و = نسبة صوار يخ الجانب الأول في مواجهة الجانب الثاني

ق ز = نسبة الوثوق فى نوع الصواريخ ز م ز = اعدد الصواريخ من النوع ز

. = اعداد الصواريخ من النوع ز التي توجه إلى قواعد القاذفات

ل = العدد الكلى من معدات الجانب الأول الهجومية ( الثأرية )

وبالنسبة للجانب الثانى إذا كانت  $\emptyset$  و هى نسبة استخدام الجانب الأول لصواريخه الموجهة للمورد و ( مدن ــ اسلحة ثأرية ــ قاذفات ــ غواصات ) قإنه يمكن حساب  $\emptyset$  و من : ــ

د ز = عداد الصواريخ النهائية المدافعة عن المورد ( و ) للجانب الثانى ب ز = عدد الصواريخ النهائية ( صواريخ العمق ) اللازمة لتدمير وحدة واحدة فى النوع ز من الأسلحة الهجومية ( يدخل فى ذلك عمليات الاستبدال والأحلال فى الدفاع وكذلك الأهداف الوهمية المستخدمة فى الهجوم ) ث = عدد الصواريخ المستخدمة فى الدفاع عن المنطقة للجانب الثانى ا ز = عدد الصواريخ المطلوبة من المنطقة فى الجانب الثانى لتدمير النوع ( ز ) من الأسلحة الهجومية

كذلك فإنه بالنسبة للجانب الأول إذا كانت ۞ هي نسبة أستخدام صوار يخ الجانب الثاني الموجهة لمدن الجانب الأول .

حيب : \_\_

 $\dot{c}$  = عدد الصواريخ النهائية للجانب ( و ) المستخدمة فى الدفاع عن المدن ق و = درجة الوئوق فى معدات الردع من النوع ( و ) للجانب الثانى من النوع ( و ) .

ت و = نسبة معدات الردع للجانب الثانى من النوع ( و ) المتبقية بعد الضربة الأولى للجانب ( و )

بَ و = عدد معدات الجانب الأول النهائية المطلوبة لتدبير معده واحدة من معدات الجانب ( و )

ق = عدد معدات الجانب الثاني من النوع الثأري

ق\_ح = عدد معدات الجانب الثاني من النوع الهجومي

عدد صوار يخ الجانب الأول المدافعة عن المنطقة
 أ و = صوار يخ الجانب الأول المطلوبة لتدبير معده واحدة و لصوار يخ الجانب

الثانى ويمكن كذلك تعريف الدول 6 ، 6 \_ بأنها نسبة قاذفات الجانب الأول الموجهة ضد الجانب الثاني \_ ونسبة قاذفات الجانب الثاني الموجهة للجانب الأول

على التوالى .

$$\Theta = \frac{3}{2} + \frac{6}{6}$$
 .. (۱۹۸)  
 $\frac{\dot{0}}{2}$   $\dot{0}$   $\dot{$ 

عدد قاذفات الجانب الثانى المستولة عن دفاع المنطقة

ف = عدد قاذفات الجانب الأول المسئولة عن دفاع المنطقة

ع =عدد قاذفات الجانب الثاني المسئولة عن دفاع العمق الاستراتيجي

ع = عدد قاذفات الجانب الأون المسئولة عن الدفاع عن العمق

م\_ل = عدد أنواع القاذفات للجانب الأول

ن\_ق عدد أنواع القاذفات للجانب الثاني

ویلاحظ أن الدول  $oldsymbol{\Theta}$  ،  $oldsymbol{\Theta}$  بالنسبة نموذج النخصیص تکون ثوابت یمکن تحدیدها . بینها  $oldsymbol{\Theta}$  ،  $oldsymbol{\Theta}$  دوالـة صریحة ،  $oldsymbol{\Theta}$  دالـة ضمنیــة ولکـن  $oldsymbol{\Theta}$  تعتمد على ت و وهى تعتمد بدورها على او زوذلك لأن الخسارة في العتـــاد ( المعدات الحربية ) یمکن حسابها إدا علمنا ت و ز

ثوز=أحتمال البقاء ( المعيشة ) لعتاد الجانب الثانى من النوع و عند ضربه ضربة واحدة من عتاد الجانب الأول من النوع ز

ر.وز = بصف قطر الأهلاك للرؤوس المدمرة من و بالنسبة لعتاد ز

حدر -- الحطأ الدائرى المتوقع للجانب الأول باستخدام السلاح ر وتحسب إر.وز من العلاقة

يو ز = ۲٫۸ طر ار ري \_ ۷٫۳۷ ( ۷٫۳۷ ـ ۲٫۸ طر ۱۸۶۰)

ر ب و = قوة التحمل للمعده و محسوبة بالرطل ، بوصة مربعة ط ز = القوة التدميرية ميجا طي

و ۱، ..... ، ح

هـز =عدد الأسلحة التدميرية المستقلة التي تعمل على حدة ويمكن توجيهها للعتاد (ز)

وبالنسبة للخسارة في الأفراد فإنه يمكن التعبير عنها بدلالة ص، ص

 $\hat{Q} = \Delta \hat{Q}_{i}$  قو نو عو هـ $\hat{Q}_{i} + \Delta \hat{Q}_{i}$  عن  $\hat{Q}_{i}$  قو لو نو هـ

ك و ، ك ز = الميجا طن المناظر للأسلحة لكل من الجانب الثانى والأول على توالى وبذلك فإن جميع الدوال التي أحتوى عليها التموذج ( ٨٠) قد تم تحديدها .

#### ثانياً: \_ نموذج التكاليف

نموذج التكاليف يكون على الصورة: \_

تدنية دالة التكاليف ∅ في متغيرات التسليح: ـــ

اع = ا ﴿ ( م ، ، م ، ، م ، ، ث ، ذ ، ف ، ت ) ...... (۹۰) مستوفیا

ك ف (صَ) ـ ف (ص) = ع

م ،او ، ث ، ذ ، فَ ، ثَ كصف

ويتضح من الصياغة السابقة أن مسألة التسليح على درجة كبيرة من التعقيد الرياضى ــ وقد تم حل المسألة السابقة بأستخدام طريق التدنية التتابعية الغير مقيدة ــ ويمكن حساب ابعاد المسألة لتطبيقات التسليح الاستراتيجي كما يلى : عدد معدات جانب الضربة الأولى × أهداف الجانب الثانى = ك عدد الأقصى للمتغيرات في برنامج SUMT المتاح .

### The Sharing Probem مسألة المشاركة ) مسألة المشاركة

ظهر الأهتمام في السنوات الأحيرة بنوع من مسائل البرمجة الغير خطية سمى بمسألة المشاركة واستلفت النظر لأهميته في التطبيق والصياغة .

وتهتم المسألة بتعظيم أدنى قيمة لمجموعة من دوال الهدف التي تتنافس مع موارد محدوده — وتظهر المسألة في توزيع الأعانات مثلا من المناطق المنكوبة أو تخصيص معدات عسكرية أو أفراد لتحقيق أهداف موضوعة أو تحقيق بعدالة في توزيع الأجور والمخصصات والمسائل الشبيهة بذلك

ويمكن صياغة هذا النوع من المسائل كما يلي : \_\_

تعظیم 
$$\left\{ a - \frac{1}{2} \right\}_{a} ( m a - )$$
 مستوفیا (۹۲)  
مجدا<sub>و ر</sub> س<sub>ر</sub> = ب و  $e = 1, ....., n$   
 $i = 1, ....., i$ 

س ≧ صفر

وتمثل الدوال الهم (س هـ) الدوال المصاحبة لبعض المتغيرات وهي دوال يفترض فيها أنها دوال مستمرة غير متناقصة تحدد معايير المبايعة بين الأهداف ( المقايضة ) . Trade - off حيث تنتمى هـ إلى المجموعة الجزئية للمتغيرات ( ل ) هـ -- ل

وفي حالة وجود قيد واحد فقط (خطى) تسمى مسألة المشاركة السابقة بمسألة المشاركة لزكيبه الرحال . Knapsack - Sharing P

#### ( ١٠ \_ ٥ \_ ١ ) مسألة المشاركة لتركيبه الرحاله

إفترض أن أحد المديرين يود أن يوزع الزيادة المتاحة المخصصة البند الأجور \_\_ إفترض أن

ص هـ = الأجر الحالى للفئة هـ ( جنيه / ساعة / للفرد )

وأن ء هـ هى الأجور الهدفية للفئة هـ التى لايمكن التوصل إليها ــ فإذا كانت س هـ هـ الزيادة المطلوب تحديدها لأجور الفئة هـ فإن نسبة تحقيق الهدف هى ص هـ + س هـ ص هـ س هـ س هـ ... م

<u>ص هـ + س هـ = ص هـ + س هـ</u> عد ع هـ

ولتحقيق العدالة في التوزيع نستخدم الصياغة لمسألة المشاركة

والمسألة إذن تصبح

ف هه هد ≦ ب (98) ..... ب =- المحصصات المتاحة للزيادة في باب الأجور ف هـ - عدد العاملين في الفئة ( هـ ) ويوضع المثال السابق أحد التطبيقات الممكنة لمسألة المشاركة\* أولا: \_ دوال القياس الخطية ع = تعظم أدنى [ ء هـ + حـ هـ س هـ ] ...... مجه س هه = ب الحالة الأولى س هـ غير مقيدة القيمة المثلي لدالة الهدف ع تعطي بـ ع\* ع\* = ( ب + ط ) / ح .... والقيم المثلي المناظرة للمتغيرات س هـ\* = ( ب + ط ) / ( حم ح ) ـ د هـ / حـ هـ ..... (٩٨) الحالة الثانية س هـ ك صفر الخطوة (١) ر = ل

JR BROWN "The Linear sharing Problem"

Jr . ORSA V 32 No 5 , 1924 pp 1087 - 1106

<sup>&</sup>quot;The Knapsack sharing Problem " Jr-ORSA V27 ( 341-358 );

<sup>&</sup>quot;The sharing Problem" Jr . ORSA V 27 (324 - 340)

الخطوة (٢٪ لجميع هـ → ِ أحسبسهدون التقيد بشرط عدم السلبية إذا كانت س هـ ≧ . .. الحل أمثل

الخطوة (٣) إذا كانت بعض قيم س هـ < صفر ضع س هـ = صفر الخطوة (٣) إذا كانت بعض قيم س هـ <

أزل هـ من ل وإذهب للخطوة ( ٢ )

ثانياً : دوال المقايضة اللاخطية إذا كانت دوال القياس لاخطية تتبع الخطوات التالية في الحل

الخطوة (١) ضع ر = ل

إذا كانت ل ( ق ( ٠ ) ) ≦ ب إذهب للخطوة ( ٣ ) وإلا فأزل ت من ر وكرر الخطوة ( ٢ )

الخداوة (  $\tau$  ، لكل هـ التي لاتنتمى الى رضع س هـ = ، لجميع هـ التي تنتمى الى رحل ل (ق) = ب لايجاد قيمة ق ثم احسب قيمة 0 قيمة 0 - \( (ق) . توقف

وإذا أمكن إيجاد شكل مغلق للدوال يمكننا من إيجاد 0-1-1 هـ فإن 1+1 الوحيد المطلوب هو حل المعادلة اللاخطية ل ( ق ) = ب

ولتوضيح ذلك أعتبر الدوال التالية

 $Q_{\gamma}(m_{\gamma}) = 1_{\gamma} + U_{\gamma} m_{\gamma} + 1_{\gamma} > . , 2 > .$ 

 $(1 \cdot 1) \dots <_{r} \qquad + \qquad + \qquad + \qquad + \qquad + \qquad = 0$ 

 $0'_{12}(m_{12}) = 1_{12} + \cdots + 1_{14} + \cdots$ 

فإن ذلك يؤدى إلى الدالة ل (ق) التالية

#### ( ١٠ \_ ٥ \_ ٢ ) مسألة المشاركة الخطية العامة

يطلق إسم الخطية هنا على القيود الخطية \_ والمسألة موضع الدارسة هي :

س ز ≧ ،

وقبل توضيح كيفية حل هذا النوع من البرامج الاخطية سوف نورد أحد التطبيقات الصناعية.أفترض أنه لدينا منتج جديد يتم أنتاجه لأول مرة ـــ وأن ء و هو الزمن الذى يستغرقه القسم و فى تشغيل وحدة معينة يتطلبها إنتاج هذا المنتج ــ هذا الزمن ء و يعتمدا أعتادا مباشرا على كمية التدريب المتاحة للقسم و ــ وأن العلاقة بين زمن التشعيل ء و وساعات التدريب س و يعطى بمنحنى التعليم :ــ

ويلاحظ أن زمن التشغيل الكلى ( زمن الأنتاج ) هو أكبر زمن ء و ــ أى المطلوب هو تدنية ﴿ أَكبر ء و ﴾ في ظل القيود السائدة ــ على سبيل المثال : ــ

۱ \_ ميزانية التدريب الكلية (ب,) ٢ \_ ساعات المدربين المتاحين (ب,)

ويمكن تحويل المسألة السابقة لمسألة مشاركة خطية على الصورة : \_\_\_ تعظيم {أقل.\_\_ حــ س. ف و

لقد قدم «براون» دراسة مستفيضة عن خصائص المسألة تتيح أستحداث طرق وحل بكفاءة عالية .

لاحظ أنه لأى قيمة ٖ ق محدده لدوال القياس ( المقايضة ) ∅ هـ ( س هـ ) يمكن تحديد س هـ بنظرية الدالة الصريحة .

 $\omega = \emptyset$   $\omega = \emptyset$   $\omega$ 

و سم تكون أكبر من صفر لأى قيمة ق \_ ولما كانت مسألة المشاركة لها قيمة عظمى لأدنى دوالها المنفصلة \_ فإن أى حل عملى لدالة هدف بقيمة ق يجب أن يحقق

وبالتالى يمكن إختبار وجـودحل عملى لوضع حدود دينـالكـل متـغير س هـو إختبـار ماإذا كانت القيود تحقق حلا عمليا .

وعلى وجه الخصوص ضع : ـــــ

والمطلوب هو الحصول على حل عملى للقيود ا س = ب ، ص  $\geq$  ح ( ق ) حيث ح ( ق ) متجة عامود للحدود الدنيا ح ( ق ) لجميع المتغيرات س و .

وبالتالى يمكن إستخدام البرمجة الخطية لإختبار ماإذا كانت القيود اس=ب-اح(ق) ، س كى . لها حل عملى ( لأى قيمة ( ق ) \_ ودالة الهدف المقترحة في هذه الحالة هي : \_

(ق) ويرمز لهام (ق)

م (ق): — تعظیم مح<sub>میدل</sub> <sup>-</sup>س هـ مستوفیا ..............(۱۱۳) م <sup>-</sup>س = ب ــاح (ق) - س <u>≧</u> . فإذا كانت المسألة الأصلية ( مسألة المشاركة ) ليس لها حل عملي فإن م ( ق ) أيضا لايكون لها حل لأى قيمة [ ق ] .

وتعرف م [ ــ م ] بأنها المسألة المناظرة لقيمة ح ( ــ م ) = صفر ــ ( ١١٤ ) وفيما يلي الخطوات المقترحة للحل .

الخطوة ( ١ ) : ــ حل مسألة البرمجة الخطية م [ ــ α ] وذلك بحل : ـــ ع<sub>م</sub> = تعظیم مح<sub>د دل</sub> "س هـ مستوفیا ا "س = ب "س = صفر .....

(110) ....

إذا كانت المسألة السابقة ليس لها حل عملي أو إذا كان الحل غير محدود توقف \_ وإلا فإذهب للخطوة (٢)

الخطوة ( ٢ ) : حل المسألة زكيبة الرحالة التالية

تعظیم ق = أكبر اقل Øهـ (ع هـ) ......(١١٦) مستوفيا

محع هہ ≧عم ع هـ کے . هـ ـــ ل

الخطوة (٣): -ضع ح [ق] = ٥-١٠ [ق] لكل متغيرات المقايضة هــال [ وهي أدنى قيمة للمتغيرات س هـ

تحقق 🛭 هـ ( س هـ ) = ق ]

ضع ح [ ق ] = صفر لجميع المتغيرات الغير مقايضة

أجرى خطوة تعديل في المتغيرات الأسياسية للحل كما يلي: \_

إذا كانت

ا ص = مصفوفة الاساسية [ ا ص ] - ا = مقلوب مصفوفة الأساسية ( ا ص ا ) - الصف و في ( ا ص ) - <sup>ا</sup>

فإن التعديل يكون كما يلي

ش <sub>س و</sub> = (ا<sub>س <sup>و</sup>) - ' ب ب (ا<sub>س <sup>و</sup>) - ' اح [ق] ... (۱۱۷) لکل و ب</sub></sub>

 $3 = - - [ | _{o} ]$  از  $- - - - [ | _{o} ]^{-1}$  ا. ح ( ق ) .... (۱۱۸)

الخطوة الرابعة: إجرى خطوة سمبلكس ثنائية \_ إذا كانت الخطوة عملية \_ إذهب للخطوة السادسة إذا كانت الخطوة غير عملية \_ إذهب للخطوة الخامسة

الخطوة الخامسة : للاساسية الناتجة من الخطوة الرابعة \_\_ إفترض أن (ر) مدلول القيود الحرجة و  $\leftarrow$  ر إذا كانت  $\phi_{e_0} = (1_{-0}^{e_0})^{-1}$  ا ز  $\rightleftharpoons$  صفر لجميع قيم ز

لجميعو → رــحل مسألة زكيبه الرحالة التالية : ــ

 $\widetilde{\mathbf{b}}_{0} = \mathbf{i}$  کبر  $\left\{ \mathbf{i} \mathbf{b} \left( \mathcal{O}_{\mathbf{a}} \left[ \mathbf{3}_{\mathbf{a}} \right] \right) \right\}$  مستوفیا

الخطوة السادسة : الحل الأمثل هو ق والمتغيرات هي

 $m = \overline{\phantom{m}} + \overline{\phantom{m}} + \overline{\phantom{m}}$ 

# ( ۱۰ ـ ۲ ) تطبیقات البرمجة التربیعیة ( ۱۰ ـ ۲ ـ ۱ ) البرمجة التربیعیة لمسألة الاستثمار (\*)

عند إختيار متخذ القرار لمجموعة من المشاريع الاستثارية المترابطة والتي يدخل فيها عنصر المخاطرة يجب عليه أي يضع في إعتباره عند التخطيط العائد المتوسط من وكمقياس للمخاطرة التباين ( ٢٥ ) حيث ته الأنحراف المعياري \_ والغرض من هذا التحليل الرياضي هو إمكانية الحصول على قيم ( ت ، ت ) المثلى ويمكن صياغة المسألة كما يلى

تدنیة ع = محمد  $\sigma$  میر محمد  $\sigma$  میروط  $\sigma$  الشروط

مجہ ا و ز س ز — ص<sub>و</sub> = ب<sub>و</sub> ۱ کے س<sub>ز</sub> کے . س<sub>ر</sub> = عدد صحیح ص<sub>و</sub> کے .

ويدل  $\sigma_{0}$  على التباين المشترك بين الاستثمار ( و ) والاستثمار ( ز )

س = ١ معناها قبول المشروع س = ٠ معناها رفض المشروع

# (۱۰/ ـ ۲ - ۲ ) تصميم الجالونات المرنة

استخدام البرمجة التربيعية في عمليات التصميم من التطبيقات الهامة التي يجب الاشارة اليها في علم الميكانيكا التطبيقية في مجال تصميم الشبكات الجمالونية المفصلية \_ ويعتمد التحليل أساسا على إفتراض أن توزيع الأجهادات في حالة الاتزان هو ذلك التوزيع الذي يقلل الطاقة الانفعالية للجسم (هيكل الجالون)

<sup>&</sup>quot;quadratic Binary Programming with application to capital budjeting" Jr . \_\_ ; راجع \*
ORSA v 19 No 3 PP 454 - 461

وبالسبة للشبكات الحالونية المفصلية يمكن التعبير عن ذلك كا يلى : \_\_ إحعل ح = محـــر ، \_\_لنـــ ص و ` حو تحو أقل مايمكن مستوفيا : \_\_

محے و ۔ ۱ رو صوت قر

ص كا عو عود حيث ص متغيرات غير مقيدة الاشارة عبد عند ص الموجبة عند ص الموجبة

عو = \_ ١ عند ص السالية

ودالة الهدف المذكورة تحدد الطاقة الأنفعالية الكلية حيث: \_\_

ل<sub>و</sub> = طول الوصلة ( و ) ح<sub>و</sub> = مساحة الوصلة ( و ) ى<sub>و</sub> = معامل يونغ للوصلة ( و ) ع<sub>و</sub> = جهد الخضوع في الوصلة ( و )

إن مركبات القوى ق في اتجاه الوصلات هي اق و و

محــار ق <sub>ر و</sub> = ق ر

فإذا رمزنا بالرمز قرو\_\_ = ارو لحصلنا على القيد الموضوع وهو صوو على القيد الموضوع وهو على الموضوع والموضوع والم

ويمكن حل المسألة مباشرة بطرق البرمجة التربيعية

## ( ١٠ \_ ٦ \_ ٣ ) مسألة تحديد المواقع

مسألة تحديد مواقع المعدات المترابطة من المسائل المعقدة رغم بساطتها الظاهرة والتي تعرف في مجال الهندسة الصناعية بتخطيط الموقع.

والمسألة فى صورتها العامة تفترض احداثيات فى محاور ثلاثية (س، ص، ص، ع) ـــ وفى العادة تكون دالة الهدف تقليل المسافات الكلية بين المعدات مقيسه فى اتجاه الإحداثيات ومرجحه بأوزان حسب أهميتها على التسورة : ـــ

المطلوب تدنية

$$3 = 2 - \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = \frac{1}{2$$

حيث س ، ص ، ع و إحداثيات المعده و ـــ و العلامة | | تدل على القيمة المطلقة .

ويمكن إضافة بعض القيود مثل الحدود الدنيا والعليا المسموح بها في المسافة بين أي معدتين مثل

والمسألة السابقة بها عدد كبير من المتغيرات حتى في حالة اعتبار إحداثي واحد مثل: \_\_

يمكن أختيار محموعة مختلفة من دوال الهدف مثل دالة الهدف التربيعية للإحداثيات الثنائية: \_\_

$$y^{*} = 2 \sum_{j=1}^{N-1} \frac{1}{N_{ij}} \sum_{j=1}^{$$

كذلك يمكن إدخال العلاقة بين المعدات المتواجدة فعلاً والتي إحداثياتها [ أهـ ،بهـ ] وعددها ل

محت و على المحتور [ ( سو - ۱هه ) الم الم ما معتلو ما مرا من المرا من الم

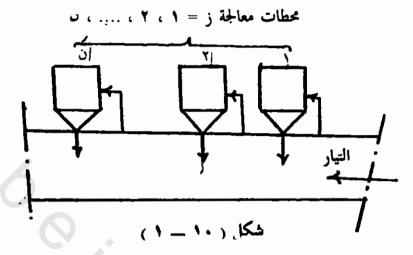
# ( ١٠ ـ ٦ ـ ٤ ) معالجة المياة

سوف نعرض لنموذج مبسط لعملية معالجة للمياة

ف هذا النموذج يتم معالجة المياة الملوثة بإستخدام مجموعة من محطات المعالجة المتالية .

وتقدر جوده المياة في عمليات معالجة المياة باحتياج الاكسجين اللمواد

<sup>&</sup>quot;An Efficient Algorithm For equipments Lay out " Jr . ORSA v 27 No 4 PP 622 - 628



الكيمائية الحيوية وتعطى الرمز Biochemical Oxygen Demand) B. O. D) (ط. ا. ح.)

ونفرض أن مستوى الاحتياج ( B.O.D ) (ط. ا. ح) في المياة قبل وبعد دخوله المحطة ( ز ) للمعالجة هو (ط. ا. ح ) أ ، (ط. ا. ح ) أ على الترتيب فإنه يمكن تعريف المتغير

س<sub>ر</sub> = (ط.۱. ج)ز / (ط.۱. ح)ز

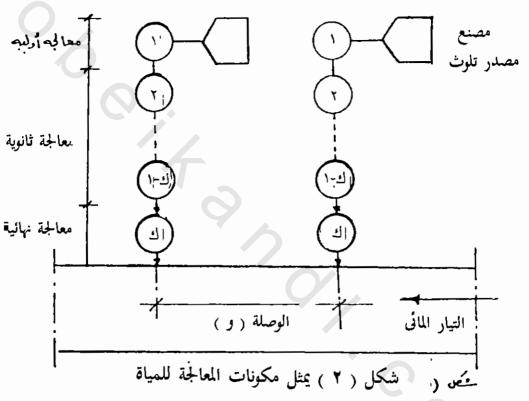
ويمكن صياغة المسألة على الصورة: \_\_

 $^{1}_{1}$ تدنیة ع = محـ $^{0}_{1}$  حـ ز س ز [ ف  $^{+}$  ف  $^{+}$  ف  $^{+}$  س ز  $^{7}$  ]،

محا<sub>وز</sub> س<sub>ر</sub> ≦ ۱ ب(۱) کے س<sub>ر</sub> کے ب<sub>ز</sub>(۱)

ويلاحظ أن دالة الهدف قد تم الحصول عليها بإستخدام طريقة المربعات الصغرى بالبيانات المتاحة بينها توجد قيود على القيمة العليا والدنيا للمتغير سن تحدد القيود الفنية على المدخلات والمخرجات للمحطة (ز).

# ( ۱۰ – ۷ ) تطبیقات البرمجمة الهندسیة ( ۱۰ – ۷ – ۱ ) معالجمة میاة الشرب<sup>(\*)</sup>



الاكسجين الذائب ( Dissoled Oxygen (D). O هو أحد المعايير الرئيسية في معالجة المياة . والقياس العيارى حاليا في تحديد مقدار التلوث هو مستوى الأحتياج الكيميائي العضوى للأكسجين ( B.O.D ) ويمكن تعريفه بأنه كمية الاكسجين الذائب اللازم لإستقرار المواد العضوية والكيمائية في

A FIACCO and A BOLFAZL GHEIMI "Sensitivity Analysis of a non - Linear water Polloution Model using an upper Hudson River Data Base" Jr, ORSA V 30 No 1 1982 PP (1 - 28)

المخلفات في مدة خمسة أيام وفي درحة حرارة ٢٠ درجة مئوية .

ويعطى العجز في الاكسجين من العلاقة

ط = حر ل + حر ط + حر

حم ، حم ، حم = ثوابت

ل = تركيز الأحتياج للأكسجين الكيميائي العضوى

ط = العجز في تركيز الاكسجين

يمثل الشكل(٢)مكونات المعالجة حيث يتضح أن التيار المائى الرئيسي يتعرض لصب المخلفات الناتجة من المصانع أو الصرف أو الصرف المسحى والتي يتم معالجتها قبل صبها بإستخدام سلسلة من المحطات التي تقوم بمعالجة أولية وثانوية ونهائية للخلفات .

ويعطى التركيز ( ل ) للتيار في بداية كل وصلة ( و ) من معادلة التوازن : ـــ

$$U_{\ell} = \frac{[ z_{1}(\ell) ]}{[ z_{1}(\ell) + z_{2}(\ell) ]} = A_{\ell} + \frac{[ z_{1}(\ell) ]}{[ z_{1}(\ell) + z_{2}(\ell) ]} \cup \bar{U}_{\ell}.$$

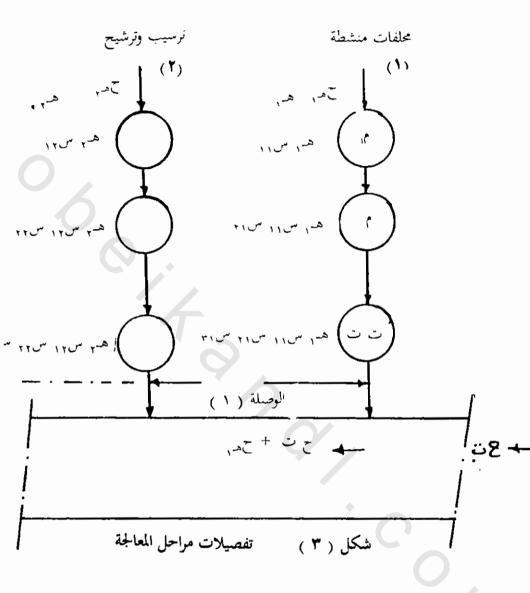
حم = حجم المواد المصبوبة ( الصب اليومى ) يوميا فى التيار عند و هـو، = تركيز الأحتياج الكيميائى للأكسجين للمواد المصبوبة عند و

(B.O.D)

ح<sub>قه</sub> = حجم التيار النهرى قبل دخوله الوصله ( و )

ل في = تركيز الأحتياج الكيميائي العضوى للأكسحين في نهاية الوصلة السابقة (و) حيث يعطى التركيز في نهاية ''وصلة من ل في = حـع ل و

والتموذج المقترح هو نموذج برمجة هندسية وتوضح الشكل التالى تفصيلات المعالجة : ـــــ.



# يوضح الشكل (٣) أن : \_\_

هـ, هى تركير الاحتياج الكيميائى العضوى للأكسحين ( B . O . D ) فى المخلفات ح هـ, التى تدخل بالحجم هـ, فى العملية (م) وهى عملية المروق الأولى \_ وينتج من هذه العملية تعديل تركيز الأحتياج الكيميائى العضوى للأكسجين إلى س,, هـ, ثم تدحل إلى مرحلة التنشيط حيث يتم فى هذه المرحلة

حسين تركيز الأحتياج إلى ( هـ , س , رس , ) وتدخل بعد ذلك للمرحلة النهائية وهي مرحلة الترسيب والترشيع ليصل مستوى الأحتياج العضوى الكيميائي للأكسحين إلى ( هـ , س , رس , رس ,  $\gamma$  ) — ويندفع المصب بهذا التركيز وبالححم (  $\gamma_{a_1}$  ) إلى التيار الرئيسي الذي كان قبل دخوله الفرع ( ١ ) ما لحجم حن ليصبح بالحجم (  $\gamma_{a_1}$  ) وهكذا لباقي الوصلات .

وتفترض الدراسة الاشكال التالية لدالة الهدف وللقيود الفنية والطبيعية

أولا : دالة الهدف : — بفرض أن التكلفة هي - و ز في العملية ز ( i = 1 ، i ) فإن التموذج المقتر i للتكاليف هو

حـ و ز = حـ و ز س<sub>و ر</sub> ـ اور

وبالتالی تکون التکلفة الکلیة هی : \_\_ ع = مح<sup>ر</sup> <sub>و = ۱</sub> مح<sup>م</sup> <sub>و = ۱</sub> حـ و ز س<sub>و ز</sub> ـ ا و ر

ر مع ملاحظة أن م =  $\psi$  في الحاله الموضحة بالرسم)

ثانيا : القيود : ـ تنقسم القيود إلى المجموعات التالية : \_

## I العجز في الاكسجين المذاب

العجز فى الاكسجين بطول الفرع (و) يجب أن يكون أقل من العجز المسموح به فى الفرع (و) وهو ت و ويعطى من العلاقة التالية (بعد إجراء المناسبة)

$$\ddot{\tau}_{0} = -\frac{\eta}{\eta} \frac{\eta}{\eta} \frac{\eta}{\eta} + \frac{\eta}{\eta} \frac{\eta}{\eta} \frac{\eta}{\eta} \frac{\eta}{\eta} + \frac{\eta}{\eta} \frac{\eta}{\eta} \frac{\eta}{\eta} \frac{\eta}{\eta} + \frac{\eta}{\eta} \frac{\eta}{\eta$$

ب و ز = ثوابت موجبة تعتمد على ث و والبارامترات المؤثرة فى الوصلة ( و ) والتيار العلوى للوصلة ( و )

II . متطلبات المعالجة المركبة : \_ نسبة الأحتياج الكيميائى العضوى للأكسجين لمركبات المعالجة المتتابعة فى الوصلة (و) قد تكون لها حدودها العليا والدنيا نتيجة للإمكانيات والتكنولوجيا السائدة : \_

إذا كانت ^ حو ، حو الحدود العليا والدنيا على الترتيب فإن : \_

ا. = مجموعة المدلولات الخاصة بموضوع المعالجة فى الوصلة و

III ــ قيود مدى التشغيل لمكونات محطات المعالجة في كل وصلة (و) ــ والتي تعطى بـ

ح و ز ، ح و ز الحدود الدنيا والعلم لمدى التشغيل في المكونة ز في الوصلة ( و )

IV ــ القيود الطبيعية

وبذلك يكون لدينا نموذج البرمجة الهندسية التالى : ـــ

مستوفيا

$$1 \geq 0 \qquad \pi$$

$$1 \geq 0 \qquad \pi$$

$$1 \geq 0 \qquad \pi$$

$$\pi$$

$$\pi$$

$$\pi$$

$$\pi$$

$$\pi$$

$$\pi$$

$$\pi$$

......

## II إمكانية المحطة المركبة

$$\begin{array}{lll}
\pi & (7 - 5) & \pi & (7 - 1) \\
0 & \pi & (7 - 5) \\
0 & \pi & (7 - 5) \\
0 & \pi & (7 - 5)
\end{array}$$

# II حدود تشغيل المكونات

$$1 \ge 1 - \frac{\pi}{3} \cdot \frac{\pi}{2} = 1 \ge 1$$

$$y = 0$$

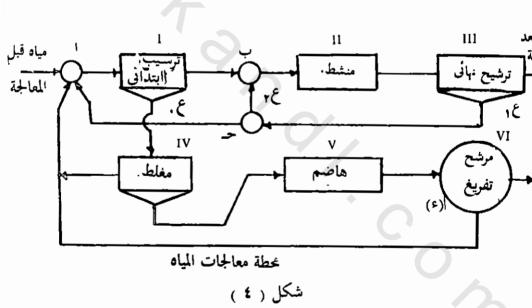
$$1 \ge_{j} m^{n} - (j) = -1)$$

II القيود الطبيعية ١ ≥ س و ز ≥ .

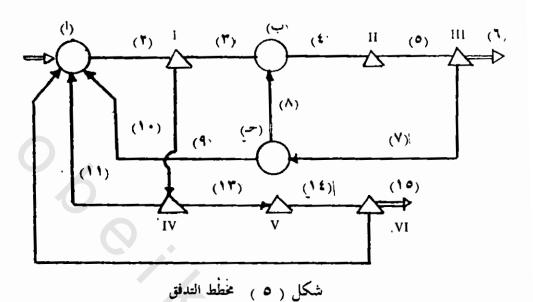
# ( ١٠ ـ ٧ ـ ٢ ) التصميم الأمثل لمحطات المعالجة\*

ف البند السابق أوردنا تطبيقا للبرمجة الهندسية ف مجال معالجة مياة الأمهار بوحدات متتالية لمحطات المعالجة \_ وفي هذا البند سوف نورد أحد التطبيقات لدراسة كيفية تصميم أحد هذه المحطات . والموضوع ذو أهمية كبيرة في مجال الهندسة الصحية والبيئية .

يمثل الشكل (٤) شكل محطة لمعالجة المياة \_ وبين الشكل (٥) مخطط لتوضيح العلاقات



Yves Smeers and Daniel Tyecan "A Geometric Programming  $\_:$  \* Modele For the optimum design of water Treatment Plant" Jr . ORSA V 12 . No2 1984 PP 314 - 342



ف شكل ( ٥ ) تمثل الرموز 1 العقود وهي تعني عمليات

وتمثل الرموز O النقل والتدفق

ق = التدفق

م ز = تركيز المواد الذاتية

ك ض = تركيز المواد المعلقة الضارة

ك ل = تركيز المواد الغير ضارة

ت = الكتلة البيولوجية النشطة

ت\* = الكتلة البيولوجية في المفاعل

( الهاضم )

ويتوفر لدينا المعادلات التعريفية التالية : ــــ

ك\* = ك ض + ك ل + ت + ت\*

م\* = م ز + ء (ك ض)

ل\* = التركيز الكلي اللجواد المعلقة

م\* = التركيز الكلى للمواد الضارة

ء = معامل تحويل من الحوامد المعلقة للطلب أو الأحتياج العضوى للأكسحير (B.O.D)،

وبمتابعة الشكل (٤) يمكن أن نذكر ستة مكونات لمحطات المعالجة: \_\_

# ١ \_ نظاام النقل: \_ ويشمل المواسير والطلمبات

وهى جميع الأقواس فى الشكل ( ٥ ) \_ وتتطلب بعض التدفقات أن يتم انشاء محطات رفع وبالتالى يمكن اعتبار هذه المحطات متغيرات ( قرار ) تصميم \_ والتكلفة المصاحبة لهذه المحطات تعطى بالعلاقة

 $\nabla = 1$   $\mathbf{g}^{-1}$   $\mathbf{g}^{-1}$   $\mathbf{g}^{-1}$   $\mathbf{g}^{-1}$ 

# ۲ ـــ المروق ( الترسيب ) الأولى

هذه العملية يتم فيها الترسيب الأولى للشوائب \_ وتحدد مسام سطح الترسيب س, وكفاءة الترسيب  ${\bf r}_{\rm e} = {\bf r}_{\rm e}$ . وهى تقيس النسبة بين تركيز المواد المعلقة عند المخرج ( القوس  ${\bf r}_{\rm e}$  ) والمدخل القوس  ${\bf r}_{\rm e}$  ) وهذه الكفاءة تعطى مالعلاقة :\_

$$a \cdot \mathbf{I} = \frac{\mathbf{U}^{*} \mathbf{A}^{*}}{\mathbf{U}^{*} \mathbf{A}^{*}} \xrightarrow{\mathbf{A}} \frac{\mathbf{A}^{*} \mathbf{A}^{*}}{\mathbf{A}^{*} \mathbf{A}^{*}} = \frac{\mathbf{A} \cdot \mathbf{C}^{*}}{\mathbf{A}^{*} \mathbf{A}^{*}} = \mathbf{I} \cdot \mathbf{A}$$

 $\delta$  والمتغير الثانى الهام فى هذه العملية هما معامل التغليظ  $\gamma$  ومعامل الفيض  $\frac{\sigma}{r} = \frac{1}{r} + \frac{1}{r}$ 

ودوال التكلفة هنا نأخذ الشكل التمطي

# ۳ ـ نظام التنشيط ( العقد III ، II ، ف شكل ه )

وهذا النظام يحوى على التنشيط الهوائى وخزان الترسيب النهائى ـــ ويتحدد هذا النظام بالأحجام، ح

والمساحة س III لخزان الترسيب الثانوى \_ ويفترض أن التنقيه في المروق مثالية اى ك أنه الله الله النظام تعطى مجموعة من الرموز المقابلة لبعض التعريفات الفنية المتداولة في الهندسة الصحية :

التعريف	التعبير الرياضي	الرمز
نسبة اعادة السريان	<u>ق ۸</u>	Q
نسبة الفقد	ق. ق./ق	п
زمن الاحتفاظ	حرراق	0
الهيدروليكي		
عمر العادم معامل التغليظ	ت <sub>ە</sub> ح <sub>ى/</sub> لق <sub>ە</sub> ت <sub>ى</sub> قى،ت ك*4/لە*ە	O رااا
	$_{\text{III}}^{\gamma} \varrho - \varrho + \iota$	η
	ت-ات	Ψ
	$\psi - \eta$	_η

جدول (1)

والتهبير الهام للدلالة عن كافة العمليات في نظام العوادم المنشطة هو معامل نقل الاكسجين

م = معامل نقل الاكسجين

وتحدد لدول لتالية لنكاليف

Thickener ( IV عقد 1V ) \_\_ {

 $^{-}$  تعرف هذه العملية بمساحتها س $_{\rm IV}$  وبفرض الكفاءه الكاملة .. ك  $_{\rm IV}$  . والتكلفة  $\Omega_{\rm c}$  -  $_{\rm lc}$  س $_{\rm IV}$ 

o \_ الهاضم أو المستوعب Digester

ويعرف بحجمه حv والتكلفة تتحدد بـ :ـــ

V= 1 70

٦ ــــ المرشح الفاكيوم ( فلتر التفريغ )

وتعرف هذه العملية بمساحة الفلتر سير والتكلفة

ر - ا<sub>ب</sub> س<sub>الا</sub> - ب

ولوصف مراحل عملية تنقية ومعالجة المياه يلزمنا تحديد القيود الفنيه المتعلقة بـ:

ا ــ توازن المواد ـ

ب \_\_ وصف عملية التنقيه .

جـ ــ القيود الفنية الموضوعة لجوده المياه والمتعلقة بمكونات وتشغيل
 المحطة .

#### ا \_ توازن المواد:

في العقد ١، ب ، ج \_ تكتب معادلة توارب إلمواد لكل من :

ق،م، ك<sub>د</sub>، ك<sub>ان</sub>، ت

ب \_ العمليات الخاصة بالمعالجة:

في العقد 1، 11، 111 ، 11

( ب 🗕 ١ ) خزان الترسيب الأولى : تحتسب الكفاءة هـ, من العلاقة

 $a_{I} = 1 - 1 [(\Delta^{*}, )^{c}/(\bar{c}_{7}/w_{I})^{*}]$ 

ك\* = التركيز الكلي

ويلاحظ أن في دراسة هذه العملية أن م الاتتغير ( التركيز في المادة المذابه ) بينما التركيز في المواد المعلقة ( ك م ، ك ، ت ) في الأفرع المعبر عنها في شكل (د) بالأسهم (٣) ، (١٠) يتم معالجتها بإستخدام هـ

(ب ب ۲) نظام المخلفات النشطه: يمكن كتابه هذا التموذج بالعلاقات التالية:

$$\frac{1}{1} = \lambda$$

م ره \_ لم\* ه ك ض = [ ( ١ ــ لم ، ء] م\* °

#### ( ب ــ ۳ ) خزان الترسيب الثانوي

## ( ب 🗕 🕏 ) المغلظ :

صياغه نموذج العمليات لهذا الجزء مطابق للمنشط \_ فيما عدا الجزء الخاص بإعاده السريان .

$$a^{*,3'} = a_{i_1} [e^{-(-x_{i_1})} \overline{b}_{i_1}] - 1]$$

$$c^{*,3'} = a_{i_1} [e^{-(-x_{i_1})} \overline{b}_{i_1}] - 1]$$

ك\* °` ( ق ر /اس<sub>VI</sub> ) ≦ م− م\* °' ≥ تن

## جدول ( II ) الثوابت في النماذج

	القيمة	الثابت	القيمة	الثابت		
	,-/·×	مر	,1890	1	الأولى	المروق
المغلظ	٦,٠٩٦	ح.	, ۲ ۷	ن		
	7	_'12*7	, ۲۲,	•		
	۸۱۷,۲۳	β	, • £ £	ص		
فلتحسر	۳.	10 — N	,۲۹	و <sub>ز</sub>	ب	المستوء
الفاكيوم	, ۲0	ت <sup>ن</sup>	**.	مر	غسم	أو الهاه
			١٨٠	مر۲		
۳-۱.×,	7790	-	,۷٦٥	ر		
€-1.×	•15	٩	,.٧	ب		
٦,٠٩	17	ح.	1	<b>ا</b> ل		
٤		۸ * ۲	٣,٨٤	-,		
			۰,٥	ص پ		
			,.1077	رجد)		

## حـ ـ قيد الجودة :

حدد هذا القيد القيمة :-

م-(١) عمم/لتر)

بقيم محدّدة منُ ثوابت دوالُ التكاليف ∅ن ، ٪ ، ٪ ، ٪ ، ۲۲٪ .

امكن الحصول على القيم المثلى التالية والمتغيرات المثلى للتصميم

لمثلى ٢٩٩؛ ( <sup>ا</sup> لف جنيه )	التكلفة ا
£ 9.A	I
14.	ســــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
177	IV
193	س س
٤,0٤	من
٤٦,٣	. *,
117.	٠ * ١٠
11	· * <u>«</u>
177	* <u>*</u> 4
770	ق
198.	417
, ٤٧٦	مرت هم
٧,١٤	O
٠,٠٥٨٥	ę O

جدول الحل الأمثل بإستخدام طريقة البرمجة الهنأسية

### ( ۱۰ ـ ۷ ـ ۳ ) التصمم الهندسي<sup>(\*)</sup> :

استخدام البرمجة الهندسية في التصميم الأمثل للأجزاء والتركيبات الهندسية من التطبيقات الرئيسية في البرمجة الهندسية \_ وذلك لطبيعة مسائل التصميم التي تكون فيها دوال الهدف والقيود على شكل كثيرة حدود .

ولتوضيح هذا الاستخدام سوف نورد دراسة للتصميم الأمثل لصناديق التروس .

يتكون صندوق التروس من مجموعات من التروس ( والعواميد والأجزاء الرابطة ) التي يمكن إفتراض الصور التالية لتقدير تكلفة إنتاجها :

 $\sigma_{i} = 0$  میر  $\sigma_{i} = 0$  میر

فمثلا بالنسبة للتروس فإن:

حـــــ = تكلفة المكونة و ك ، = ثابت

ب، ، . . . ، ب و = أسس ع<sub>و</sub> = عدد الأسنان في الترس

ے, ت<sub>و</sub> = عرض الترس

ق = قطر الخطوة ، د و = قطر الفجوة

σ = جهد الخضوع

و = ۱ ، .... ، ن عدد التروس

<sup>(\*)</sup> L.L. SEFEN et al « Optiman Design of the Gear-Box For MIC Tools by using Geometric Programming »

Eng. Res. Bulletin Vol II NYI 1979 Menoufia univ.

وبالنسبة للعواميد أو المحاور فإن التكلفة تكون :

ك -- ثابت ، ب، ، ب، ، ب، - أسس

د = قطر المحور

ل = طول المحور

σ جهد الخصوع لمعدن المحور

ز = ۱، .... م عدد المحاور

وبالتالى يمكن بإستمرار الحصول على دالة التكلفة الكلية لصندوق التروس بجمع تكلفة مكونات اجزاؤه على الصورة السابقة ويمكن تحديد الثوابت في هذه الدوال بإستخدام طريقة المربعات الصغرى للورغاريتم التكاليف أي :

لو حـ و = لو ك + ب، لو غ + ب لو ت + ب لو ق الو حـ و الـ و الو حـ و الو حـ

## ا ــ قيود عدد الأسنان :

يتحكم في هذا القيد عاملين العامل الأول هو الحد الأقصى للتخفيض المسموح به

م = عدد المحاور ن = عدد التروس

ط = عدد المجموعات

II \_ قيود المواد المتاحة :

$$() \land \circ) \ldots -\sigma \geq \sigma$$

$$\geq \frac{1}{r} - \sigma + \frac{1}{r} - \sigma$$
  $\geq \frac{1}{r} - \sigma + \frac{1}{r} = 0$   $\otimes$ 

$$1 \ge \frac{1}{r} \overline{\sigma}$$

$$\frac{1}{\tau}$$
 -سر $\frac{1}{\tau}$  سر $\frac{1}{\tau}$  سر

$$\frac{1}{\sqrt{2}} - \frac{1}{\sqrt{2}}$$
 صربية اس  $\frac{1}{\sqrt{2}}$ 

$$\nabla_{+} = 1$$
 لمجموعات التروس التي بها عدد من التروس  $\nabla_{+} = 1$ 

$$\emptyset$$
 =  $\emptyset$  مجموعات التروس التي بها عدد من التروس =  $\emptyset$ 

$$\frac{1}{7} - \frac{1}{100} \text{ TA1,10} = 80$$

وقد تم تطبيق المفهوم السابق على حسميم صناديق التروس بأحد المصانع الحربية في مصر \_ وأمكن تعديل التصمم محقيق وفراً في التكاليف بنسبة ١٠,٧٪ مع الوفاء بالقيود الموضوعة .

ويوضح ماسبق أن استخدام البرمجة الهندسية من الاستخدامات الهامة في التصمم الهندسي ويمكن وضع الخطوات التالية :

التعبير عن دالة الهدف : \_\_ سواء كانت دالة الهدف مباشرة مثل التكاليف أو الأرباح أو أكر دلالة من ذلك بالنسبة للتصميم كحدود الترخيم في بعض التصميمات أو الدقة المطلوبة أو المعولية \_\_ ففي كل الأحوال يجب التأكد من صحة أهداف التصميم وتعبيرها الفعلي عن مطالب التصميم ( وزن التصميم أو حجم التصميم . . . )

ويتطلب منهج البرمحة الهندسية أن تكون دالة الهدف على شكل كثيره حدود موجبة

- ۲ ــ التعبير عن القيود : ــ يجب حصر قيود التصميم وهي قد تكون : ــ
   ١ ــ تكاليف التصميم كقيد موازنة
  - ۲ ــ معولية النظام كإحتمال انهيار
- تيود تحليل الاجهادات المتعلقة بالعلاقات بين القوى المؤثرة فى
   التصمم والاجهادات المتولدة أو الانفعالات المصاحبة .
- ٤ ــ قيود طبيعية تتعلق بعض الأبعاد الحرجة التي تعتمد على أجزاء أو
   مكونات أخرى تحد من اختيارنا للمتغيرات .
- قيود المواد المتاحة والتي تتطلبها بعض التأثيرات الكيميائية والحرارية
   في التصميم
  - تكوين النموذج للحل بالبرمجة الهندسية للتصميم الأمثل.
    - إختبار الحساسية للقيود الحرجة والأبعاد المؤثرة .

تحدید مجموعة من الأشكال والخرائط المساعدة توضع العلاقات والتأثیرات التي تم التوصل إلیها تسهیلا على متخد القرار .

(۱۰۱-۷-۱۰) مسائل التنميط في بحال التنميط بدأه ايفار خطية في مجال التنميط بدأه ايفانز عام ۱۹۲۳ \_ ثم أوضح باس عام ۱۹۷۰ كيفية حل المسألة كمسألة برجمة هندسية ثم قدم ايفانز بعد ذلك صياغة أكثر عمومية لمسألة التنميط أو التصميم التمطي .

والمسألة لها أهمية كبيرة في مجال التوحيد والتنميط وقد لاقت اهتهاماً متزايداً للعاملين في هذا المجال ويمكن وصف المسألة المطروحة للبحث كما يلي :\_\_

لدينا موقف فيه أنواع مختلفة من الأجزاء مطلوب تجميعها عددها ك ومجموعة أخرى من المكونات المستخدمة فى التجميع عددها ن ـــ والجزء ز المجمع يحتاج الى درور من الكونه و ـــ والمطلوب خفضا للتكاليف تجهيز تشكيله عيارية تحتوى على ب-ر من المكونه (ن)

ويتم تمويل الجزء المطلوب تجميعه (١) بعدد (م\_) من المجموعة العيارية (١)\_ والجزء (ك) بعدد م\_, من المجموعة العيارية

وواضح أنه إذا كانت ب- عدد ماتحتويه المجموعة العبارية من المكونه و ...وأن م- مرافع من المكونه و ...وأن م- عدد التشكيلات النمطية المستخدمة في الجزء المجمع ز فإن

رجعنا في هذا الجزء إلى :

<sup>1 -</sup> Evans "Modular Design Aspecial Case of Non Linear Programming" Jr. O.R.S.A, V11, 1963 ( PP 637-647 )

<sup>2 - ---- &</sup>quot;Note on Modular Design" Jr. O.R.S.A, V18, No 3, 1970 ( 562-563 )

<sup>3 -</sup> U - Passy "Modular Design - An application of structured G.P" V18, No 3, 1970 PP 441-453

تمثل القيد المطلوب الوفاء به .

إذا كانت حرِ تكلفة المكونه و فإن تكلفة التشكيلة التمطية هي :\_ عن ن حر ت فإذا كانت الأجزاء المجمعه عددها ن ، ز=١.....،ك

فإن محمد التشكيلات العيارية المستخدمة وبالتالى تكون i = 1

تكلفة النظام :\_\_

$$(174)$$
 .....  $(77)$   $\frac{4}{(27)}$   $\frac{1}{(27)}$   $\frac{1}{(27)}$   $\frac{1}{(27)}$ 

وهذه التكلفة يجب تدنيتها مع الوفاء بالقيود التالية : ــ

ب−<sub>و</sub> ، م<u>≥</u> صفر

ويمكن تحويل المسألة السابقة الى شكل أكثر بساطة بإجراء التحويل التالى :\_

$$\begin{bmatrix}
 0 & 0 \\
 0 & 0
 \end{bmatrix}$$
 $\begin{bmatrix}
 0 & 0 \\
 0 & 0
 \end{bmatrix}$ 
 $\begin{bmatrix}
 0 & 0 \\
 0 & 0
 \end{bmatrix}$ 
 $\begin{bmatrix}
 0 & 0 \\
 0 & 0
 \end{bmatrix}$ 

ن مُر = م ....... حو ن کور = دور

ومنها نحصل على الشكل المعدل الآتى :ـــ

مستوفيا

وبتكوين الدالة الثنائية

$$\tilde{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = \frac{e}{\pi} \dot{\mathbf{o}}_{q} - e \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \dot{\mathbf{o}}_{q} \\
\dot{\mathbf{o}}_{q} (\dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}, \dot{\mathbf{o}}) = (\dot{\mathbf{o}}_{q})^{-e_{q}} \dot{\mathbf{o}}_{q} \dot{\mathbf{o}}_{$$

نحصل على المعادلات التالية:

وعند الحل الأمثل ف
$$_{0}^{*} = +_{0}^{*} / \frac{2}{2}$$
 بر \* ..... (۱۳٦)

لدلك يتطلب الأمر حل المسألة بالطريقة التي اقترحها « باسي « لتحديد القيود العاملة ـــ ويمكن تلخيص هذه الطريقة كما يلي :ـــ

## خطوات حل مسألة التنميط

الخطوة (١) للحصول على تخمين ابتدائى للقيود العاملة \_ حل مسألة البرمجة الخطية التالية :\_

$$radia = \frac{1}{2} \frac{1}$$

$$\lambda_{e_l} = .$$
 أ،  $\lambda_{e_l} = .$  أ،  $\lambda_{e_l} = .$  أ.  $\lambda_{e_l} = .$  أ.  $\lambda_{e_l} = .$  أ.  $\lambda_{e_l} = .$  أ.  $\lambda_{e_l} = .$  أن الم

$$(179) \dots 0 < 0 \quad 0 \quad \dots \quad 1 = 0$$
 $1 \leq \lambda \leq 0 \quad \dots \quad 1 \leq \lambda \leq 0$ 

$$\lambda = \frac{0}{1 - \frac{1}{2}}$$
  $\lambda = 0$ 

صوب (+) مستجموع على علم على مساح برب مساسة و ويلاحظ أنه نظراً لأن هذه القيود عاملة من الخطوة الأولى لذلك فإنه يمكنا

> هويض ب<sub>و</sub> = د<sub>ور</sub> م<sup>ـــا</sup>

$$1 = \frac{1}{1 + 1} = \frac{1}{1 + 1$$

مستوفيا

$$\gamma_{ij} = 1 \qquad \qquad \gamma_{ij} = 1 \qquad \gamma_{ij} = 1 \qquad \qquad \gamma_{ij}$$

وحل هذه المسألة مباشر ويعطى بــ

$$\gamma^{(\star)}_{i} = (c_{ij})^{\frac{1}{\tau}}$$

$$\frac{b}{c_{ij}} = (c_{ij})^{\frac{1}{\tau}}$$

حیث ك. تدل على عناصر المجموعة خ ( العاملة ) ومنها يمكن حساب قيم ب<sub>و</sub>(٠) ــ ضع هـ = ١ ( مرحلة التكرار فى الحساب ) الخ**طوه(٣**)احسب قيمة <u>ب (٠) م (٠)</u> الخط**وه(٣**)احسب قيمة <u>ب و اب</u> ثم اختار

 $\begin{cases}
\frac{c_{0i}}{c_{0i}} < c_{0i} \\
\frac{c_{0i}}{c_{0i}} < c_{0i}
\end{cases} = \frac{c_{0i}}{c_{0i}}$ i.e.to  $\begin{cases}
\frac{c_{0i}}{c_{0i}} < c_{0i} \\
c_{0i} < c_{0i}
\end{cases}$ 

استبدل خ*|*ب ح<sup>-۱</sup> حیث

 $2^{-1} = [ \pm + ((, b)) ] = -_{i} \leftarrow [ \pm . + ((, b)) ] \dots (0.1)$ 

حل المسألة السابقة بالمجموعة ح $^{-1}$  ثم أوجد قيمة م $^{(1)}$  ، ب $^{(1)}$  .. (١٤٦)

الخطوه (٤) إختبر إمكانية الحل من الوجهه الثنائية وذلك بحل مجموعة المعادلات:

$$e^{(1)} = \frac{1}{e^{(1)}} = \frac{1}{e^{(1)}}$$

$$(18A)$$
 .....  $\psi_{i} = \psi_{i} = \psi_{i} + \psi_{i} = \psi_{i} = \psi_{i}$ 

إرجع للخطوه (٣)

الخطوه (٥) اختبار المثلية :\_

يكون الحل أمثل

سوف نوضح الطريقة السابقة بمثال مأخود عن ايفانز \_ حيث أوضح ايفانز مسألة التنميط التي ندرسها بإعتبار ثلاثة أطقم للرباط \_ كل طقم يحتوى على أربعة مقاسات من مسامير وصواميل \_ حيث احتياج كل طقم من مقاسات القلاووظ المختلفة هو :\_

 $\cdot, \gamma \wedge \Lambda = \frac{\frac{1}{\tau} \gamma_{\xi}}{\frac{1}{\tau} \sqrt{q + \frac{1}{\tau} \sqrt{q +$ 

$$\frac{1}{\sqrt{1}} = \frac{1}{\sqrt{1}} + \frac{1}{\sqrt{1}} = \frac{$$

 $\begin{bmatrix} (1, \xi), (T, T), ($ 

$$\frac{\xi\xi}{rr} = \frac{rr}{rr} = \frac{1}{r}.$$

۲۲ مې - ١٤ مې = .

$$(') = VVVIT, \eta_{\gamma}^{(')} = VOSTY, \eta_{\gamma}^{(')} = VVITY$$

$$(1)^{(1)} = (1)^{(1)}$$
  $(1)^{(1)} = (1)^{(1)}$   $(1)^{(1)} = (1)$   $(1)^{(1)} = (1)$   $(1)^{(1)} = (1)$   $(1)^{(1)} = (1)$   $(1)^{(1)} = (1)$   $(1)^{(1)} = (1)$ 

-الخطوه الرابعة : تحديد قيم ا $_{ij}$  لقيم حرور - ح $^{(1)}$  - وبذلك نحصل على :

$$\frac{1}{1} + \frac{1}{1} = \frac{13PA7}{1}$$

$$(r_1' + r_2') = r_0$$
  $(r_2' + r_3') = r_1$ 

$$-,1770A = \frac{1}{1}$$
,  $-,71AEV = \frac{1}{1}$ ,  $-,.V.90 = \frac{1}{1}$ .

$$''_{77} = \lambda_{97} = '_{13} = \lambda_{97} = \lambda_{77} = \lambda_{77}$$

فالحل السابق أمثل وهو يعطى القيمة

ع = ۲۲۸,۲۲

وخمع كل الاحتياجات

ق = محــر محــر د<sub>ور</sub> .'. ق = ۲٤٣

ويعنى ذلك تمويل مكومات أكبر من الاحتياجات بنسبة ٢٨,٣٪

ولقد طور ايفانز نموذجه ليأخذ صوره عامة إلا أنه لم يقدم الطريقة للحل. ويمكن وضع مسألة التسميط في صورتها العامة والمقترحة من ايفانز على النحو التالى :\_\_

محس بو<sup>ل م</sup>رک≥ دور .......(۱۵٤)

في الحالة التي درسناها كانت ل = ١ ـــ أى توجد تشكيلة نمطية واحدة ـــ أما التموذج الجديد فيسمح بتعدد المجموعات التمطية .

فمثلا إذا سمحنا فى المسألة السابقة بأن تكون ل = ٢ فإن ذلك سوف يحسن الحل \_ لقد أمكن لإيفانز أى يتوصل الى الحل التالى بطريقة المحاولة والخطأ .

$$\gamma^{\dagger} = (\cdot, \cdot) \cdot \Lambda \gamma \gamma, \cdot \gamma \gamma \gamma \gamma \gamma, \cdot \gamma$$

وهو أفضل من الحل السابق

# (١٠ ـ ٧ ـ ٥) تطبيقات البرمجة الهندسية في إقتصاديات تشغيل المعادن

من التطبيقات المبكرة للبرمحة الهندسية استخدامها في إختيار متغيرات لقطع.

تتكون عناصر التكلفة في عملية قطع المعادن من

#### ١ ـــ تكلفة زمن القطع: ويعطى بالعلاقة

$$\emptyset$$
 = تكلفة القطع

ل = طول الجزء (مم) ، ف = السرعة (لفة / دقيقة) ، ى = التغذية (مم/لفة) وهذا الرمن يتعلق تمشوار قطع واحد ــ فإذا كان عدد المشاوير = و فإن  $c = e \left( \frac{c}{e} \right)$ 

ويمكن حساب و من عمق القطع ت وسمك المعدن المطلوب إزالته ت

. . د ط = ت ل ت-۱ ف-۱ ی-۱

ويؤدى ذلك إلى

ويمكن التعبير عن عدد اللفات ف بسرعة القطع س من العلاقة  $m = \frac{\pi}{1}$  ف ق

س = السرعة متر/دقيقة ق - القطر مم للشغله

 $\frac{\pi \div}{} = 1.6$ . . د ط = ۱<sub>،</sub> ل ت-۱ ی-۱ س-۱ ق

= كى ل ت-١ ى-١ س-١ ق .....

تكلفة أدوات القطع : ويؤثر في هذا الجزء عمر أداه القطع ـ حيث يتم إعاده سن أداه القطع بعد إنتهاء عمرها أثناء القطع \_ فإذا كان عدد مرات السن

( تجليخ الحد القاطع ) المسموح بها هو (هـ) فإن تكلفة اعاده السن للمرة الواحدة = - حيث حد سعر أداه القطع . ولتحديد عدد مرات السن خلال

عملیة القطع ح فهی تعطی من العلاقة :\_  

$$= \frac{c d}{c}$$
  $> (2)_{\gamma} = - (\frac{-c}{c})$   
 $= \frac{c}{c}$ 

د هـ = عمر أداه القطع س ( د هـ )<sup>ل</sup> = ك ك - ثابت . ل = ثابت تايلور

وامتدادات هدا القانون هی :  $\frac{w}{w} = \frac{1}{2} \left( \frac{1}{2} \right)^{\frac{1}{2}} = -\frac{1}{2}$   $\frac{1}{2} \left( \frac{1}{2} \right)^{\frac{1}{2}} \left( \frac{1}{2} \right)^{\frac{1}{2}}$   $\frac{1}{2} \left( \frac{1}{2} \right)^{\frac{1}{2}} \left( \frac{1}{2} \right)^{\frac{1}{2}}$ 

 $\frac{1}{100} - \frac{50}{100} \frac{1}{100} \frac$ 

 $(1 \circ V) \dots \qquad (1 \circ V) \dots \qquad (2 \circ V) \dots \qquad (3 \circ V) \dots \qquad (3 \circ V) \dots \qquad (4 \circ V) \dots \qquad (5 \circ$ 

وتكون التكلفة الكلية :\_

والمطلوب تدنيه ۞ في ظل القيود السائدة :\_

يود حدود التغذية وعمق القطع :ـــ	_ ق
يتم تحديد قيم ى ، ت بقيم دنيا وعليا : ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ	
يَ≧ ي≧ى(١٥٩)	\$
ن≧ ن≧ ت'	ı
فيود جوده الاسطح المشغله ( درجة التشطيب )	۱ _ ق
تكون درجة التشطيب دالة في التغذية وعمق القطع وهندسه الحد القاطع	وفيها
سورة :	ملى الص
≦ ق , ( ت ، ی ، 0 )≦ ق ,	
🖸 = بارا مترات هندسه الحد القاطع المؤثرة على خشونه السطح	)
قيود القوى القاطعة :ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ	
ئ لتأثير قوى القطع على دقة التشغيل وتعطى قوة القطع كدالة في السرعة	
القطع والتغذيه وهندسة الشكل القاطع .	يعمق ا
$0_{\gamma}(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{v}, 0) \leq 0_{\gamma}^{-}$ (۱۲۱)	
قيود على الطاقة المستهلكة في عملية القطع :	
طى بالعلاقة ( سـ ، ت ، ى ، 0 \≦ ق (١٦٢)	
( سین کی کا کا فی (۱۱۱)	ف

(١٠ - ٧ - ٦) استخدام البرمجة الهندسية في تحديد أسعار التحويل للشركات المتعددة الجنسيات\*

الشركات المتعددة الجنسيات هي أحد معالم القرن العشرين التي أثرت في التفكير الاقتصادي فضلا من ضخامة تأثيراتها الحكومية والسياسية إذ يبلغ حجم مبيعات بعض هذه الشركات أرقاما تفوق الناتج القومي لبعض الأقطار . والمسألة المطروحة للدراسة هنا تتعلق بطريقة تحديد أسعار وكميات التحويل لمنتجات هذه الشركة في وحداتها المختلفة في الدول \_ وذلك بإعتبار فروع الشركة في أي دولة مؤسسات مستقلة فيما يختص بتحديد الأهداف ومؤشرات التقييم الذاتية . وأهمية الدراسة المعروضة أنها تهتم بإعتبارات سلوكية في النموذج تشمل الضرائب والتعريفة الجمركية ومخاطر تهريب العملة .

وسوف نوضح المفاهيم بنموذج /مبسط وسوف يتم تطوير هذا التموذج فيما بعد ليكون أكثر واقعية .

عرف ما يلي :\_

 $m_{eq}$  = السعر المحمل من فرع الشركة (و) إلى فرع الشركة (ز)  $b_{eq}$  = الكمية المحولة من الفرع (و) إلى الفرع (ز)  $b_{eq}$  = ربح الفرع (و)  $b_{eq}$  = التكلفة الكلية  $b_{eq}$  = نسبة الضريبة فى الفرع (و)  $b_{eq}$  = التعريفة الجمركية السارية فى الفرع (و)  $b_{eq}$  = القيمة المضاءن للوحدة فى الفرع (و)  $b_{eq}$  = سعر السوق النهائى فى الفرع (و)

Sulieman K. Kassicieh « International Inter-Company Pricing » Jr. O.R.S.A, V29, No 4, 1981 pp 817-828

ويفترض النموذج مايلي :\_

١ ــ لايوجد، سوق وسيط وبالتالي لايتوفر سعر السوق.

٢ ــ جميع الفروع تهتم بتحقيق الربح أو على الأقل تتجنب الحسارة عند
 نقطة التعادل .

٣ \_ جميع المتغيرات فيما عدا تلك المتعلقة بتحديد الاسعار معلومه.

٤ ــ أهداف الشركة الكلية متعدد الجنسيات هي تعظيم الربح في ظل القيود
 الإقتصادية والسياسية .

أولا: التموذج المبسط: بإعتبار فرعين فقط ولتوضيح المفاهيم الرئيسية اعتبر التموذج البسيط التالى:

تعظیم ع + ع مستوفیا .... مستوفیا

ع، = [ س، ك ال ١ - ض، )

ع، = [ ص، ك،، - ق، ك،، - ( ۱ + ح، ) س،، ك،، ]

( ۱ – ض ) ..... (۱٦٤)

والتي يمكن تبسيطها الى :

تعظيم

 $(1 - \omega_{1}) + (\omega_{11} + \omega_{11}) + (\omega_{11} + \omega_{11})$ 

مستوفيا ..... (١٦٥)

س، الكريكة ت،

سرم صرم≤ [ صم كرم \_ ق كرم ] / ( ١ + حم )

وفى حالة تعدد الفروع يمكن تعميم النموذج السابق ليصبح

ع= محر محر السور سوركور + (۱ سضر) (صربق و)كور](۱۲۱) لجميع و ، ز
مستوفيا
محـ سور كوز ۗ تو
مح $m_{ei}^{2}$ $= [ ( ص_{e} - \bar{b}_{e} )  b_{ei}  /  (  1 +{e}  )  ] (۱٦٧) میث$
هـ <sub>وز</sub> = [ ( ۱ – ض <sub>ز</sub> ) – ( ۱ + حـز ) ( ۱ – ق <sub>ز</sub> ) ]
ثانيا : النموذج الواقعي : ١ ) لكرى يكون النموذج السابق أكثر واقعية فإنه يمكن
إعتبار ت و فى الفرع (و) تعطى بـ :
ث = التكلفة الثابتة في الفرع (و)
بُو = التكلفة المتغيره في الفرع (و)
/(II) الكميات ( ك <sub>وز</sub> ) غير معلومة وتخضع لمجموعة من القيود :ـــ
( ۱۶ II ) قيود موارد :
محــ ا <sub>و</sub> ك <sub>وز</sub> ≤ ف و
اوٍ ، فُ و قيمة المتطلبات والموارد المتاحة عند الفرع (و)
( II ــ ۲ ) قيود التمويل لمتطلبات البيع في الفروع ويمكن أن تشمل الانتاج المتوقع
والمخزون المتاح الذى يمكن شحنه للفروع الأخرى
نخے کو ر <u>≤ے</u> م <sub>ار</sub> جمیع و
( III ــ ٣ ) قيود طلبات الشراء ( الاحتياج ) عند الفروع والتي تعطى بـ :ـــ
مح ك <sub>و</sub> ك وكالح طر جميع ز

وبهذه الإضافات يصبح النموذج الواقعى فى الشكل التالى :ــ تعظيم تح مح الحر المور الشور هور + ( ١ - ضر ) ( صر – قر ) لار – ( ١ - حر ) بو لاور ] مستوفيا

ه<sub>ور</sub> = (۱ - ض<sub>ر</sub>) - (۱ - ض<sub>ر</sub>) (۱ + حز)

لجميع و ، ز

ثالثا: امتدادات النموذج: يمكن إضافة الامتدادات التالية للنموذج:

ا \_ افتراض تحقيق ربح أو تكلفة تعادل نقطة التعادل يمكن عدم التقيد به إذا كانت الشركة تقوم بأنشطة أخرى تحقق إبرادات وبالتالي يمكن وضع المعادلات التالية :\_\_

محـ س<sub>ور</sub> كورك ثو + بو محـ كور — رو محـ س<sub>وز</sub> كور≦ رر + [ ص<sub>ر</sub> كور — ق<sub>ر</sub> كور ] / ( ۱ + حـر ) حيث ر<sub>و</sub> ، ر<sub>ر</sub> الأرباح المحققة من نشاطات أخرى

ب \_ الضريبة تعتبر من القيود الاقتصادية والسياسية \_ ذلك أن وجود أسواق وسيطة للمنتجات المحولة قد يدفع سلطات الضريبة أن تتم التحويلات بأسعار السوق \_ فإذا لم يتوفر سوق أسعار فإن الهامش بين أكبر وأقل سعر تحويل يكون ملحوظاً \_ لذلك يضاف القيد التالى :

 $m^c \leq m_{e_l} \leq m^l$ 

جـ ــ من الامتدادات الهامة التي يمكن التطرق إليها في تحويل الأسعار هو مسألة المخاطرة ــ ذلك أن تحويل الأسعار من الطرق التي يمكن بها تحويل النقد من أحد الدول دون لفت نظر السلطات الى مقدار هذه التحويلات الأمر الذي يترتب عليه قدر من المخاطرة الاقتصادية والسياسية .

لتضمين هذه المخاطرة في النموذج إفترض أن هناك قدر من النقد يمكن للشركة متعددة الجنسيات أن تفقده لأسباب المخاطرة المتوقفة على الأحوال الاقتصادية والسياسية . إذا كانت ح ، ، ح ، ، . . . ، ح ، هى الحسارة العشوائية المصاحبة للمستويات النقدية ... فإنه يمكن إيجاد متغير عشوائي مركب ى = ح ، لمستويات النقدية ... + ح وتحديد توزيعه الاحتمالي ... وتطبيقا لنظرية المنفعة فإنه يوجد عائد د و باحتمال وقوع مؤكد الكون لديه المؤسسة في حالة سواء منفعة بين العوائد المختلفة بالاحتمالات ح ، ، . . ، ح وبين العائد المؤكد د و ، وبالرغم من صعوبة الحصول على ح ، ، . . ، ح وكذلك ى ... إلا أنه يمكن الاستيعاض عن ذلك باستخدام مخاطرة تأمينه د و مؤسسة على أسعار الفائدة المحملة من البنوك العالمية ( البنك الدولي ) ... إن استخدام د و مؤاداه أن المؤسسات عديدة المخاسبات تقبل المخاطرة والتأمين وتستخدمها في تحديد أسعار وكميات التحويل وبإضافة ماسبق يصبح النموذج في صورته التالية : ...

تعظیم مح مح مح [ س و کور کور بر + ( ۱ – ض ) ( ۱ – در ) معظیم مح مح مح (-1, -1) مستوفیا مستوفیا

تعمى س<sub>ور</sub> كورك ثو + ب عمد كور ... ر<sub>و</sub> محم س<sub>ور</sub> كوركم ر<sub>ر</sub> + [ ص "ور ... قر كور ] / ( ۱ |+ حر ) حيث لو<sub>ر</sub> = [ ( ۱ ... دو ) ( ۱ ... ض ) ... ( ۱ ... در ) ( ۱ ... ض )

س <sub>ور</sub>≥ س <sub>ور</sub>≥ س <sup>د</sup>ور جميع و ، ز

لتوضيح استخدام التموذج نورد المثال التالى المأخوذ عن ( سليمان كاسيخ )

مثال: ــ شركة عديدة الجسيات لها شركتين للبيع في السوق الأوربية المشتركة والبرازيل وشركتين للشراء في كل من الولايات المنحدة والشرق الأوسط ــ ويوضح جدول (٣) التعريفة الحمركية ونسمة الضريبة والمخاطرة التأمينية.

جدول (٣)

وتعطى أسعار السوق للمنتجات النهائية في الولايات المتحدة بـ ١٢٠ دولار وفي الشرق الأوسط ٢٠٠ دولار والقيمة المضافة في الولايات المتحده بـ ٢٠ دولار وفي الشرق الأوسط بـ ٢٥ دولار

والتكاليف المتغيرة: السوق الأوروبية المشتركة بـ ٨٠ دولار البرازيل بـ ٦٥ دولار وبالاضافة الى المعاملات المتوفرة لدينا والتي تؤدى الى النموذج التالى:

تعظيم ع

3 = 37., 3.,

مستوفيا

 $w_{1}, e_{1}, + w_{1}, e_{2} = \cdots + \cdots + e_{1}, + \cdots + e_{2}, \cdots$   $w_{1}, e_{1}, + w_{2}, e_{2} = \cdots + e_{2}, + e_{1}, + e_{2}, \cdots$   $v_{1}, e_{1}, + w_{2}, e_{2} = \cdots + e_{2}, e_{2}, + e_{2}, \cdots$   $v_{1}, e_{1}, + v_{2}, e_{2} = \cdots + e_{2}, e_{2}, \cdots$   $v_{2}, e_{2}, e_{2} = \cdots$   $v_{2}, e_{2}$ 

> > ك <sub>١</sub>٠٠ ك ٢٠ ك ١٠٠ ١٢٠ ك س إك ٤٨

> > > $2 \times \leq \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \sum_{j=1}^{n$

۲۰۰≥ سیک ۲۶

وهىمسألة برمجة لاخطية يمكن حلها ىالبربجة الهندسية وفيما يلى نتائج الحل :

القيمة المثلى	القيمة الابتدائية	المتغير
17097,00	٤٠٩٠.	دالة الهدف
١٢.	70	س ۱۱
07,01	١٢.	س ۲۱
17.,	۸.	س۱۲
١٠٨,٨٧	۲.	77
177, 11	١.	١١٤
911	١.	۲۱ ا
٧٧,١	١.	كرر
77,19	١.	44

يمكن تحسين النموذج السابق وجعله أكثر ملاءمة ــ فمثلا يمكن إفتراض دوال تكلفة تعتمد على أسعار التحويل :

ويمكن تحديد دوال لتمويل بمفاضله المعادلات السابقة ومساواتها بالصفر كما يمكن افتراض دوال الطلب على الصورة

الولايات المتحدة ٤٠٠ ــ س١١ ــ س١١

**الشرق الأوسط ٢٢٥ ــ س ٢١ ــ س ٢٦** 

وقد أدى ذلك إلى تعديل الحل الأمثل الى مايلي :

القيمة المثلي	القيمة الابتدائية	المتغير
۲۰۲٤۳,۰۸۸	٤٠٩٥.	ير دالة الهدف
١٢.	١	س۱۱
91,71	18.	س ۲۱
17.	۲.	س ۱۲
۸٠,٠٣	۲.	4400
1 7 9 , 9	1	٠, ك
9.,1	١.	ن <sub>۲۱</sub>
, 1	١	٠,٠
189,9.	١.	٢٠ يا

#### ١ ١ ــ البرمجة عديدة الأهداف

( 11 - 1 ) تقديم: في البرمجة الرياضية التقليدية اكتفى متخذ القرار بتحديد هدف واحد يعبر عن مقياس لفاعلية العملية القرارية - وهذا المعيار الوحيد ( سواء كان الربح أو التكاليف أو المنفعة أو أى معيار آخر ) يعنى أن القيم والأفضليات حددت مسبقا في العملية القرارية \* - ويترتب على ذلك أنه إذا تم تحديد دالة الهدف بهذه الطريقة فإن القرار يكون قد أتخذ ضمنيا ولم يتبقى في الواقع سوى تحديد طرق البحث الرياضي لتحديد الحل - الذي بدوره يكون حلاً فريداً .

إن العملية القرارية عادة تحتوى على أكثر من هدف \_ مثل تعظيم الربح \_ تعظيم الإيرادات \_ تدنيه التكاليف \_ تعظيم المعولية لتحقيق هذه العوائد) الأمر الذى يتطلب منا دراسة أكثر عمقا . وفي بعض الأحيان يمكن تحديد أفضلية الأهداف وفرض إمكانية القياس الأمر الذى يؤدى الى معيار شامل لكل الأهداف \_ بينها في كثير من المواقف يتم تحديد هذه الأفضلية أثناء تطور العملية القرارية ذاتها مما يجعل التفاعل بين متخذ القرار أثناء تحديد الحلول أمراً ضرورياً .

وفي هذا النوع من الدراسة علينا أن نسقط من حسابنا تعبيرات الحل الأمثل ونستبدل ذلك بتعبير آخر مثل « أفضل الحلول » إو « أنسب الحلول » حيث لا يوجد في هذا النوع من المسائل الحل الأمثل التقليدي الذي تعودنا عليه في دراستنا للبرمجة الرياضية عند تعرضنا لدالة هدف مفرده .

ولعل من أهم الاضافات في مجال البرمجة العديده الأهداف هو تلك المواقف القرارية التي يتحتم فيها اجراء تفاعل وحوار بين متخذ القرار ووسائل الحل الأمر الذي يجعل العملية القرارية أكثر واقعية ومرونة فضلاً عن تعميق مفاهيم متخذ

<sup>(</sup>  $\star$  ) Milan Zeleany "Multiple-Objectives in Mathematical Programming - Letting the Man in"

Jr.\Computers and operations Research V.7 No (1-2) 1980

القرار ذاته بالمسألة موضوع البحث \_ ولعل ذلك يكون من أول الخطوات التى تفتح مجالاً أرحب لعلم بحوث العمليات في توسيع الإدراك بالعملية القرارية \_ وفتح المجال للعنصر البشرى في التدخل أثناء الحل الأمر الذي يحقق للعنصر البشرى امكانية الحلق والابتكار والقدرة على التعديل والمراجعة نتيجة للتغذية المرتدة ويحقق المرونة الأمر الذي يصعب تحقيقه عند الاعتاد على نماذج رياضية جامدة.

ق <sub>و</sub> (س) ≦ صفر و = ۱ ، ۲ ، .... ، م ............ (۱) س = [ س ، س ، س ، .... ، س ] فالمسألة موضوع الدراسة تحتوى على :ـــ

عدد من المتغيرات = ن ، عدد من القيود = م عدد من الأهداف = ك

وتعتمد مسألة البرمجة عديده الأهداف من البداية على تحديد الافضليات ــ لذلك فإننا سوف نقسم طرق الحل لهذا النوع من المسائل تأسيسا على توفر المعلومات اللازمة لتحديد هذه الأفضليات كا يلى :ــ

النوع الأول : لاتوجد معلومات للأفضلية

ويستخدم لهذا النوع من المسائل طريقة المعيار الشامل .

النوع الثانى : توفر معلومات مسبقة للأفضلية

ا ـــ إذا كانت المعلومات المتوفرة تتيح القياس العددى تستخدم دوال المنفعة
 ف التعبير عن الأهداف العديده

ب \_ إذا كانت المعلومات المتوفرة تتيح ترتيب الأفضليات وبقدر محدود من القياس تستخدم طرق برمجة الأهداف

النوع الثالث : توفر المعلومات للأفضلية تطورا مع الحل

في هذه الحالة تستخدم طرق التفاعل بين متخذ القرار وطرق الحل

النوع الرابع : توفر معلومات لاحقه بعد الحل

وفي هذه الحالة نستحدم الطرق البارامترية

(١١ ــ ٢) النوع الأول : لاتوجد معلومات للأفضلية

(١١ - ٢ - ١) طريقة المعيار الشامل: مسألة البرمجة عديده الأهداف

وتعرف بإسم مسأل نعظيم المتجه V.M.P ( Vector Maximum Problem )  $_{a}$  (  $_{a}$  ) ودالة هدف مناظرة  $_{a}$  ( $_{a}$  ) يمكن اعتباره أحد مكونات متحه فى فراغ بأبعاد ك ( عدد الأهداف ) .

وف طريقة المعيار الشامل ونظراً لعدم توفر معلومات عن الأفضلية ب يستحدث معيار مثل مربعات الانحراف لدوال الهدف الفردية عن النقطة المثلى أو أى معيار مناسب ويكون المتجه الأمثل هو ذلك المتجه الذي يحقق تدنيه هذا المعيار الشامل ويشمل ذلك المراحل التالية : ...

المرحلة الأولى: المسألة الكلية المعبر عنها في (٣) يمكن اعتبارها (ك) مر المسائل الجزئية وكل مسألة جزئية هـ، هـ = ١، ٢، ....، ك تكون على الصورة:

(س) تعظیم  $\emptyset$ 

مستوفيا

$$\frac{1}{1} \left( \frac{\| \hat{u} \|_{A}}{\| \hat{u} \|_{A}} \right) = \frac{1}{2} \left( \frac{\| \hat{u} \|_{A}}{\| \hat{u} \|_{A}} \right) \left( \frac{\| \hat{u} \|_{A}}{\| \hat{u} \|_{A}} \right)^{1} \dots \dots (3)$$

$$\frac{1}{1} \left( \frac{\| \hat{u} \|_{A}}{\| \hat{u} \|_{A}} \right) \left( \frac{\| \hat{u} \|_{A}}{\|$$

مستوفيا

ق (س) 🚄 صفر

وقد إقترح البعض قيم ( ر = ۱ ) ــ والبعض الآخر ( ر = ۲ ) ــ وتختلف قيمة أفضل الحلول بإختلاف قيمة ر التي يترك تحديدها لمتخذ القرار .

مثال : مصنع للعب الأطفال ينتج نوعين من الدمى \_ الدمية (١) ذات جوده عالية \_ والدميه (ب) ذات جودة أقل \_ والربح المتوقع ٤, ، ٣, جنيه

C.L. Hwang, etal "Mathematical Programming with Multiple objectives - a Tutorial" Jr. Comp. and O.R. V 7. No 1,2 (1980).

لكل دميه على التوالى . زمن انتاج الدميه (۱) ضعف (ب) وإذا كانت جميع الدمى من النوع (ب) يمكن انتاج ٥٠٠ قطعة . المواد الخام المستخدمة يمكنها انتاج ٤٠٠ قطعة للدمى ١، ب معا \_ يمكن للمصنع بيع جميع الدمى المنتجة إلا أن أهم زبائن المصنع يهمه الحصول على أكبر عدد ممكن من الدميه (۱) .

لدينا في المثال السابق هدفين: \_ الهدف الأول تعظيم الربح \_ والهدف الثاني تعظيم كمية الإنتاج للدميه ١. والنموذج الرياضي هو: \_

(w) = 3, w + 7, w, w

×۲ (س) – س س + س<sub>۲</sub> – ٤٠٠ <u>≥</u> صفر

> ۲ س, + س<sub>۲</sub> — ۵۰۰⊆ صفر س, ، س,≧ صفر

المرحلة الأولى : إيجاد الحل الأمثل للدوال الفردية :

ا \_ تعظیم  $\emptyset$  (س) = 3, س +  $\pi$ , س مستوفیا 1 - 1 = 1 میلم 1 - 1 = 1 مفر 1 - 1 = 1 = 1 مفر 1 - 1 = 1 = 1 مفر 1 - 1 = 1 = 1 = 1

س`، س≥ صفر

 $1 \pi \cdot = {}^* \backslash \emptyset$ ،  $\pi \cdot \cdot = {}^* \backslash \emptyset$ ،  $\pi \cdot \cdot = {}^* \backslash \emptyset$ ،  $\pi \cdot \cdot = {}^* \backslash \emptyset$  وحل هذه المسألة هو س ${}^* \backslash \emptyset = {}^* \backslash \emptyset = {}^* / \emptyset = {}^* /$ 

مستوفيا

 $m_1 + m_2 = 2 + 2$  صفر  $Y m_1 + m_2 = 0$  صفر  $m_1 + m_2 \geq 0$ 

auوحل هذه المسألة هو سau = au، سau = au صفر ،au

المرحلة الثانية : تكوين مسألة المعيار الشامل : 
$$\mathbb{Z}$$
 تدنيه ع = محرك  $\mathbb{Z}$   $\mathbb{Z}$ 

 $[\frac{(3, \omega, +7, \omega_{\gamma})}{170}] = [\frac{(3, \omega, +7, \omega_{\gamma})}{170}]$  $\left\{\frac{(v_1)-v_2}{v_2}\right\}+$ 

 $m_1 + m_7 = -2 \leq صفر$  مسلم  $m_1 + m_7 = -2 \leq 0$  مسلم

Yo. = \* Ø

 ${}^{7}\left[\begin{array}{c} (3, w_{1} + 7, w_{2}) \\ (3, w_{1} + 7, w_{2}) \end{array}\right]$ 

مستوفيا

والحل الأمثل بإستخدام طريقة التدنيه التتابعية الغير مقيدة SUMT هي :ــــ

وتفيد هذه الدالة في أن تكون أبعاد ع<sub>ر</sub> هي نفس أبعاد@

( ۱۱ ـ ۲ ـ ۲ ) استخدام نظریة المباریات لتحدید المعیار الشامل

$$a = \frac{2}{4} \frac{2}{\sqrt{2}} \lambda_{\alpha} \otimes_{\alpha} (\omega)$$

ء کے ا

أى تكون مسألة البرمجة العديده الأهداف هي :\_

ق (س) 
$$≤$$
 صفر هـ = ۱،...، ك عدار = ۱،...، م

والمطلوب منا تحديد الأفضليات أو الأوزان النسبية لهم الغير معلومة \_ ويتم تحديد هذه الأوزال بإستخدام نظرية المباريات كما يلي :\_\_

المرحلة الأولى : يتم بينهما تحديد القيم المثلى للدوال المفردة وذلك خل (ك) من مسائل البرمجة التالية : ـــ

وينتج عن هذه الخطوة تحديد قيم ﴿ \* أَ مَن \* أَي القيم المثلي لدالة الهدف وقىم المتغيرات المثلى المناظرة .

المرحلة الثانية : تكوين مصفوفة الدفع [ $Q_{da}$ ]  $_{da}$  التى تكون عناصرها هى

وهي قيم دوال الهدف مقيمة عند القيم المثلي س هـ = ١ ، ٢ ، ١ ، . . ، ك

مع ملاحظة أن المهم = المرم من عند الله عند الله الله مصفوفة الدفع التالية : \_\_

مصفوفة الدفعكم

۵ او۲

ه ه

٦Ø

\*,"⊗

مصفوفة الدفع ر قطم )

المرحلة الثالثة (\*): حل مسألة البرمجة الخطية التالية لتحديد الاستيراتيجية المختلطة لتعظيم العائد للمباراه كما يلي:

محہ لمز = ۱

<sup>(\*)</sup> Parkon Advlbhan and Mario T. Tabucanon "Multi-Criterion Optimization in Industrial systems"

ومنها نحصل على 
$$k^{-}_{d}$$
 وهذه القيم يجب تعديلها بالطريقة التالية للحصول  $k_{d}^{*}$   $k$ 

<sup>(★ ★)</sup> Zeleeny "Comporomise Programming" univ. of carolina, 1973 in "Multiple Criterion Decision Making" pp 262 - 301

## (١١ ـ ٢ ـ ٣) طريقة أدنى الانحرافات

تستخدم هذه الطريقة عندما يكون لدى متخذ القرار معلومات جزئية عن الأهداف تتمثل فى معرفته للقيم المثلى لكل هدف ولكنه لايعرف أهميتها النسبية . وتهدف الطريقة الى إنجاد حل وسط لتدنيه الانحرافات النسبية عن الأهداف .

وتعرف الانحرافات النسبية بأنها النسبة بين انحراف القيمة الفعلية لدالة الهدف عن القيمة المثلى لها منسوبا إلى أكبر انحراف ــ حيث أكبر انحراف لدالة الهدف الفردية هو الفرق بين القيمة المثلى وا أدنى قيمة مرغوب فيها والتي تقابل قيم الدالة عند أحد القيم المثلى لأحد الأهداف الأخرى .

والمسألة المطروحة هي :

 $[(w), \emptyset, (w), \emptyset, (w), \dots, \emptyset_{\mathbb{L}}$  تعظیم ع $= [\emptyset, (w), \emptyset, (w)]$  مستوفیا

 $[ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ ] = [ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ ]$ 

ولا يتوفر حلى عملى يجعل جميع الأهداف التي عددها (ك) تصل آنيا ال قيمتها المئلي الفردية في منطقة الامكانيات (ق) والمسألة مطلوب فيها تحديد قيمه س\*\* والتي تعتبر أفضل الحلول الوسطى ــ وتتلخص الخطوات الرئيسية في هذه المسألة كا يلي:

الحظوة الأولى : استحدث مصفوفة الدفع وذلك بالحصول على القيم المثلى لكل دالة هدف  $O_{(a)}$  \_ تعظيم  $O_{a}$  (س) فى ظل القيود س  $\leftarrow$  ق \_ وبإغفال باق الأهداف \_ لكل قيمة مثلى  $O_{a}$  \* إوجد قيمة  $O_{a}$  \_ بقيم  $O_{a}$  يتم إيجاد فيم دوال الهدف  $O_{d}$  ،  $O_{d}$  ،  $O_{a}$  =  $O_{a}$  ،  $O_{d}$  ،  $O_{d}$  ،  $O_{d}$  ،  $O_{d}$  وسوف نرمز لها  $O_{d}$  ،  $O_{d}$  ،  $O_{d}$  =  $O_{d}$  ،  $O_{d}$  ،  $O_{d}$  ،  $O_{d}$  .  $O_{d}$  ،  $O_{d}$  .  $O_{d}$ 

وتصبح المسألة هي :\_ تدنيه ع = هم أن د هـ ( هم \* \_ هم ا ) ............... (١٢)

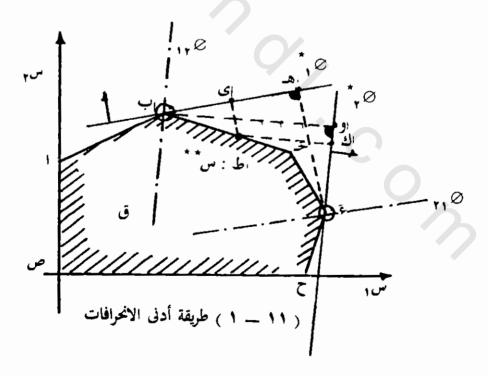
وتتمثل أهمية الصياغة السابقه في الآتي :

١ ــ قد تكون الأهداف محتلفة بالنسبة لوحدات القياس ــ ولكن إدحال مفهوم النسبة يلغى الوحدات وبالتالى تكون دالة الهدف أكثر تجانسا .

٢ ــ تساعد النسبة فى الحصول على قيم سوية بمعنى أنه فى حالة وجود انحرافات كبيره للأهداف نظراً للقيمة الكبيرة للمتغير فإن النسبة تتخلص من هذه المشكلة التى تسبب سيطره الأهداف ذات القيم الكبيرة على الأهداف الأخرى ذات القيم الصغيرة .

٣ ــ تساعد في تلافي الصعوبات التي تنشأ للدوال التي لها قيم صغيرة أو
 قريبة من الصفر .

خهرت أوزان نسبية للانحراف هي في الواقع مقلوب أقصى الحراف .
 ويمكن تمثيل المسألة هندسيا في بعدين في الشكل التالى :\_\_



يوضح الشكل منطقة القيود المحددة بالمضلع ص اب حدد ح و ووال الهدف  $\emptyset$ ,  $\emptyset$ , المطلوب تعظيمعم وتعطى القيمة المثلى للدالة المفردة  $\emptyset$ , عند ب وقيمتها  $\emptyset$ , \* — وتعطى القيمة المثلى للدالة المفردة  $\emptyset$ , عند د وقيمتها  $\emptyset$ , \* — وقيمة  $\emptyset$ , هى قيمة الدالة  $\emptyset$ , مقيمة عند  $\emptyset$ ,  $\emptyset$  أى عند د وذلك بنقل  $\emptyset$ , موازيه حتى د — وكذلك قيمة  $\emptyset$ , هى قيمة الدالة Y مقيمة عند  $\emptyset$ , هى غيمة الدالة Y مقيمة عند  $\emptyset$ , عند (ب) وذلك بنقل  $\emptyset$ , موازيه عند (ب)

وأكبر فرق يتمثل في طول العامود الساقط من د على ﴿ وهو (د هـ) وكذلك من ب على ﴿ وهو ( ب )

إذا كانت ط هي نقطة الحل الوسط ط = س أفإنه بإسقاط الأعمدة ط ى ، طك على  $^*$  على الترتيب فإنه :\_\_

$$3 = \frac{d}{c} = \frac{d}{v} + \frac{d}{v}$$

# (١١ ــ ٣) النوع الثانى :ــ توفر معلومات للأفضلية :

# (١٠٣-١١) الأفضلية العددية Cardinal Preference

$$\mathsf{p} = [(\omega)] = \mathsf{p} \wedge (\omega) \wedge$$

فإذا تم ذلك تكون مسألة البرمجة عديدة الأهداف هي :\_

$$^{\circ}$$
[ (س) ] = م  $^{\circ}$  (س) ، .... ،  $^{\circ}$   $^{\circ$ 

مستوفيا ..... (١٤)

ونظراً لأن هده الطريقة ترتكر كلية على تحديد دوال المنفعة الشاملة لذلك يلزمنا التعرض لموضوع دوال المفعة بتفصيل كافي .

# Multi-Attribute المنفعة متعددة الصفات (۱۰–۳–۱۱) دوال المنفعة متعددة الصفات (\*) (\*) (\*) (\*) (\*) (\*)

(•) سبق أن ذكرنا أن في المسائل القرارية المعقدة يتطلب الموقف اعتبار أهداف متعددة وبالتالى يتطلب الأمر في الدراسات التحليلية الحصول على دوال منفعة تتضمن العديد من الأوصاف ( المتغيرات أو الأهداف ) تتيح ترتيب الأفضليات وتمكن من تحقيق مقايضه . Trade -off بين مختلف هذه الصفات . على أن معظم المسائل القرارية تحتوى على درجات مختلفة من عدم التأكد لذلك من المفيد استخدام مفهوم القيمة المتوقعة وافتراضات فون نيومان ومونجسترن التي تمكنا من تطبيق نتائج دول المنفعة ،التي تمكنا من ترتيب التبعيات وتحديد المقايضات بين البدائل وكذلك تحديد البدائل التي تعظم المنفعة المتوقعة .

أفترض أنه لدينا فراغ التبعيات  $m=m_1\times m_2\times \dots$  ،  $m_0$  وأن  $m=(m_1,m_2,m_3,m_4,m_5)$  عثل كمية معينة من الصفة  $m=(m_1,m_2,m_3,m_4,m_5)$  والمطلوب منا تحديد دالة منفعة م  $(m_1,m_2,m_4,m_5)$  من تحديد دالة منفعة م  $(m_1,m_2,m_4,m_5)$  أنه يوجد  $m^*$  تمثل أكثر النتائج ويفترض أن الأفضليات في  $m_1$  محدده بمعنى أنه يوجد  $m^*$  تمثل أكثر النتائج

 $^-$ تعرف س $_{e_i}^-$  بأنها س $_1 imes _{w_i} imes _{w_$ 

( التبعيات ) قبولاً كما توجد س تمثل أدنى النتائج قبولاً .

وتعرف  $m_e^-$  بأنها  $m_1 \times ... \times m_{e-1} \times m_{e+1} \times .... \times m_e$  وتعنى استبعاد الصفة (و) .

RALPH KEENY "MULIPICAZIVE UTILITY FUNCTION": راجع : II. ORSA V22 Nu 1 1974 P ( 22-34 )

( . . ) الأفتراضات الرئيسية : أهم الأفتراضات في نظرية المنفعة متعددة الصفات هي : ...

 $(\mathbf{b}_1)$  — استقلال الأفضلية :— حيث تعرف  $\mathbf{w}_{e_1} \times \mathbf{w}_{e_1}$  أنها مستقلة أفضليا عن  $\mathbf{w}_{e_1} = \mathbf{k}$  إذا كان تفضيل الشخص للنتائج ( التبعيات ) (  $\mathbf{w}_{e_1} = \mathbf{k}$   $\mathbf{w}_{e_1} = \mathbf{k}$  المحمية الثابتة  $\mathbf{w}_{e_1} = \mathbf{k}$  ويتضمن ذلك أن منحنيات السواء في  $\mathbf{w}_{e_1} \times \mathbf{w}_{e_1} = \mathbf{k}$  نفس القيم بغض النظر عن قيمة  $\mathbf{w}_{e_1} = \mathbf{k}$  ( $\mathbf{b}_1 \times \mathbf{w}_{e_1} = \mathbf{k}$ ) — استقلال المنفعة :— إذا كانت  $\mathbf{w}_{e_1} = \mathbf{k}$  مع ثبوت  $\mathbf{w}_{e_1} = \mathbf{k}$  تفضيل الشخص لمقامره على  $\mathbf{w}_{e_1} = \mathbf{k}$  (  $\mathbf{w}_{e_1} + \mathbf{k}$  ) مع ثبوت  $\mathbf{w}_{e_2} = \mathbf{k}$  لايعتمد على القيمة الثابتة  $\mathbf{w}_{e_1} = \mathbf{k}$ 

ويتضمن ذلك أن المنفعة الشرطية في س بفرض ثبوت س وعند أى قيمة سوف كون تحويل خطى موجب للمفعة الشرطية في س بفرض ثبوت س عند أى قيمة أخرى .

( • • • ) وبإعتبار الإفتراضات السابقة يمكنا تحديد دوال المنفعة في الخطوات الأساسية التالية :\_\_

I \_\_ النظرية الأساسية :\_\_ إذا كانت  $m = m_1 \times m_2 \times ... \times m_0$  كم عرفنا سابقا \_\_ وكانت  $m \ge m_0$  وبفرض أن  $m_0$  ،  $m_0 \times m_0$  مستقلة أفضليا عن  $m_0$  \_\_ جميع  $m_0$  =  $m_0$  خميع و =  $m_0$  وكذلك  $m_0$  مستقلة نفعيا فإنه إما أن تكون :\_\_  $m_0$ 

$$(1 \cdot 1) \circ (m) = \frac{1}{2} \int_{0}^{1} \int_{0}^{1}$$

$$(1 \cdot Y) + \lambda \gamma(m) = \lim_{\epsilon \to 1} \left[ (1 + \lambda \lambda_{\epsilon} \gamma_{\epsilon} (m_{\epsilon})) \dots (1 \cdot 1) \right]$$

حيث م ، م و دالة منفعة مقيسة من صفر إلى واحد ، لم و ثوابت قياس

ا 
$$\lambda \leq \lambda$$
 صفر  $\lambda$  صفری یأخذ القیمة  $\lambda \leq 1$ 

وتسمى (١٥) دالة المنفعة المضافة ــ بينها تسمى (١٦) بأنها دوال المنفعة المضاعفة وعندما تكون لم موجبة فإنه في المعادلة (١٦) :ــ

وعندما تكون له سالبة فإنه :- م $^*$  (س) = - ( له م (س) + ۱ )
م $^*$  ( س $_{
m c}$  ) = - [ + +  $\lambda k_{
m c}$  م $_{
m c}$  ( س $_{
m c}$  ) ]

$$-\gamma^*(m) = (-1)^0$$
 $\pi$ 
 $\eta_{(m)} = (-1)^0$ 
 $\eta_{(m)} = (-1)^0$ 
 $\eta_{(m)} = (-1)^0$ 
 $\eta_{(m)} = (-1)^0$ 

#### II شكل الدوال

( II  $_{-}$  ) للحصول على دالة المنفعة المضافة أو دالة المنفعة المضاعفة نحتاج لنفس القدر من المعلومات، وللحصول على م (  $_{0}$  , .... ،  $_{0}$  ) يلزم الحصول على م (  $_{0}$  ,  $_{0}$  ) و  $_{-}$  ، ... ،  $_{0}$  وتقييسها من صفر إلى واحد  $_{-}$  إذا كانت محد لم  $_{0}$  = 1 فإن فرض المنافع المضافة يكون صحيحا أما إذا كانت محد لم  $_{-}$  وإننا نستخدم فرض المنافع المضاعفة .

( II ــ ۲ ) يفترض فى كل الأحوال أن لكل منفعة (و) حدود دنيا وعليا مناظرة لقيم سو\* ، سور بنحيث أن

ماهو الاحتمال (جو) الذي يتساوى عنده عائد مؤكد ( $m_e^*$ )  $m_e^-$ ) — ومقامره يكون عائدها  $m_e^*$  بإحتمال حو،  $m_e^-$  وكا كانت

م ( س' ) = م ( س' ، س' ، ، ، ، ، س' <sub>ن</sub> ) = صفر ..... (۲۰) م ( س<sup>\*</sup> ) = م ( س ، ، ، س , ، ، ، ، ، ، ، ، ) = ۱ فإنه يترتب على ذلك أن

 $\lambda_{ij} = \mathcal{I}_{ij}$ 

(٢) تحديد ( ٦ )

 $(\Upsilon \Upsilon) \dots (\lambda \lambda + 1) \stackrel{\dot{\mathcal{H}}}{\pi} + 1 = \lambda + 1$ 

فإذا كانت مح هر = ١ فإن المنافع تكون مضافة

إذا كانت مح  $\lambda_0 > 1$  فإن المنافع تكون مضاعفة  $\mu$  ولتحقيق شرط الاستقلال فإن  $\mu > \lambda > 1$  صفر

وفي هذه الحالة بإستخدام المعادلة (٣٣) تكراريا يمكن التقارب تدريجيا من

قیمة لا المناسبة بمعرفة  $K_{1}$ . افترض أن هذه القیمة كانت  $K_{2}=\lambda=1$  عندما محد  $K_{1}>0$  مناسبة بمعرفة  $K_{2}>0$  مناسبة بمعرفة المراسبة ا

وعند إستحداث تعديل فى قيم  $\lambda_{_{\odot}}$  الى  $\lambda_{_{\odot}}$  , فإنه اذا كان الطرف الأيسر فى (٢٣) أقل من الطرف الأيمن فإن  $\lambda_{_{\odot}}$  ,  $\lambda_{_{\odot}}$ 

أما ادا كان الطرف الأيمن في (٢٣) أقل من الطرف الأيسر فإن  $K_{c+1} > K_{c}$  أما ادا كان الطرف الأيمن في (٢٣) أقل من الطرف الأيسر فإن  $K_{c+1} = K_{c} = K_{c}$  المنفعة الثنائية (س، ص) يمكن افتراضها حيث س يمكن ان تأخذ القيم س، س، ص، وكذلك ص يمكن أن تأخذ القيم ص، ان تأخذ القيم ص، المحادث التي تتيح اختيارات لدوال المنفعة الكلية

ا ــ اللموذج (١) : ــ م ( س ، ص ) = م (س) + م (ص) ...... (٢٤) ايتحقق هذا المموذج إدا صحت العلاقة التالية

$$\frac{1}{T}$$
 (  $w_1$  ,  $w_2$  )  $\frac{1}{T}$  (  $w_3$  ,  $w_4$  )  $\frac{1}{T}$  (  $w_1$  ,  $w_2$  )

حيث = تدل على السواء

وفى هذه الحالة إذا كانت م، ، م، تحقق الىموذج (١) فى المعادلة (٢٤) فإن قر، ، ق، تحقق الىموذج (١) إذا كانت

Peter C. Fishburn "Von-Neumann-Morgenstern Utility Functions in Two Attributes" It. ORSA, V22, Ny1, PP (35-45)

 $(m) = |_{\gamma} Q_{\gamma} (m) = (m)$   $(m) = |_{\gamma} Q_{\gamma} (m)$ 

يتحقق:

وهو الصورة العامة التي يدخل تحت إطارها جميع الحالات الثلاثة السابقة كحالات خاصة . إذا كانت ق ، ق ، ف ، ف ، تحقق الموذج (٤) في المعادلة (٣٣) يجب أن يتوفر الشروط التالية :--

$$\begin{array}{lll}
\bullet_{1}(w) = I_{1} \otimes_{1}(w) + \psi_{1} \\
\bullet_{2}(w) = I_{2} \otimes_{2}(w) + \psi_{2} & \dots \\
\bullet_{3}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{1} \psi_{2} \otimes_{3}(w) + \psi_{2} \\
\bullet_{3}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \psi_{2} \otimes_{3}(w) + \psi_{2} \\
\bullet_{3}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \psi_{1} \otimes_{3}(w) + \psi_{2} \\
\bullet_{4}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \psi_{1} \otimes_{3}(w) + \psi_{2} \\
\bullet_{4}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \psi_{1} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{4}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \psi_{1} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \psi_{1} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \psi_{1} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \psi_{1} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \psi_{1} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \psi_{1} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \psi_{1} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \psi_{1} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{3} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{1} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{2} I_{2} \otimes_{3}(w) - I_{2} \otimes_{3}(w) \\
\bullet_{5}(w) = I_{$$

$$O(m) = (m', m') - (m', m') - 0$$

$$O(m', m', m')$$

### 

لعله من المفتد في هذه المرحلة توضيح كيفية استخدام دوالة المنفعة عديدة الصفات بمثال عملى . وهذا المثال على درجة من الأهمية نظراً لعمومية الأسلوب المستخدم الذي يمكن اتباعه في تقييم المواقع \_ بالاضافة الى توضيحه الكثير من المفاهم الرئيسية .

ومن المهم أن انتبه القارىء أن تحديد دالة المنفعة عديدة الصفات لتحديد وترتيب الأفضليات قد يكون هدف الدراسة دون ارتباطها بالبرمجة عديدة الأهداف للذلك فإن نظرية المنافع العديدة لها أهمية ذاتية في العمليات القرارية . المسألة موضوع البحث تتعلق بتقييم المواقع المناحة والمقترحة لإقامة خزانات هيدروكيلية ضخمة تستخدم كمخزن للطاقة الكهربائية للمساس عن حمل الأساس عن معل الأساس يتم ضخ المياه بواسطة طلمبات ضخمة في هذه المستودعات الهيدروكيلية وقد قامت زيادة الحمل عن حمل الأساس يتم تشغيل توربينات لتعويض العجز وجدت أنها تمثل اللجنة المشكلة بالدراسة بتحديد مجموعة من الصفات التي وجدت أنها تمثل أهداف التقييم وهي :

١ — الصحة العامة والأمان
 ٢ — التأثير البيئي
 ٣ — العوامل الاجتماعية والاقتصادية
 ٤ — اقتصاديات النظام
 ٥ — جوده الحدمة
 ٢ — قبول الموقع

وقد أمكن بعد الدراسة تحديد الصفات التالية التي وجد أنها تعبر عما سبق . المدى الأسوأ الأفضل الوصف الصفة تكلفة السنه الأولى للتشغيل ٥٠ مليون دولار ٧٥ مليون دولار-س۱ ۸۰۰ میل طول خطوط النقل والتشغيل صفر س٠ ۸۰۰ فدان صفر مساحة الغابات المفقودة س۳ طول الضفاف المفقودة ۲۰۰۰ یاردهٔ صفر س ۽

RALPH KEENY "Evaluation of Proposed Storage Sites" Jr. ORSA V27. No 1 1979 —: راجع (pp 48-64)

وبالنسبة للمواقع العشرة المتاحة فإنه أمكن تحديد القيم المختلفة لهذه الأوصاف .

س ۽	۳۰۳	س ۲	س ۱	الموقع
•	77.	٩٧,٨٠	٥٦,٠١	۱٤
•	١٥.	18.	٥٩,١٨	4
•	•	175	٦١,٤٨	ع
,	•	257,2	٥٩,٦٨	ع
•	۲٧.	91, _	78,87	ع
۲	• YY1	107,7	71,77	ع
	•	۱۸۱,	٥٨,٢٣	ع٧
•	78.	٧٠٤, _	09,97	ع۸
19	77.	۸٤, ــ	٤٩,٧١	ع
17	119	<b>441,</b> V	٧٥,٤٢	ع.،

لقد تم إفتراض دالة منفعة مضاعفة على الصورة :-

$$\gamma(m_1, m_2, m_3, m_4) = \frac{1}{\lambda} \left[ \frac{1}{\lambda} + \lambda \lambda_{e} \gamma_{e}(m_{e}) - 1 \right]$$

وفى البداية يجب التأكد من صحة فروض استقلال الأفضليات واستقلال المنافع  $_1$  ، و  $_2$  ،  $_3$  ، المنافع  $_4$  ،  $_4$  ،  $_5$  ،  $_5$  ،  $_6$  ،  $_7$  ،  $_8$ 

وبالنسبة له م، فإنه يلاحظ من الجدول أن م، (٧٥)=صفر، م، (٥٠)=١. ولتحديد نقط أخرى على المنحنى م، (س،) — فقد وجد أن العائد المؤكد م، ٢٥٠ أى أفضل عائد بإحتال ٥، وأسوأ عائد (٥٠) بإحتال ٥، وأسوأ عائد (٥٠) بإحتال ٥٠.

وبإستمرار تحدید هذه النقط یمکن تحدید م<sub>۱</sub> (س<sub>۱</sub> ) لئکون : م<sub>۱</sub> (س<sub>۱</sub> ) = ۱٫۰۹٦ [ ۱ — هـ-<sup>۹۷۰ (س.-۲۰</sup> )] وبنفس الأسلوب یمکنا تحدید

لتحديد  $\lambda_{i}$  فقد بدأ المحلل بتحديد الأهمية النسبية وقد سئل متخذ القرار ماهى الأفضلية بالنسبة له للتحرك من أسوأ قيمة الى أفضل قيمة لكل من س، ، س، ، س، ، س، وترتب على ذلك أن س، ، س، ،  $\lambda_{i} > \lambda_{i} > \lambda_{$ 

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0. = 0$$

$$0$$

وقد حدد هذا الموقف المعادلات التالية :

$$( \lambda, \lambda \lambda + \lambda + \lambda ), \forall o = \lambda$$

$$(\lambda, \lambda, \lambda + \lambda + \lambda), \xi = \lambda$$

وفى نفس الوقت فقدوجدأن متخذالقرار سواءلديه س = ١٥٠، س ع = ٢٠٠٠

وبغض النظر عن قيمة س، ، س،

وكذلك سواء لديه سي = ٨٠٠ ، سي = ٣٠٠ بغض النظر عن س، ،

س، ويؤدى ذلك إلى :ـــ

$$[(10.)_{\gamma}]_{\gamma} = \lambda_{\gamma} + \lambda_{\gamma} \eta_{\gamma} (10.) + \lambda \lambda_{\beta} \lambda_{\gamma} [\eta_{\gamma} (10.)]$$

$$\lambda_{ij} = \lambda_{r} + \lambda_{ij} \gamma_{ij} (\cdots \gamma) + \lambda_{r} \lambda_{rj} \lambda_{rj} \gamma_{ij} \gamma_{rj} \gamma_{r$$

بالاضافة الى :

$$(\lambda \lambda + 1) \quad \hat{\pi} = \lambda + 1$$

وبحل هذه المعادلات نحصل على

 $\langle \cdot, \cdot \vee \vee \rangle = \lambda \langle \cdot, \cdot \vee \rangle = \lambda \langle \cdot, \cdot \vee \rangle = \lambda \langle \cdot, \cdot \vee \rangle = \lambda$ 

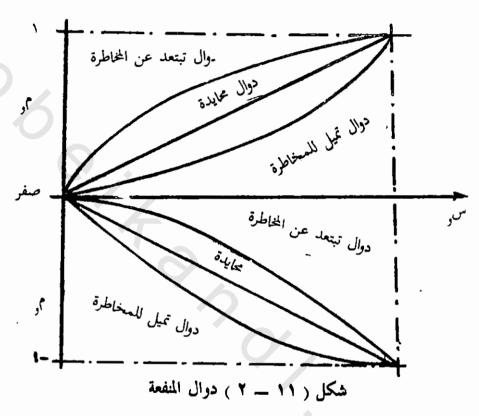
One Dimensional expected عيدة البعد النفعة وحيدة البعد ) دوال المنفعة وحيدة البعد utility Functions ( O Deuf )

دوال المنفعة وحيدة البعد م (س ) تلعب دورا رئيسيا في تحليل وتحديد المنفعة الكلية ـــ ويمكن تقسيم دوال المنفعة إلى :

۱ \_ دوال المنفعة تميل الى المخاطرة Risk Prone

٣ \_ دوال منفعة محايدة للمخاطرة Risk Neutral

ويمكن أن تكون المنفعة متزايدة مع س<sub>و</sub> أو متناقصة ويبين الشكل التالى أنواع دوال المنفعة .

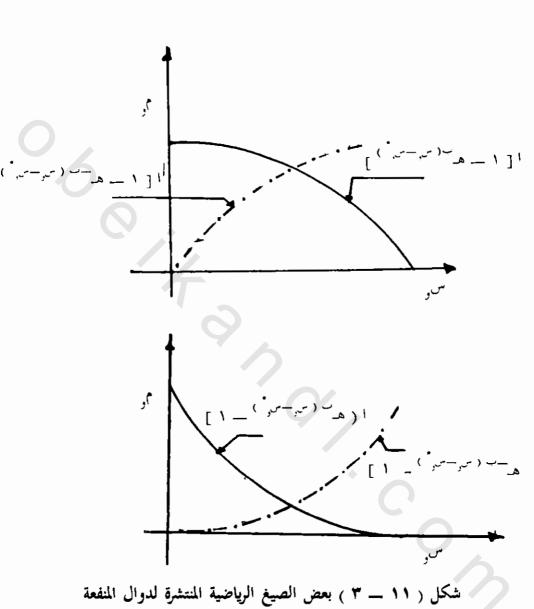


وفى كل الأحوال يجب أن تحقق دوال المنفعة القيم النهائية التالية :

م ( 
$$m^*$$
 ) =  $m$  فر  $m^*$  ) =  $m$  وهي المنفعة المقابلة لأقل القيم المرغوبة م (  $m^*$  ) =  $m$  وهي المنفعة المقابلة لأكبر القيم المرغوبة وواضح أنه إذا كانت  $m^- = \frac{m^* + m^*}{r}$  فإنه في حالة

م (س
$$^-$$
)  $> rac{1}{7}$  م (س $^+$ )  $^+$  م (س $^*$ ) فإن الدالة تكون ميالة للمخاطرة

وتستخدم هذه الدالة الأخيرة لقياس الآثار الاجتماعية نتيجة للتعرض لبعض المخاطر الطوعية ويوضح الشكل ( ١١ ــ ٣ ) بعض الدول المستخدمة بكثرة في صياغة دوال المنفعة الفردية .



## (11-٣-١-٥) استخدام نظرية المنفعة عديدة الصفات في البرمجة عديدة الأهداف

عود الآن الى مسألة البربحة عديدة الأهداف على الصورة :\_

بإستخدام منهج المنفعة عديدة الصفات فإنه يتحتم على متخذ القرار تحديد مايلي :

١ حجموعة الدوال وحيدة البعد مر ( الكور ) الني تقيس المنفعة المترتبة على الهدف و

 $\gamma = 1$  الدالة الكلية للمنفعة م ( $\gamma = 1$ ) - م ( $\gamma = 1$ ) التى تحدد المنفعة الكلية

٣ \_ حل برنامج البرمحة اللاخطية:

تعظیم م ( 🛭 ) -- م ( 🗗 ، 🗇 , ، .... ، 🖺 🖺 )

مستوفيا

 $\mathbf{0}_{e}(\mathbf{w}) \leq \mathbf{w}_{e} \quad \mathbf{0}_{e} \quad \mathbf{0}_{e}$ 

وسوف تستخدم هذا الأسلوب في حل مثال الدمي المأخوذ عن ( هوانج (\*) ) .

،  $\square$  تحدید دوال المنفعة وحیدة البعد م  $\square$  (  $\square$ 

(Ø),--1

یلاحظ أن ∅٫\* = أكبر ربح ممكن تحقیقه نحصل علیها بتعظیم الهدف ∅٫ دون الأخذ فی الاعتبار بقیة الأهداف أی تعظیم ∅٫٪ مستوفیا

ق, (س) ≦ صفر

ومن حل المثال السابق فإن ∅ ,\* = ١٣٠ بينما ∅ ,' = صفر لذلك فإن

م,  $(\emptyset, *) = (0, *)$ 

فقد وجد أن متخذ القرار يتساوى لديه ربح مؤكد = ٥٥ مع مقامره تؤدى الى الحصول على العائد الأمثل (١٣٠) بإحتمال ٥, والعائد الأدنى (٠) بإحتمال ٥, أن أن

 $\gamma_{i}(\circ \circ) = \circ, [\gamma_{i}(\circ \gamma)] + \circ, [\gamma_{i}(\circ)] = \circ, + \circ = \circ,$ 

كذلك فإن العائد المؤكد (٢٥) يتساوى عند متخذ القرار مع مقامره تؤدى الى الحصول على عائد (٥٥) بإحتمال ٥, وعائد (صفرى) بإحتمال ٥, ـــ ومن هذا فإن

وباستخدام هذه النقط ابفرض أن دالة المنفعة الفردية على الصورة م (0,0) = (0,0) = (0,0) م (0,0) = (0,0) م الدالة التالية

 $(A_{i}, (B_{i})) = 0$  (A3)  $(A_{i}, (A_{i}, A_{i})) = 0$  (A3)  $(A_{i}, A_{i}, A_{i}) = 0$  (A3)  $(A_{i}, A_{i}, A_{i}, A_{i}) = 0$  (A3)  $(A_{i}, A_{i}, A_{i}, A_{i}) = 0$  (A3)  $(A_{i}, A_{i}, A_{i}, A_{i}, A_{i}) = 0$  (A3)  $(A_{i}, A_{i}, A_{i},$ 

## ب \_ م، ( 🛭 🗸 )

 $\bigcirc$  ,\* نحصل عليها بتعظيم  $\bigcirc$  , وإهمال باقى الأهداف فى ظل القيود السائدة  $\_$  ويؤدى ذلك الى  $\bigcirc$  ,\* = ,\*  $\bigcirc$  ومنها نحصل على

م،  $(\emptyset_7^*)$  = م، (700) = (900) = م، (900) = م، (900) = صفر ولتحدید نقط اُکٹر علی منحنی دالة المنفعة فإن

العائد المؤكد (٧٥) لمتخذ القرار ــ تتساوى مع عائد أمثل (٢٥٠) بإحتمال ٥,٠ وعائد صفرى ( $\emptyset$ , ) بإحتمال ٥,٠

 $. . , \gamma_{\gamma} (\circ \forall) = \circ, [ , \gamma_{\gamma} (\circ \forall) ] + \circ, [ , \gamma_{\gamma} (\circ \forall) ] = \circ,$ 

كذلك فإن العائد المؤكد (٣٥) يتساوى لدى متخذ القرار مع مقامره تؤدى الى عائد (٧٥) بإحتمال ٥, وعائد صفرى بإحتمال ٥,

(0, 0, 0) = 0, م(0, 0) = 0, م(0, 0) = 0, (0, 0) =

 $(, \emptyset, (\emptyset), \emptyset)$  جد : - تحدید دالة المنفعة الكلیة م

للحصول على المنافع الكلية وبفرض صحة إستقلال الافضليات والمنافع . فإننا سنعتبر دالة منافع مضاعفة على الصورة :

$$(\circ r) \dots \circ (v) = \frac{i!}{\pi} [(+ k k_{\alpha})_{\alpha} (\otimes_{\alpha})] \dots (70)$$

وفى الحالة موضوع الدراسة

$$= [ (, \emptyset), (, \lambda) + () ] [ (, \emptyset), (\lambda) + () ] =$$

$$( \langle \emptyset \rangle, \langle 0 \rangle) = ( + \langle \lambda \lambda, \gamma \rangle, (\langle 0 \rangle) + \langle \lambda \lambda, \gamma \rangle, (\langle 0 \rangle) + \langle \lambda \lambda, \gamma \rangle, (\langle 0 \rangle), (\langle 0 \rangle) + \langle \lambda \lambda, \gamma \rangle,$$

مع مراعاة أن م ( ۰ ، ۰ ) = ۰ ، م ( ۱۳۰ ، ۲۵۰ ) = ۱ ويلاحظ أننا بإستخدام م ( ۱۳۰ ، ۲۵۰ ) = ۱ فی العلاقة (۵۶) نحصل علی

$$\lambda_{\lambda} \lambda_{\lambda} + \lambda_{\lambda} + \lambda_{\lambda} = \lambda_{\lambda}$$

كذلك فإنه وجدبسؤال متخذ القرار أنه يتساوى لديه الموقف التالى :

وبالتعويض م 
$$( \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot ) = \lambda_1 \, \alpha_1 \, ( \cdot \cdot \cdot ) = \lambda_2 \, \alpha_3 \, ( \cdot \cdot \cdot \cdot ) = \lambda_3 \, \alpha_4 \, ( \cdot \cdot \cdot \cdot ) = \lambda_4 \, \alpha_5 \, \alpha$$

$$\lambda = (100) + \lambda_{11} = (100) = \lambda_{12}$$

$$(\circ \circ) \qquad \qquad \lambda = \lambda, \quad \forall \lambda \in \mathcal{X}.$$

كا أنه يتساوى لديه الحصول على أهداف مؤكدة ( ١٥٠ ، ١٥٠ ) على مقامره تؤدى الى الأهداف ( ٢٥٠ ، ١٣٠ ) بإحتال ٥٠, و ( ٠ ، ، ) بإحتال ٥٠, و وؤدى دلك الى المعادلة :

$$(\cdot, \cdot, \cdot) = 0, 0 + (10., 17.) + 0, 0 = (10., 14.)$$
  
 $0 = 0, + 0, 0 = 0$ 

وبالتعويض عن م ، م ، ف المعادلات ( ٤٨ ) ، ( ٥١ ) ، العلاقة (٥٥) نحصل على : لم = \_ ، ١٢٥٧ .

$$\lambda_{\star} = \underline{\phantom{a}} \quad \forall \tau \tau \tau$$

$$4\lambda = \frac{(\sqrt{\lambda} - \sqrt{\lambda} - 1)}{\sqrt{\lambda}} = \lambda$$

وبالتعويض نحصل على

$$-(^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}) = -^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}) = -^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}) = -^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}) = -^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}) = -^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma}, ^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma}, (^{\circ}_{\gamma},$$

-  $^{\circ}$ ,.. $^{\circ}$ ,... $^{$ 

$$\gamma ( \otimes_{i} ) \otimes_{\gamma} ) = - \lambda \cdot \forall Y, [ 1 - \alpha^{-\lambda_{2} \cdot \cdot \cdot, (3, \cdot \cdot \cdot)} + \gamma, \cdot \cdot \cdot ) ] - \alpha^{-\lambda_{2} \cdot \cdot \cdot, (3, \cdot \cdot \cdot)} )$$

مستوفيا

$$m_{\gamma} + m_{\gamma} = 2.00 \leq 0.00$$
 $m_{\gamma} + m_{\gamma} = 0.00 \leq 0.00$ 
 $m_{\gamma} \approx 0.00$ 
 $m_{\gamma} \approx 0.00$ 

#### Mixed Ordinal and Cardinal Preference

في هذه الطريقة يفترض توفر معلومات عن قيمة الأهداف المثلى المرجوة (معلومات عددية) تمثل مستويات الحفز للوصول للأهداف \_ كذلك وجود معلومات عن أفضلية ترتيب هذه الأهداف , وقد يمكن الحصول على قيمة مستويات الحفز للأهداف بحل (ك) من البرامج لمعطية الأهداف الفردية  $\mathcal{O}_{\perp}$  (س) في ظل القيود السائدة :

تعظم Ø (س)

افترض أن هذه القيم المحددة لمستويات الحفز حددت بالطريقة السابقة أو

اعصیت سیحه لأی معنوم متوفره فإننا سوف نرمر لقم خفر لدوال لهدف بالقیم ( برم ) در هار نقید : بالقیم ( برم ) در در القید :

هدا القيد في الواقع لايمكن تحقيقه إذا كانت سم هي القيمة المثلي للهدف المفرد  $O_{c}$  في المرامج الكلي إلا على شكل متساوية في أفصل الظروف ــ لذلك يفضل التعبير عن القيد السابق كما يلي :\_

(س) + ح م = ب<sub>ه</sub> = ب<sub>ه</sub> (س) + ح م الم

حيث - = | إخراف عدم التوصل للهدف أو تحقيق قيمة أقل من الهدف الموضوع = - = | اخراف تعدى الهدف أو تحقيق قيمة أعلى من الهدف الموضوع وفي كل الأحوال فإن = - = - = - = - = - = - = - = - = = - =

وهذا التعبير يجعل هذا القيد عملي في كل الظروف ــ ويمكنا استخدامه في التعبير عن القيود الأساسية بنفس الطريقة .

[ ... , ( - - ' , - ) , 2 , 3 , ( - - ' , - ) , 3 ] تدنیه [ 2 , 3 , 3 , 3 , 3 , 3 ] مستوفیا

س ≧ صفر ح⁺، ح ≧ صفر ح⁺ ح = صفر

وتسمى المسألة السابقة مسألة برمجة الأهداف (Goal Programming (G.P) المناظرة لمسألة تعظيم المتجه (VMP) وسوف نعود لمناقشة هذه المسألة بتفصيل أكبر في برمجة الأهداف.

## (١١ ـــ ٤) النوع الثالث : ــ اتحديد الأفضليات أثناء الحل :

تعتمد الطرق في حل هذا النوع من المواقف على إيجاد وسائل حل تسمح بالتفاعل بين متخذ القرار وبين طرق الحل تحديداً للأفضليات وذلك مع تطور الحل Interactive Methods ـــ وتتميز الطرق بما يلى :

- ١ ـــ لاتحتاج الى تحديد مسبق للأفضليات .
- ٢ ــ تساعد متخذ القرار على التعرف على سلوكيات النظام القرارى وبالتالى تحفز
   على التحسين والابتكار .
- ٣ \_ متخذ القرار جزء من الحل وبالتالى فإن إمكانيات التطبيق تكون أفضل .
  - ٤ ــ الافتراضات والشروط الموضوعة تكون عادة أقل تشدداً .
    - إلا أنه يواجهنا الصعوبات التالية :
  - ١ ــ تعتمد دقة الحل على دقة تحديدنا للأفضليات أثناء الحل .
- ٢ ـــ لا يوجد|ضمان التوصل الى الحل المرضى فى عدد محدود من الأتصالات .
  - ٣ ـــ أكثر صعوبة وتستهلك جهداً أكبر .
    - .
    - ويمكن تقسيم طرق التفاعل الى :
  - ١ ــ طرق التفاعل للتحديد الصريح للأفضليات
  - ٢ ـ طرق التفاعل للتحديد الضمني للأفضليات

## (١١-١-١) طريقة التفاعل للتحديد الصريح للأفضليات:

في هذه الطريقة تتبع الخطوات التالية في الحل الخطوة (١٠) : \_ إختار أوزان (١٠) \_ ضع ل = ١

الخطوة الأولى استحدث دالة الهدف المركبة بإستخدام المضاعفات على وحل مسألة البربحة التالية

تعظیم ء<sup>ل</sup>م ۵ مر (س)

مستوفيا

عمد ء<sup>ل</sup>ہ = ۱ ......قو (س)  $\leq$  صفر  $\qquad$  صفر  $\qquad$  صفر

 $\bigcirc_{\alpha}$  ،  $\bigcirc_{\beta}$  دوال خطية — أو مقربة خطيا بإستخدام مفكوك تايلور حول نقطة أساس حدد مجموعة من المتغيرات الغير أساسية (أى التى لاتدخل فى أساسية الحل)

الخطوة الثانية: يتم تحديد مجموعة جزئية كفوه من مجموعة المتغيرات الغير أساسية \_ ولهذه المجموعة يتم تحديد قيم  $h_i$  هـ \_ والتي تدل على مقدار النقص في دالة الهدف  $A_i$  (س) نتيجة لادخال المتغير الغير أساسي  $A_i$  في الحل \_ وهذه القيم يتم تحديدها حول نقطة الحل التي سبق الحصول عليها في الحطوة الأولى وذلك لكل متغير غير أساسي سب ل - ن ع حيث ن عليم المجموعة الغير الأساسية وذلك بحل المسألة الخالية:

مستوفيا

وفى هذه الحطوة يتم إختبار الآتى :

١ — إذا كانت القيمة الدينا لدالة الهدف في البرنامج (٦٠) سالبة فإن المتغير
 س يكون كفواً (\*) •

٢ \_\_ إذا كانت القيمة الدينا لدالة الهدف في البرنامج (٦٠) غير سالبة فإن المتغير
 س يكون غير كفو .

T=1 لكل متغير كفو  $m_{c}$  يوجد على الأقل قيمة موجبة واحدة  $M_{ca}$  وأخرى سالبة  $M_{ca}$  إذا كانت جميع  $M_{ca}$  موجبه فإن ذلك يدل على أن  $M_{ca}$  متغير كفو — وبالتالى ليس من الضرورى حل البرنامج (٦٠) لـ  $M_{ca}$  .

الخطوة الثالثة : خطوه القرار : لكل متغير س ل  $\longrightarrow$   $\circ$  يتم توجيه السؤال التالى لمتخذ القرار :  $\longrightarrow$  ( هل تقبل أن تقل دالة الهدف ( 1 ) بالنسبة  $\upkep \upkep \upk$ 

۱ \_ نعم

Y \_ Y

٣ \_ لا فرق ( سواء )

ذلك فإنه :ـــ

<sup>(\*)</sup> المتعبرات الكفوة أو الحلول الكفوة |efficient Solutious وأحيانا تسمى بالحلول الغير منتقصه Non-Inferior أو التى لاتسيطر عليها حلول أحرى Non-dominant وتسمى س أنها مقطة كفوة إذا لم توجد س تحقق  $\bigcirc$  (س)  $\bigcirc$   $\bigcirc$  (س)

حیث ت عدد صغیر صغراً کافیا 
$$_{-}$$
 ذلك  $|$  لأن أكبر قیمة للمقدار محك  $_{-}$   $_$ 

# الخطوة الرابعة : إيجاد الأوزان الجديدة

ضع ل = ل + ۱

### (١١ ــ ٤ ــ ٢) طريقة التفاعل للتحديد الضمنى للأفضليات

سنورد في هذا الجزء طريقة الحطوة Step-Method) وهي تعتمد على التحديد الضمني للأفضليات أثناء الحل ( وهي خاصة بالمعادلات الحطية )

أوجد القمم المثلي للدوال المفردة للأهداف هـ = ١ ، ... ، ك خعل ك من

 $\emptyset_{\mathbf{A}}$  (m) =  $\frac{\mathbf{A}}{\mathbf{A}}$   $\mathbf{A}$   $\mathbf{A}$   $\mathbf{A}$   $\mathbf{A}$ 

محہ اور س 
$$\leq$$
 ب و  $=$  ۱،...، م .....(٦٥)

ز = ۱ ، .... ن

أوجد قيم 
$$\emptyset_{\mathbf{a}}^*$$
 ،  $\mathbf{m}_{\mathbf{a}}^*$  ثم احسب قيم  $\emptyset_{\mathbf{d}}$  (  $\mathbf{m}_{\mathbf{a}}^*$ ) =  $\emptyset_{\mathbf{d}\mathbf{a}}$ 

$$\mathbf{b} = \mathbf{1}$$

$$\mathbf{d} = \mathbf{b}$$

حل المسألة التالية:

 $\lambda \geq \Delta_{d_{\kappa}}$  کو  $\Delta = 0$ 

تسمى منطقة القيود السابقة (ق, ) ــ ثم حدد قيمة حط كما يلى :
إدا كانت  $Q_{\underline{a}}^*$  هى أقصى قيمة فى الصنف (ط)،  $Q_{\underline{a}}^{\underline{c}}$  أقل قيمة فى الصف (ط)

فإن حط  $\underline{a}$   $\underline{a}$   $\underline{b}$   $\underline{c}$   $\underline{c}$ 

(7A) ...  $\frac{1}{\left(\frac{\partial u^* - \partial u_{-d}}{\partial u^*}\right)} = \frac{1}{\left(\frac{\partial u^* - \partial u_{-d}}{\partial u^*}\right)}$ 

حرير - معاملات دالة الهدف (ط)

الخطوة الثانية : خطوة القرار

یعرض الحل الحالی [ ∅ ۗ ] - [ ∅ ۖ ، ∅ ۖ ، ... ، ∅ ٍ الله على متخد القرار الذى يقوم بدوره بمفارنته بالحل الأمثل :

إذا كانت بعص الأهداف مرضية والأخرى عير مرضيه ــ فإنه يجب على متخد القرار التصحير ببعص الأهداف ( قبول تقليل قيمتها ) في سبيل بعض الأهداف الأخرى , ريادة فيمتها ) وفي هذه الحالة يتم تعديل منطقة القيود ق, الى : ق, , , وهي :

$$Q_{d}$$
  $(m) \geq Q_{d}$   $(m^{U})$ 

حيث ۵ القم المقبولة لتقليل عض الأهداف

اذهب للخطوة (١)

## 

وفيه يتحدد التفضيل بعد الحل ــ وتسمى الطريقة البارامترية Parametric وفيه يتحدد الطريقة يتم حل البرنامج:

$$\frac{2}{4} = \frac{2}{4} = \frac{2}{4}$$

وذلك لقيم الأوزان [ $_{3a}$ ]  $_{a}$  ويلاحظ أن ( $^{1}$ ) في هذه الحالة قد آلت الى دالة منفعة فردية  $_{a}$   $_{a}$   $_{a}$   $_{a}$  ودالة منافع كلية  $_{a}$   $_{a}$   $_{a}$   $_{a}$   $_{a}$  أي منافع مضافة  $_{a}$  إلا أن الاختلاف الوحيد في الطريقة  $_{a}$  أن الأوزان [ $_{a}$   $_{a}$ 

والعيب الرئيسي للطريقة هو أن عدد المتغيرات الكفوة التي يمكن الحصول عليها يكون كبيراً جداً مما يصعب معه على متخذ القرار تحديد الحل الوسط المرغوب.

### ١٢ ــ مسائل البرمجة عديدة الأهداف الخاصة

بعض مسائل البرمجة عديدة الأهداف له طبيعة خاصة تمكما من استحداث طرق حل أكثر كفاءة كما تناسب التطبيقات العملية لمجموعة ضخمة من المجالات الهامة وسنخصص هذا الجزء لدراستها .

## (۱-۱۲) برمجة الأهداف Goal Programming

برمجة الأهداف من أوائل أنواع البرمحة عديدة الأهداف التي لفت النظر لها شارنر وكوبر (\*) عام ١٩٦١ وسوف بدرس هذا البوع من المسائل بدرجة كافية من التفصيل لأهميته . ويهمنا بادىء ذى بدء توضيح المفاهيم الرئيسية التالية (\*\*) :

دوال الهدف : دوال رياضية في متغيرات القرار ( متغيرات التحكم ) \_\_
 وهذه الدوال تعبر عن رغبة متخذ القرار وأهم أشكال هذه الدوا :

وتتميز دوال الهدف بعدم وجود قيمة محددة في الطرف الأيسر للدالة

۲ \_ الأهداف: إذا كانت دوال الهدف مصاحبة بمستويات موضوعة للهدف \_ وهذه المستويات يمكن أن تسمى المستويات الهدفية أو مستويات الحفز أو مستويات التحقيق \_ أى كانت

<sup>( \* )</sup> شاونر وكوير ـــ مرجع سابق .

JAMES IGNIZIO "Generalized Goal Programming - An Overview" Comp. and O.R. ( \* ) V 10 No/4 1983.

حيث ب المستويات الهدفية \_ سميت في هذه الحالة « بالأهداف » \_ ويلاحظ أن المستويات الهدفية يمكن استخدامها لقياس تحقيق الأهداف .

٣ ـ القيود: في برمجة الأهداف ( البرمجة الهدفية ) تظهر القيود بنفس شكل الأهداف \_ بمعنى أن القيود جزء من الأهداف \_ إلا أن القيود أهداف مطلقة أو غير مرنة \_ في حين أن الأهداف الموضوعة مرنة .

وبإعتبار المفاهيم السابقة يمكنا التوصل إلى صياغة المموذج الأساسي في مسألة برمجة الأهداف وهو على الصورة التالية :

### النموذج الأساسي :

$$\sum_{i=1}^{n} \mathbb{E}_{q_i} (\mathbf{w})$$
  $\sum_{i=1}^{n} \mathbb{E}_{q_i} (\mathbf{w})$   $\sum_{i=1}^{n} \mathbb{E}_{q_i} (\mathbf{w})$   $\sum_{i=1}^{n} \mathbb{E}_{q_i} (\mathbf{w})$   $\sum_{i=1}^{n} \mathbb{E}_{q_i} (\mathbf{w})$  مستوفیا

(<sup>үү</sup>) .....

$$egin{pmatrix} \bigotimes_{j} & \bigotimes_{j$$

طرق التعامل مع النموذج الأساسى : تستخدم الطرق التالية للتعامل مع النموذج الأساسى

١ - تحويل التموذج الى دالة هدف وحيدة - وذلك بإختيار أحد الدوال
 كدالة هدف مطلوب تحديد الحل الأمثل لها وإعتبار جميع الدوال الاخرى كقيود

( أهداف غير مرنة ) وقد يتطلب ذلك تحويل بعض دوال الهدف الى أهداف من خلال تحديد مستويات الحفز .

٢ ـــ استخدام مثليه باريتو لتعظيم مسألة المتجه وتحديد مجموعات الحل الجزئية الكفوة ـــ وفي هذه الحالة يجب تحويل جميع دوال الهدف على صوره تعظيم الدالة واعتبار القيود أهداف غير مرنة .

٣ ــ استخدام طرق دوال المنفعة متعددة الصفات.

(١٢ ــ ١ ــ ١) النماذج المستخدمة فى برمجة الأهداف : يتم تحويل الدوال الى

الصورة التالية : شكل الدالة التحويل الا

شکل الدالة التحویل الانحراف (تدنیه) 
$$\emptyset_{e}$$
 (س)  $A_{e}$   $A_{$ 

$$\sqrt[4]{c}$$
 $\sqrt[4]{c}$ 
 $\sqrt[4$ 

ويلاحظ فى كل الحالات أن 
$$_{0}^{+}$$
.  $_{0}^{-}$  = صفر

وفيما يلى الىماذج الشائعة فى برمجة الأهداف .

ا. تدنيه حاصل جمع دالة خطية للانحرافات المرجحة : والبموذج المستخدم فى هذه الحالة يكون على الصورة :

تدنیه – +

$$3 = 2$$
  $3_{cq}$   $3_{cq}$   $3_{cq}$   $3_{cq}$   $3_{cq}$   $3_{cq}$   $3_{cq}$   $3_{cq}$ 

١١ تدنيه أكبر انحراف : في هذه الحالة تكون المسألة على الصوره :
 تدنيه

ç

مستوفیا [ 
$$O_{q}(m) - \mu_{q} ] - a \leq صفر$$
 $m = [ m_{1}, m_{2}, \dots, m_{c} ] \geq صفر$ 
 $a \geq 0$ 

ء هو أكبر انحراف عن أى هدف مفرد وفى هذه الصياغة يتم تحويل كل الأهداف  $\emptyset(m) \leq m$ ,  $\emptyset(m) \geq m$   $\emptyset$ 

#### III. التدنيه المعجمية: Lexicographic Minimum

التدنيه لمتجه الاعرافات المعجمي يعني تدنيه متجه مكون من دوال حطية في الانحرافات كل دالة ترد في ترتيبها في المتجه طبقاً لأولويتها أو أهميتها بالنسبة لمتخذ القرار ـــ ويمكن تسميتها بإختصار « تدنيه المتجه التنارلي » أو « السجه المحجمي » ـــ وتكون الصياغة في هذه الحالة على الصورة :ـــ

ویلاحظ أنه إذا كان لدینا متجوین ت $^{(1)}$  ، ت $^{(1)}$  فإن ت $^{(1)}$  یفضل علی ت $^{(1)}$  إذا كانت ت $^{(1)}$  >  $^{(1)}$  >  $^{(1)}$  الأولوية

متساوية \_ فإذا لم توجد ل تحقق المتباينة السابقة فإن ت يكون أدنى متجه معجمي .

ومن هذه الطرق فإن الطريقة الاخيرة هي أهم الطرق وأكثرها قبولا لدى الباحثين . ولذلك فسوف نعرض لطرق حل برمجة الاهداف بالصياغه الاخيرة بمزيد من التفصيل .

# (١ ١ ـ ١ ـ ١ - ٢) حل مسألة برمجة الاهداف لتدنية متجه الانحرافات المعجمي (\*)

يتوفر لحل مسألة برمجة الاهداف الخطية بترتيب أفضليات مطلقة \_ أو متجه معجمي \_ نوعين رئيسين للحل \_ النوع الأول هو طريقة السمبلكس متعددة الاوجه Multi Phase Simplex وهي امتداد طبيعي لطريقة السمبلكس ذات الوجهين ، والنوع الثاني هو طريقة البرمجة الخطية الهدفية التتابعية Sequential وفي كل الأحوال فأن النموذج المطروح للدراسة هو : \_

تدنیة المتجه المعجمی ت = ( ت ۱ ، ت ۲ ، ... ت ك )

## مستوفيـــاً

ت = دن عن ( ح ، ح ) = معادلة خطية في الانحرافات عن الاهداف .. (٧٧)

أرجعنا في هذا الجزء إلى : \_\_\_ Carol A. Marko wski and James Ignizo « Duality and Transformation of variables in multiple phase and seq. Goal programming » Comp. and O.R. Vlo-No. 4 1483 pp ( 321 - 333 ) .

#### I \_ السمبلكس عديدة الأوجه: \_

## ( المسألة الأولية )

يمكن اعتبار ت متجه تحقيق الاهداف مرتبه بأولويات تنازلية ـــ ويمنكن التعبير عن هذا المتجه على الصورة .

حيث دو هم ، دو هم اوزان الانحرافات الموجه والسابقة في دالة الأولية (هـ). ويمكن التعبير عن المسألة باستخدام جبر المصفوفة كما يلي :

تدنية المتجه المعجمي

$$\begin{bmatrix} -1 \\ -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\text{output}$$

د = مصفوفة الوحده (م × م)، د، د- - مصفوفة (ك × م) وفي المعادلة ٧٩ ـــ (١) تحتوى ت على قيم ح- التي تكون الحل الابتدائي للمتغيرات الاساسية ـــ ويمكن حل ( ٧٩ ــ ٢ ) لقيم ح- و التعويض في ۷۹ ــ (۱) کا یلی :

تدنيه المتجه التنازلي للأولويات ( المعجمي )

وبإستخدام (۸۰) بدلاً من ۷۹ ـــ (۱) وضرب ۷۹ ـــ (۲) فی 

المسألة المباشرة: \_ السمبلكس عديدة الأوجه

11 \_ المسألة الثنائية : \_ متعددة الابعاد

لقد أوضح ، إجنيزيو ) أنه لكل مسألة متعددة الأوجه (٨١) لمسائل البرمجة الخطية الهدفية توجد مسألة ثنائية يمكن تسميتها بالمسألة الثنائية متعددة الابعاد ـــ وبينها يكون التمودح الرياضي للمسألة الأولية عديدة المراحل يعطى ب (٨١) فإن مسألة البرمجة الثنائية عديدة الابعاد لها دالة هدف وقيود على الصورة التالية :

والعلامة ( ـــ ) تدل على معكوس المصفوفة .

حیث تحقیق أکبر له فی دالة الهدف یعنی نعظیم عناصر له بمعنی أنه إذا كان لدید قیمتین له ، له أنه له تكون أكبر من له إذا كانت

وبالتالى يمكن اعتبار λ أن متجه تحقيق الأولويات المكور من(ك) من العناصر كل عنصر فيه يدل على مستوى التحقيق لمستويات الحفز بالأولويات .

لاحظ أن ص- هي مصفوفة على الصورة:

والعناصر  $صوم في المصفوفة هي المتغيرات الثنائية المصاحبة للمتغيرات الأولية و الهدف هـ في المسألة الأولية متعددة الأوجه _ وفي القيد (٨٣) (<math>\leq$  تعنى أن الطرف الأيمن أقل أو يساوى الطرف الأيسر بترتيب تنازلي ( معجمي ) \_ أى أنه يقال أن المتجه ط ( $\leq$  ق إذا كان ط \_ ق ( $\leq$  . إذا كان أول عنصر غير صفرى سالب ويمكن تعميم التعريف السابق على المصفوفات بمقارنة متجهات الصفوف \_ ويمكن تحويل المعادلات ٨٢ ، ٨٢ ، ٨٤ إلى صورة أكثر ملاءمة كما يلي : \_

هـ ــــــ مصفوفة ( ن + م ) :، ك ) ، هـ <sub>ر</sub> هــ متغير ثنائى عاطل مصاحب للأولوية هــ والمتباينة المعجمية ( المترتبة تنازليا ) ر .

## ١١١ مسألة البرمجة الهدفية الخطية التتابعية ( المسألة الأولية )

هذه المسألة تعتمد على حل تتابع من مسائل البرمجة الخطية يحقق فى النهاية حل مسألة البرمجة المحدفية المطلوب \_ وكل مسألة من مسائل البرمجة الخطية هذه ( فيما عدا المسألة الأولى ) يضاف إليها مجموعة من القيود المصاحبة مختارة بطريقة تضمن أن حل المسألة الحالية لا يقلل من قيمة الحلول السابقة التي لها مستوى أولويات أعلى .

ولقد كانت البرمجة الهدفية الخطية التتابعية (S. L. G. P) من أوائل الطرق التى برمجت على الحاسب الآلى ويلزمنا فى هذه الطريقة تحديد الاوزان والأهداف الموضوعة لكل مستوى من مستويات الأولويات \_ أفترض أن د- ، د جزئت على الصورة :

$$c-= \begin{pmatrix} c_1 - c_2 \\ c_2 - c_3 \\ c_4 - c_4 \\ c_4 - c_4 \end{pmatrix} = -c_4 - c_4 - c_4 \\ c_4 - c_5 - c_5 - c_5 \\ c_4 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 \\ c_4 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 \\ c_4 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 \\ c_4 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 \\ c_5 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 \\ c_5 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 \\ c_7 - c_5 \\ c_7 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 - c_5 \\ c_7 - c_5 \\ c_7 - c_5 \\ c_7 - c_5 \\ c_7 - c_5 \\ c_7 - c_5 - c$$

حيث د— هذ، د+ هـ متجهات الاوزان المصاحبة للأولويات ( هـ ) \_ كذلك فإن ت جزئت إلى :

وبنفس الطريقة عرف ( اهـ ) بأنها مجموعة المعاملات الجزئية فى المصفوفة ( ا ) لتلك الاهداف المصاحَبة للأولوية ( هـ ) فقط .

كذلك عرف:

ا ا ا ا ا ا صفوفة المعاملات لِلأهداف من الأولوية الأولى (١) وحتى الأولوية التي ترتيبها ( ل ) .

وبنفس الطريقة يكون تعريف ب م ب (١٠١) ، ي م ، ي (١٠١) ـ وبهذه التعريفات يتيسر لنا التعبير الدقيق عن مسألة البرمجة الهدفية التتابعية كما يلي :

## المسألة الأولى :

$$\left\{ \begin{array}{c} -- \\ -- \\ -- \end{array} \right\} \quad \left[ \begin{array}{c} -- \\ -- \end{array} \right] = 1$$
 مستونیا

 $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ 

. ≦+ک ، ح- ، ح+ک .

ويلاحظ هنا أنه نظر لأن ح- تكون الأساسية الابتدائية \_ فإنه يمكنا حل
 ( ٩٠ ) لمعادلة القيود وتكون المسألة .

أوجد س التي تجعل ت, أقل يمكن

وبحل (٩١) بطريقة سمبلكس لىقليدية نحصل على ت, \_ لذلك فإنه عند حل المسألة الثانية يلزمنا اضافة القيد ت١ = ت, .

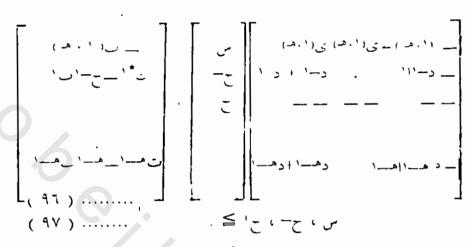
### المسألة الثانية :

$$z_{1} = [ -c_{1} - c_{2} - c_{3} - c_{4} - c_{5} -$$

ويلاحظ أنه فى لصف السفلى للمعادلة ( ٩٣ ) يتحقق القيدت\*, = ت, ـــ ويؤدى حل المسألة الثانية إلى الحصول على ت,\* ـــ وهكذا .

المسألة الأولية هـ : هذه المسألة على الصورة :

تدنیه 
$$c^{-k} = [ -c^{-k} | -c^{-k} | | | -c^{-k} | -c^{-k}$$



# IV البرمجة الخطية الهدفية التتابعية : المسألة الثنائية

لما كانت مسألة البرمجة الهدفية الحطية التتابعية الأولية \_ تحتوى على تتابع من مسائل البرمجة الحطية الهدفية كل منها مسألة برمجة خطية تقليدية \_ لذلك فإن المسألة الثنائية للمسألة ( هـ ) يمكن استنتاجها مباشرة من ٩٦، ٩٦، ١٩٠ كما يلى :

حيث  $\lambda$  هـ عناصر الأولوية هـ في  $\lambda^*$  ، صه - مجموعة المتغيرات الثنائية المصاحبة للأولوية هـ في الاهداف ، ص $( \cdot \cdot \cdot \cdot )$  المتغيرات الثنائية المصاحبة للأولويات من الأولوية الأولى  $( \cdot \cdot )$  وحتى الأولوية دات الترتيب  $( \cdot \cdot )$  .

η- - المتغيرات الثنائية المصاحبة للقيود الاضافية في المسألة الأولوية للبربحة الهدفية المتتابعة . '

#### مئـــال

أوجد قيم [ س ] التي تحقق التدنيه المعجمية لمتجه الانحرافات ت : ـــ

 $0 \, m_1 + 7 \, m_2 + 5 \, m_3 + 5 \, m_4 = 70$   $m_1 + 7 \, m_2 + 7 \, m_3 + 7 \, m_4 = 70$   $m_2 + 7 \, m_3 + 7 \, m_4 = 70$   $m_3 + 7 \, m_4 = 70$   $m_4 + 7 \, m_5 = 70$   $m_5 + 7 \, m_4 = 70$   $m_7 + 7 \, m_5 = 70$   $m_7 + 7 \, m_5 = 70$   $m_7 + 7 \, m_5 = 70$   $m_7 + 7 \, m_7 = 70$ 

 $1Y = ^{+}_{1} - ^{-}_{2} - ^{-}_{3} + ^{+}_{1} = YI$   $M : 3^{-}_{1} - ^{+}_{2} + ^{-}_{3} = YI$ 

( الحسل )

بإستخدام طريقة البرمجة الخطية الهدفية التتابعية المباشرة يمكن اجراء الخطوات التالية :\_\_

المسألة الأولى : أوجد س لتدنيه

ت ۱ = ۲ ح <sub>۱</sub>+ + ۳ ح <sub>۱</sub>+ مستوفیا

س، + س، + ح، - ح، + س، + س،

 $\xi = +_{\gamma} - -_{\gamma} + +_{\gamma}$   $. \leq +_{\gamma} -_{\gamma} -_{\gamma} +_{\gamma}$ 

(1.1) .....

ويلاحظ في القيود أنها تلك القيود التي تظهر فيها الانحرافات ح٠٠ ، ح٠٠ الموجودة في دالة الهدف ت١ ( الأولوية الأولى في المسألة (١٠١).

وحل هذه المسألة هو:

-س\*  $=(\cdot,\cdot)$ ، ح\*+  $=(\cdot,\cdot)$  ، ح\*-  $=(\cdot,\cdot)$  ، ت= صفر .

المسألة الثانية : سوف تحتوى هذه المسألة على دالة الانحرافات للأولوية الثانية ويضاف لمجموعة القيود القيد ت, = ت, \* وتعطى المسألة بـ :

> تدنیه :  $_{2}$   $_{3}$   $_{4}$   $_{5}$   $_{7}$   $_{7}$   $_{7}$   $_{1}$   $_{7}$ مستوفيا

(1.7) .... س، + ح، - - ح، + ا ه س ۲ + ۳ س ۲ + ح۲ - - ح۲ = ۵۱  $\tau$  حر $^+$  +  $\tau$  صفر س ، ح \_ ، ح+ ≧ .

لاحظ أنه بالنسبة للقيود الثلاثة الأولى يوجد لها حل ابتدائي ممكن ( ح. – ، 

$$z = + \tilde{z} - \tilde{z} + + \tilde{z} - \tilde{z} - \tilde{z} + \tilde{z} - \tilde{z} - \tilde{z} + \tilde{z} - \tilde{z} -$$

ويعطى حل (٤٣)

 $(\cdot,\cdot,\cdot,\cdot)^{*+}$   $(\cdot,\cdot,\cdot,\cdot)^{*}$  =  $(\cdot,\cdot,\cdot,\cdot)^{*}$  =  $(\cdot,\cdot,\cdot,\cdot)^{*}$  =  $(\cdot,\cdot,\cdot,\cdot)^{*}$  =  $(\cdot,\cdot,\cdot,\cdot)^{*}$ ق\* = ( ۰ ، ، ) ، ت\*۲ = \_ ۸۳

> حيث تم اغفال الجزء الثابت ر ٥٦ ) في دالة الهدف لذلك فإن ت\* = ۲۸ \_ ۵٦ = x\*

المسألة الثالثة: تدنيه

ت ۽ - ج ۽ =

#### مستوفيا

ويعطى ذلك الحل الأمثل النهائى التالى : ـــــــ

$$\mathbf{w}^* = (\ \ \ \ \ \ \ \ \ )$$
 می خود ( ۲،۱۸، ، ، ، ) می خود ( ۲،۱۸، ، ) می خود (

(١٢ ـ ١ ـ ٣ ) حل مسألة برمجة الاهداف اللاخطية بطريقة التفاعل(\*)

إن مسألة البرمجة اللاخطية عديدة الاهداف يمكن صياغتها بالصورة التالية :

$$egin{aligned} ext{radia}_{\lambda} & g &= \emptyset \ (m) &= (\emptyset, \emptyset) \ & g &= (\emptyset, \emptyset) \end{aligned}$$
 في ظل القيود  $egin{aligned} ext{.} & g &= (\emptyset, \emptyset) \ & g &= (\emptyset, \emptyset) \end{aligned}$ 

ق<sub>و</sub> (س) ≥ .... س ≥ .

• ف حالة وضع أو تحديد مستويات حفز لدوال الهدف \_ تتحول المسألة السابقة إلى مسألة برمجة أهداف لا خطية حيث بفرض أن عمر مستوى الحفز

Weistroffer, H. R. « An interactive goal programming method for (\*) Non-Linear multiple criterion decision making problem » Comp. and O.R VIO No 4 pp 311 - 320, 1983.

للهدف هـ فإنه يمكن اعتبار مسألة برمجة الاهداف اللاخطية : ـــــ

$$T_{i,j}$$
  $T_{i,j}$   $T_{$ 

ويمكن تبسيط المسألة السابقة بفرض دالة هدف وحيدة كتوفيق خطى من الانحرافات المرجحة على الصورة : \_\_

تدنیة محرف د هـ [ ع 
$$_{\mathbf{a}}$$
 —  $\mathcal{Q}_{\mathbf{a}}$  ( س ) ] مستوفیاً  $\mathbf{a} = 1$  ق. ( س )  $\mathbf{a}$  .

و = ، ۲ ... ، م

س = ( س، ، س ، ، ، ، س ) إ

فى المسألة ( ١٠٦ ) يفترض تحديد ترتيب الأولويات وبالتالى تكون (ت) متجه معجمى ـــ وفى ( ١٠٧ ) يفترض معرفة الأوزان د هـ لتقييس الانحرافات .

وللإستفادة من الأسلوب المتطور لحل مسائل برمجة الأهداف الخطية فقد إقترح بعض الباحثين تحويل الدوال اللاخطية إلى تقريب خطى باستخدام مفكوك تايلور حول نقطة أساس ثم حل هذا التقريب الخطى كمسألة برمجة إنحراف خطية بأحد الطرق المتاحة مثل البرمجة التتابعية \_ لكن الطريقة تثعرض للنقد لاعتادها على خطأ التقريب .

والطريقة المشروحة فيما بعد تستخدم طرق التفاعل وتتميز بكفاءتها العالية وتحوى الخطوات التالية : \_

ا \_ يتم تحويل مسألة البرمجة عديدة الأهداف إلى تتابع من الدوال 
$$\dot{}$$
  $\dot{}$   $\dot$ 

 $(w) = \frac{2}{4} \sum_{k=1}^{4} \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{4} \frac{1}{2} \cdot (w) = \frac{2}{4} \sum_{k=1}^{4} \frac{1}{2} \cdot (w) = \frac{$ 

وفى البداية عند ل = ١ فإن ع يتم تحديدها بتعظيم الدوار الفردية  $Q_{L}$ 

 $\mathbf{a}_{\kappa}^{\prime} = \mathbf{b}_{\kappa}^{\prime} \otimes \mathbf{a}_{\kappa}^{\prime} \otimes \mathbf{a$ 

س ≧.

٢ ــ إفترض أن سُ هي النقطة التي تؤدي إلى تدنية فُ في مرحلة الحل ( ل ) .

إذا كانت ف ( س ) = صفر \_ فإن ذلك يعنى أن كل القيدود  $\mathbf{E}_{0}$  (س)  $\mathbf{E}_{0}$  .

و = 1 ، . . ، م قد تم استيفاؤها كذلك فإن الاهداف ع دم ، هـ = 1 ، . . ك قد تم التوصل إليها ، بمعنى آخر يكون متخذ القرار راضيا عن الحل  $(m^{U})$  .

إذا كانت ف ر > . فيجب تدخل متخذ القرار ( تفاعله مع طريقة الحل ) وذلك بالسؤال التالى :\_\_

ما هي الأهداف التي يقبل متخذ القرار أن يضحي بها (. يقلل من قيمتها ) وبأى مقدار \_\_ وبالتالي يتم تقليل تلك الأهداف التي يسمح بها متخذ القرار من القيمة عمر إلى قيمة متوسطة تقع بين عمر والقيمة  $\Omega_{\rm a}$  ( m ) وتتحدد بالمقدار:

Pareto optimal

٣ — اختبار المثالية : يكون الحل أمثل عند ف ( س ) : صفر أ ،
 ف ( س ) = قيمة صغيرة محددة التقارب .

#### ملاحظات هامة: \_

م١ - إن الدالة ( ١٠٨) تم إختيارها كمربع إنحرافات وذلك لأن هذه الدوال محدبة وتفاضلية ولكن على وجه العموم يمكن إختيار أى دالة على الصورة :

$$\frac{b}{a} \stackrel{\dot{\Psi}}{=} \frac{\dot{\Psi}}{4} \left( \frac{\dot{\Psi}}{3a} \right) + \frac{\dot{\Psi}}{a} \stackrel{\dot{\Psi}}{=} \frac{\dot{\Psi}}{a} \left[ \dot{\theta}_{0} \left( m \right) \right]$$

$$\cdot<$$
 (ص)  $\Psi$ 

ويجب ملاحظة أن الشكل ( ١١٣ ) أو ( ١٠٨ ) يماثل إلى حد كبير دوال الجزاء المستخدمة في البرمجة اللاخطية للحل بطريقة التدنية التتابعية الغير مقيده .

م. \_ إذا كان هناك ترتيب مسبق للأولويات \_ يمكن الحل بالطريقة السابقة دون سؤال متخذ القرار .

م، \_ قد یکون من المناسب عملیا لمنع التحیز للاهداف ذات الوحدات الکبیرة القسمة علی المقدار \_ \_ ، هـ = ۱ ، ... ، ك ویؤدی  $\bigcirc$  د ( س )

ذلك في حالة المعادلة ف ل ( س ) المطروحة في ( ١٠٦ ) إلى :

 $[(m)] = \frac{2}{8}$ ف ل ( س ) = محال تمر أكبر [ صفر ، غمل Q ( س ) ] ما مد = ١ ( س ) ...... ( ١١٤ )

+ محــ ق د ل أكبر [ صفر ، ق. ( س ) ] ت د = [ هـ (س ل ) - اإذا كانت هـ ( س ل ) > ى

0ی-1 إذا كانت  $\emptyset_{\kappa}$  (  $m_{U-1}$  )  $\leq$  ى ( 110 )  $\kappa$ 

ى = قيمة مقدار التقارب

 $egin{aligned} ar{v}_{ab} &= & ar{v}_{ab} & ( & \mbox{$^{-1}$} & \mbo$ 

و = ۱ ، ... ، م

### ( ١٢ ـ ٢ ) الأهداف الثنائية

ف كثير من المواقف يكون عدد الأهداف هـ = ٢ ــ وهذه الحالة الخاصة للبرمجة عديدة الأهداف تحظى باهتهام كبير ، كما أنه لطبيعتها الخاصة توجد طرق حل تؤدى إلى كفاءة أعلى في الحسابات .

وسوف نشرح في هذا البند « طريقة قيود الحلول الوسط » وهي تستخدم بكثرة في مجال الأهداف الثنائية .

#### (١-٢-١٢) طريقة قيود الحلول الوسط Comporomise Constraint Method

هذه الطريقة إستحدثت للتعامل مع دوال خطية عديدة الأهداف وللحصول على حل وسط لأى هدفين، تضاف إلى مجموعة القيود الرئيسية قيد جديد يسمى « بقيد التوسط »إ، هدفه التأثير على الأهداف وتعديلها لتكون متوسط مرجح متوازن للفروق عن الحلول المثلى ( الأهداف المثلى ) لكل هدف على حدة .

ويتم حل المسألة بإيجاد القيمة المثلى لأى من الأهداف في ظل القيود الأصلية ، مضافاً إليها قيد التوسط ... أو جمع مرجع للأهداف في ظل القيود الأصلية وقيد التوسط، وفي حالة تعدد الأهداف (هد < ٢) يضاف قيد التوسط لكل التوفيقات الثنائية الممكنة للأهداف ... ثم يعدل القيد إلى شكل قيد الانحرافات المستخدم في بربحة الاهداف بإضافة متغير انحراف سالب وآخر موجب عن القيمة الصفرية المفترضة للطرف الأيمن لقيد التوسط ... وتستحدث دالة هدف عبارة عن متوسط مرجع للأهداف يضاف إليها بإشارة سالبة مجموع الانحرافات عن قيود التوسط .

فالمسألة موضوع الدراسة في صورتها العامة هي :ـــ

تعظیم عم = محر ف س هـ = ۱ ، . . ، ك 
$$i = 1$$

جدار 
$$m_{ij} \leq m_{ij} \leq m_{ij}$$
 ...، م .... (۱۰۷)

وللحصول على دالة هدف كلية يستلزم الأمر ايجاد أوزان ترجيح مصاحبة

لكل هدف ( هـ ) على الصورة د هـ، ١ > د هـ > . ) محك د هـ = ١

حيث إذا كانت د هـ > د هـ + ۱ فإن الحدف هـ يكون أهم من الهدف هـ + ۱ ـ وإذا كان د هـ = د هـ + ۱ فإن الحدف هـ ، هـ + ۱ يتساويان فى الأهمـة .

فى الواقع يمكن إعتبار طريقة الحلول الوسط أحد طرق المعيار الشامل ، ويعتمد الأسلوب على نظريتين أساسيتين : \_\_

١ \_\_إذا كان لدينا دالتين ٥ هـ . ٥ دالتى هدف \_\_ وكان الحل الأمثل لهما عير ، عن على الترتيب وكان كليهما يتحرك جهة الامكانيات فإن معادلة المحل الهندسي لنقطة أو منطقة التقاطع تعطى بالعلاقة

 $\mathbf{d}_{\mathbf{a}} [ \mathbf{Q}_{\mathbf{a}} ( \mathbf{w} ) - \mathbf{3}^{*} \mathbf{b} ] - \mathbf{d}_{\mathbf{b}} [ \mathbf{Q}_{\mathbf{a}} ( \mathbf{w} ) - \mathbf{3}^{*} \mathbf{a}_{\mathbf{a}} ] = \mathbf{o} \mathbf{a}_{\mathbf{a}}$ 

ط هـ ، ط ل معدل تحرك الدوال على الترتيب

٢ ــ دالة الهدف التي لها ترجيح ( معامل ترجيح ) أكبر تتخلى عن قيمتها القصوى ( تبتعد عن الحل الأمثل ) بمعدل أقل من دالة الهدف ذات المعامل الأقل .

أى أن معدلات التخلي تتناسب عكسيا مع الأوزان :ــ

$$d = \frac{1}{c a}$$
 .  $a = \frac{1}{c b}$  .  $a = \frac{1}{c$ 

م هـ ، م ل : ثوابت التناسب .

وبإستخدام ( ۱ ، ۲ )، بالتعويض عن (۱۰۹) في (۱۰۸) نحصل علي :

والمعادلة (١١٠) هي الرئيسية وتسمى قيد التوسط ) ، ويتم الحل بالحصول

أولا على القيمُ الفردية ع ل\* ، ع هـ\* وتكوين القيد (١١٠) ثم تعظيم أى من الدوال ع أو ع إلى أو متوسط مرجح من ع هـ ، ع ل

 $3_{\alpha}, \quad c = \frac{c \, U}{2} \otimes_{U} + \frac{c \, \alpha_{\alpha}}{2} \otimes_{\alpha} \qquad \dots$ 

وفي حالة تعدد الأهداف يمكن استخدام الأسلوب نفسه بكفاءة أقل بحل البرنامج التالي :\_\_

 $\frac{e^{-\alpha}}{a^{-\alpha}} \left[ 3a^* - Qa^{-\alpha} \right] - \frac{e^{-\beta}}{a^{-\beta}} \left[ 3b^* - Qb^{-\beta} \right] + \frac{e^{-\beta}}{a^{-\beta}} \left[ 3a^* - Qb^{-\beta}$ 

هـ = ۱ ، ... ، ك ... (۱۱۳) ل = ۱ ، ... ، ك

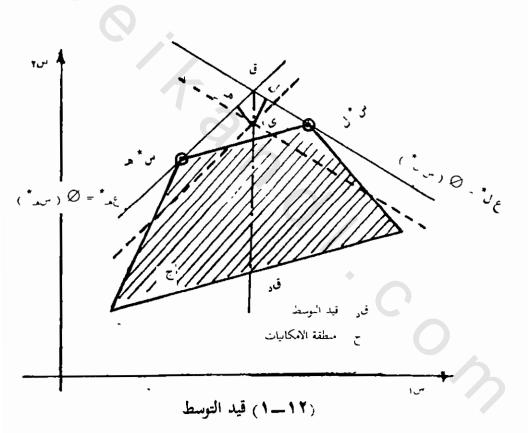
ل ≠ هـ

مجار س ≥ ب

 $m_{ij}$ ,  $-\frac{\pi}{2}$ ,  $-\frac{\pi}{2}$ ,  $-\frac{\pi}{2}$ ,  $-\frac{\pi}{2}$ ,  $-\frac{\pi}{2}$ 

و = ۱ ، .. ، م

حيث ح  $_{0.6}$  = الأخرافات السالمة عن القيمة الصفرية المفترضة لقيد التوسط. ح ل هـ = الاخرافات الموجبة عن القيمة الصفرية المفترضة لقيد التوسط. وأهم ما يعنينا في هذا الأسلوب هو تحديد ثابت م هـ \_ وهو عملية معقده عندما تكون الدوال عديدة ( هـ > ٢ ) \_ إلا أنه في حالة وجود أهداف ثنائية هـ = ٢ \_ يمكن استناج هذه القيم بالرجوع إلى شكل ( ١ ) .



حيث في شكل (١) النقطة قي هي نقطة تقاطع دالتي الهدف 🛮 ل ، ∅ هـ ـــ والقيد المطلوب أو قيد التوسط هو ق. ـــ وحيث أن لأى نقطة

$$z = \frac{v}{v} - c_{1} \quad w_{1} - 3^{*}z$$

$$z = \frac{v}{v} - \frac{v}{v} - \frac{v}{v}$$

$$z = \frac{v}{v} - \frac{v}{v} - \frac{v}{v} + \frac{v}{v} - \frac{v}{v}$$

$$\frac{\nabla (x-y) \cdot \nabla (y-y)}{\nabla (y-y)} = \nabla (y-y)$$

$$\frac{\nabla (y-y) \cdot \nabla (y-y)}{\nabla (y-y)} = \nabla (y-y)$$

$$\frac{\nabla (y-y) \cdot \nabla (y-y)}{\nabla (y-y)} = \nabla (y-y)$$

$$\frac{\dot{v}}{\dot{v}} = \frac{\dot{v}}{\dot{v}} - \dot{v}_{v} - \dot{v}^{*} \dot{v} + \frac{\dot{v}}{\dot{v}} = \frac{\dot{v}}{\dot{v}} - \frac{\dot{v}}{\dot{v}} + \frac{\dot{v}}{\dot{v}} = \frac{\dot{v}}{\dot{v}} + \frac{\dot{v}}{\dot{v}} + \frac{\dot{v}}{\dot{v}} = \frac{\dot{v}}{\dot{v}} + \frac{\dot{v}}{\dot{v}} + \frac{\dot{v}}{\dot{v}} = \frac{\dot{v}}{\dot{v}} + \frac{\dot{v}}{\dot{v}} + \frac{\dot{v}}{\dot{v}} + \frac{\dot{v}}{\dot{v}} = \frac{\dot{v}}{\dot{v}} + \frac{\dot{v}}{\dot{v}} +$$

$$\frac{1}{r}\left\{ \left( \left( -\frac{1}{r} \right) \right) \right\} = 0$$

### (٢٠ـ٢-٢) البرمجة الثنائية وتعدد صانعي القرار"

في جميع دراستنا السابقة للمسألة عديدة الاهداف فإنه قد أفترض وجود متخذ قرار وحيد \_ إلا أنه في كثير من الأحوال الواقعية \_ نواجه بمجموعة من متخذى القرارات يواجهون مسألة عديدة الأهداف \_ وخاصة فيما يتعلق بالقطاع العام والحكومي أو القرارات التي تتخذ بإجراء تصويت أو إقتراع حيث يتم اتخاذ القرار بإجماع الأصوات وهو مايعرف بالقرار الديمقراطي الذي يزيد فيه عدد المشتركين في صنع القرار .

والمسألة التقليدية في البرمجة عديدة الاهداف هي :\_

تعظیم [ 
$$\emptyset$$
, (س) ، . .  $\emptyset$ ر (س)،..،  $\emptyset$ ر (س)}= $\emptyset$  (س) (۱۲۰)

 $\omega \leftarrow \bar{\omega} = \bar{\omega$ 

أما في المسألة المطروحة لدينا فهي :

تعظیم م, [ 
$$\emptyset$$
 (  $w$  ) ]

 $w \leftarrow \bar{v}$ 
 $w \rightarrow \bar{v}$ 
 $w$ 

Richard wendell « Multiple objective Mathematical Programming with respect to Multiple Decision Makers » Jr. Orsa 28 No. 5 1980 ( PP 1100 - 1111 ).

ولسهولة التحليل نعرف ع = [ع:ع =  $\emptyset$  (س) س  $\leftarrow$  ق ] بأنها مجموعة السياسات العملية وبالتالى المسألة تخلص إلى :\_\_

(۱) تعظیم ع ع ← ع ← ع

في حالة وجود متخذ قرار واحد و إلى :ـــ

(۲) تعظیم م<sub>ر</sub> (ع) ع → ع فی حالة تعدد منخذی القرارات :

وتعتمد طريقة التحليل أساساً على ايجاد قالب للأغلبية أو موافقة إجمالية (ى) ــ وتعرف ى بأنها :ــ

ى: [ ع\* - ع - بحیث لا توجد م ( ع ) > م ( ع\* ) لعــدد من صانعی القرار یزید عن  $\frac{\mathsf{L}}{\mathsf{L}}$  ] .

ولكي يمكننا تقليل الأبعاد في مجال السياسات موضع الاعتبار يمكننا تعريف الدالة (د) التي تسمى بدالة السرد:

ولما كانت دوال المنفعة دوال متزايدة فى مكوناتها فإنه يمكن التعبير عن مسألة تعدد صانعى القرار فى البرمجة عديدة الاهداف كما يلى :ـــ

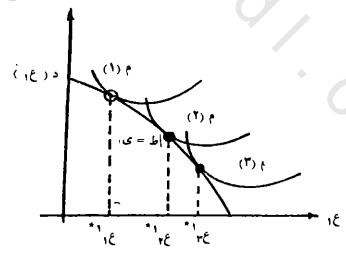
تعظیم مر [ (ع،،،،،عدر) ، د(ع،،،،،عدر) ]

$$\mathcal{Q}_{\mathbf{x}}$$
 (س)  $\geq 3$  عد هـ = ۱ ، ... ، ك ـ ـ ١ ق $\rightarrow$  س ق $\rightarrow$  س إلى

$$[(3,...,3_{k-1}))$$
 د  $(3,...,3_{k-1})$  عظیم م  $(3,...,3_{k-1})$ 

والفائدة الرئيسية للصياغة السابقة هي تقليل الابعاد بمقدار (١) ــ ويترتب على ذلك أنه في حالة وجود أهداف ثنائية تكون لدينا دالة واحدة .

ولقد أثبت ( وندل )\* \_ أن وجود الموافقة الاجماعية لا يتوفر في الحالة العامة الا بوضع العديد من الشروط المشددة \_ إلا أنه في حالة الاهداف الثنائية يمكن إثبات توفر الموافقة الاجماعية حيث تؤول المعالة السابقة إلى دالة هدف وحيدة ع.



(\*)<sub>ار</sub>وندل ـــ مرجع سابق .

وبفرضأن ٥, ، ٥، هعره بالنسبة لـ (عَ) ، مر متزايدة فإن إجماع الأغلبية يتواجد عند نقطة (ط):

 $d = [3', c(3'): 3' \ge \emptyset, (m_0^*)$  لعدد  $\frac{1}{2}$  من الأفراد

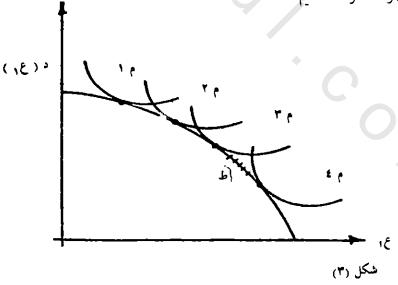
$$|\varphi| \leq \emptyset$$
 (  $|w_n^{\dagger}|$  ) لعدد  $|\varphi|$  من الأفراد ]

ويمكن تمثيل ذلك في حالتين :\_

الحالة الأولى ( ل ) فردية : \_ ويمثل ذلك فى الشكل (٢) \_ حيث إجماع الأغلبية يتوسط القيم أى : \_

ى = ط

الحالة الثانية ( ل ) زوجية : \_ ويمثل ذلك فى الشكل (٣) \_ على شكل منحنى يتوسط أوسط القيم .



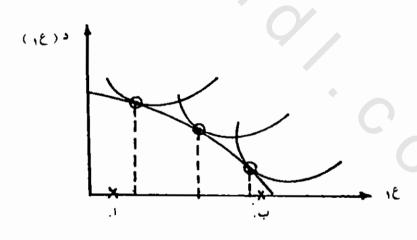
كيفية التوصل لقوار الاجماع : لإنجاد قرار الاجماع يتم استخدام أحد الطريقتين الآتيتين :

1- الطريقة البارامترية : إستخدم الطريقة البارامترية لإيجاد المنحنى د (ع,) وبفرض استيفاء الشروط المدكورة يمكن تحديد النقطة (ط) ــ وتتوقف درجة الصعوبة على الدوال اللاخطية وكذلك على أبعاد المسألة حتى في الحالة الخطية .

II - طرق التفاعل : لتحديد الأفضليات أثناء الحل .

إفترض أن ∅, ، ∅, مقعره خيث أن د (ع, ) مقعره — الشكل ( د ) غير معلوم وكذلك المنفعة م, ، م, ، م, ( شكل ٤ )

وأننا نستخدم طرق البحث المباشر \_ وقد حددنا المدى (ا. ، ب. ) للقرار (ى) ى  $\rightarrow$  ( ا. ، ب. ) \_ والقيم المناظرة د ( ا ) ، د (ب) \_ حدد نقطة بطريقة فيبوناش مثلا مثل ( ا ، ب ) \_ والقيم د ( ا ) ، د (  $\dot{\mathbf{r}}$  ) وذلك بحل مسألة البرمجة الرياضية المناظرة \_ ونسأل متخذى القرار ( ل =  $\mathbf{r}$  ) :\_



شکل (٤)

أى من النقط [ ١. ، د ( ١. ) ] ، [ أ. ، د ( ١. ) ] ، [ ب. ، د ( ب. ، ] ، [ ب. ، د ( ب. ) ] تفضل ؟

وبمعرفة هذه الأفضليات يتم حساب الوسيط \_ وتشكيل النقط القريبة من هذا الوسيط القيم الجديدة (١,،ب,) \_ وتبع تكرار الخطوات وإختبار التقارب بتحديد القيمة الصغرى ك للقرارى الاجماعي (ى).

### (١٢ ــ ٢ ــ ٣) البرمجة ثنائية المستوى وعلاقتها بالبرمجة ثنائية المعيارا")

المسألة موضوع الدراسة هنا تتعلق بإنخاذ القرارات الهيراريكية في مسائل التخطيط الصناعي والقومي حيث يكون الموقف هو تعظيم هيراريكي يتم فيه انخاذ القرار من المستوى الأعلى والمستوى الأدنى، ومتخذى القرار في المستويين عليهم اختيار استراتيجية من مجموعة (ح) وذلك لتعظيم ذالة الحدف لكل منهم وهي الدوال  $\bigcirc$ ، ف على الترتيب سوف نفترض أن المستوى الأعلى للقرار يتحكم في المتجه  $\mathbf{m} = [\mathbf{m}_1, \mathbf{m}_2, \mathbf{m}_3, \mathbf{m}_4, \mathbf{m}_5]$  وأن المستوى الأدنى للقرار يتحكم في المتجه  $\mathbf{m} = [\mathbf{m}_1, \mathbf{m}_2, \mathbf{m}_3, \mathbf{m}_4, \mathbf{m}_5]$  ،  $\mathbf{m}_1, \mathbf{m}_2, \mathbf{m}_3$  في المتجه  $\mathbf{m} = [\mathbf{m}_1, \mathbf{m}_2, \mathbf{m}_3, \mathbf{m}_4, \mathbf{m}_5]$  ،  $\mathbf{m}_1, \mathbf{m}_2, \mathbf{m}_3$  في المتجه  $\mathbf{m}_2$  المناف أن المستوى الأدنى للقرار يتحكم في المتجه  $\mathbf{m}_3$  المناف أن المستوى الأدنى للقرار يتحكم في المتجه من  $\mathbf{m}_3$  المناف أن المستوى الأدنى المناف أن المستوى الأدنى المتحد أن المستوى الأدنى القرار أي منهم يؤثر على الآخر والمسألة يمكن صياغتها كما يلى :—

تعظیم س ∅ ( س ، ص ) = ۱٫ س + ب, ص حیث ص تحل :\_ نعظیــم ص ف ( س ، ص ) = ۱٫ س + ب, ص مستوفیاً ...... ( ۱۲۸ )

> ا س + ب ص ≦ حـ س ، ص ≧ .

والمسألة تقع في نطاق البرمجة عديدة الأهداف الخطية الثنائية المعيار .

Jonothan F. Bard « An efficient point algorithm for linear two stage optimization problem » Jr. orsa. V31 No. 4 1983 pp. (670 - 684).

ويستخدم في هذا النوع من المسائل عادة التعاريف التالية :

(١) منطقة القيود : هي المنطقة ح = [ (س، ص) : اس +ب ص ≦ ح ]
 (١٢٩) ......

(٢) فضاء حل المستوى القرارى الأول :\_ ط =[س:\_ هناك ص تستوف اس + ب ص ≦ حـ ]

(٣) افضاء حل المستوى القرارى الثانى :\_ ح ( س ) = [ ص: \_ ب ص ∠ حـ \_ ا سُ ]

لأى نقطة س في ط إفترض أن ص (س) هي مجموعة الحل الأمثل للمسألة :

(٤) تسمى النقطة (سَ ، صَ) نقطة عملية إذا كانت سَ  $\leftarrow$  ط ،  $\rightarrow$  ص ( سَ ) .

وتسمى النقطة ( س ، ص ) مثلى إذا كانت ( س ، ص ) نقطة عملية ، + ب ص نقطة فريدة لتعظم ص + ص ( س ) .

لجميع التوفيقات العملية ( سَ ، صَ ) → ح، ١, س\* + ب، ص\* ≦ ١, سَ + ب، صَ .

طرق الحل المستخدمة : ـــ

١- التحويل المباشر\*: بإستخدام نظرية كوهين طوكر يتم تحويل المسألة إلى
 الصورة التالية: \_\_\_

أوجد س ، ص ، لا لتعظيم

Bard and flak « An explicit solution to the Multi-Level programming problem ».

س، ص ≧.

ويمكن إختزال القيد لم ( ا س + ب ص ــ حـ ) = صفر باضافة المتغير م<sub>و</sub> = ا س + ب ص ــ حـ ...... ( ١٣٥ )

( 178 ) .....

حيث أنه يتحقق دائماً أن  $\lambda$  ,  $\Lambda$  ,  $\Lambda$  عنع تواجد  $\lambda$  ،  $\Lambda$  المدلول في أساسية الحل .

II - طريقة البرمجة الثنائية : تتم في الخطوات التالية : وتسمى بطريقة البحث المصفى ( Gridsearch (G. S.M )

+( س + ب + س + (۱, س + ب + ب + ص + الحطوة الأولى : كون الدالة د + ل + ب + ب + (۱ + + ) + ب + ص + (۱۳۲ )

 $1 = \lambda$ 

حل المسألة : \_\_\_ \*

 $(1, m+\nu, m) + (1-\lambda) + (1-\lambda)$  تعظیم =  $(\lambda, m+\nu, m)$ 

ا س + ب ص ≦ حہ

وذلك للحصول على س١، ص١

الخطوة الثانية : إختبر ما إذا كانت النقطة (س'، ص') نقطة عملية وذلك بحل المسألة :

تعظیم ب, صَ ص → ح ( س ) ...... ( ۱۳۸ )

للحصول على ص-إذا كانت صَ=ص, توقف وإلا فاذهب للخطوة الثالثة .

الخطوة الثالثة : في أى مرحلة من مرحلة الحل (ك) \_\_ إذا كانت
( س- ، ص- ) هي الحل الحالي للمسألة : ...... ( ١٣٧ )
ضع له = لا-

استخدم تحلیل الحساسیة لتحدید أقل قیمة له بحیث تکون ( س ، ص ، ص ، ص ) مثلی أى مدى التغیر في المتغیرات الذي يجعلها تظل مثلی . وتسمى قیمة له الدنیا له ي

رستی به می باد می نام کا نام

هـ > . = رقم صغير

الخطوة الرابعة : حل المسألة (١٣٧) الجديدة د ( له ١٠٠٠ ، س ، ص ) للحصول على س ١٠٠٠ ، ص ١٠٠٠ . للحصول على س

الخطوة الخامسة : اختبر عملية سنسنا صنا المسألة (١٣٨)للحصول على صناه ١٠٠٠

إذا كانت ص<sup>2+1</sup> = ص<sup>2+1</sup> \_ توقف وإلا ضع ك = ك + ١ ثم أذهب للخطوة الثالثة .

#### مثـــال•

ه مرجع سابق ه BARD

مستوفيا

\_ ۲ س, \_ ۳ س, \_ س. ≤ \_ ۳

بإستخدام المسألة ( ١٣٧ ) فإن

د ( ال س ، ص )

 $= 7 \, \lambda \, m_{0} - \lambda \, m_{0} + 7 \, \lambda \, m_{0} + 1 \, \lambda \, m_{0} - 0.7 \, \lambda \, m_{0}$   $+ (7 - 3 \, \lambda) \, m_{0} + (-1 + 0, \, \lambda) \, m_{0} + (-1 + 1) \, m_{0}$ مستوفیا ( ۱٤۱ )

ُويتم إختبار الحل للمسألة (١٤٢) من حيث امكانيته بحل المسألة (١٣٨) :

تعظیم ۳ ص، – ص، – ٤ ص،

مستوفيا

$$-3 \, \omega_1 + 7 \, \omega_2 + \omega_3 \leq 11 + \dot{\omega}_1 - 7, \dot{\omega}_1 - \dot{\omega}_2 - 7 \, \dot{\omega}_1$$

$$-3 \, \omega_2 + \omega_3 \leq 11 - \dot{\omega}_1 - \dot{\omega}_2 - 7 \, \dot{\omega}_2$$

$$7 \, \omega_1 + 7 \, \omega_2 \leq 10 - 0 \, \dot{\omega}_1 - \dot{\omega}_2 - \ddot{\omega}_1$$

$$7 \, \omega_1 + 7 \, \omega_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 - \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 - \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 - \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 - \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 - \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 - \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 - \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 - 3 \, \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 - 3 \, \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 - 3 \, \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 - 3 \, \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega}_2 \leq 11 + 7 \, \dot{\omega}_1 + 3 \, \dot{\omega$$

\_ ص, \_ ۲ ص, \_ ص ≥ \_ ۲

# سَ ز هي الحل الناتج من المسألة ( ١٣٧ ) ويتم الحصول على لم بتحليل الحساسية

ويوضح الجدول التالى النتائج \_ حيث يوضح العامود الخاص بقيم له المدى الذى يتم فيه التغيير والحل مازال أمثل للمسألة ( ١٤٢) والقيود ( ١٤٢) \_ \_ ويبين العامود الخاص بالدوال Ø ( س ، ص ) ، ف (س، ص ، قيم س = صفر للدالة الأخيرة .

ويلاحظ أن قيم له تقل تدريجيا ـــ والحل الأمثل يكون عند أول حل عملي وهو هنا مناظر للقيمة : Ø = ٢١,٢ .

												•
٤٥, ــ صفر		۴,۲			. 1,1		٧,٥	•		۲۸, ۹	44,0	عملي
37, _ 00.		4		٤,٣	٠ ٣٢,٠ ٤,٢ ٠		3,0	•	N./	۲٤,۲	١٦, ٢	عملى
. vo _ , vA	•	4	•	11,.	. 19,711,	. •	۲,٠	4	• •	44,7	-1	عملي
۰۷۹ — ۰۸۲		~		۹, ۲ ۱۵, ۰ ۰	۹,۲		<b>)</b> .	-	۲,٠	£1, Y Y, · ·	>,-	عملی
,۸، – ,۸٤	-	٠ ١٥,٠ . ١١,٧	-	10,.	Q'		•		۹,٧	٤٧,٢ ٩,٧ ،	ــ ۲۸٫۷ غیر عملی	غير عملي
,^0 _ 1		٦,٧ ٠ ٢٥,٥	• 1	٦,٧	•		٤,١.		14,0	٥٤,٤ ٢٣,٥	ـ ۸۱٫۷ عير عملي	عير عملي
مدی لم	ς́		Ž,	Ë,	٬ گړ	ζ	Ś	ζ,	Ŝ,	⊘(س،ص)⊘	من،	أخبار العمليه
اختبار الحساسية						الم	<u>ر</u>					

جدول تطور الحل بطريقة البحث .G. S. M

4 5 4

## العلاقة بين البرمجة ثنائية المستوى والبرمجة ثنائية المعيار

صياغة المسألة ثنائية المعيار للمسألة السابقة هي :

مستوفیا ...... ( ۱۶۶ )

س ، ص → ح

إدا كانت ( سَ ، ضَ ) نقطة تحقق مثليه باريتو للمسألة ( ١٤٤) فإن هذه النقطة يجب أن تحقق :

١ \_ ( سُ ، ضُ ) تقع في ح

٢ \_ لا توجد نقطة أخرى ( س ، ص ) تحقق المتباينة

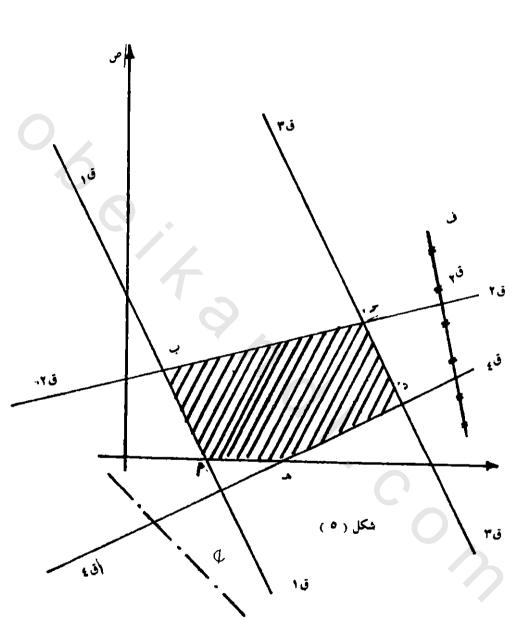
ا، س + ب، ص 
$$\geq 1$$
، س + ب، ض  $\rightarrow$  ا، س + ب، ض  $\rightarrow$  ا، س + ب، ض

وفي مجال دراستنا للبرمجة عديدة الأهداف توصلنا إلى أن الدالة الكلية

س ، ص ← ح

توصلنا إلى الحصول على حل كفو يحقق مثليه باريتو .

وبمراعاة التماثل بين (١٤٥) ، (١٣٧) \_ يمكن استنتاج أأن حل مسألة البرمجة ثنائية المستوى تحقق نقطة كفوة لنوع مستحدث لمسائل البرمجة الخطية ثنائية المعيار وهي المسألة :\_\_



أى بصورة أكثر وضوحاً فإن طريقة البحث تحدد حل كمو حاص عند ١-= ، ويمكن توضيح المناقشة السابقة بمثال :\_ (١) المسألة ثنائية المستوى

$$(1 \text{ (1 EV)} \dots ) \qquad \qquad \Upsilon = \sum_{i=1}^{n} -m - i = 1$$

$$\Lambda \ge \frac{\varphi}{\Upsilon} + m = \pi$$

$$(\frac{Y}{q}, \frac{\Lambda}{q}) = (\frac{\pi}{q}, \frac{\Lambda}{q}) = (\frac{\pi}{q}, \frac{\Lambda}{q})$$
 الحل الأمثل يعطى بالنقطة ب

$$\frac{Y_1}{T}$$
  $\omega$ ,  $\frac{Y_1}{q} = \emptyset$ 

تعطى الحل  $\bigcirc = -7$  ، ف = ، 1 وهى أحسن من الحل السابق — والنقط الكفوه هى ( ا ، د ، هـ ) ولكن إذا تم حل المسألة ( 127 ) فإن النقط الكفوه تصبح ( 1 ، 1 ، 1 ) وهى تحتوى على النقط 1 السابق التوصل اليها 1

ويؤدى ذلك إلى ما يلي :ـــ

« إذا كان التعاون بين مستويى القرار الأعلى والأدنى متواجد فإن حل مسألة البرمجة عديدة الأهداف ذات المعيار الثنائى في حالة وجود عدد = ٢ من المستويات الهيراريكية يكون مناسبا \_ أما إذا كان التعارض وارداً أو كانت العملية القرارية تتابعية غير تعاونية فإن استخدام البرججة الخطية ثنائية المستوى يكون مناسباً » .

## (١٢ \_ ٣) البرمجة عديدة الأهداف بدوال هدف كسرية

ظهر الاهتام بشكل متزايد في حل مسائل البرمجة بدوال هدف على شكل كسور ... ذلك أن في كثير من المواقف الإدارية والمالية وتحديد مؤشرات الكفاية يكون التعبير العملى للأهداف على شكل دوال هدف كسرية, ... كما أن تعدد هذه الأهداف يكون أمراً طبيعيا ... ولحل البرمجة عديدة الأهداف بدوال كسرية هناك طريقتين أحدهما هي طريقة التفاعل\* والثانية هي الطريقة البارامترية (-) ... وسوف نعرض لطريقة التفاعل :...

المحتجده هنا لتوليد النقط الكفوه هي استخدمة هنا لتوليد النقط المحتجده هنا لتوليد النقط المحقوم هي استحداث دالة هدف تنوب عن الأهداف على الصورة تعظم (أدنى القيم) — حيث لا تؤدى الطريقة التقليدية من استحداث دالة هدف على شكل مجموع مرجح للأهداف إلى المطلوب في حالة عدم توفر شروط التحدب للدوال — وهو ما تتميز به مسألة الكسور .

<sup>(\*)</sup> Choo, atkins « An interactive Algorithm for Multi-Criterin Programming »

Jr. | Comp. & ORY 7 No. 1-2 1080, PP (61 - 17).

والدالة المقترحة هي تدلية هـ  $^{c}$  د $_{a}$  [  $\dot{\psi}_{a}$  \* -  $\bigcirc$  (س) ] ..... (١٤٨) د $_{a}$  ورن لهدف هـ ( أو المثالية ) د $_{a}$  ورن لهدف هـ (  $\dot{\psi}_{a}$  القيمة المثلى ..... (١٤٩)  $^{c}$  الاحراف عن القيمة المثلى ..... (١٤٩)

والقيمة ف\* هـ عادة تكون أكبر قليلا من القيمة المثلى للدوال الفردية ۞ هـ بمعنى أن ف\* هـ ف الواقع لايمكن تحقيقها ــ وتنقسم الطريقة إلى مرحلتين :ـــ

المرحلة الأولى: هذه المرحلة لا تتطلب تدخل متخذ القرار والغرض منها البداية \_ من النقطة ف ه يتم تحديد اتجاهات للبحث بإختيار د = [ د ١ ، ... ، د ه ] \_ وسوف نوضح فيما بعد أن بإستخدام بعض التعديلات العلفيمة في دالة اهدف تخزل المسألة إلى برنامج خطى في بارامتر واحد وبالتالى بإستحدام أحد طرق البحث وحياده البعد لهذا البارامتر يمكن الخاد بقطة قريبة للنقطة الكفوه قدر الامكان \_ وتستخدم هذه النقطة لتكون أفضل النقط للمرحلة الثانية .

المرحلة الثانية : هذه المرحلة هي المرحلة الرئيسية وتتطلب تدخل متخذ القرار ـــ إن احتيار الأوران د هـ ، وبالتالي اتجاهات البحث تحدد التحرك من النقطة المثالية العير ممكنة التحقيق إلى أفضل النقط الكفوه .

تعدد الجاهات البحث بـ (  $\frac{1}{L}$  ،  $\frac{1}{L}$  ، . . ،  $\frac{1}{L}$  ) \_ وبفرض أن ض د ۱ د ۲ د ك د ك د ك من ل= ۱ إلى قيمة عليا ل=ى هى نقطة اضافية \_ فإن المسافة قى هى المسافة بين ض ،  $\omega^L$  .

وبالتالى بأخذ كل معيار على حده، مثلا  $\emptyset$  , وتعظيم  $\emptyset$  , مع جعل كل الاهداف الأخرى مثبتة عند القيم المناظرة لـ ض ثم ص، . . وهكذا حتى ص، يعطى دلك نتاج النقط الكفوه ص، ، 0 ، 0 ، . . . 0 . . . . 0 للمعيار 0 . . .

وبالمثل بالنسبة للمعيار (٢) يمكن الحصول على النقط ص٠٠، ص٠٠ ، ص٠٠ ، ص٠٠٠ ، ص٠٠٠ ،

وهكذا حتى المعيار/(ك) للحصول على النقط صك، صك، صك، صك، ويلاحظ أنه طبقا لدراستنا السابقة للبرمجة الكسرية ، فإن كل مسألة برمجة كسوز يمكن تحويلها إلى برنامج خطى .

هذه النقط يتم عرضها على صانع القرار وذلك لتحديد أى منهم يناسب متطلباته ــ وتمثل النقطة المختارة نقطة البداية الجديدة للمرحلة الثانية .

وفيما يلى التفصيلات الرياضية للمرحلتين أو الوجهين .

الوجه ( المرحلة ) الأولى : افترض أن القيمة القصوى لكل معيار ( هـ )
 تحدث عند س^م عرف

 $\frac{1}{c} = \omega_{a}^{*} - \tilde{l} = \tilde{l} U_{d} \otimes_{a} (m d) \dots (no.)$ 

إذا كان معامل التطييع هو ت = <u>ل</u> <u>۱</u> ...... ( ۱٥١ ) هـ = ۱ ( د هـ )<sup>۲</sup> . عرف المسألة ( م ج ) لتكون

> م <sub>ت</sub> = تدنية ع . - الما ا

مستوفيا : ــــ

ع.ده = ده [ ف  $_{L}^{*}$  = ده [ ف  $_{L}^{*}$  =  $_{L}^{*}$  =

ا س کے ب

## حيث دوال الهدف الكسرية ( هـ ) على الصورة : ــ

$$\frac{-1}{c_{1}} \frac{m + -1_{1}}{m + -1_{1}}$$
,  $-1_{1} \frac{m}{m} + -1_{1}$ ,  $-1_{1} \frac{m}{m}$ ,  $-1_{1} \frac{m}{m$ 

إفترض أن النقطة التي حصلنا عليها هي ح\*

11 - : لدينا الآن النقطة ض من المرحلة الأولى أو من التعديل السابق مناشرة على المرحلة الثانية .

\* يتم تحديد البابت 6 الذي يعمل على تضييق نطاق إتجاه البحث وتركير إنتياهنا على جزء.أقل من النقط الكفوه ــ وذلك بوضع القيمة 6 - 6 + 1 .

$$\theta = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{6} \cdot$$

\* لكل معيار هـ حل المسألة

تعظیم 🛭 ( س ) مستوفیا

$$\emptyset_{\iota}(m) \ge \dot{\mathbb{O}}^{*}_{\iota} - \frac{\ddot{U}}{\iota} (\ddot{\mathfrak{o}}_{\iota} + \sigma^{*})$$
 .......(۱٦٢)
$$\iota \ d = 0$$

\* يتم حل (١٦٢) تكراريا بتعديل ل حتى تتوقف زيادة الدالة ـــ ولأى من هـ ، ل فإن المتجه سمّ يعطى المتجه

یطلب من متخذ القرار أفضل القیم بالسبة له من ص - ادا کان
 متخذ القرار راضیا عن هذه القیم توقف .

\* إذا لم يكن متخذ القرار راضيا يتم تكرار لمرحلة الثانية بوضع ض = ص

حيث ص محموعة القيم المفضلة التي تم إختيارها

 $\star$  فى حالى الدوال الكسرية \_ فإنه بإستخدام تحويل شارنز وكوبر س =  $\lambda$  س  $\lambda$  > .

فإنه يمكن الحصول على ص من بخل البرنامج الخطى التالى :ـــ

تعظیم حـربه س + حـربه ل.

مستوفيا

$$-\epsilon_{id}$$
  $\dot{m} + \epsilon_{ic} \lambda \geq \dot{\epsilon}^*_{id} (\epsilon_{id} - \dot{k}_{id})$ 

$$-\frac{\bar{u}}{c_{ij}}(\bar{z}_{ij})$$
 (قی + ح $_{ij}$ ) (قی + ح $_{ij}$ ) (۱٦٤)

مستوفيا

ومسألة الوجه الأول تكون :ـــ

بعد بعض التعديلات في المرحلة الأولى 
$$\frac{Y}{m} = \frac{Y}{m}$$
 ت ،

$$\omega_{1} = \frac{V}{\lambda 1}, \quad \omega_{2} = \frac{V}{\lambda 1}, \quad \omega_{3} = \frac{V}{\delta}, \quad \omega_{7} = \frac{V}{\delta}$$

وهى نقطة غير كفوه لأن النقطة 
$$\emptyset$$
 =  $\frac{1}{\sqrt{2}}$  ،  $\emptyset$  =  $\frac{\pi}{\sqrt{2}}$  تسيطر عليها .

تبدأ الخطوة الثانية بـ

$$\lambda = \frac{1}{c \cdot r} = 3, \quad \frac{1}{c \cdot r} = \lambda,$$

ی = ۲

**من المرحلة الثانية نحص**ل على تتابع النقط الكفوه

التي تعرض عن متخذ القرار ولنفرض أنه إختار النقطة  $(\cdot, \cdot, \frac{Y}{r})$  كأفضل نقطة يتم تكرار الخطوة الثانية مع تعديل  $\Theta$  إلى  $\Theta$  + 1 = 1 + 1 = Y نقطة يتم تكرار الخطوة الثانية مع تعديل Y + 1 = 1 + 1 = Y . Y - Y

# ١٣ \_ تطبيقات البرمجة عديدة الأهداف

معظم التطبيقات المتعلقة بالبرمجة عديدة الأهداف تظهر في التخطيط القصير أو المتوسط المدى \_ وأكثرها في مجال الصناعة والانتاج . إلا أن العديد من التطبيقات يمكن أن نجدها الآن في مجال التخطيط العمراني والدراسات البيئية وقطاع التعليم والصحة والنقل والتنمية الزراعية والتصميم الهندسي والانشائي والتخطيط القومي وسوف نورد بعض الأمثلة في التطبيق بغرض توضيح المفاهيم الرئيسية وليس بغرض تغطية المجالات العديدة المتنوعة للبرمجة العديدة الأهداف .

## ( ١٣ ــ ١ ) تطبيق البرمجة العديدة الأهداف في الانتاج الصناعي

تتعدد أهداف المنشأة الصناعية فيمكن أن تكون الأهداف

- ١ ــ تعظيم الربح .
- ٢ \_ تدنية التكاليف .
- ٣ \_ تحقيق نسبة مشاركة في السوق .
  - ٤ ـــ استغلال الموارد الإنتاجية .
    - ه ـــ جودةً المنتج . 🥒
    - ٦ \_ التقدم التكنولوجي .

لهذا فمن البداية كانت الحاجة ملحة في هذه المنشآت الصناعية لاستخدام البرجحة عديدة الأهداف .

والمثال الذي نورده هنا\* يأخذ في الاعتبار هدفين أي يقع في نطاق برمجة الأهداف ثنائية المعيار بــ والأهداف الموضوعة في الاعتبار هي : ـــ

١ \_ تدنية التكاليف .

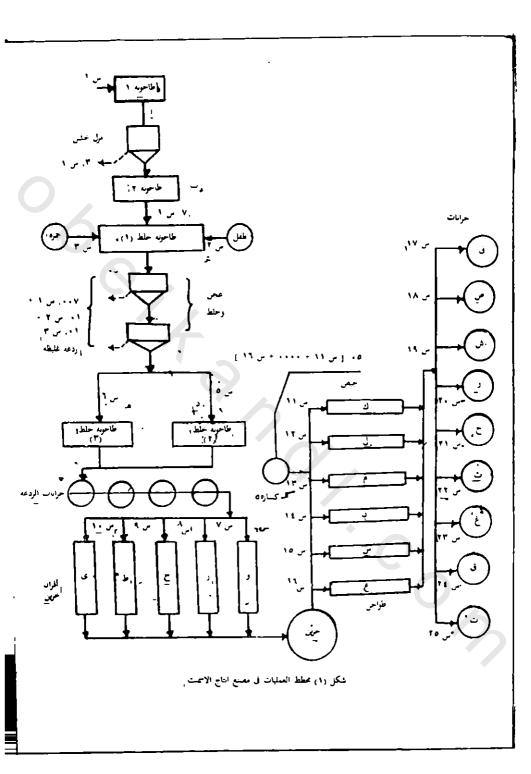
Adulbhan, Tabucanon Bio - Objective Model For Production

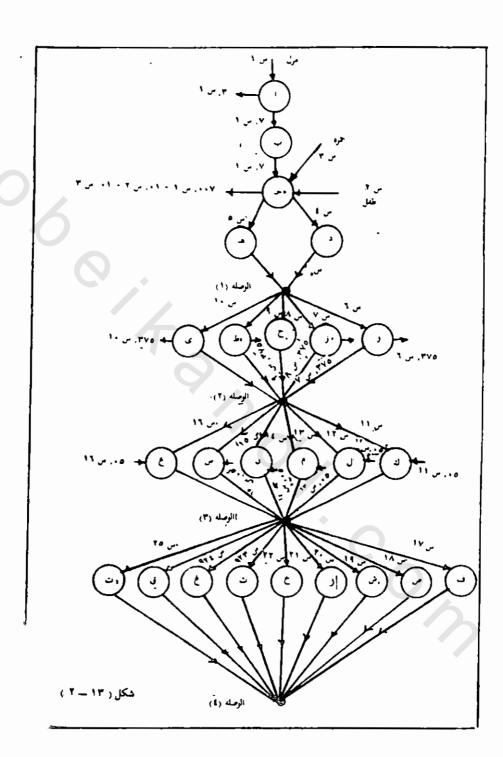
Planning In Cement Factory » Com & Ind. Eng. V3 No. 1 1979 PP 41-51.

- ٢ \_ تعظيم استغلال الطاقة الانتاجية .
- والنشاط الانتاجي يتعلق بإنتاج الاسمنت في أحد الصناعات الكيمياوية \_\_ ولهذا النوع من المسائل توجد ثلاثة أنواع رئيسية من القيود : \_\_
  - قيود توازن المواد .
  - قيود الطاقة الانتاجية المتاحة .
  - III. قيود استيقاء الاحتياجات التنبؤية .
  - وتعطى جميع بيانات المسألة في الجدول (١) .
- وتحتوى عملية توازن المواد على الفقد في المرل Marl والفقد في الردغة /Slurry \_\_\_
- . ٣٪ فقد ف عملية تصنيف المرل نتيجة المرل الخشن الغير مناسب للتشغيل .
  - ١٪ فقد في الردغة.
  - ٥,٧٣٪ فقد في الحرق نتيجة توليد غاز ثاني أكسيد الكربون .
    - ٥٪ زيادة في الوزن نتيجة إضافة الجبس في عملية الطحن .

## جدول المعاملات

التكلفة بالجنيه للطن	الطاقة بالطن	
, ۲	710,	التكسير: _كساره (١)
,١	189,	کساره (۲)
١	١٥,٠٠٠	التجهيز:_طاحونه (١)
١	١٥,	طاحونه (۲)
١,٢	١٥,٠٠٠	طاحونه (۳)
1,1	١٥,٠٠٠	طاحونه (٤)
١,	٦٠,٠٠٠	طاحونه (٥)
	تصنيف	صحن الاسمنت وعمليات التقييم وال
,۱۷۱	17,.0.	طاحونه (۱)
,17.	17,.0.	طاحونه (۲)
,19.	۲۲,٠٥٠	طاحونه (۳)
,10.	۲۲,۰۰۰	طاحونه (٤)
,18.	77,.0.	طاحونه (٥)
, ۱ ۲ •	۱۳,۸٦٠	طاحونه (٦)
, ۱ ۲ ۱	٣٨,٠٠٠	خزان (۱)
, ۱ ۲ ۱	٣٨,٠٠٠	خزان (۲)
, 1 7 5	۸٧,٠٠٠	خزان (۳)
, ۱ ۲ ۲	۸٧,٠٠٠	خزان (٤)
, ۱ ۲ ۲	٧٠,٠٠٠	خزان (٥)
,17.	٧٠,٠٠٠	خزان (٦)
, ۱ ۲ •	٤٠,٠٠٠	خزان (۷)
, ۱ ۲ ۰	٤٠,٠٠٠	خزان (۸)
,۱۲.	٤٠,٠٠٠	خزان (۹)





أولا: قيود توازن المواد : ابتتبع شكل التدفق (٢) يمكن استنتاج العلاقات التالية :\_\_

نسب الخلط :\_

$$\cdot =$$
 ۱۷۰, س ۲  $+$  ۲ س ۲  $+$  ۷۰, س ۲  $+$  ۱۷۰

+ ... + 17 m 1,00 + 11 m 1,00 ( 
$$^{\circ}$$
 ) 1,00 in the liquid value of  $^{\circ}$  1,00 m 1,

ثانياً: الطاقة المتاحة:

1. 1/2 : win ledin :
1. 1/2 : win ledin :-

ـــ: \_ليعلما قيالنة ك

~ ~ XX

m 31

المد مم

~ 11

١١ کې

, ~31, ~o1 ≥ ···(·3

₹ ......

۸۷'۰۰۰

..., ٧٦

.0.11

. 0 . . 77

.0.,77

.0.11

٠٧٢,٦١

٠٥٠ ٤١

7

7

7

7

=

₹

7

7

$$\frac{11}{17,17} + \frac{1 \cdot v}{10} + \frac{9}{10} + \frac{4 \cdot v}{10} + \frac{7}{10} + \frac{1}{10} + \frac{1}{10}$$

$$+\frac{1001,00}{77,00} + \frac{1801,00}{77,00} + \frac{1701,00}{77,00} + \frac{1$$

$$+ \frac{Y1}{\sqrt{100}} + \frac{Y1}{\sqrt{100}} + \frac{19}{\sqrt{100}} + \frac{11}{\sqrt{100}} + \frac{11}{\sqrt{10$$

الحل : ايجاد قيد التوسط :

أولا:  $\emptyset$ ,\* = القيمة الدنيا للهدف الأول بإغفال الهدف الثانى في ظل القيود .

ثانياً:  $\mathbb{Q}_{7}^{*}$  = القيمة العظمى للهدف الثانى بإغفال الهدف الأول فى ظل القيود هى:

بمقارنة 0, \* ، 0, \* نرى بسهولة أن قيم 0, \* أكبر من 0, \* بشكل كبير مما يجعل التحيز نحو 0, أكبداً ولكن يمكن التغلب على ذلك بضرب 0, \* ١٠ \* لتحقيق التوازن في القيم وتكون 0 \*

$$(\overset{\star}{}_{\tau} \emptyset - \underset{\iota}{}_{\tau_{0}} ) \overset{\iota}{\longrightarrow} \overset{\longrightarrow} \overset{\iota}{\longrightarrow} \overset{\iota}{\longrightarrow} \overset{\iota}{\longrightarrow} \overset{\iota}{\longrightarrow} \overset{\iota}{\longrightarrow} \overset{\iota}{\longrightarrow} \overset{\iota}{\longrightarrow} \overset{\iota}{\longrightarrow$$

لاحظ ظهور القرار الأول بإشارة سالبة لتحويل التدنية إلى تعظيم .

$$(-1, -1)^{\frac{1}{2}}$$
 $(-1, -1)^{\frac{1}{2}}$ 
 $(-1, -1)^{\frac{1}{2}}$ 

معادلة قيد التوسط هي :

$$\frac{0}{1} + (717,917 + 0.00) + \frac{0}{1 + 0.00} + \frac{0}{1 + 0.00}$$

$$(x_{ij} + \frac{y_{ij}}{y_{ij}}) = -x_{ij}$$
 ( محرن  $x_{ij} = -x_{ij}$  ) = صفر  $y_{ij} = -x_{ij}$ 

ويؤدى ذلك إلى : \_

يضاف هذا القيد إلى مجموعة القيود السابقة ويتم تعظيم ∅, أو، ∅, او د, ∅, + د, ∅, في ظل مجموعة القيود الكلية .

### ويؤدى ذلك إلى الحل التالى :\_

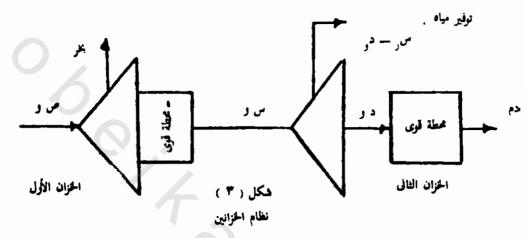
القيمة	المتغير	القيمة	المتغير
١٢,٠٠٠	س ۱٤	179,87.	س ۱
۲۱,۰۰۰	س ۱۵	_	س ۲
71,	س ۱٦	80,8.8	س ۳
(2)	س ۱۷ -	98,000	س ٤
	س ۱۸	Y0,0	س ہ
	س ۱۹	10,	س ٦
	س ۲۰	١٥,٠٠٠	س ٧
	س ۲۱	١٥,٠٠٠	س ۸
77,898	س ۲۲	10,	س ۹
٤,٠٠٠	س ۲۳	٦٠,٠٠٠	س ۱۰
4,404	س ۲٤	0/-	س ۱۱
٤,٠٠٠	س ۲۰	۲۱,۰۰۰	س ۱۲
		_	س ۱۳

### (١٣ ـ ٢) تطبيق البرمجة عديدة الأهداف في إدارة الموارد المائية

۱۳۰ ۲۰۰۱) تشغیل خزانات المیاه من المسائل الهامة والمعقدة \_ وسوف نوضح المفاهیم الرئیسیة للمسألة وکیفیة استخدام البرمجة عدیدة الأهداف بواسطة نموذج مبسط یحتوی خزانین .

النظام الذى سوف ندرسه يحتوى على خزانين للمياه \_ الخزان الأول يدفع المياه على محطة قوى والخزان الثانى يمكن استخدامه إما لتوفير المياه أو لتشغيل محطة قوى ثانية .

### ويمكن تمثيل النظام بالرسم كما يلي : ـــ



وللنظام الموضح فی شکل ( ۳ ) هناك فی كل فترة من فترات التخطیط و ، و = ۱ ، ... م قرارین يجب تحدیدهم وهم س<sub>و</sub> ، د<sub>و</sub> .

وهناك طريقتين للصياغة ، الأولى تعتمد على تحديد الطاقة المؤكدة أو المضمونة Firm Energy ذلك أن هذه الطاقة المؤكدة هي التي يتم على أساسها تحديد خطط الاستثار في الصناعة والمرافق المستخدمة لتلك الطاقة ، والطريقة الأخرى هي استخدام الطاقة الكلية أي تلك الطاقة المضمونة مضافاً إليها الطاقة الاضافية .

إذا كانت طر = الطاقة المولدة من النظام فى الفرة (و). فتعرف الطاقة المضمونة بإنها \( \Omega\_\) = أدنى (طر) أو أدنى ( المرط ) حيث ط مستوى الطاقة المؤكدة ، المر معاملات كل فترة

أما في حالة استخدام الطاقة الكلية فإن:

$$\emptyset, = d = \frac{1}{2} = \frac{1}{2} d,$$

الطاقة المولدة بعتمد الطاقة المولدة من الخزانات والتي تستغل في إدارة التوربينات المائية على الكمية المصرفة شو والارتفاع ع \_\_\_

ولكن ع هي دالة في الكمية المخزونة من المياه (ك ) على الصورة :

ويلاحظ أن مخزون المياه يعتمد على التدفق على الخزان ص والتصرف م الخزان س وكمية البخر ل حيث أنه يمكن استنتاج العلاقة التالية للمخزون في الفترة ( و + ١ ) وعلاقته بالفترة ( و ) .

والبخر ل وله علاقة مباشرة بالمسطح المائى ( الكمية المخزونة ) وكذلك بالعوامل المناخية في كل فترة و و حيث أنه يمكن وضع المعادلة التالية : \_\_\_

$$U_r = U_r (U_r)^{\frac{1}{r}}$$

ولما كانت ل, تتغير من فترة إلى أخرى لذلك يكون من المناسب أخذ متوسط القيمة في الفترة أي :

$$\hat{U}_{i} = \frac{U_{i} + U_{i} + U_{i}}{Y} = \bar{U}_{i} (\hat{U}_{i}^{T} + \hat{U}_{i+1}) = \bar{U}_{i} (\hat{U}_{i}^{T} + \hat{U}_{i+1})$$

ولذلك تؤول المعادلة ( ٢ ) إلى

$$(\circ) \dots + (\frac{\tau}{\gamma}) \stackrel{1}{(\circ)} = (\circ, +, \frac{\tau}{\gamma}) \stackrel{1}{(\circ, +, \frac{\tau}{\gamma})} = (\circ, +, \frac{\tau}{\gamma}) \stackrel{1}{(\circ, +, \frac{\tau}{\gamma})}$$

كذلك بنفس الطريقة يمكن حساب متوسط الارتفاع من (١)

$$\vec{3}_{i} = \frac{3_{i} + 3_{i} + 1}{7} = \frac{1}{7} ( \cdot \cdot \cdot \cdot )^{\frac{1}{7}} + \frac{1}{7} ( \cdot \cdot \cdot \cdot )^{\frac{1}{7}}$$

وبالتالى يمكن حساب الطاقة من الحزان الأول ط'''.

$$\mathbf{d}^{(7)}_{i,j} = \frac{1}{r} \left( \mathbf{b}_{i,j}^{\frac{1}{r}} + \mathbf{b}_{i,j}^{\frac{1}{r}} \right) \mathbf{w}_{i,j} \qquad ( \vee )$$

وبالنسبة للخزان الثاني فهي أبسط أي ط(٢)

$$( \wedge ) = \circ \circ_{i} = \circ \circ_{i}$$

$$d_{i} = d(1)_{i} + d(2)_{i} = \dots$$

$$= - c_{\epsilon_0} + \frac{1}{2} (b_{\epsilon_0}^{-1} + b_{\epsilon_0}^{-1}) m_{\epsilon_0} \qquad (1)$$

II - توفير المياه: من أهداف النظام توفير المياه وبنفس أسلوب صياغة الطاقة يمكن تحديد المياه المؤكدة أو المضمونة أو المياه الكلية .

وفى كل الأحوال تعطى الكمية من المياه المستخدمة فى توفير عمليات الرى والشرب من العلاقة .

وفي حالة نموذج التوفير المضمون للمياه فان النموذج يكون :\_

$$\emptyset, = \operatorname{radia}_{\gamma} \frac{\gamma}{\rho} = \frac{\gamma}{1 - \rho}$$

III \_\_ التكلفة الكلية : من أهداف التشغيل تدنية التكاليف \_\_ ويمكن فى الواقع استحداث دوال تكلفة مختلفة على درجات متفاوتة من التعقيد الرياضى \_\_ ولكننا سوف نعرض لدالة هدف خطية مبسطة .

$$Q_{\gamma}(t) = I_{0} m_{0} + \mu_{0} c_{0} + c_{0}$$

$$= (1, + -1) m_i + (-1, + -1) c_i$$

$$(1, 0) = 2 + \frac{1}{2} = \frac$$

وبالتالى يمكن صياغة المسألة المتعلقة بإدارة الخزانات كمسألة برمجة عديدة الأهداف :\_

## أولا : نموذج التشغيل المضمون أو المؤكد

$$rac{1}{3}$$
تعظیم $rac{1}{3}$ دنی  $rac{1}{3}$  ( ك  $rac{1}{3}$  + ك  $rac{1}{3}$  ) س  $rac{1}{3}$  تعظیم $rac{1}{3}$ دنی ( س  $rac{1}{3}$  )

تدنیة 
$$\frac{1}{e^{-1}}$$
 ( او + حو ) سو + (ب ر حو ) دو

$$\frac{Y}{2}$$
 مستوفیا  $\frac{Y}{7} + \frac{Y}{7} = \frac{Y}{2} + \frac{Y}{7} = \frac{Y}{7} + \frac{Y}{$ 

...... (۱٦) س. ٰ≥ د.

كِ ، كَ الحدود الدنيا والعليا للكميات المخزونة على التوالي

(1Y) ......

استخدم النموذج السابق في دراسة الحالة المبسطة التالية لخزان نهر ترينتي\* المعاملات التالية :

				-
حـر (دولار/ا.ق)	ل, د ۱۷۷۰ ت	1	ص و	الفتــــرَّة
(6.17)	(دولار/ا.ت)	(دولار/ا.ق)	(ك.١.ق)	
,٦٠	۲,۰۰	٣,٠٠	١٨	١
,٧٠	۲,۰۰	٣,٠٠	47,0	۲
٦٠,	۲,0	٥,	Y0,-	٣
,	۲,٠٠	٣,٠٠	٣٠,-	٤
,	١,٥٠٠	۲,0	۲۷,۰	٥
, ٤٠	١,	۲,۰۰	10,-	٦
٠٣٠,	٠,٥،	١,٠٠	١٠,-	٧
, ٤٠	١,	١,٥٠٠	١٠,-	٨
,	۲,۰۰	۲,0	10,-	٩
٠٢,	۲,0	٤,٠٠	١٧,-	١.

Haimys, Hall, Freedmand « Multi - objective optimisation in water resources system » راجع Elsevir publisher, 1975.

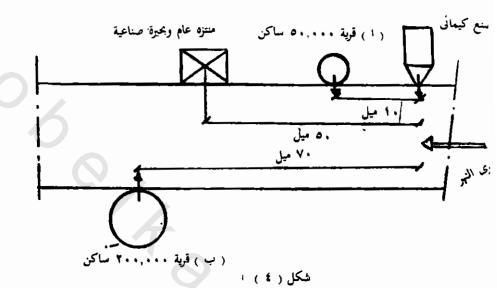
وقد استخدم الباحث في توليده للحلول الكفوه طريقة SWT ) Surrogate ( SWT ) worth - trade off method ( تحديد قيمة المقايضة للمتغيرات النيابية ) — وهي أحد الطرق التفاعلية للحل .

وقد تم الحصول على الحلول المفصلة التالية للمسألة : \_ (١٦)

ك و + ،	ر	س و	و
198	,٧٣	۲,۲۳	١
۲،۹,۸	۳۱,	۳,۸۱	۲
271,1	, ۲ 9	7, 79	٣
<b>707, Y</b>	, ۲ ۷	۲,۷۷	٤
<b>775</b> ,-	, ۲ ٤	۲,٧٤	٥
<b>TAY,</b> —	, ۲ ۳	۲,۷۳	٦
<b>7</b>	, ۲۳	7,72	V
$r, p \wedge r$	, ۲ ۲	7,77	٨
79A, 1	, ۲ ۲	۲,۷۳	٩
٣٠٨,٥	۲١,	7, 7 1	١.

$$0,*=...$$
 ( میجاوات ساعة / فترة )  $0,*=...$  ( کیلو اکر قدم / فترة )  $0,*=...$  ( الف دولار )

## ( ۱۳ ــ ۲ ــ ۲ ) معالجة المياه ومنع التلوث



المثال المعروض هنا لإيضاح استخدام البرمجة عديدة الأهداف في دراسات معالجة ومنع تلوث المياه \_ ويوضح شكل (٤) مصنع يصب في مجرى النهر مخلفات العمليات الصناعية الكيميائية، ويقع على بعد ١٠ أميال من قرية بها ٥٠ ألف مواطن تستخدم المياه في الشرب، ويقع صرف مخلفات المدينة في نفس النهر. وعلى بعد ٥٠ ميل من المصنع تقع حديقة ومنتزه به بحيرة صناعية تستخدم مياه النهر، وعلى بعد ٧٠ ميل من المصنع تقع المدينة ب التي بها ٢٠٠,٠٠٠ ساكن وتقوم بإستخدام مياه النهر في الشرب والصرف الصحى في النهر.

تقاس جودة المياه (كما شرحنا في مجال تطبيقات البرمجة اللاخطية) بنسبة تركيز الاكسجين الذائب (D. o) ويقاس التلوث الصناعي والصحى بالاحتياج البيوكيميائي للأكسجين (B. o D) ويصنف إلى احتياجات كربونية وأخرى نيتروجية (ا.ا.ع)، الله على التوالى .

وتلزم المعالحات الأولية كل جهة بتقبيل الاحتياج العضوى للأكسجين الرا. ع) بنسبة ٣٠٪ \_ إلا أن هذه النسبة لاتكفى لذلك يجب اقامة محطات للمعالجة وهى سوف تؤدى إلى زيادة الأعباء على المحالس البلدية لكل قرية \_ وقد تم تحديد الأهداف التالية بلجنة مكونة من مجلس إدارة الشركة والمجالس البلدية لكل قرية : \_

- (١) مستوى الاكسجين الذائب في المدينة ١
- (ب) مستوى الاكسجين الذائب في المدينة ب
  - (ح) مستوى الاكسجين الذائب في المنتزه
- ( د )عائد الاستثار نتيجة لمشاركة المصنع في مشروع المعالجة
  - ( هـ )تدنية الأعباء في المدينة ا
  - ( و )تدنية الأعباء في المدينة ب

وقد تم صياغة المسألة كما يلي :\_

أفترض أن س, ، س, ، س, هى متغيرات القرار المطلوب تحديدها والتى هى (\*): \_\_

س, = مستوى المعالجة عند المصنع .

س, = مستوى المعالجة عند المدينة ا .

س، = مستوى المعالجة عند المدينة ب .

س<sub>و</sub> = نسبة الاحتياج العضوى للأكسجين الذى تم تعويضه عند الموقع و B. o. D) c ) للمواد الكربونية ( ا . ا . ع ) ك .

ص و = نسبة الاحتياج العضوى للأكسجين الذى تم تعويضه عند الموقع و B. o. D) N ( B. o. D ) ( B. o. D ) ا

لتمصيلات أكثر راجع :\_

Monarchi, Kisiel, Duckstien « Interactive Multi-objyective programming in water resource - a case study » Water Res. No. 9, 1973, pp ( 8 50 - 873 )

I ــ الأهـداف : ــ

دوال الهدف يمكن صياغتها كإيل :

٤ \_ عائد الاستثار للمصنع:

$$+$$
 ( س,  $-$  ۳, ) + ۴,۷۹ ( س,  $-$  ۳, ) +  $+$  8,۷۹ ( س,  $-$  ۳, ) +  $+$  7,۷۹ ( ص,  $-$  ۳, ) +  $+$  7,۲، ( ص,  $-$  7, ) +  $+$  7,۲، ( ص,  $-$  7, ) +  $+$  7,۲، ( ص,  $-$  7, )

۳ \_ مستوى الاكسجين الذائب عند ب :
 ∅ = ۱,0 + ۱۷۷ , ( س , \_ ۳ , ) + ۹۷۸ , ( س , \_ ۳ , ) +

 $(71)^{2}$  (س، -7) (س، -7) (س، -7) (س، -7) (۲۱) (۲۱) (س، -7) (۳۱) (۲۱)

$$( \ \Upsilon\Upsilon ) \dots \qquad \frac{ }{ [ \circ q - \frac{ ( \ , \ ) \Upsilon }{ ( \ , \ ) \circ ( \ , \ ) ] \circ q } } - \Upsilon, \circ = \langle \varnothing$$

ه ـــ سالب الأعباء عند ١ :

 $(72) \dots (20) \dots (20) \dots (21) \dots$ 

#### 11 \_ القيـــود

أما بالسبة للقيود فهي على للحو الآتي :

۱ مستوى الاكسجين الذائب للمواد الخارجة بعد المدينة ب (حدود المحافظة)
 يجب ألا يقل عن ٣,٥ محم لكل لتر أى :

۱ ــ حدود س

$$1 \ge m, \ge 1,$$
 $r : 1 : 1, r : 1$ 

وقد تم حل السألة بإستخدام برمجة الانحرافات بالقيم ع,\* = ٦ ، ع,\* = ٦ ، ع,\* = ٦ ، ع,\* = ٥,٠ ، ع = = ٥ /١ ع = = - ١,٥ /

لدوال الهدف وهي القيم المناظرة للقيمة المثلى  $\emptyset_{\mathbf{A}}$  الفردية هـ = ۱ ، . . ، ۲ في ظل القيود .

وأنتج ذلك القيم التالية للحل: ـــ

دوال الحدف : 
$$\square$$
  $\varnothing$  ,  $\square$  ,

 $\lambda \cdot V = \dots$  میں  $\lambda \cdot X = 0$  میں  $\lambda \cdot X = 0$ 

## (٣٠١٣) استخدام البرمجة العديدة الأهداف في التطبيقات البيئية (\*)

أحد المسائل الهامة التي كانت مجالاً للعديد من الدراسات هي التطبيقات البيئية وما يصاحبها من أهداف عديدة ينبغي تحقيقها .

والأسلوب التقليدى المستخدم فيماسبق هو معيار كفاية التكاليف \_ وفي هذه الحالة يتم تحديد مستويات هدفيه لانبعاث أو اطلاق المواد المؤثره على البيئة \_ حيث توجد علاقات إفتراضية بين هذه الاطلاقات وجودة الجو وقد تكون العلاقات خطية في العديد من الدراسات وفي هذه الحالة يمكن استخدام البرمجة الخطية بكفاءة .

أما الأسلوب البديل والأكثر تطوراً فهو افتراض أن مستويات الاطلاق هذه متغيرات قرار وأن ميزانية التكاليف محددة وقد أثبتت الدراسة أن هذا الأسلوب أفضل \_ فعلى سبيل المثال يمكن استخدامه في استحداث منحنيات التكلفة المتساوية في حين أن الحل الأمثل التقليدي قد لايقع على هذه المنحنيات .

وفي الأسلوب التقليدي تكون الصياغة هي :\_

س<sub>ر</sub> ≥ . ز = ۱ ، ... ، ن

تمثل (۲۷) دالة التكلفة

س, = مستوى النشاط المطلوب استخدامه بالطريقة ز للتحكم في البيئة .

Robert H. Hahn « on reconciling conflicting goal: Application of Mult-Objective programming» It, orsa v32 No. 1 pp 221 - 328.

= تكلفة التحكم بالطريقة ز . = مقدار الخفض في مستوى التلوث بالعبصر الملوث و نتيجة استخدام ١ الطريقة ز في منع أو خفض التلوث . = الخفض المطلوب في مستويات الاطلاق. ھـر = مقدار ما تستنفذه الطريقة ز في التحكم في التلوث من المورد (ل). = مقدار المورد المتاح ( ل ) . ط = ما تستخدمه الطريقة ز من المورد ى اللازمة لتمويل عملية التحكم في التلوث . ق = التمويل المتاح . وفي أسلوب البرمجة عديدة الأهداف تصبح الصياغة كما يلي: ـــ تدنية محہ ا ۱ سر محہ ا ہر س ( 19 ) ..... مححرس 👱 حہ مح ب <sub>ار</sub> س 🚄 ط

محد<sub>رر سر</sub> کے ق<sub>ر</sub>

س ≧ .

وكما سبق وأوضحنا في مجال البرمجة عديدة الأهداف أن طرق الحل تستخدم في توليد الحلول الكفوه ــ حيث يسمى المتجه (س) حلاً كفواً للمسألة (٢٩)، (٣٠) إذا كانت:

١ ـــ س تستوفي القيود (٣٠) .

٢ ـــ لايوجد حل سَ عسل يستوفى

ا سَ كِاس، اس ≠ اس ...... (٣١)

ویمکن تحویل الصیاغة ۲۹، ۲۹ إلی مسألة برمجة خطیة ــ ذلك أننا أوضحنا في دراستنا السابقة أی س\* یکون متجه کفو إذا کانت هناك له = (لم. ، . ، ، لم. ) بحیث أننا نحل البرنامج الخطی : ـــ

تعظیم له، ( محد ۱٫۱ س ) + له، ( محد ۱٫۱ س ) + ... + له، (محد ۱۹٫۱ س ر ) به ایر س ( ۳۲ ) .... ( ۳۲ )

مستوفيا

محمدعة القيود ح: — مجر حرسن ≤ ح مح ب<sub>الر</sub>سر ≤ ط مح در سن ≤ قر س ≥ .

> أى ببساطة المطلوب تعظيم لم ا س مستوفيا ..... ( ٣٤ ) س → ح

افترض كمثال أنه لدينا طريقتين س، ، س، للتحكم فى التلوث وأن التكلفة هي حر، = ، حر، = ، حر، = ، حر، = ،

التكاليف (معيار كفاية التكاليف )

تدنية ٣ س, + س,

مستوفيا

س، + ۳ س، ≥ ۱۲

٣ س، + س، = ١٢

17 = r + r imes r والحل الأمثل عند س $^* = (r \; , \; r) = 1 \; ,$  والتكلفة r imes r + r = r + r = r

والآن سوف نضع حـ = ١٢ ـــ ونحل المسألة

تعظیم س, + ۳ س, ،

۳ س + س ، مستوفیا

٣ س، ← س، ≦ ١٢

والتى يمكن حلها بحل المسألة

تعظیم ۳ س، + س، مستوفیا

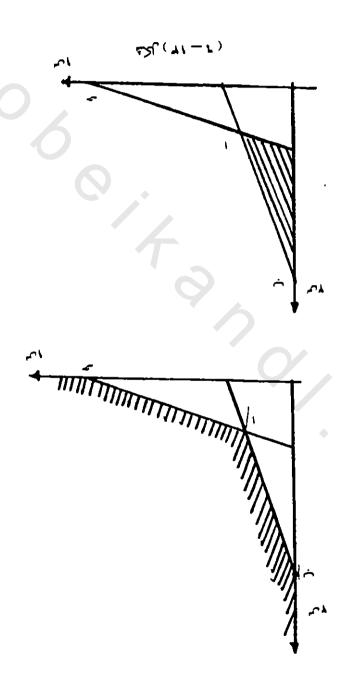
س, +†س,≧ ۱۲

٣ س، + س، ≦ ١٢

وهی تعطی الحل س, = ۰ ، س, = ۱۲ ، هـ, = ۳٦

لاحظ أنه أمكن لنفس التكاليف تحسين هـ, إلى ٣٦ دون المساس بباق القيم ـ . هـ, .

ويؤكد التحليل السابق أن الحل الذى حصلنا عليه بمعيار التكاليف يكون حلاً غير كِفو .



### ( ١٣ ـ ٤ ) التنمية الزراعية

تتعدد أهداف التنمية الزراعية وتخضع العملية القرارية إلى مستويات عديدة :\_\_

- ١ ــ المستوى القومي الكلي ( الشامل ) .
  - ٢ ـــ المستوى المحلى ( الشامل ) .
  - ٣ ــ المستوى القومي ( الوحدي )
- ٤ ـــ المستوى الوحدى ( الخاص بالوحدة الانتاجية ) .

وينبغى لنا الأخذ بأسلوب البرمجة عديدة الأهداف في تحقيق توازن بين محتلف الأهداف في خطل القيود المتوفرة ، وفي معظم الأحيان تكون المسألة على شكل مسألة برمجة خطية عديدة الأهداف على الصورة :

تعظيم

$$3_{1} = \frac{5}{5} - \frac{1}{1} = \frac{1}{1}$$

$$3y = \frac{5}{5} - \frac{7}{10} - \frac{7}{10} = \frac{7}{10}$$

$$3a = \frac{2}{3} - \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$$

\*

$$3_{i} = \frac{5}{i} - \frac{1}{i} = \frac{1}{i}$$

مستوفيا

القيود ح :ـــ

س ≧ .

وعلى سبيل المثال في مجال إدارة انتاج الأخشاب في الغابات يمكن تحديد ٣١ طريقة مختلفة ( متغيرات القرار ) لتنمية الأخشاب بأنواع مختلفة من الطرق ( مثل طرق التعمير الزوجي للبلوط \_ طرق الخشب الأبيض \_ طريقة سافانا \_ طريقة قيدار \_ اللحاء المفتوح ...) .

إلا أن توجد قيود على استخدام هذه الطرق تشتمل على الكميات المحددة لأنواع الأخشاب ، الميزانية المعتمدة ، القيود الضرورية للحفاظ على انتاج أنواع معينة من الأخشاب في الستوات المقبلة .

وكذلك القيود التي تنشأ من استخدام الغابات لأغراض أخرى مثل الصيد والتربية الحيوانية الطبيعية والتنزه وغير ذلك ..

#### ( ۱۳ ـ ٥ ) الصحــة : ـ

 ف مجال الصحة فإن استخدام البرمجة العديدة الأهداف يفتح أسلوباً متطوراً لهذا التطبيق الهام .

إن جمهور المنتفعين بالخدمة الصحية ( التأمين الصحى مثلا ) يهمنا أن نوفر لهم خدمة صحية على مستويات معينة مثل :

- (١) الخدمة الصحية العامة .
- (٢) الخدمة الطبية التخصصية .
  - (٣) العلاج بالمستشفيات .
    - (٤) العلاج بالجراحة .

ومن الصعب قياس جودة الخدمة الصحية وأن كان بعض الدارسين أهتم بتحديد مؤشر الحالة الصحية للفرد Health Status Index . واعتبر أن ص (و)

<sup>\*</sup> Ralf stuer & Albert shouler « An intercative multiple linear programming approach to the problem of forest management » It. orsa V 26 No. 2 1978 pp 254 - 269.

وهو مؤشر الحالة الصحية للفرد ( و ) يمكن قياسه أو تحديد بطرق المنفعة عديدة الصفات ــ حيث أننا يمكننا أن نوجد مؤشر للصحة يعطى بـ

$$0 = \frac{1}{4} \cdot \frac{4}{4} \quad 0 = 0$$

م = عدد المنتفعين

ص<sub>(ر)</sub> = مؤشر الحالة الصحية للفرد (و) ، ١ ≧ ص<sub>و</sub> ≧ .

ص = مؤشر الحالة الصحية الكلية.

ويؤثر في ص 👝 عوامل اجتماعية ونفسية وفيزيائية .

كما يؤثر مستوى الخدمة الطبية فى كل المجالات المحددة ز ، ز= ١،..، ن على ذلك (طبقاً للتقسيم السابق) ز = ٤) وفي ظل القيود المتاحة مثل الميزانية المتوفرة \_ عدد الأطباء والممرضات \_ عدد المستشفيات ومستوى التجهيز \_ يكون المطلوب هو تحقيق مجموعة الأهداف الموضوعة مثل تعظيم المؤشر العام للصحة فى فترة زمنية محددة ، تعظيم عدد المنتفعين بالخدمة الطبية \_ تدنية التكاليف الكلية لنظام الخدمة الصحية والطبية .

# فهارس الكتاب

# فهرس الموضوعات

الصفحة	رقم
--------	-----

الباب السابع : النظريات الأساسية للبرمجة الغير خطية ٧
(٧-١) ایجاد القیمة القصوی لدالة غیر خطیة مقیده بمعادلات ٧
(٧ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
(۷ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
(٧-٢-٢) خواص الدوال اللاخطية
نظرية الداله الصريحه
نقطة السرج
نقطة السرج
(١ــــــــــــــــ الملاحظات والتعريفات الهامة٣٠
منطقة الامكانيات
أهلية القيود
الإفتراضات المتعلقة بدالة الهدف
الباب الثامن : الطرق العدديه لحل مسألة البرمجة اللاخطية
(٨ــ١) تقديم
(٨-٢) اولا : الطرق العددية لايجاد القيمة القصوى لدالة غير مقيدة
في متغير واحدف
(٨ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
البحث الغير مقيد
البحث الشامل
طريقة فيبوناشي ٣٧
(٨_٢_٨) طرق التقسيم

التقسيم التربيعي
التقسيم التكعيبي
(٨ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
فی متغیر واحد
طريقة كوجنز
طريقة فيبوناشي٥٠
(٨ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
غير مقيده عديده المتغيرات
(٨ـــ٣ـــ١) طرق البحث المباشر ٥٥
البحث العشوائي ٤٥
البحث النموذجي٥٥
طريقة هوك وجيفز٥٦
طريقة باول
(٨ـــ٣ـــــــــــــــــــــــــــــــــ
(٨ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
الداله عديده المتغيرات وغير المقيده
الداله عدیده المتغیرات وغیر المقیده
الداله عدیده المتغیرات وغیر المقیده
الداله عديده المتغيرات وغير المقيده

(٨_٤_٢) طريقة الاتجاهات العملية٧٨
(٨_٤_٣) طريقة دوال الجزاء
(٨_٥) برامج الحاسب الآلى للبرمجة الغير خطية المقيده٩٠
(٨ـــ٥ــ١) طريقة الاسقاط لروزن
(٨ـــ٥ـــــــــــــــــــــــــــــــــ
الغير مقيد .S.U.M.T
(٨ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
الباب التاسع : مسائل البرمجة اللاخطية الخاصة ٩٩
(٩ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
(٩ ـــ ١ ـــ ١) طريقة السمبلكس الوولف١٠١
(۹_۱_۹) طريقة فان دى بان للقيود المنتهكه
(٩_١_٩) مسألة البرمجة التربيعة الغير أكيده
(٩ـــ١-ـــــــــــــــــــــــــــــــــ
(٩_٢) البرمجة الهندسية
(٩ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
الغير مقيده ١٢٨
(٩-٢-٢) ايجاد القيمة القصوى بكثيره الحدود في ظل قيود
على شكل كثيره حدود
(٩_٢_٩) المسألة الثنائية
(٩ ــ ٢ ــ ٤) استنتاج الثنائية من المتباينه الهندسية١٥٢
(٩_٢_٥) بعض الملاحظات الهامه والحاله العامه١٥٦
(٩ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
(٩_٣) برمجة الكسور
(٩٣٣-١) دالة الهدف خارج قسمة دالتين خطيتين١٦٤

•	
١٠ـــــ تطبيقات البرمجة التربيعيه	)
(١٠١ ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ	
(١٠١-٣-٦) تصميم الجمالونات المرنه	
(١٠١ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ	
(١٠١ ـــ ٢٢٣) معالجة المياه	
١٠_٧) تطبيقات البرمجة الهندسية	)
(١٠١-٧-١٠) معالجة مياه الشرب	
(١٠ ـــ٧ـــــــــــــــــــــــــــــــــ	
(١٠ ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ	
( ۲۰۱۰) مسائل التنميط	
(١٠ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ	
تشغيل المعادن	
(١٠١ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ	
التحويل للشركات المتعدده الجنسيات	
، الحادى عشر: البرمجة عديده الاهداف	
١١_١) تقديم	)
١١ ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ	)
(١١ ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ	
(١١ ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ	
(١١_٢_٣) طريقة أدنى إنحراف	
١١ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ	)
(١١_٣_١) الأفضليه العدديه	
(۱۱ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ	
(١١ ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ	

(١١ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ
(١١_٣_١_٤) دوال المنفعه وحيده البعد٢٩٠
(١١_٣_١_٥) إستخدام نظرية المنفعة عديدة الصفات في
البرمجة عديدة الاهداف
(١١ ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ
(١١ ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ
(١١ ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ
(١١ ـــ٤ ـــ ٢) طريقة التفاعل للتحديد الضمني للأفضليات ٣٠٥
(١١_٥) النوع الرابع : التحديد اللاحق للأفضليات ٣٠٧
لباب الثاني عشر: مسائل البرمجة عديده الاهداف الخاصة
(١-١٢) برمجة الاهداف
(١٣١ــ١-١) النماذج المستخدمه في برمجة الاهداف
(١٢ــ١-٢) حل مسألة برمجة الاهداف لتدنية متجه
الانحرافات المعجمي
(١٢١ــ١٣) حل مسألة برمجة الاهداف اللاخطية
بطريقة التفاعل
(٢ ١ – ٢) الأهداف الثنائية
(١٢هــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
(٢ ١ ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ
(١٢ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
ثنائية المعيار
(١٢ ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ

٣٤٧	(١٢ ١ ـــ ٣ ـــ ١) طريقة التفاعل
	الباب النالث عشر: تطبيقات البرمجة عديده الاهداف
<b>T00</b>	(١-١٣) تطبيق البرمجة عديده الاهداف في الانتاج الصناعي
415	(١٣١ـــــــــــــــــــــــــــــــــــ
٥٧٣	(١٣ ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
	(١٣-٤) التنمية الزراعية
** 1	4- 41/10 15

## فهرس أبجدى

# رقم الصفحة

(1)

إتران كيسائي
إتجاهات عملية
إختبار تقارب
أدنى إنحراف
إدارة موارد ( مائية )
إرقام فيبوناشي
إنتروبيا
إنتاج صناعيا وتتاج صناعي
إنتاج أسمنت
أسعار تحويل
إنحدار مرافق
أهليه القيود
أهداف امطلقه
أهداف ثنائية
$(\boldsymbol{arphi})$
باريتو ( مثليه )
بحث شامل
بحث غير مقيد
محث عشوائي ٤٥
عث مصفى
ېحث نموذجي ٥٥

777	برمجة عديده الاهداف
۳۰۱	برمجة أهداف
TTV	برمجة ثنائية معيار
rry	برمجة ثنائية مستوى
۹۹ ، ۲۰۱ ، ۱۲۲ ، ۲۲۲	برمجة تربيعية
١٦٨، ١٦٤	برمجة كسور
٣١٨ · ٣١٦	برمجة هدفية تتابعية
771 , 771 , 771 , 031 , 701	برمجة هندسية
٤٩	برنامج كوجونز
٥٣	برنامج فیبوناشی
٦٧، ٦٣	برنامج باول
١٦٤	برنائج البرمجة الهندسية
٦٤،٦٢	برنامج روزن
۰٦ ٢٥	برنامج هوك اجيفز
97	برنامج فیاکو
97	برنامج مساعد
(ت)	
١٨٨	
٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠	
YAY	_
r,,	
Y•Y	
Y19	•
٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠	•
۲۳۰	تصميم محطات معالجة
Y & T	تضميم نمطي

7.0	تخصيص معدات حربية
٨٦٦	تعظیم متجه
۲۸۷	تقييم مواقع
	تكلفة ظل
	تلوث بيئى
	تنمية زراعية
(-	
	جذور مميزة
λλ ι λΥ	جزاء ( راجع دوال الجزاء )
117	جزاء ( راجع دوال الجزاء ) جداول إشارات
	0
	حلول وسطى
۲۰۳	رج حلول وسطى حلول كفوه
( ·	) ) ( :
٩	داله لاجرانج
	داله کوب دوجلاس
۲۰	داله صریحه
	داله محدبه
	داله مقعره
۳٥	
	درجة الحريه
	درجة الصعوبه
	دوال جزاء
	دوال جزاءدوال جزاء داخليه
۸۸	دوال جزاء خارجية

1 / 1	دوال تربيعيه
191	دوال متجانسه
۲۸۰	دوال مقايضهدوال مقايضه
717	دوال قياسدوال
7	دوال منقعهن
7 7 7	دوال منفعه مضافهدوال منفعه مضافه
444	دوال منفعه مضاعفه
۲9.	دوال منفعه وحيده البعد
<b>7</b>	دوال منفعه ثنائيهدوال منفعه ثنائيه
۲۸.	دوال منفعه متعدده الصفات
۲9.	دوال منفعه بعيده عن المخاطره
۲9.	دوال منفعه تميل للمخاطره
۲9.	دوال منفعه محايده للمخاطره
	(س)
۱۷۲	سياسه حفر
١٠١	سمبلکس ( وولف )
717	سمبلكس عديده أوجه
	(ش)
١	شکل تربیعیشکل تربیعی
	شروط ضروريةشروط ضرورية
179	شروط تعامدشروط تعامد
	شروط سويه شروط سويه
	شركة متعدده الجنسيات
	شبكات مرافق
	شبكات غازشبكات غاز

بكات مرور	
سكات كهرباء	ٺ
(ص)	
ساعات ( انتاج )	ص
ىناعة بتروليه	ص
سناعة كيماويه	
(ط)	
ريقة فيبوناشي ٣٧	
ريقة كوجنز	
ريقة الإسقاط الروزن	
ريقة فياكو ماكورميك	ط
ريقة هوك جيفز ٥٦	ط
ريقة باول	ط
ريقة روزنبروك	
ريقة فان دى بان	
ريقة وولف ( سمبلكس )	
ريقة بارامتريه	
ريقة التفاعل الصريح	ط
ريقة التفاعل الضمني	
ريقة التشغيل	ط
ريقة التطوير	ط
( <del>j</del> )	
لاف محدب	غ
(ع)	
ملية القطع	ء

قيود
قيود
قيود
قطع
كثيره
كثيره
کیاز
كيان
منفع
مصة
مصن
مصا
مصا
مصا
مصأ
منج
متج
متج
متج
مثليا
ء مخرج
مسه

\rv	مسأله أوليه
١٤٠	مسأله أوليه معدله
180	مسأله ثنائيه
17	مسأله رئيسيه
١٢٠	مسأله جانبيه
100	متباينه هندسيه
١٣٥	متباينه حسابيه
٣٠٨، ٢٩٩	مستویات حفز
Y11	مسأله مشاركه
	مسأله مشاركه خطيه عامه
	مسأله زكيبه الرحاله
19V	محتوی معلومی
٣٢٨	معامل ترجيح
۳٦۸	معيار شامل
	معالجة مياه
18, 17, 9	مضاعفات لاجرآنخ
	مــرور
	منطقة إمكانيات
	منحدر داله
TT7 ( TT1	موافقه إجماعيه
TAY	مؤشر الحاله الصحيه
(3	<b>'</b> )
٧٦	نقطة السرج
١٤	نقطة الاستقرار
	نظرية تايلور
YYY	نظرية المباريات

# فهرس المؤلفين

# رقم الصفحة

(1)

آلن ر. ج . Allen R.G.
آلن وارن Allen Warren آلن وارن
أونيل Oneil أونيل
أبراهامسون . Abrahamson P.
إيفانز Evans إيفانز
أدولبهان .Adulbhan P ما المعالم ٢٧٤
[یجنزیو Ignizio James ایجنزیو
اتكينز Atkins اتكينز
أبو الفضل Abol Fadl ٢٢٤
البرت شولر Albert Schueler البرت شولر
إيرين .Eren S المرين .Eren S
(ب)
باول Powell, M.J.D. Powell, M.J.D.
بروك Broeck بروك
١١٧ Boots, J.C. بوتز
باول کوشی Paul Kouch باول کوشی
۲٤٣، ١٥٧ J. Passy باسي
برادلی S. Bradely برادلی
بوریسون
بلاو Blau بلاو
براون Brown, J.R.

بارد Bard, Johanthan بارد
بندرز Benders بندرز
( <del>ت</del> )
تود Todd Todd
تايل . Theil H. تايل
تابوکانون Tabucanon Mario تابوکانون
(5)
جوموری Gommory
جرنيولو Grinolo
( • )
دانیل تایکن Daniel Taycen
(3)
راو Rao راو Rao
۹۰، ٦٢ Rosen روزن
رالف کینی Ralph Keeny
رالف سنوير Ralf Stuer
ریفز Reeves ۲۳
(3)
روتندایك Zoutendiyk
زينر Zener زينر
(س)
ساکسن Saxanel
ساندرمان .Sandermane D. ساندرمان
سليمان كاشيخ Sullieman Kassich

,	h.	`
1.	w	1
	,	1

شارنز Charnes ۳۰۸، ۱٦٦
(ط)
طوكر Tucker
(ف
ان دی بان Van De Panne فان دی بان
فيبوناشي Fibonacci
فلتشر Fletcher فلتشر
فرای Frey S. فرای
فرونك Frund أورونك
فیشبورن P. Fishburn فیشبورن
فیدمان Freedmans فیدمان
فياً كو Fiacco بياً كو Fiacco
. (ك)
کوهین Cohen کوهین
کیلی Kelly کیلی اللہ Y
کوجنز Coggins کوجنز
كلارين Claren كلارين
کارول مارکو Carol Marco کارول مارکو
کوپر Cooper کوپر
کوانت Quandt کوانت
(ل)
لطفی لویز سیفین Lotfi L. Sefen
ليون لادسون Leon Ladson ليون لادسون

ماجد زهدی Maged Zohdi ۱٤٧
ماكوستاد Mockstadtماكوستاد
موریس P.A. Morris موریس
میلان زیلینی Mılan Zeleeny میلان زیلینی
موناراشي Monarachi ٢٧٢
ماكورميك Maccormik
(-8)
هـوك Hook الموك
هاوناكو Houthakkeer
۱۱۸ G. Hadly هادل
هوانج Hwang
هايمز Haimes هايمز
هاهن Hahn Robert
هاندرسون Handerson
( )
وولف Wolf
وایلد D.J. Wilde وایلد
وارن Warren
وادروب Wadrop المحافظة
وندل Wendell Richard وندل
وستروفر Weistroffer Weistroffer
ویلی جوخت Willy Gochet
واربترون Warbutron
ری)
یافز Yves Smeers یافز